

筑波大学構造工学系 正会員 西岡 隆
スタンフォード大学 H.C. Shah

過去の記録から将来予想される地震の頻度とその規模や震度を確率的な手法によって合理的に算定することは、各種都市施設や構造物の耐用年数あるいは荷重を算定する上で極めて重要な課題である。本報告は比較的应用範囲の広いマルコフ連鎖を用いて、二つの地震発生の確率モデルを検討し、過去の地震記録への適用、それらモデル間の関係、都市施設・構造物の設計に対する応用について検討したものである。以下に基本的な考え方を記述する。

(i) ランダム発生日モデル

現時点までの地震の発生の数を $X(t) = i$ とし、将来の地震の発生日が現時点の発生日のみに依存し、過去の発生日に影響されないものと考えれば、 $X(t)$ はマルコフ連鎖で求められる。いまマルコフ連鎖の Δt 時間の遷移行列の要素を $P_{ij}(\Delta t)$ で与えると、

$$P_{ij}(\Delta t) = P\{X(t+\Delta t)=j | X(t)=i\} \quad (1)$$

ただし、 Δt は時間 $(0, t)$ を N に等分したものとす。 $X(t)$ は増加関数であるから、 $i > j$ の範囲では、 $P_{ij}(\Delta t) = 0$ である。 Δt の時間内に地震が多くとも一回は起るものとし、その発生日確率を p とおけば、 $P_{i,i+1}(\Delta t) = 1 - p$ 、 $P_{i,i+1}(\Delta t) = p$ 、 $P_{NN}(\Delta t) = 1$ 。かつそれ以下の要素は全て 0 に等しい。したがって、 $t=n\Delta t$ の状態ベクトル $P_j(n\Delta t)$ の j 成分は、次式のように表わされる。

$$P_j(n\Delta t) = \sum_{i=0}^N P_{ij}(0) P_{ij}(n\Delta t) \quad (2)$$

ただし、

$$P_{ij}(n\Delta t) = {}^nC_{j-i} (1-p)^{n-j+i} p^{j-i} \quad (3)$$

また、 $P_i(0)$ は $t=0$ の状態ベクトルの i 成分を表わしている。初期状態の発生日が 0 に等しいとすれば、 $P_0(0) = 1$ 、 $P_i(0) = 0$ ($i=0$) であるから、 $t=n\Delta t$ 後に地震発生日の数が j になる確率は、

$$P_j(n\Delta t) = {}^nC_j (1-p)^{n-j} p^j \quad (4)$$

で与えられることになる。これは二項分布にほかならない。

いま全体の地震の発生日を λ_0 とし、全ての地震の内、震度 i の地震が発生する確率関数を c_i で表わすとすれば、式(4)から震度 i 以上の地震が起る発生日確率を求めることができる。

$$\begin{aligned} P\{X_I(n\Delta t) > 1 | X(0) = 0\} &= 1 - P\{X_I(n\Delta t) = 0 | X(0) = 0\} \\ &= 1 - (1 - \lambda_I \Delta t)^n \end{aligned} \quad (5)$$

ただし、 $\lambda_I = \sum_{i=I}^{\infty} c_i$ ($\sum_{i=1}^{\infty} c_i = 1$) である。 $\Delta t \rightarrow 0$ のときには式(5)は指数分布を表わしている。

(ii) ある震度の超過確率モデル

Δt 時間に状態 i から状態 j へ遷移する確率を $q_{ij}(\Delta t)$ で表わすものとするれば、遷移行列は $q_{ij}(\Delta t)$ を各要素にもつ行列で表わすことができる。したがって、 $t=n\Delta t$ の遷移行列の i, j 要素 $q_{ij}(n\Delta t)$ は、

$$q_{ij}(n\Delta t) = \sum_{a=0}^s \sum_{b=0}^{s-1} \dots \sum_{u=0}^{s-1} \sum_{v=0}^{s-1} q_{ia}(\Delta t) q_{ab}(\Delta t) \dots q_{uv}(\Delta t) q_{vj}(\Delta t) \quad (6)$$

で与えられる。ただし、 s は状態の総数を表わしている。 $q_{ij}(n\Delta t)$ は $t=0$ の状態 i から $t=n\Delta t$ での状態 j への遷移確率であるが、図-1 に示すようにその途中の経路は考えられる全ての場合を含んでいる。そこで状態 i を地震の震度 i と読み変えれば、 $t=n\Delta t$ の間に震度 j 以上の地震が発生しては意味をなさないから、このような事態を避けるための工夫が必要になる。

そこで新たに、 Δt 時間の遷移行列を $Q_{ij}(\Delta t)$ で表わすものとし、 $Q_{ii}(\Delta t) = \sum_{k=0}^i q_{ik}(\Delta t)$ ($i=j$)、 $Q_{ij}(\Delta t)$

