

II-327 移流拡散問題の高精度の計算解法について

佐賀大学理工学部 正 大串 浩一郎 九州大学工学部 正 小松 利光
 九州大学大学院 学 朝位 孝二 PSコンクリート㈱ 正 小永吉 秀男

1. まえがき 移流の計算精度において従来の計算法と比較して飛躍的な改善を得たHolly-Preissmann法は、計算の容易さの点ではなお煩雑なものがあった。小松・仲敷・大串らが提案した6-Point Methodでは、HP法の欠点が十分補われ、2次元問題への拡張も容易なことが示された。本研究は、6-Point Methodのさらなる精度の向上を目指し、また、使用する点をさらに減じた4-Point Methodにおいても高い精度で計算できる可能性を示唆するものである。

2. 6-Point MethodのTaylor級数解析 移流方程式において流速Uを一定とおけば、次式が得られる。

$$\frac{\partial^k C}{\partial t^k} = (-U)^k \cdot \frac{\partial^k C}{\partial x^k} \quad (k=1,2,3,\dots) \quad (1)$$

ただし、C(x, t)はK回微分可能な関数とする。6-Point Methodのスキームを時間、及び空間についてTaylor級数解析を行なう際、(1)式を用いれば次のようになる。

$$\frac{\partial C}{\partial t} + U \frac{\partial C}{\partial x} = D_2 \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} + D_3 \frac{\partial^3 C}{\partial x^3} + D_4 \frac{\partial^4 C}{\partial x^4} + \dots \quad (2)$$

ただし、D_n(n=2,3,4,\dots)はクーラン数 $\alpha = U \Delta t / \Delta x$ の関数で、以後n次の拡散係数と呼ぶことにする。本来は、移流方程式

$$\frac{\partial C}{\partial t} + U \frac{\partial C}{\partial x} = 0 \quad (3)$$

を計算しなければならないにもかかわらず、(2)式の右辺のような numerical diffusionの項が加わるのは全てそのスキームに原因がある。

3. 6-Point Methodの補正 数値的拡散項、すなわち(2)式の右辺を全てゼロにできるスキームがもし存在するのであれば、その計算解は厳密解と一致する。しかし、数値的拡散項は無限に続く項であるから、全てをゼロにするのはほとんど不可能である。

そこで、いくつかの項だけを用いて近似的に(2)式の右辺を表現することを考える。試みに2次、3次、4次のどれか1つだけを用いて負の拡散の計算を行なうと、それぞれ增幅、位相のずれ、振動といった特徴が顕著に現われ、単純な近似では(2)式の右辺を表わすことは難しいことが分かった。また、2次、2次+3次、2次+3次+4次といった組み合わせで負の拡散を試みてもあまりよい結果は得られなかった。

ところで、2次の拡散項はD₂が正の場合ピーク濃度の減衰を生じ、D₂が負の場合ピーク濃度の増幅を生じる。本研究では、この性質を利用し濃度分布の場所ごとの変化に対応してD₂の正負を変化させ、6-Point Methodの誤差を軽減する方法を考えた。先程述べたように2次、3次、4次といった拡散項は複雑な挙動を示すので、それらの特徴を考慮した2次の拡散項を次のように考える。

$$D_2 \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} = - \frac{\frac{\partial C}{\partial x} \cdot \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} \cdot \frac{\partial^3 C}{\partial x^3} \cdot \frac{\partial^4 C}{\partial x^4}}{\left| \frac{\partial C}{\partial x} \cdot \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} \cdot \frac{\partial^3 C}{\partial x^3} \cdot \frac{\partial^4 C}{\partial x^4} \right|} \cdot D_2 \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} \\ = - \delta \cdot D_2 \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} \quad (4)$$

すなわち、微係数の大きさは2次の項のみを用い、拡散係数の正負の判断は1次~4次の微係数で行なう。(4)式を用いると6-point methodは次のように書き換える。

$$C_i^{n+1} = A_1 C_{i-3}^n + A_2 C_{i-2}^n + A_3 C_{i-1}^n + A_4 C_i^n + A_5 C_{i+1}^n + A_6 C_{i+2}^n - D_2 \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} \quad (5)$$

