

金沢大学
正員 鶴田恭敬
夙山大学
正員 ○茂井加寿彦

1. まえがき

路上交通量から道路網内における発生・集中交通量、OD交通量および経路交通量を推計する方法を提示するが、本報告では各ODの経路選択率およびゾーン間抵抗パラメータのいずれも与えられないモデルⅢのタイプについて述べる。このとき、道路網規模が大きくなると取扱い未知変量が膨大となるので、演算の実行が容易ないように道路網の細分化を行ない、まず細分化道路網ごとに交通量を求め、そのあとこれらの結果を利用して細分化道路網を順次統合していくという方法をとる。細分化した最小単位道路網での推計方法については、すでにその基本的考え方を示したので¹⁾、本報告では細分化道路網の統合による推計法を簡単な例を通じて説明することにする。

2. 細分化道路網の統合

図-1の道路網を対象としたとき、図-2のような十字型道路網に細分化せらるが、ここでは各細分化道路網の推計結果が得られているものとする。つぎに、これらの統合操作にうつさが、その第1段階として、隣接する2つの十字型道路網を図-3のようなトーナメント型道路網に統合する。このとき、統合により生じる新たな未知ODは、表-1に示すように、十字型道路網での推計測定量と同一地更間および隣接道路区間へのトリップを零とみなしてこれらを差別なく60個となる。したがって、これらの未知変量数に見合う条件式の設定が必要となる。そこで、考え方から、逆に発生量交通量比率条件式を考へることができる。一例を示すと次のようになる。

$$\sum_j T_{ij} = O_i, \quad \sum_i T_{ij} = D_j \quad (1)$$

次に、ある道路区間内から発生し他の道路区間に吸収される交通量の比率は、吸収地更の集中交通量の比に等しいといふ集中交通量比率条件式である。同様に考え方から、逆に発生量交通量比率条件式を考へることができる。一例を示すと次のようになる。

表-1. トーナメント型道路網(図-3)のOD表

O.D.	3	4	5	6	7	8	13	14	15	16	17	18	19	Total
3	0	-	A		A	A	A	A	A	A	A	A	-	A
4	-	0		B		B	B	B	B	B	B	B	B	B
5	A	0	-	A		A	-	A	A	A	A	A	A	A
6	B	-	0		B	-	B	B	B	B	B	B	B	B
7	A	A	0		A		A	A	A	A	A	A	A	A
8	B	B	B	0	B		B	B	B	B	B	B	B	B
13	A	A	-	A	0		0	0	0	0	0	0	A	A
14	B	-	B	B	0		0	0	0	0	0	0	B	B
15	A	A	A	A	0		0	0	0	0	0	0	A	A
16	A	B	A	B	A	0	0	0	0	0	0	0	A, B	A, B
17	B	B	B	B	B	0	0	0	0	0	0	0	B	B
18	A	-	A	A	D	0	0	0	0	0	0	0	A	A
19	-	B	B	B	B	0	0	0	0	0	0	0	B	B
Total	A	B	A	B	A	B	A	B	A, B	B	A	B		

A: 十字型道路網(中央ノード2)での推計値
B: " (中央ノード2) "

