

1.はじめに 地震、風荷重等の不規則な外力を受ける構造物の応答解析においては、構造物は解析可能反力モデルに単純化されると同時に、外力も確率過程によりモデル化される。一般に、構造物に作用する外力のモデル化に伴う不確定性は大きい。しかし、構造物においても、モデル化に伴うばらつき、材料強度等の不確定要因は、力学モデルの中に持ち込まれる。また、走行車両による橋梁の応答解析では、特定の車両による応答ではなく、車両の変動、例えば、車両重量、固有振動数、減衰定数等の変動を考慮した、応答の平均的な挙動を表現する解析が望まれる。本研究では、このような構造物の解析モデルを構成すると共に、具体的な解析手法として二つの解法（振動法、階層法）を提案した。不規則外力を受ける構造物系の応答において、系のパラメーターが確率変数となると、外力に対する応答の二乗平均値は確率変数となる。ここでは、この二乗平均値の系のパラメーターに対する平均値について検討したものである。

2.力学モデルの表現 非定常不規則外力を受ける構造物系の運動方程式は、状態空間でベクトル表示すると、(1)式で記述される。非定常外力を、(2)式のように、確定閾数と確率過程の積で表わされるものと考え、確率過程は、(3)式のフィルターの方程式の出力として与えられるものとする。この時、構造物-フィルター系は、(4)式の伊藤型の確率微分方程式で表現できる。一般性を失うことなく、(4)式の解過程の平均値応答は0であるものとする。このとき、外力 $W(t)$ に対する解過程 $X(t)$ の共分散行列 $R_X(t)$ を

$$R_X(t) = E[X(t)X(t)^T] \quad \text{（定義すると、この時）}$$

時間的変化は、(5)式の共分散方程式に支配される。ここに $E[\cdot]$ は確率過程に対する平均の演算子である。

次に、確率微分方程式の係数が確率変数である場合、その確率変数の集合を Λ で表し、 $\Lambda = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n\}$ で定義する。 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ の実現値の集合を $\bar{\Lambda} = \{\bar{\lambda}_1, \bar{\lambda}_2, \dots, \bar{\lambda}_n\}$ により定義する。さらに、 Λ の確率密度関数を $P(\Lambda)$ で定義する。 Λ に関する平均の演算子を $\langle \cdot \rangle$ の記号で表す。本研究で求める量は、応答の分散・共分散の確率変数 Λ に対する平均値であるから、これは、次式で与えられる。

$\langle R_X(t, \Lambda) \rangle = \int R_X(t, \Lambda) P(\Lambda) d\Lambda \quad \text{（6）}$ このような 確率変数 Λ を含む確率微分方程式と対応する共分散方程式を次式で記述する。 $X(t, \Lambda) = A(t, \Lambda) X(t) + B(t, \Lambda) W(t) \quad \text{（7）}$

$R_X(t, \Lambda) = A(t, \Lambda) R_X(t, \Lambda) + R_X(t, \Lambda) A(t, \Lambda)^T + B(t, \Lambda) Q B(t, \Lambda)^T \quad \text{（8）}$ ここで、共分散 $R_X(t, \Lambda)$ も確率変数となり、この式も確率微分方程式になる。

3.振動法による実式化 確率変数 Λ は、一般に、平均値 $\langle \Lambda \rangle$ と平均値回りの変動正に分離することができる。 $\Lambda = \langle \Lambda \rangle + \bar{\Lambda}$ $B(t, \Lambda)$, $X(t, \Lambda)$ は以下のように展開できる。変動正 (t) が微小である場合、 ε_i の2次の項まで考慮すると、応答の共分散は次式で与えられる。

