

京都大学工学部 正員 西村直志  
京都大学工学部 正員 小林昭一

## 1 序

近年数值解析手法としての積分方程式法がよく利用されつつあるが、解析的取扱いも可能である。本研究では Fourier 変換を用いて、動弾性学の積分方程式を解く手法を示す。

## 2 半無限弾性体

以下では、解が時間に関して  $e^{i\omega t}$  的であるとする。Green 公式の Fourier 変換は一般に

$$\hat{u}_i = -\Delta_{ij}^{*}(i\beta) \tilde{f}_j - \Delta_{ij}^{*}(i\beta) \sum_{k \neq j} \tilde{u}_k n_k - \Delta_{ij}^{*}(i\beta) \hat{b}_j \quad (1)$$

と書ける。 $u_i$  は変位、 $t$  は時間、 $b_j$  は表面力、 $n_k$  は物体力、境界に於ける外向き単位法線ベクトルである。また  $\Delta_{ij}^*$  は  $\sum_k \Delta_{ijk}$  である。

$$\Delta_{ij}^* = (\mu \partial_i \partial_k - \rho \omega^2) \delta_{ij} + (\lambda + \mu) \partial_i \partial_j, \quad \sum_{ijk} \delta_{ijk} = \lambda \partial_i \partial_k + \mu (\partial_i \partial_j + \partial_j \partial_i) \quad (2), (3)$$

である。 $\rho$  は密度である。また  $\tilde{u}_i$  は考える領域  $D$  内で  $0$  となる量であり、 $\tilde{f}_j$  は  $D$  外で  $0$  となる量である。また  $\tilde{u}_i$  は 3 次元及び考慮する境界上で Fourier 変換である(式①参照)。特に  $D$  が半空間  $x_3 > 0$  の場合、式のから

$$\tilde{u}_i = -\frac{1}{\pi} \int_0^\infty \Delta_{ij}^{*}(i\beta) d\beta \tilde{f}_j + \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \Delta_{ij}^{*} \sum_{k \neq j} \tilde{u}_k n_k - \frac{1}{\pi} \int_0^\infty \Delta_{ij}^{*} b_j d\beta \quad (4)$$

を得、これを代数的に解けば式のを逆変換して解が得られる。この場合、解が Radiation Condition を満たす特異解の重ね合わせとして構成されるためには  $\text{Im } \omega = \varepsilon > 0$  としておき、 $\varepsilon \downarrow 0$  の極限を考えねばならない。

以上の解法の例として、Mindlin 解をおおむね示す。この場合  $\hat{b}_j = d_j e^{-i\omega x_3}$  である。ただし集中荷重は、点  $(0, 0, c)$  ( $c > 0$ ) に於いて  $\hat{z}$  方向に作用すると仮定した( $\hat{z}$  方向を明記して  $u_{\hat{z}}$  などと書く)。 $\hat{x} = 0$  に注意すれば式④より

$$\begin{pmatrix} \tilde{u}_{ij} \\ \tilde{u}_{3j} \end{pmatrix} = \frac{1}{\mu} \begin{pmatrix} \frac{d_{jj}}{R_T} e^{-CR_T} + \xi_{\alpha} \xi_{\beta} \left[ \frac{(4R_T R_L - 2r^2 + k_T^2) e^{-CR_T} - 2R_T e^{-CR_L}}{R_T F(r)} \right] & -i \xi_{\alpha} \left[ \frac{(2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T} - 2R_T R_L e^{-CR_L}}{F(r)} \right] \\ i \xi_{\beta} \left[ \frac{(2r^2 - k_T^2) e^{-CR_L} - 2R_T R_L e^{-CR_T}}{F(r)} \right] & - \frac{R_L [2r^2 e^{-CR_T} + (k_T^2 - 2r^2) e^{-CR_L}]}{F(r)} \end{pmatrix} \quad (5)$$

