

IV-224

もう一つのRMAについて

八戸工業大学 正会員 岩淵清行

1. まえがき

RMAは¹⁾、YのXへの回帰直線とXのYへの回帰直線とのほぼ二等分線となつてゐるところの「あてはめ直線」の一種である。いま両回帰直線をそれぞれ $Y=A1 \cdot X+B1$, $Y=A2 \cdot X+B2$, そしてRMAを $Y=A4 \cdot X+B4$ とすると $A4 \equiv \text{SGN}(A1) \cdot \sqrt{A1 \cdot A2}$, $B4 \equiv Yg - Xg \cdot A4$ となる。ここに Xg, Yg は与えられた n 個の測点 $P_i(X_i, Y_i)$ の重心のそれぞれ X, Y 座標値である。このRMAは両軸に同じ程度の観測誤差を見込むときのあてはめ直線として使われることがある。さて、回帰直線と名のつくものにもう一つ直交回帰直線（略称MA）と呼ばれるものがある。これは X_i の観測の重さを p_{xi} , Y_i のそれを p_{yi} とすると $p_{xi}=1, p_{yi}=1 (i=1, 2, \dots, n; n \geq 3)$ とするものである。MA（直交回帰直線）の式は $Y=A3 \cdot X+B3$ と書く。以上4本の直線はどれも重心を通る。MAはよく知られるように両回帰直線のあいだにはいつてくるが、勾配がそれ自身 ± 1 より急なときは、XのYへの回帰直線のすぐそばに、また勾配がそれ自身 ± 1 より緩いときはYのXへの回帰直線のそばにくる。MAのこの図形的性質は「軸単位を変えると予測値が変わる」と同値である。

ところで、あてはめ直線の勾配やY切片を求めるには最小二乗法によるよらないにかかわらず目的関数 f なるものを想定して f 最小となるように求めるのが普通である。 f の関数形は最小二乗法のときは重さつきの残差二乗和である。RMAのときの f は $u_i \cdot v_i$ の和である。ここに u_i は各測点 P_i からX軸に平行に引いた直線が解直線と交わる点を U_i として線分 $P_i U_i$ の長さ、 v_i は各測点 P_i からY軸に平行に引いた直線が解直線と交わる点を V_i として線分 $P_i V_i$ の長さである。春日屋博士²⁾にならって u_i を X_i の偏差、 v_i を Y_i の偏差と呼ぶことにするとRMAは偏差積和最小直線である。簡便のため $Y=A_J \cdot X+B_J$ で示した直線を第 J 直線 ($J=1, 2, 3, 4$) と呼ぶことにしよう。第1直線と第2直線の偏差積和は厳密に等しい。いま三点 P_i, U_i, V_i から成る三角形を示誤三角形と呼ぶことにするとRMAは示誤三角形の面積和最小直線である。 さて f の形としては、

$$f \equiv \sum (p_{xi} \cdot u_i^2 + p_{yi} \cdot v_i^2) \dots \dots \dots (1)$$

とする人もいる。ここに $\sum$ は i に関し1から n までの総和（以下同様）。この f は重さつきの偏差二乗和の形である。この場合 $p_{xi}=1, p_{yi}=1$ とおくと、結果の解直線はいつもRMAのそばに位置している。表題で「もう一つのRMA」と言ったのはこの直線のことである。小論はこれに関連したことについて述べるものである。

2. 「もう一つのRMA」を求めるための方程式

解直線を $y=a \cdot x+b$ とする。 $u_i^2 = (a \cdot x_i + b - y_i)^2 / a^2$, $v_i^2 = (a \cdot x_i + b - y_i)^2$ として $p_{xi}=1, p_{yi}=1$ 。これらを(1)に代入すると

$$f \equiv \sum (a \cdot x_i + b - y_i)^2 (1/a^2 + 1) \dots \dots \dots (2)$$

したがって $\partial f / \partial a = 0, \partial f / \partial b = 0$ よりつぎの二つの方程式が得られる。

$$\sum (a \cdot x_i + b - y_i) (a^3 \cdot x_i - b + y_i) = 0 \dots \dots \dots (3)$$

$$b = Yg - Xg \cdot a \dots \dots \dots (4)$$

(4) 式を(3) 式に代入すると a のみの4次方程式がでてくる。すなわち

$$Sx^2 \cdot a^4 - Sxy \cdot a^3 + Sxy \cdot a - Sy^2 = 0 \dots \dots \dots (5)$$