$= q_{ij}(\Delta t)$ ($i < j$), $Q_{ij}(\Delta t) = 0$ ($i > j$) とおけば, $Q_{ii}(\Delta t)$ は震度 i を越えない状態に留まっている確率を, $Q_{ij}(\Delta t)$ ($i < j$) は, i より高い震度の地震が発生した結果, 震度 i を越えない状態に遷移した確率を表わすことになる。ergodic な場合に限って考えると, $Q_{ij}(\Delta t) = Q_j(\Delta t)$ と表わすことができるから, $t = n\Delta t$ の遷移行列の各要素は, $Q_i(n\Delta t) = 0$ ($i > j$), $Q_i(n\Delta t) = Q_i^n(\Delta t)$ ($i = j$), $Q_i(n\Delta t) = Q_1^n(\Delta t) - Q_{i-1}^n(\Delta t)$ ($i < j$), で与えられる。したがって状態を $I(t)$ で表わすと,

$$P\{I(n\Delta t) = j | I(0) = i\} = Q_j^n(\Delta t) - Q_{j-1}^n(\Delta t) \quad (i < j) \quad (7)$$

$$P\{I(n\Delta t) \leq i | I(0) = i\} = Q_i^n(\Delta t) \quad (i = j) \quad (8)$$

となり, 震度 i を超過する地震の生起確率は, 式(7)より以下のように与えられる。

$$P\{I(n\Delta t) \geq i | I(0) = i\} = \sum_{j=i}^n \{Q_j^n(\Delta t) - Q_{j-1}^n(\Delta t)\} = 1 - \{Q_{j=0}^{i-1} q_j(\Delta t)\}^n \quad (8)$$

$q_i = \lambda_0 C_i \Delta t$, $q_0 = 1 - \lambda_0 \Delta t$ の関係を上式に代入すれば, 式(8)は式(5)に一致する。

(iii) 震度 i の地震の再現モデル

ある震度または規模の地震が再び発生するまでの期間や, その再現性の確率を求めるには, マルコフ連鎖は適している。 $t = 0$ の時, 状態 i にある条件下で, $t = n\Delta t$ に到る間に j を経験することなく, $t = n\Delta t$ に初めて j の状態になる確率は, マルコフ連鎖では初期通過時間確率とよばれている。

$$P\{I(k\Delta t) \neq j, k=1, 2, \dots, n-1, I(n\Delta t) = j | I(0) = i\} = f_{ij}^{(n)}(s) \quad (9)$$

ただし,

$$f_{ij}^{(n)}(s) = s_{i \neq j}^1 s_{j \neq j}^1 \dots s_{i \neq j}^1 s_{j \neq j}^1 q_{ia} q_{ab} \dots q_{uv} q_{vj} \quad (10)$$

しかし, この関係を直接地震生起の確率を求めるために利用することはできない。なぜなら, 図-1に示すように, たとえ $t = n\Delta t$ までの間に震度 j の地震が発生しなくても, 震度 j を越える地震が起らないと見做さなければならない。そこで $t = n\Delta t$ までに j を越える地震が起らないような確率を求めるとすれば,

$$P\{I(k\Delta t) < j, k=1, 2, \dots, n-1, j > i, I(n\Delta t) = j | I(0) = i\} = f_{ij}^{(n)}(j) \\ = \sum_{a=0}^{j-1} \sum_{b=0}^{j-1} \dots \sum_{u=0}^{j-1} \sum_{v=0}^{j-1} q_{ia} q_{ab} \dots q_{uv} q_{vj} \quad (11)$$

を求めればよい。特に ergodic でかつ $j = i$ の場合には, $t = n\Delta t$ 後に震度 i の地震が再び起る確率は,

$$P\{I(k\Delta t) < i, k=1, 2, \dots, n-1, I(n\Delta t) = i | I(0) = i\} = \lambda_i \Delta t (1 - \lambda_i \Delta t)^{n-1} \quad (12)$$

またこのときの初期通過時間 $\mu_{ii}(i)$ は,

$$\mu_{ii}(i) = \lambda_i \Delta t \sum_{m=1}^{\infty} m (1 - \lambda_i \Delta t)^{m-1} \quad (13)$$

で与えられる。式(11)を用いて, $t = n\Delta t$ 後に震度 i を越える地震の生起確率 $F_{ii}^{(n)}(i)$ を求めると,

$$F_{ii}^{(n)}(i) = \sum_{m=1}^n f_{ii}^{(n)}(i) = \lambda_i \Delta t \sum_{m=1}^n (1 - \lambda_i \Delta t)^{m-1} \quad (14)$$

が得られるが, 式(14)は代数公式を用いてまとめると, 式(5)に一致する。またこの時の初期通過時間は, 震度 i 以上の地震の再現期間にほかならない。

マルコフ連鎖を用いた上記の方法は, 地震の生起に対するさまざまな情報を得るために利用することができる。現象が非定常な場合や Homogenous でない場合の解析には特に有効であると思われる。以上の地震生起の確率モデルを具体的に適用し, 過去の地震記録を用いて設計への応用を検討した。

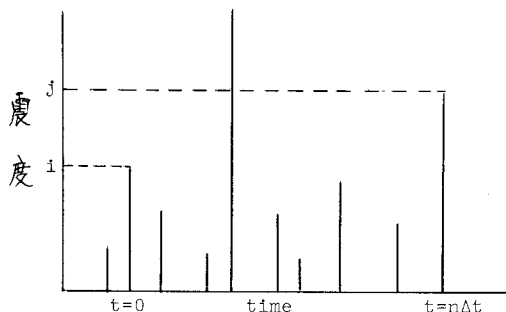


図-1 地震の震度と生起の関係