構造物系

$$\dot{Y}(t) = C(t)Y(t) + F(t), \quad Y(t_0) = Y_0 \quad \text{--- (1)}$$

$Y(t)$, $F(t)$: n_1 次元ベクトル

非定常不規則外力

$$F(t) = D(t) \cdot Z(t) \quad \text{--- (2)}$$

$D(t)$: 確定時間閾数, $(n_2 \times n_2)$ 行列

$Z(t)$: 確率過程, n_2 ベクトル

フィルター系

$$\dot{Z}(t) = E(t)Z(t) + W_Z(t) \quad \text{--- (3)}$$

$W_Z(t)$: n_2 次元白色雑音過程ベクトル

構造物-フィルター系

$$X(t) = A(t)X(t) + B(t)W(t), \quad X(t_0) = X_0 \quad \text{--- (4)}$$

$X(t)$: $n(n_1+n_2)$ 次元ベクトル

$W(t)$: n 次元白色雑音過程

共分散方程式

$$\dot{R}_X(t) = A(t)R_X(t) + R_X(t)A(t)^T + B(t)Q B(t)^T \quad \text{（5）}$$

$$R_X(t) = R_{X0}$$

$$\begin{aligned} \Lambda(t, \Lambda) &= A_0(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \varepsilon_i A_i(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \sum_{j=1}^{n_2} \varepsilon_i \varepsilon_j A_{ij}(t) + \dots & (10) \\ B(t, \Lambda) &= B_0(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \varepsilon_i B_i(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \sum_{j=1}^{n_2} \varepsilon_i \varepsilon_j B_{ij}(t) + \dots & (11) \\ X(t, \Lambda) &= X_0(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \varepsilon_i X_i(t) + \sum_{i=1}^{n_1} \sum_{j=1}^{n_2} \varepsilon_i \varepsilon_j X_{ij}(t) + \dots & (12) \end{aligned}$$

$$\langle R_{\mathbf{x}}(t, \Delta) \rangle = R_{\mathbf{x}_0}(t) + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sigma_{ij}^2 R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t) + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sigma_{ij}^2 (R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t) + R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_i}(t)^T) \quad (13)$$

ここに、 $\sigma_{ij}^2 = \langle \mathbf{x}_i \mathbf{x}_j \rangle$ であり、 $R_{\mathbf{x}_0}(t)$ 、 $R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t)$ 、 $R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_i}(t)$ は $E[\mathbf{x}_0(t)\mathbf{x}_0(t)^T]$ 、 $E[\mathbf{x}_i(t)\mathbf{x}_j(t)^T]$ 、 $E[\mathbf{x}_j(t)\mathbf{x}_0(t)^T]$ である。従って $\langle R_{\mathbf{x}}(t, \Delta) \rangle$ の解析は、 $R_{\mathbf{x}_0}(t)$ 、 $R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t)$ 、 $R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_i}(t)$ の解析に帰着する。 (v) 、 (vi) 、 (vii) 式を(7)式に代入し、改めて確率微分方程式を構成する。次に対応する共分散方程式を誘導すると、達成した次の共分散方程式が得られる。非定常応答解析では、これらを連成した微分方程式を解くことにより、分散・共分散応答が得られる。

4. 階層法による定式化

階層法では、(8)式の共分散方程式を基礎式とする。これはマトリックス方程式であるから、適当な変換を行うことによ

$$\left. \begin{aligned} \dot{R}_{\mathbf{x}_0}(t) &= A_0(t)R_{\mathbf{x}_0}(t) + R_{\mathbf{x}_0}(t)A_0(t)^T + B_0(t)S B_0(t)^T \\ \dot{R}_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_0}(t) &= A_0(t)R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_0}(t) + R_{\mathbf{x}_0 \mathbf{x}_i}(t)A_0(t)^T + A_i(t)R_{\mathbf{x}_0}(t)^T + B_i(t)S B_i(t)^T \\ \dot{R}_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t) &= A_0(t)R_{\mathbf{x}_i \mathbf{x}_j}(t) + R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_i}(t)A_0(t)^T + A_j(t)R_{\mathbf{x}_0}(t)^T + R_{\mathbf{x}_0 \mathbf{x}_i}(t)A_j(t)^T \\ &\quad + B_i(t)Q B_j(t)^T \quad (i, j = 1, 2, \dots, n) \end{aligned} \right\} \quad (14)$$

$$\left. \begin{aligned} \dot{R}_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_0}(t) &= A_0(t)R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_0}(t) + R_{\mathbf{x}_0 \mathbf{x}_j}(t)A_0(t)^T + A_{ij}(t)R_{\mathbf{x}_0}(t)^T \\ &\quad + A_i(t)R_{\mathbf{x}_j \mathbf{x}_0}(t) + A_j(t)R_{\mathbf{x}_0 \mathbf{x}_i}(t) + B_i(t)Q B_0(t)^T \\ &\quad (i, j = 1, 2, \dots, n, i \neq j) \end{aligned} \right\}$$