を得る。ここに  $k_T, L$  は波数、 $r = \sqrt{\xi_{\alpha} \xi_{\beta}}$ 、 $R_{T,L} = \sqrt{r^2 - k_{T,L}^2}$  ( $= -i \sqrt{k_{T,L}^2 - r^2}$  if  $k_{T,L} > r$ )、 $F(r) = (2r^2 - k_T^2)^2 - 4r^2 R_T R_L$  (Rayleigh 関数) である。従って式⑤より、良く知られた Mindlin 解

$$u_{ij} = \Gamma_{ij}(x_3 - c) + \Gamma_{ij}(x_3 + c)$$

$$+ \frac{1}{2\pi\mu} \left( \int_0^\infty \left( -\frac{\xi_{\alpha} J_1(Rr) + \xi_{\beta} J_2(Rr)}{R^2} r^2 \right) \frac{(2R_T R_L e^{-CR_T} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_L}) (2R_T R_L e^{-CR_L} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T})}{k_T^2 R_L F(r)} dr - \frac{i}{R_L} \int_0^\infty (r^2 e^{-CR_T} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_L}) (2R_T R_L e^{-CR_L} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T}) r^2 J_1(Rr) dr \right) \right. \\ \left. + \frac{1}{R_L} \int_0^\infty \frac{(2r^2 e^{-CR_T} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_L}) (2R_T R_L e^{-CR_L} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T})}{k_T^2 F(r)} r^2 J_1(Rr) dr - \int_0^\infty (2R_T R_L e^{-CR_L} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T}) (2R_T R_L e^{-CR_L} - (2r^2 - k_T^2) e^{-CR_T}) r^2 J_0(Rr) dr \right) \quad (6)$$

を得る。ここで  $R = \sqrt{\xi_{\alpha} \xi_{\beta}}$  あり、 $\Gamma_{ij}(X)$  は点  $(0, 0, X)$  に特異点を有する基本解である。上述のように、求めら

れたて解が Radiation Condition を満たす特異解の重ね合わせとして構成されるためには、積分路は Rayleigh 様の「 $\Gamma$ 」を通りなければならない。

### 3 円板、もしくは円孔

本節では 2 次元平面歪状態を考える。また、解は一重層ポテンシアルで構成する。一般に一重層ポテンシアルの Fourier 変換は、基本解  $\Gamma_{ij}$  と一重層密度  $\varphi_{ij}$  に対して

$$\tilde{\varphi}_{ij} = \int_{\partial D} \Gamma_{ij}(z, y) \varphi_{ij}(y) dS_y = -\Delta_{ij}^{*}(c^2) \tilde{\varphi}_{ij}, \quad \tilde{\varphi}_{ij} = \int_D e^{-iz \cdot \vec{k}} \varphi_{ij}(y) dS_y \quad (7)$$

と書けるが、 $D$  が半径  $a$  の円の内(外)部であるときには

$$\tilde{\varphi}_{ij} = a \sum_n (-i)^n J_n(ra) e^{in\theta} \varphi_{ij}^n \quad (8)$$

となる。ここで  $\tilde{\varphi}_{ij} = (\tilde{v}_r, \tilde{v}_\theta)$ ,  $\varphi_{ij}^n$  は、 $\varphi_{ij}$  の  $e^{in\theta}$  に関する Fourier 係数である。また  $\Delta_{ij}^{*}$  は

$$-\Delta_{ij}^{*}(c^2) = \frac{1}{4\pi} \left\{ \left( \frac{1}{r^2 - k_r^2} + \beta \frac{1}{r^2 - k_\theta^2} \right) (V_r \tilde{v}_j + V_\theta \tilde{v}_j) - (V_r \tilde{v}_j e^{2i\theta} + V_\theta \tilde{v}_j e^{-2i\theta}) \left( \frac{1}{r^2 - k_r^2} - \beta \frac{1}{r^2 - k_\theta^2} \right) \right\} \quad (9)$$

$$x = \tilde{v}_r - i \tilde{v}_\theta, \quad \tilde{x} = \tilde{v}_r + i \tilde{v}_\theta, \quad \beta = k_\theta^2 / k_r^2$$

