

L. T. S. C.

従来、地域計画では数多くの最適化分析が試みられてきた。(しかし最適過程案の外れにに対する安易性や他の代替案に対する有効性の精度的検討が十分になされてこなかつたために実用に供されることはまれである。)本研究は不確実性下においても安易的な最適過程を明らかにする方法を示し、最適過程がどの程度有効であるかを検討する方法について述べる。

2. 地域準備過程決定以下的不確定性

最適地域整備過程分析において考慮すべきと思われる
不確実性の発生要因をまとめたのが表1である。

表一 開發過程決定於何者不確定性上之事件的發生

- ①計画目標の変化、制約条件の変化に関する不確定性

②施設整備に伴う社会経済環境変化予測に関する不確定性

 - ②-1 将来的地域構造、シナリオの設定に関する不確定性
 - ②-2 現況調査によるモデル誤差

```

graph TD
    A[現象の不確定性] --- B[概念]
    A --- C[収集調査]
    A --- D[サンプリング]
    A --- E[加工推定]
    C --- F[記述誤差]
    C --- G[構造設定]
    C --- H[変数設定]
    C --- I[パラメータ選定]
    D --- J[現象モルタルと最適化モデルの不一致]
    D --- K[最適化アルゴリズム誤差]
  
```

③最適化による最適過程設定

なお表1中で⑦は予測の問題というより意未決定に関するもので、本研究では扱わない。図1は最適化分析の手順と不確実性の発生要因の対応を示したものである。もとより予測において不確実性の存在は避けられないが、最適化分析では地域整備効果を現象記述モデルで予測し、さらに最適代替案を探索すると、う段階が必要であり、不確実性は増加する。

本研究では図11に示すとおり、特小小地域における地域整備分析では回避可能ことが困難なデータ誤差、及び現象記述モデル構造を確実でないことがある。発生不可の不確実性を対象とする。

3. 本研究的方法

3-1. データ誤差下の安定的最適過程分析

従来の最適化分析ではデーター誤差によつて生じるハーフエラーや不確定性についてはほとんど考慮されず、個別ハーフエラーごとの感度分析がなされていない。可さなかった。そのためハーフエラー間の相互連関が無視され、現象記述モデル内の一貫性を保たない分析となつてにならなかった。図2で不可方法はデーター誤差分析に従つてモンテカルロ法で発生させたN個のデーター群に対して、N個の現象記述モデルを作成し、それとN個の最適化を行ない、N個の最適過程群を求めるものである。なお図2で現象記述モデルを作成するステップ下1、2ではデーター誤差下でのモデルに対する可否

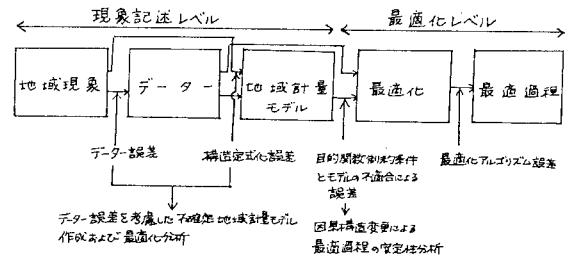
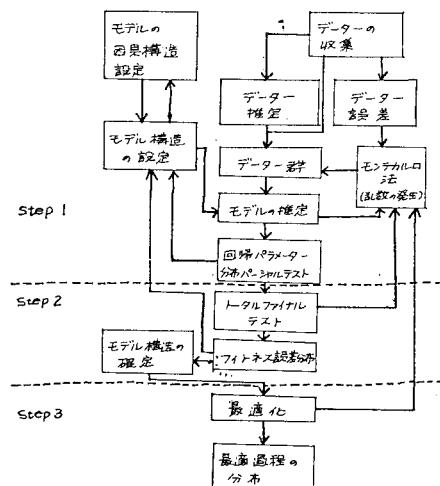


图 1 不确定最适化分析。流程



四 2 不確定最高化分析：已知最滿滿程度決定手續

一シタル、トータル、ファイナルテストを行ない、安定性の低い現象記述モデル構造を排除できる。

3-2. 代替的シナリオによる安定期過程分析
 地域整備とその社会経済モデルでは前述の通り多様な因果構造の設定が可能となる。図3-1に示した方法は想定される代替的シナリオに基づいた現象変遷モデル群を作り、各々1-3-1で示した方法を適用することにより「最適過程群」を求める。この方法によればモデル構造設定上の恣意性を極力避けることが可能となる。

