

九州大学工学部 学生員 脇屋泰士
同 上 正会員 彦坂 熙

1. 緒言

計算機の進歩により、構造物の材料および幾何学的非線形性を考慮した安全性照査を設計者に委ね、設計基準をより合理化する可能性が高まっている。骨組構造物の解析に最も汎用性のあるマトリックス変位法を用いる場合には、増分法にニュートン・ラフソン法を併用してつり合い経路の追跡を行うのが一般的であるが、反復計算の度ごとに接線剛性行列を求めてそれを解くのに多大の時間を要する難点がある。ここでは、材料非線形性およびはり一柱として扱われる程度の幾何学的非線形性を有する平面骨組構造物を対象として、非線形解析を設計実務に取り入れやすくするための2～3の簡易化と接線剛性行列を用いない解法および算例について報告する。

2. 変形後の部材座標系における要素端断面力

1) 弹性断面力

構造全体の基準座標系(X, Y)において、構造物の幾何学的非線形性を考慮した部材要素端の変位vが求められれば、変形前の部材座標系(x₀, y₀)における要素端変位v̄は、両座標系の変換行列T₀を用いて次のように表される。

$$\bar{v} = T_0 v \quad (1)$$

要素端の断面力S̄と変位の関係は、部材座標系における弹性微小変形理論に基づく周知の剛性行列Kを用いて、次式で表される。

$$\bar{S} = \bar{K} \bar{v} = \bar{K} T_0 v \quad (2)$$

上式のS̄は部材座標系(x₀, y₀)に関するものであるが、はり一柱として扱われる程度の幾何学的非線形問題においては、変形後の部材座標系(x_n, y_n)における要素端力Sを式(2)で算定できるものと考える。

2) 弹塑性断面力

材料の完全弾塑性と部材軸方向直応力σのみによる塑性化を考慮して、部材座標系における要素端力Sを算定する。要素端の変位vを用いて式(2)から弾性断面力S^e = K T₀ vが算定され、任意の要素i-jの例ええばi端断面における軸力N_i^eと曲げモーメントM_i^eから、応力σ_iが次式で表される。

$$\sigma_i = \frac{N_i^e}{A} + \frac{M_i^e}{I} z + \sigma_r \leq \sigma_y \quad (3)$$

ここに、A, Iは要素の断面積と断面二次モーメント、σ_rは残留応力、σ_yは降伏応力。

上式のσ_iを用いて、弾塑性軸力N_i^pと曲げモーメントM_i^pが、次の断面積分により算出される。

$$N_i^p = \int_A \sigma_i dA, \quad M_i^p = \int_A \sigma_i z dA \quad (4)$$

要素i-jの部材座標系(x_n, y_n)における要素端弾塑性断面力としては、次のS̄を用いることとする。

$$\bar{S} = (\bar{N}_i \bar{Q}_i \bar{M}_i \bar{N}_j \bar{Q}_j \bar{M}_j)^T \quad (5)$$

$$\bar{N}_i = -\bar{N}_j = -(N_i^p - N_j^p)/2, \quad \bar{Q}_i = -\bar{Q}_j = -(M_i^p + M_j^p)/I, \quad \bar{M}_i = M_i^p, \quad \bar{M}_j = M_j^p$$

3. 基準座標系における要素端断面力とつり合い方程式

式(2)または式(5)で与えられる部材座標系(x_n, y_n)の要素端力S̄を用いて、基準座標系(X, Y)における変形を考慮したつり合い方程式を導く。座標系(x_n, y_n)と(X, Y)との間の変換行列をT_n(v)とすれば、基準座標系における要素端力Sは、次式で求められる。