ここに $Sx^2 \equiv [xx] - [x]^2/n$, $Sy^2 \equiv [yy] - [y]^2/n$, $Sxy \equiv [xy] - [x][y]/n$ である。更に $A1 \equiv Sxy/Sx^2$, $A2 \equiv Sy^2/Sxy$ なることから(5) は次のように奇麗な形に書きなおされる。

$$a^4/A1 - a^3 + a - A2 = 0 \dots \dots \dots (6)$$

この式は最小二乗法による $p_{xi}=1, p_{yi}=1$ の場合すなわち直交回帰直線のときの勾配 a を求める方程式

$$a^2 - (A2 - 1/A1) a - 1 = 0 \dots \dots \dots (7)$$

に対応する。(7)の根に不適なものがあったように(6)の根にも不適なものがある。解直線のうち(2)の f 値が

最小となるものをもって適根とする。そして(6)式の左辺を $F(a)$ とおくに、 $\text{SGN}(F(0)) = (-) \text{SGN}(F(\pm\infty))$ であるから(6)の方程式は常に少なくとも二つの実根をもつ。かくして我々は解直線の存在することがわかった。この直線を $Y = A5 \cdot X + B5$ とかき第5直線と呼ぶことにしよう。

3. 「もう一つのRMA」は「中点線」の二乗和最小直線である。

我々はこので前述の示誤三角形に注目しよう。その斜辺 $U_i V_i$ は解直線そのものの上に乗っている。さて、この斜辺 $U_i V_i$ の中点を Q_i とし、測点 P_i と Q_i を結ぶ線分を「中点線」と呼ぶことにする。この「中点線」を、ベクトル的に考えその長さを s_i そのX成分を Δx_i 、Y成分を Δy_i とする。

突然ではあるが我々はこので $f \equiv \sum s_i^2$ 最小となるように解直線 $y = a \cdot x + b$ を求めることを考えてみよう。

$$\Delta y_i^2 = ((a \cdot x_i + b - y_i) / 2)^2, \Delta x_i^2 = ((a \cdot x_i + b - y_i) / 2 / a)^2$$

$$\therefore f = (1/4) \cdot \sum (a \cdot x_i + b - y_i)^2 (1 + 1/a^2) \dots \dots \dots (8)$$

この(8)式と(2)式をくらべてみると我々の第5直線は丁度「中点線」二乗和最小直線になっていることがわかる。但し f 値を計算するときには(8)式には $(1/4)$ がついていることに注意せよ。この「中点線二乗和最小直線」は、「いわゆる斜め線二乗和最小直線」の一種である。この場合の斜め線は全部平行になっている。

4. 「中点線」二乗和最小直線の考え方の拡張

いま非負の実数 p, q を与えておき、示誤三角形の Q_i 点をきめるときに、 $U_i Q_i : Q_i V_i$ の比を $p : q$ とする。そして $P_i Q_i$ をあらためて「斜め線」と呼ぶことにし、「斜め線二乗和最小直線」を求めることを考える。

この場合解直線は重心を通り勾配 a はつぎの(9)式から求められる。

$$p^2 \cdot a^4 / A1 - p^2 \cdot a^3 + q^2 \cdot a - q^2 \cdot A2 = 0 \dots \dots \dots (9)$$

この式で $p=0$ の時 $a=A2$ すなわち XのYへの回帰直線、 $q=0$ の時 $a=A1$ すなわち YのXへの回帰直線、 $p:q=1:a^2$ の時 直交回帰直線 がえられる。また測点が与えられると $A1, A2$ は既知数のようにきまってしまうが、たまたま $1/(p/q)^2 = A1 \cdot A2$ の如くになった場合を考えてみると、(9)は

$$a^4 / A1 - a^3 + A1 \cdot A2 \cdot a - A1 \cdot A2 \cdot A2 = 0$$

となる。この方程式は、 $a = \text{SGN}(A1) \cdot \sqrt{A1 \cdot A2}$ を根とする。だからRMAがえられた。

つぎに「重さつきの偏差二乗和最小二直線」の場合 $p x_i, p y_i$ が i のいかんにかかわらずそれぞれ定数 $p x, p y$ だと仮定すると(ここに $p x, p y$ は非負)、 $b = Yg - Xg \cdot a$ そして a をもとめる方程式は

$$p x \cdot a^4 / A1 - p x \cdot a^3 + p y \cdot a - p y \cdot A2 = 0 \dots \dots \dots (10)$$

ゆえに「重さつきの偏差二乗和最小二直線」の時の重さの幾何学的意味が(9)との対比からわかる。と言うのはたとえば $p x=0$ とすると $a=A2$ がでてくる。伝統によっても $a=A2$ である。

5. むすび

「重さつきの偏差二乗和最小二直線」と「斜め線二乗和最小直線」との間にどんな関係があるのかしらべているうちに、矛盾がないことがわかった。どちらか一方 あるいは 両方に考え方のあやまりがあるのであればこうはならいだろう。

注目すべき事は「重さつきの偏差二乗和最小二直線」や「斜め線二乗和最小直線」のとき $p x_i=1, p y_i=1$ なら直行回帰直線はでてこない。

6. 参考文献

1) Curran, P. J., and M. H. Alan, 1986. The Importance Of Measurement Error for Certain Procedures in Remote Sensing at Optical Wavelengths, Photogrammetric Engineering and Remote Sensing, 52:229-241

2) 春日屋, 1985. 列数正規分布に従う水文量の統計的予測 中央大学100周年記念論文集 理工学部 pp. 289-310