

神戸市 正 ○ 炎口 正 神戸大 正 北村泰寿 正 梶井春輔

1. まえがき 本研究は、4辺自由板の固有振動モードを級数法に用ひ、半無限弾性体上にあらう弾性板の振動解析の一方法を述べたものである。基本的な考え方とは、著者らが静的問題に対する示した文献1)の方法を動的問題に拡張したものと存づている。なお、4辺自由板の固有振動モードは Ritz の方法によつて求めた。

2. 解析手法 半無限弾性体上の4辺自由板が正弦波外力を受け場合の解釈対象として、級数解の各項に対する係数は次式の汎関数 Π を極小にする変分法の原理に基づいて決定する。

$$\Pi = \int_{-d}^d \int_{-c}^c \left[\frac{D}{2} \left\{ \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right)^2 + 2\nu \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2(1-\nu) \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right)^2 \right\} - \frac{1}{2} \rho h \omega^2 w^2 + \int_0^w g(x, y, \omega; w') dw' - f(x, y) w \right] dx dy \quad (1)$$

ここで、 $D = Eh^3 / 12(1-\nu^2)$ 、 D は板剛度、 E はヤング係数、 ν はボアソン比、 h は板厚、 ρ は密度、 ω は加振円振動数、 w はたわみ、 $2c, 2d$ は板の x 方向、 y 方向の辺長である。また、 $f(x, y)$ は分布外力の振幅、 $g(x, y, \omega)$ はたわみが w のときの地盤反力（本文では、構造物から地盤に働く応力の意味で接觸圧とも呼ぶ）である加振円振動数 ω に依存していふ。一方、式(1)の地盤反力 $g(x, y, \omega)$ は、半無限弾性体に対する混合境界値問題として、次式の未知接觸圧に関する第1種 Fredholm 型積分方程式の解となる。

$$\int_{-d}^d \int_{-c}^c G(x-\xi, y-\eta, \omega) g(\xi, \eta, \omega) d\xi d\eta = w(x, y) \quad (|x| \leq c, |y| \leq d) \quad (2)$$

ここで、 $G(x-\xi, y-\eta, \omega)$ は Green 関数である。この $G(x-\xi, y-\eta, \omega)$ は座標と加振振動数によって決まるものであるため、 $g(\xi, \eta, \omega)$ と $w(x, y)$ は線形関係で結ばれる。次に、たわみをもつ地盤反力を、

$$w(x, y) = \sum_{i=0}^{\infty} A_i \varphi_i(x, y) \quad (3), \quad g(x, y, \omega) = \sum_{i=0}^{\infty} A_i f_i(x, y, \omega) \quad (4)$$

のじとく級数展開する。そして、地盤反力とたわみが線形関係であることを考慮して、式(1)を極小にする条件 ($\partial\Pi/\partial A_i = 0$) を用ひる。また、式(2)は係数 A_i の値にかかわらず恒等的に成立する。これらより条件から、結局、式(1)、(2)はそれぞれ次のようく変形することができる。

$$\begin{aligned} \sum_i A_i \int_{-d}^d \int_{-c}^c & \left[D \left\{ \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x^2} \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial y^2} \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x^2} + \nu \left(\frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x^2} \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial y^2} \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x^2} \right) + 2(1-\nu) \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x \partial y} \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial x \partial y} \right\} - \rho h \omega^2 \varphi_i \varphi_i \right. \\ & \left. + \frac{1}{2} (f_i \varphi_i + f_i \varphi_i) \right] dx dy = \int_{-d}^d \int_{-c}^c f_i \varphi_i dx dy \quad (i = 0, 1, 2, \dots) \end{aligned} \quad (5)$$

$$\int_{-d}^d \int_{-c}^c G(x-\xi, y-\eta, \omega) f_i(\xi, \eta, \omega) d\xi d\eta = \varphi_i(x, y) \quad (i = 0, 1, 2, \dots) \quad (6)$$

ここで、 $\varphi_i(x, y)$ は4辺自由板の i 次の固有振動モード、また $f_i(x, y, \omega)$ は $\varphi_i(x, y)$ に対する地盤反力を意味する。さらに、 $\varphi_i(x, y)$ は、両端自由はりの固有振動モードを用ひて、次式のようく級数展開される。

$$\varphi_i(x, y) = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} B_{mn}^{(i)} Z_m(x) Z_n(y) \quad (Ritz の方法) \quad (7)$$

ここで、 $Z_m(x), Z_n(y)$ は両端自由はりの固有振動モードであるが、その詳細については省略する。

次に、式(7)を式(6)に代入して $f_i(x, y, \omega)$ を求めなければならぬが、この式は解析的には解けない。そのため、著者らが剛基盤底面の複素剛性を求めるために用ひた文献2)の分割法を利用して数值解析する。この考え方とは、板と地盤との接觸面を有限個の要素に分割し、各要素ごとの接觸圧を一定として、影響係数の概念によ

→を変位互換させよ。そして、接触面における変位 $\varphi_i(x, y)$ の境界条件から、各要素の未知接触圧に関する連立一次方程式を解く問題へ帰着せよ。このとき、式(6)は次の未知接触圧に関する連立一次方程式となる。

$$\sum_{k=1}^N F(x_k - x_i, y_k - y_i, \omega) \sigma_i(x_k, y_k) = \varphi_i(x_k, y_k) \quad (i=0, 1, 2, \dots, N) \quad (8)$$