$$S = T_n^{-1} \bar{S} \quad (6)$$

T_nおよびS̄はともに変位vに依存するので、S - v関係は非線形である。いま、骨組構造物の任意節点i

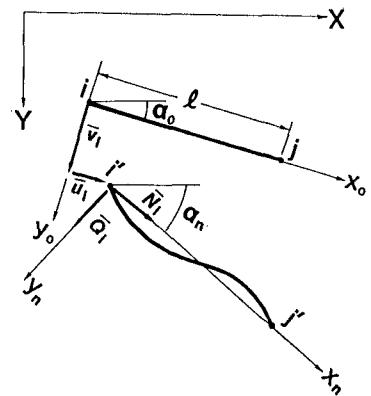


図-1 基準座標系と変形前・後の部材座標系

にm本の部材要素が接続するとき、点iの内力の合力を

$$R_i(v) = \sum_{j=1}^m S_j \quad (7)$$

と表す。節点iに作用する外力をP_iとすれば、この点のつり合い方程式が次のように書き表される。

$$P_i - R_i(v) = 0 \quad (8)$$

4. 非線形つり合い方程式の簡易解法

図-2のように荷重-変位関係が非線形の構造物において、与えられた荷重増分F₁に対する変位増分v₁を求めるものとする。まず、初期剛性行列K₀を用いて弾性微小変形解v₁ = K₀⁻¹F₁を求め、式(6),(7)からv₁に対する非線形内力R₁(v₁)を計算する。次いで、スカラーの未定乗数x₁をv₁にかけたv = x₁v₁をvの第1近似値と考えれば、不平衡力F₂ = F₁ - x₁R₁が残ることになる。未定乗数x₁は不平衡力F₂を最小にするように決定するものとし、仮想変位δv = v₁δx₁に対して仮想仕事の原理を適用すれば

$$F_2^T \delta v = (F_1 - x_1 R_1)^T v_1 \delta x_1 = 0 \quad (9)$$

ここにδx₁は任意のスカラーであるから、上式より

$$x_1 = \frac{F_1^T v_1}{R_1^T v_1} \quad (10)$$

このx₁から得られる不平衡力F₂ = F₁ - x₁R₁が十分に小さくなければF_i(i=2,3,...,n)に対して以上の操作を反復し、

$$v = \sum_{i=1}^n x_i v_i \quad (11)$$

を荷重増分F₁に対する変位増分の収束解とする。

5. 計算例

図-3は、主として幾何学的非線形解析の式(2)による簡易化の妥当性を確認するため、P=一定で軸圧縮力Nを増加させたはり一柱(要素分割数8および16)の中点のたわみを算定した結果を示す。図-4は、材料非線形解析の式(3)～(5)による簡易化の妥当性を確認するため、集中荷重Pを受ける長方形断面単純ばかり(要素分割数18)の中点のたわみを算定したものである。また図-5は、材料および幾何学的非線形性を同時に考慮した場合(弾塑性2次理論)を含み、軸力N=一定で集中荷重Pを増加させたI形断面単純ばかりの中点のたわみを算定したものである。

〔参考文献〕

- Ch.Stutzki: Traglastberechnung räumlicher Stabwerke unter Berücksichtigung verformbarer Anschlüsse. Dissertation, Aachen 1982.
- G.Sedlacek et al: Ein computerorientiertes Verfahren zur statischen Berechnung räumlicher Stabwerke unter Berücksichtigung nichtlinearer Effekte. Bauingenieur 60 (1985) pp.297-305.

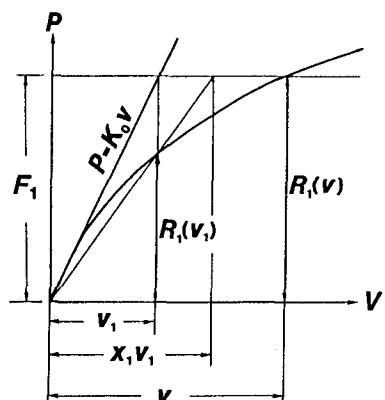


図-2 非線形荷重-変位関係

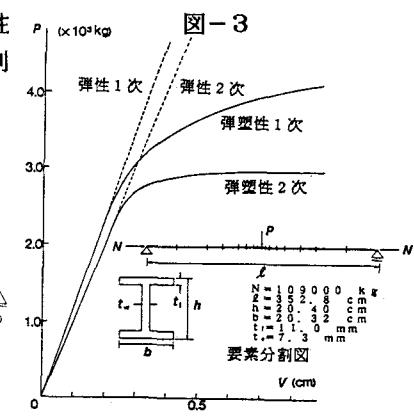
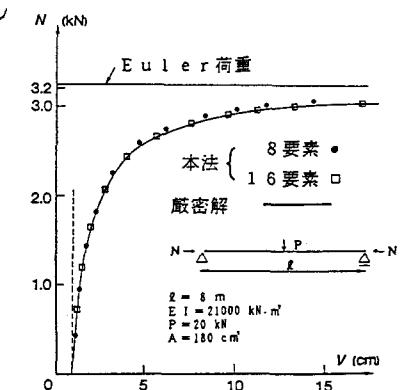


図-5