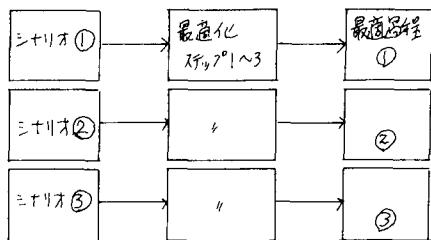


图3 代替的三十九方案最適過程分析

3-3. 最適過程決定之有效性的精度的検討

上述の方法で求めた最適過程群は一般に一致するとは限らない。実際の信頼度は、(1)当てはこの群から妥定性の高い代替案を抽出する必要となる。されば選択基準として min-max, 期待値, 最適過程の共通パラメータ等を考慮される。選択基準により最適代替案の性格が变化するが、意思決定の問題と大きくかかわるので、ここでは述べない。次にこうして得られて最適過程集(A)が他の代替案(B)に対するどの程度有効かを検討するため(3-1)の方法のステップ2で A, Bを比較するシミュレーションを行な、評価指標の分布を用いて統計的検定が可能である。以上を示したのが図4である。

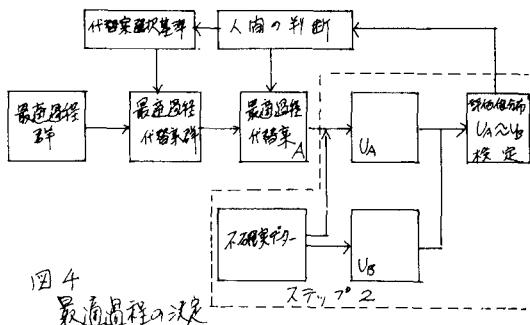


图 4 最清晰群的线条

4. 个-不交叉于 -

本方法の現実問題への適用性を新潟県上越地域を例に検討する。整備対象となる農施設として県道、県農業基盤施設、市町村施設として市町村道、農業関連、生活施設を取りあげる。地域整備の現象記述モデルは3地区で129式、189变数で構成され、1ヘクタールの推定期間は昭和38～49年の12年間である。最適化はこのモデルを誘導形化（LPを適用）を行なってある。農施設の地区分配、市町村施設の施設分配がコントロール変数となる。3-1で示したステップ311点にて、モンテカルロ試行回数30回行な、1結果、演算時間はHITA C, M-200で約770秒となり実用的であることが判明した。図5は、各種の目的函数、制約条件下での最適過程のハーフンとネイタルである。なお現象記述のシナリオとしては上越地域東部地区の製造業の在地行動が労働力重視か生産施設重視の2つ型を想定して、最適過程の妥当性は施設による異なるが、目的函数、シナリオ、制約条件の差異によるかわりに高い一致性を保つ。1-3のは地区別の施設整備の順位と、県の農業施設の地区分配である。

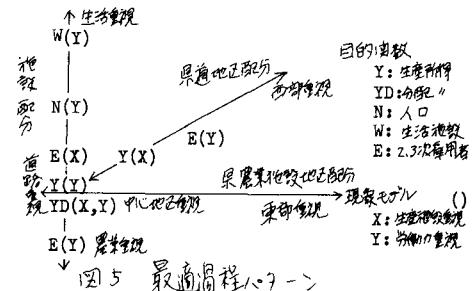


表2は地代合併の累積生産所得最大化とする目的に対する
可否最適選択代替案の有意性を検定したものであり、
各種評価目標の分布を示した。

表2	最適通路の有効性分析	()内は標準偏差				
		地区人口(人)	分	自己	所得(億円)	
A 最適通路	22,521(.06)	6.21(.28)	1620(77)	127(.2)	319(4.6)	
B 現行	22,791(.03)	7.00(.57)	1308(44)	124(1.3)	300(2.6)	

スミタ

本研究では、最適過程を求めるオペレーショナルな方法を検討した。今後の課題は①データー誤差設定法の検討、②適確な最適過程選択基準の設定である。