

I-4 高次理論による平板の連成熱弾性振動解析

呉工業高等専門学校 正会員 丸上 晴朗
山梨大学教育学部 正会員 平島 健一

1. 緒言 高次理論を用いて力学場と温度場の連成作用を考慮した平板の振動理論の定式化を行い、高次理論における具体的熱伝導方程式、エネルギー方程式及び連成熱弾性振動方程式を求めた。これらの方程式は全て有限項からなる2次元化された式になっており、これらの式中の一方向（y方向）の座標成分に関する項を全部削除するとはりの場合の支配式になる。この場合の数値計算例については昨年本学会で発表した¹⁾が、この後さらに計算結果が得られたのでこれを追加して4. に示す。平板についても数値計算を行う。

2. 高次理論の一般的支配式及び境界条件式

詳細は昨年発表している³⁾ので、具体的支配方程式の誘導に必要な最小限度の式だけを示す。以下の式は解析に必要な全物理量を板厚方向座標 z のベキ級数に展開した場合の支配式である。物理量を Fourier 級数に展開した場合にはこれより少し複雑な支配式になるが、ここではそれらの式は省略する。

熱伝導法則に関する修正 Fourier 法則を2次元化した方程式。

$$\sum_{m=0}^{\infty} \left[\hat{q}_{i,\alpha}^{(m,n)} + B_{mn} q_{i,\alpha}^{(m)} + \kappa_{i\alpha}^{(m,n)} T_{,\alpha}^{(m)} + (m+1) \kappa_{i\alpha}^{(m,n)} T^{(m+n)} \right] = 0 \quad (1)$$

エネルギー平衡方程式を2次元化した方程式。

$$\sum_{m=0}^{\infty} \left[-B_{mn} \left\{ \hat{q}_{z,\alpha}^{(m)} + (m+1) \hat{q}_{z,\alpha}^{(m+n)} \right\} + \rho^{(m,n)} g \right] = \sum_{m=0}^{\infty} \left[(\rho c_v)^{(m,n)} \hat{T} - T_0 \left\{ \hat{\beta}_{i\alpha}^{(m,n)} \hat{u}_{i,\alpha}^{(m)} + (m+1) \hat{\beta}_{i\alpha}^{(m,n)} \hat{u}_{i,\alpha}^{(m+n)} \right\} \right] \quad (2)$$

連成熱弾性振動方程式を2次元化した方程式。

$$\sum_{m=0}^{\infty} \left[\left\{ \hat{c}_{\alpha\beta}^{(m,n)} u_{\lambda,\alpha\beta}^{(m)} + (m+1) \hat{c}_{\alpha\beta}^{(m,n)} u_{\lambda,\alpha\beta}^{(m+n)} + \hat{\beta}_{\alpha\beta}^{(m,n)} T_{,\alpha\beta}^{(m)} \right\} n \left\{ \hat{c}_{\alpha\beta}^{(m,n)} u_{\lambda,\alpha\beta}^{(m)} + (m+1) \hat{c}_{\alpha\beta}^{(m,n)} u_{\lambda,\alpha\beta}^{(m+n)} + \hat{\beta}_{\alpha\beta}^{(m,n)} T_{,\alpha\beta}^{(m)} \right\} \right] + F_j^{(m)} + f_j^{(m)} = \sum_{m=0}^{\infty} \rho^{(m,n)} \ddot{u}_j^{(m)} \quad (3)$$

$$\text{力学的境界条件. } \int_{-b}^b z^n (n_\alpha \tau_{\alpha j}) c \, dz = n_\alpha \tau_{\alpha j}^{(n)} \quad (4)$$

$$\text{幾何学的境界条件. } \bar{u}_j^{(n)} = u_j^{(n)} \quad (5)$$

$$\text{熱伝導の境界条件. } (n+1) T^{(n+1)} = h (T_A^{(n)} - T^{(n)}) \quad (6)$$

h は相対熱伝達率、 T_A は周囲温度 T_A の z のベキ級数展開の第 n 次成分である。

3. 周辺単純支持長方形板の連成熱弾性振動解析

変位、熱流束、温度及び熱源を z のベキ級数に展開した場合、 z^3 の項までを用いて各物理量を近似表現した場合（3rd-Order とすることに⁴⁾する。）について、2. の一般的方程式及び境界条件式に直し⁵⁾これらを解析の基礎式として用いる。解析精度を高めるためには z^3 項よりもなお高次項までを採用すればよいが、本報においては3rd-Order の場合に限定して考えることにする。平板が等質な材料の場合には面内（伸縮）挙動と面外（曲げ）挙動を規定する方程式系がお互いに分離されて解析が容易になるので、等質等方性平板の面外挙動の解析を行う。方程式と境界条件式を無次元化して用いるために次の無次元量を導入する。 $\bar{x} = x/l_x$, $\bar{y} = y/l_y$, $\bar{z} = z/b$, $\bar{t} = \kappa t / (b^2 \rho c)$ ----- (7)

但し、 l_x , l_y はそれぞれ x, y 軸方向の辺長、b は板厚の半分、 κ は熱伝導率、 ρ は密度、 c_v は等積比熱とする。

変位 u、熱流束 q、温度分布 T、熱源 g とこれらを無次元化した場合の \bar{u} , \bar{q} , \bar{T} , \bar{g} との関係式は次のようになる。

$$\begin{aligned} \bar{u}_\alpha(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) &= \bar{z} \bar{u}_\alpha^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^3 \bar{u}_\alpha^{(3)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = u_\alpha(x, y, z, t)/b, \quad \bar{u}_z(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) = \bar{u}_z^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^2 \bar{u}_z^{(2)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = u_z(x, y, z, t)/b, \\ \bar{q}_\alpha(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) &= \bar{z} \bar{q}_\alpha^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^3 \bar{q}_\alpha^{(3)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = l_\alpha q_\alpha(x, y, z, t) / (\kappa T_0), \quad \bar{q}_z(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) = \bar{q}_z^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^2 \bar{q}_z^{(2)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = b q_z(x, y, z, t) / (\kappa T_0), \\ \bar{T}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) &= \bar{z} \bar{T}^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^3 \bar{T}^{(3)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = T(x, y, z, t) / T_0, \\ \bar{g}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}, \bar{t}) &= \bar{z} \bar{g}^{(1)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) + \bar{z}^3 \bar{g}^{(3)}(\bar{x}, \bar{y}, \bar{t}) = b^2 \rho g(x, y, z, t) / (\kappa T_0) \quad (8) \end{aligned}$$