と書けるので、式(7)を逆変換すれば容易に  $R = \sqrt{ra} \tilde{x} < a$  に対して

$$\begin{aligned} \tilde{\varphi}_{ij} &= \frac{ia}{16} \sum \left\{ (J_{n+1}(krR) H_{n+1}^{(1)}(krR) + \beta J_{n+1}(kR) H_{n+1}^{(1)}(ka)) \tilde{v}_r \tilde{x}^n \right. \\ &\quad + (J_{n+1}(krR) H_{n+1}^{(1)}(krR) + \beta J_{n+1}(kR) H_{n+1}^{(1)}(ka)) \tilde{v}_\theta \tilde{x}^n \\ &\quad + (J_{n+1}(krR) H_{n+1}^{(1)}(krR) - \beta J_{n+1}(kR) H_{n+1}^{(1)}(ka)) \tilde{v}_r \tilde{x}^n \\ &\quad \left. + (J_{n+1}(krR) H_{n+1}^{(1)}(krR) - \beta J_{n+1}(kR) H_{n+1}^{(1)}(ka)) \tilde{v}_\theta \tilde{x}^n \right\} e^{in\theta} \end{aligned} \quad (10)$$

を得る。ここで  $\tilde{v}_r = \tilde{v}_r - i \tilde{v}_\theta$ ,  $\tilde{v}_\theta = \tilde{v}_r + i \tilde{v}_\theta$ ,  $\tilde{x}^n = \varphi_r^n - i \varphi_\theta^n$ ,  $\tilde{x}^n = \varphi_r^n + i \varphi_\theta^n$ ,  $x = (R, \theta)$  である。行列式式(10)を

$$\begin{pmatrix} \tilde{v}_r \\ \tilde{v}_\theta \end{pmatrix} = \frac{ia}{16} \sum \begin{pmatrix} J_{n+1}(krR) & -J_{n+1}(kR) \\ J_{n+1}(krR) & J_{n+1}(kR) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H_{n+1}^{(1)}(krR) & H_{n+1}^{(1)}(ka) \\ -\beta H_{n+1}^{(1)}(krR) & \beta H_{n+1}^{(1)}(ka) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{x}^n \\ \tilde{x}^n \end{pmatrix} e^{in\theta} \quad (11)$$

と書く事もできる。式(11)の応用例として、その行列式を計算する事により固定された円板の固有振動数方程式

$$J_{n+1}(krR) J_{n+1}(ka) + J_{n+1}(kR) J_{n+1}(krR) = 0 \quad (12)$$

が得られる。なお、式(11)で  $J$  と  $H^{(1)}$  を交換すれば  $R > a$  に対する一重層ポテンシアルが求まる。

同様にして、 $R = \text{const} < a$  に対する表面力は、 $\alpha = 1 - \beta$  とおいて

$$\begin{pmatrix} t^r \\ t^\theta \end{pmatrix} = \frac{ia}{16} \sum \begin{pmatrix} -k_r J_{n+2}(krR) & -k_r \left( \frac{\alpha}{\beta} J_{n+2}(krR) - J_{n+2}(kR) \right) \\ k_r J_{n+2}(krR) & -k_r \left( \frac{\alpha}{\beta} J_{n+2}(krR) - J_{n+2}(kR) \right) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H_{n+2}^{(1)}(krR) & H_{n+2}^{(1)}(ka) \\ -\beta H_{n+2}^{(1)}(krR) & \beta H_{n+2}^{(1)}(ka) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{x}^n \\ \tilde{x}^n \end{pmatrix} e^{in\theta} \quad (13)$$

と書く事ができる。 $R > a$  に対しては、 $J$  と  $H^{(1)}$  を交換すればよい。式(13)の応用例として、その行列式を計算する事により表面力を受けない円板の固有振動数方程式として

$$\alpha J_n(kR) (J_{n+2}(krR) + J_{n+2}(ka)) - \beta (J_{n+2}(kR) J_{n+2}(krR) + J_{n+2}(krR) J_{n+2}(ka)) = 0 \quad (14)$$

なる古典的結果が得られる。

1) S.Kobayashi and N.Nishimura ; Memo. Fac. Engrg. Kyoto Univ., Vol. 42, No. 2 (To appear)