ここで、 D_2' における1次～4次の微係数は次式のような差分で計算する。

$$\frac{\partial C}{\partial x} = \frac{C_{i+1} - C_{i-1}}{2 \Delta x}, \quad \frac{\partial^2 C}{\partial x^2} = \frac{C_{i+1} - 2C_i + C_{i-1}}{(\Delta x)^2} \quad (6)$$

$$\frac{\partial^3 C}{\partial x^3} = \frac{C_{i+2} - 2C_{i+1} + 2C_i - C_{i-1}}{2(\Delta x)^3}, \quad \frac{\partial^4 C}{\partial x^4} = \frac{C_{i+2} - 4C_{i+1} + 6C_i - 4C_{i-1} + C_{i-2}}{(\Delta x)^4}$$

また、 D_2' に掛かっている $\partial^2 C / \partial x^2$ は精度向上のため次式で計算するようとする。

$$\frac{\partial^2 C}{\partial x^2} = (1-\alpha) \frac{C_{i+1} - 2C_i + C_{i-1}}{(\Delta x)^2} + \alpha \frac{C_i - 2C_{i-1} + C_{i-2}}{(\Delta x)^2} \quad (7)$$

4. 純粹移流のモデル計算 (5)式を用いて純粹移流の計算を行なった。初期条件の濃度分布がGauss型濃度分布の場合の計算結果が図-1である。また、初期条件が台形分布の結果が図-2である。補正を行なう前の6-Point Methodと比較してみると、図-1のGauss型濃度分布の場合はピークのダンピングが少なく非常に改善されているといえる。また、図-2では、6-Point Methodと精度の上でそれほどの差異は認められないが、これは台形分布における濃度勾配が局所的には急変するが、全体的にそれほど変化しないからであると思われる。

5. 結論 Taylor級数解析より出てくる誤差項を(4)式のように評価することで、ほとんどダンピング誤差がなくなった。この補正の方法を4-Point Methodに適用すれば、精度のよい、コンパクトなスキームが開発される可能性は大きいと思われる。

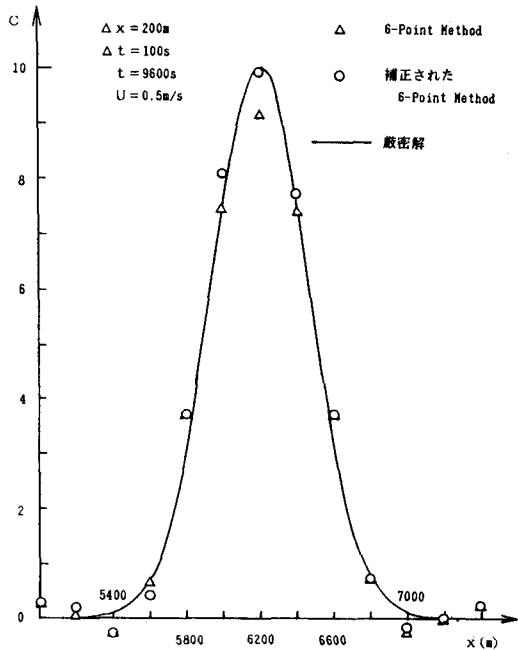


図-1 Gauss型濃度分布の計算結果

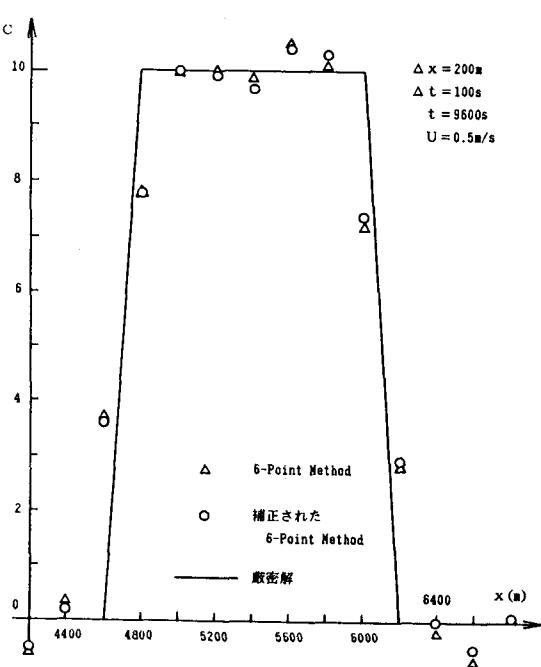


図-2 台形濃度分布の計算結果