

I-466 緩和された適合条件に基づく時間領域のF E - B E法のスキームについて

佐藤工業欄

正会員 東平 光生

佐藤工業欄

正会員 吉田 望

東京工業大学 総合理工 正会員 大町 達夫

1. はじめに

筆者らは、これまでに時間領域の弾性波動方程式に対するFEMとBEMの結合解法のスキームについて提案し、その有効性を検証してきた¹⁾²⁾。この方法では、FEM領域とBEM領域の境界における変位の適合条件は厳密に成立するとしてきたので、FEM領域とBEM領域の境界上では、境界要素のメッシュ分割に合わせて有限要素のメッシュ分割が行われる。しかし、境界要素の長さはBEM領域の波動の伝播速度と解析に用いる時間増分に大きく依存するので、こうしたメッシュ分割に対する制約が実務上障害になることも予想される。ここでは、こうした制約を取り除くために、FEM領域とBEM領域の境界上の力の釣り合い条件ばかりでなく、変位の適合条件についても重み付き残差法で緩和した結合解法のスキームについて論じる。

2. FEMとBEMの基本式

時間領域の弾性波動方程式に対するFEM表示は、媒質の粘性減衰を考慮した場合、次式で示される。

$$[M] \{\ddot{u}\} + [C] \{\dot{u}\} + [K] \{u\} = \{P\} \quad (2.1)$$

ここに、 $[M]$ 、 $[C]$ 、 $[K]$ はそれぞれ質量、減衰、剛性マトリックスであり、 $\{\ddot{u}\}$ 、 $\{\dot{u}\}$ 、 $\{u\}$ は、加速度、速度、変位ベクトルである。また、 $\{P\}$ は節点力ベクトルである。

弾性波動方程式に対する時間領域BEM表示は、時間領域の境界積分方程式を離散化することにより、次のように表される。

$$\{\sigma^N\} = [k^*] \{u^N\} - \{f^N\} \quad (2.2)$$

ここに、 $\{u^N\}$ 、 $\{\sigma^N\}$ はNステップ目の時刻における変位と表面力のベクトルであり、 $\{f^N\}$ は、Nステップ目の時刻以前の変位および表面力から構成されるベクトルである。また、 $[k^*]$ は弾性波動方程式のGreen関数を積分することによって得られる、変位と表面力を関係づけるマトリックスである。

3. 時間領域FE-BE法のスキームについて

実用的な使い易さを考え、FEM領域とBEM領域は、同一の時間増分で解析して行くものとする。また、有限要素領域と境界要素領域の境界上でのメッシュ分割はたがいに自由に行われるものとする。

3.1 表面力と節点力の関係について

FEMとBEMを結合するためには、表面力と変位の関係を与える、境界要素法の基本式を節点力と変位の関係式に変換しなければならない。

FEM領域とBEM領域の接合部における節点力と表面力の関係は分布マトリックス $[D]$ により次のように与えられる。

$$\{P\} = [D] \{\sigma\} \quad (3.1)$$

ただし、分布マトリックスは次式で与えられる。

$$[D] = \int_{\Gamma} [N]^T [M] d\Gamma \quad (3.2)$$

ここに、 Γ はFEM領域とBEM領域の境界であり、 $[N]$ はFEM領域の変位に用いた空間に対する補間関数、 $[M]$ はBEM領域の表面力に用いた空間に対する補間関数である。

3. 2 FEM領域とBEM領域の境界における変位の適合条件と力の釣り合い条件

FEM領域とBEM領域の境界における変位の適合条件と力の釣り合い条件は、境界に作用する力がない場合には以下になる。

$$\begin{aligned} \{u\}_B &= \{u\}_F \\ \{P\}_B + \{P\}_F &= \{0\} \end{aligned} \quad (3.3)$$

ここに、添え字のFとBはそれぞれ、FEM領域とBEM領域の値であることを示す。

さて、BEM領域とFEM領域を互いに自由にメッシュ分割した場合、FEM領域とBEM領域の境界上で節点の数と位置が異なるという問題が生じる。これを力の釣り合い条件に関して考察すると、分布マトリックスがこの問題を解決していることがわかる。すなわち、分布マトリックスは式(3.2)の定義より、BEM領域の表面力をFEM領域の節点位置における節点力に変換するマトリックスである。従って、力の釣り合い条件は空間方向には問題とならず、時間方向にのみ問題となる¹⁾²⁾。以上のことから、力の釣り合い条件は、次の時間方向の重み付き残差表示によって表される。

$$\int_{\Gamma} w(t) \{ \{P\}_B + \{P\}_F \} dt = \{0\} \quad (3.4)$$

ここに、 t は時間、 $w(t)$ は重み関数である。

一方、変位の適合条件については、厳密な意味で成立させることが不可能になる。両領域の変位の時間の補間関数を同一にとれば、空間方向の重み付き残差法によって適合条件が表される。

$$\int_{\Gamma} [W] \{ [N] \{u\}_F + [N_B] \{u\}_B \} d\Gamma = \{0\} \quad (3.5)$$

ここに、 $[N_B]$ は境界要素領域の変位の補間関数であり、 W は重み関数を表す。ここで、重み関数を適当に選択することで、Galerkin法や最小自乗法等を定式化することが可能となる。いずれにせよ、この式の積分を実行することで、FEM領域とBEM領域の境界上における両領域の変位の関係式が次のように得られる。

$$\{u\}_B = [Q] \{u\}_F \quad (3.6)$$

3. 3 FE-BE法のスキームの作成

前述の重み付き残差表示された力の釣り合い条件式を積分し、FEM領域とBEM領域の変位の関係式を導入することで、次のようなFEMとBEMの結合解法のスキームが得られる。

$$\begin{aligned} & [M + \gamma \Delta t C + \beta \Delta t^2 K + \alpha Dk^* Q] \{u^N\}_F \\ &= [2M - (1-2\gamma) \Delta t C - (1/2 - 2\beta + \gamma) \Delta t^2 K - (1-\alpha) Dk^* Q] \{u^{N-1}\}_F \\ &+ [-M + (1-\gamma) \Delta t C - (1/2 + \beta - \gamma) \Delta t^2 K] \{u^{N-2}\}_F \\ &+ \alpha \Delta t^2 [D] \{f^N\} + (1-\alpha) \Delta t^2 [D] \{f^{N-1}\} \end{aligned} \quad (3.7)$$

ここに、 α 、 β 、 γ は式(3.4)の重み関数の形状で決められるパラメータ、 Δt は解析の時間増分である、

4. おわりに

有限要素と境界要素のメッシュ分割が互いに他の分割法を制約しない、結合解法のスキームを提案した。これによって、時間領域の有限要素法と境界要素法の結合解法がより実用的になると考えられる。

<参考文献>

- 1) 東平・吉田「時間領域の有限要素法と境界要素法の結合解法による地震振動解析」構造工学論文集 Vol.34A pp865~875
- 2) 東平・吉田「時間領域の有限要素法と境界要素法の結合解法による地震振動解析」土木学会論文報告集 (投稿中)