ここで、 N は接触面の分割数、 $\varphi_i(x_k, y_k)$ は要素 i の中央点の変位、 $\sigma_i(x_k, y_k)$ は要素 i の等分布接触圧の大ささである。また、 $F(x_k - x_i, y_k - y_i, \omega)$ は要素 i の単位等分布加振による要素 i の中央点変位を求める影響係数である。なお、この影響係数はレーレ極点含む特異積分となり、その計算は容易ではない。筆者らはこの影響係数を求める実用的な方法を提案したが、その詳細については文献2)を参照されたい。

式(7)と式(8)を用いて、じ次の固有振動モードに対する地盤反力を $f_i(x_k, y_k, \omega) = \sigma_i(x_k, y_k)$ として求めることができる。ここで、この結果を式(7)とともに式(5)に代入し、固有振動モードの直交性を利用して式(5)を整理すると、係数 A_i に関する連立一次方程式が次式のようになられる。

$$\sum_j A_j \left[d \cdot c \sum_{m,n} (\beta_m^4 + \alpha_n^4 - \frac{J_R \omega^2}{D}) B_{mn}^{(i)} B_{mn}^{(j)} + \sum_{m,n,r,s} \left\{ \nu (C_{mr}^* C_{sr} + C_{rn}^* C_{ns}) + 2(1-\nu) D_{mr}^* D_{ns} \right\} B_{mn}^{(i)} B_{rs}^{(j)} \right] + \frac{1}{2D} \sum_m \sum_n \sum_{k=1}^N \delta_k \left\{ \sigma_i(x_k, y_k) B_{mn}^{(i)} + f_j(x_k, y_k) B_{mn}^{(i)} \right\} Z_m(x_k) Z_n(y_k) = \frac{1}{D} \sum_m \sum_n B_{mn}^{(i)} \int_d^c \int_c^d \rho(x, y) Z_m(x) Z_n(y) dx dy \quad (i=0, 1, 2, \dots, N) \quad (9)$$

$$C_{mr}^* = \int_c^c Z_m''(x) Z_r(x) dx, \quad C_{ns} = \int_d^d Z_n''(y) Z_s(y) dy, \quad D_{mr}^* = \int_c^c Z_m'(x) Z_r'(x) dx, \quad D_{ns} = \int_d^d Z_n'(y) Z_s'(y) dy$$

$$(-1)^m \cosh \beta_m c \sinh \beta_m c + \sinh \beta_m c \cosh \beta_m c = 0, \quad (-1)^n \cosh \alpha_n d \sinh \alpha_n d + \sinh \alpha_n d \cosh \alpha_n d = 0$$

である。また、 ρ は要素 i の面積を意味する。なお、式(9)の説明については文献1)（以下、無次元化した式を变形してある）が理解の一助となるので参照されたい。

3. 計算結果の概要 本研究の解法は実際問題へ適用するためにはいくつかの基礎的吟諭討が必要である。まず、計算結果の図表等は、級数の都合上省略し、説明時に譲る。したがって、本文では、計算条件と結果の概要のみについて略述しておく。まず、計算条件としては、正方形板($2d \times 2d$)の中央に集中点加振力が作用する場合を対象とした。また、数値計算は以下のようないわゆるメータを導入し、無次元化した式を計算した。

$$\mu = 12\pi \frac{(1-\nu^2)E_S}{(1-\nu_S^2)E} \left(\frac{d}{h}\right)^3, \quad \mu = \frac{(1-\nu_S^2)}{2\pi} \left(\frac{\rho}{f_S}\right) \left(\frac{h}{d}\right) \alpha_0^2 \mu, \quad \alpha_0 = \frac{\omega d}{V_S} \quad (10)$$

ここで、 V_S は横波の伝播速度、添字 S は半無限弾性体の物理定数を表す。 μ は $1 \sim 1000$ 、 α_0 は $0 \sim 3.0$ と変化させ、 μ は $\mu = (1-\nu_S^2)\alpha_0^2 \mu / 10\pi$ として求めた。 μ が大きくなるほど（板の剛性は相対的に小さくなる）、板の動的変形挙動は複雑になり、級数解の項数を増すとともに接触面の分割数を多くしなければならない。 $\mu = 1000$ としの場合の吟諭討では、中央部の変形、接触圧ともに絶対値の増加に対する収束性が悪い。また、同じ分割数では接触圧の精度は大幅に落ちる。しかし、実用的には、項数49（本文の計算例では、対称性を考慮して式(7)は μ 、 $\mu = 2000$ のみである）。したがって、項数は $(m+2)(n+2)/4$ とする程度で十分であることがわかった。一方、分割数は端部の変形、接触圧分布に影響を与えるが、その影響は項数のそれよりは小さい。分割数についても、実用的には 14×14 （接触面に全有限要素の分割数）程度で十分である。その他、四長比の影響なども調べたが、その結果は説明時に図表等とともに報告する。

4. あとがき 本文では板の中央に集中点加振力が作用する場合のみを解いたが、本研究の解法は種々の載荷パターンおよび波動入射の問題などへも適用していく必要がある。また、本研究と並行して、板にFEMを適用した場合も解析と級数解との比較吟諭討を行ったが、これについては別の機会に報告する。

参考文献：1) 北林、桜井：土木学会誌、Vol. 64-3, 1977 2) 北林、桜井：第32回年講、III-156, 1977