$i, n(n+1)/2$ のベクトルを変数とする方程式に変形することが可能である。 $G(t, \Delta)$ および $F(t, \Delta)$ は、確率変数 $H(t, \Delta)$ である。 (v) 、 (vi) 式を(15)式に代入し、両辺に Δ による平均操作を行なうと次式を得る。

$$G(t, \Delta) = G_0(t) + \sum_{i=1}^n \lambda_i G_i(t) + \sum_{i=1}^n \lambda_i \lambda_j G_{ij}(t) \quad (15)$$

$$F(t, \Delta) = F_0(t) + \sum_{i=1}^n \lambda_i F_i(t) + \sum_{i=1}^n \lambda_i \lambda_j F_{ij}(t) \quad (16)$$

(16)、(17)式を(15)式に代入し、両辺に Δ による平均操作を行なうと次式を得る。

$$\langle H(t, \Delta) \rangle = G_0(t) \langle H(t, \Delta) \rangle + \sum_{i=1}^n G_i(t) \langle \lambda_i H(t, \Delta) \rangle + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n G_{ij}(t) \langle \lambda_i \lambda_j H(t, \Delta) \rangle + F_0(t) + \sum_{i=1}^n \langle \lambda_i \rangle F_i(t) + \sum_{i=1}^n \langle \lambda_i \lambda_j \rangle F_{ij}(t) \quad (17)$$

この式の中には、新しい未知数 $\langle \lambda_i H(t, \Delta) \rangle$ 、 $\langle \lambda_i \lambda_j H(t, \Delta) \rangle$ が現れる。両辺に λ_R を掛けて平均をとる。

$$\begin{aligned} \langle \lambda_R H(t, \Delta) \rangle &= G_0(t) \langle \lambda_R H(t, \Delta) \rangle + \sum_{i=1}^n G_i(t) \langle \lambda_R \lambda_i H(t, \Delta) \rangle + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \langle \lambda_i \lambda_j \rangle \lambda_R H(t, \Delta) \rangle G_{ij}(t) \\ &\quad + F_0(t) \langle \lambda_R \rangle + \sum_{i=1}^n \langle \lambda_i \lambda_j \rangle F_i(t) + \sum_{i=1}^n \langle \lambda_i \lambda_j \rangle \lambda_R F_{ij}(t) \quad (R = 1, 2, \dots, n) \end{aligned} \quad (18)$$

この式では、さらに $\langle \lambda_i \lambda_j \lambda_R H(t, \Delta) \rangle$ が現れ、この連鎖が無限に続く。この種の方程式の近似解法はいくつか提案されているが、本研究では、高次のキュムラントを打切る仮定を設ける。

5. 数値計算を考察

数値計算の対象は、相関を有する確率過程を外力とする 1 自由度系である。ここで 1 自由度系の質量とばね定数が変動係数 0~0.3 を変動する場合について考えた。確率過程の外力のパワースペクトルは、

$$S_x(\omega) = S_0 / \{(w_0 - \omega)^2 + 4\zeta^2 w_0^2\} \quad (20)$$

計算結果の一例を図-1 と図-2 に示した。この計算例

は、1 自由度系の減衰定数および(20)式の ζ をそれぞれ 0.02 とした場合である。外力は帶域過程となり、中心周波数 w_0 が 1 自由度系の固有振動数 f_0 と一致する共振する。しかし、1 自由度系のパラメーターの変動が大きくなると、1 自由度系の応答は減少することが予想される。図-1 は、この状態を示したものである。図-2 は、1 自由度系の固有振動数の平均値 f_0 が $0.8f_0$ の場合である。変動係数が大きくなると、応答は増大する。なお、非定常応答解析は、講演当日発表する予定である。

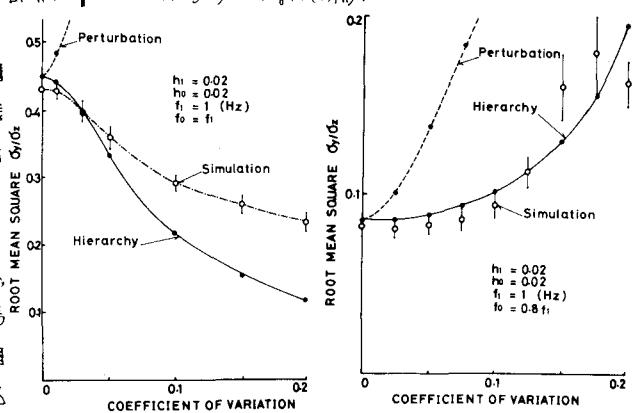


図-1 定常 RMS 応答 ($f_1 = f_0$)