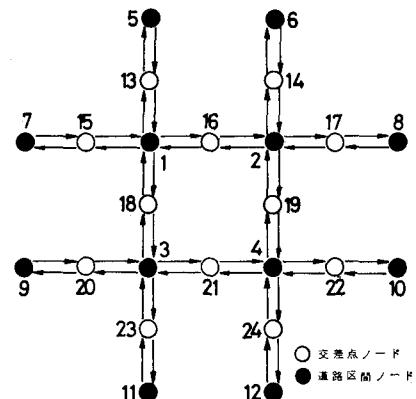


図-1. 対象道路網

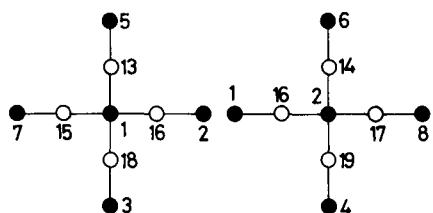


図-2. 十字型道路網の例

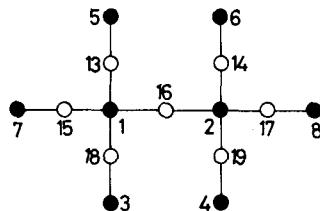


図-3. トーナメント型道路網の例

$$D_{13} : D_{15} : D_{18} = T_{17,13} : T_{17,15} : T_{17,18} \quad (2)$$

$$O_{13}:O_{15}:O_{18} = T_{13:17}:T_{15:17}:T_{18:17} \quad (3)$$

また、ある道路区間内から発生あるいは端部で差異から流入して交通が他の道路区間内で吸収されかそのまま通過するかは、その道路区間ににおける吸收交通量と通過交通量の比率に等しいとして近似的に計算することを実用上差しつかえないと思われる所以、この条件式を設定する。一例をあげると次のようになる。

$$P_{28} : PIN_{217} = T_{38} : T_{317} = T_{58} : T_{517} = T_{138} : T_{1317} = T_{188} : T_{1817} \quad (4)$$

ただし、 P_{28} はノード乙からノード8への通過交通量、 $P_{IN_{217}}$ はノード乙からの交通量のうち道路区間内ノード17に吸収される交通量である。その他に、次式に示すように同一路線上の道路区間内から発生した交通の端部交差率（ノードへの流入比率は近似的に等しいとして取扱うこともできる）

$$T_{166} : T_{158} : T_{154} = T_{156} : T_{158} : T_{154} \quad (5)$$

以上の諸条件式をあわせると 60 個以上となる。したがって、実際においては、現実の交通現象に適合する条件式を選択して推計を行えばよい。

次に、第二段階として、図-4のふうにH型道路網に1つの十字型道路網を結合し、その交通量を推計する。このとき、図-3のH型道路網での推計既知量と、中央交差点（ド1）からの隣接した十字型道路網のH型道路網への流入による推計既知量によって、図-4の複合化道路網の未知OD交通量は32個となる。そこで、未知変数に見合、ヒ条件式を以下のように設定することにする。まず、(1)式のトリップアインド条件式は、この道路網における同様に用いられるのでこれを導入する。次に、(4)式を用いて道路区間ににおける吸収交通量と通過交通量の比率関係式を図-4の道路網に引用する。二の一例を示すところのようになる。

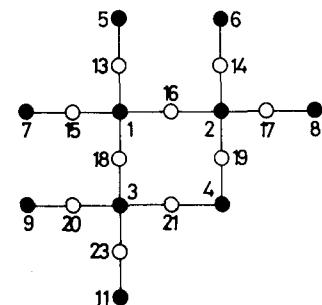


図-4. 総合化道路網の例

$$P_{28} : PIN_{217} = T_{48} : T_{9 \cdot 17} = T_{11 \cdot 17} : T_{11 \cdot 17} \\ = T_{20 \cdot 8} : T_{20 \cdot 17} = T_{238} : T_{23 \cdot 17} \quad (6)$$

以上の条件式によ、 χ 未知変量数を上まろ数の条件式が設定できたので、適当な条件式を用いて推計を行ふ。ところで、ここで推計の都合上、ノード4は連結されていはいと考え、ノード4を経由するトリップは取り扱わず、ノード4を起終点とするトリップのままで置いておく。そこで、推計結果はノード1を経由する交通量だけとなり、これは対角トリップのノード1を経由する経路交通量に他はない。同様にして、図一の網格化道路網においてOD交通量を推計すると、今度はノード4を経由する経路交通量が求まり、この両者を加えると対角トリップのOD交通量が求まる。

以上のようにして段階的に統合を行なえば、対象道路網のすべてのOD交通量と経路交通量を求めることができる。

3. あてがき

上で考えておいたいくつかの条件式は、現実の交通量を観測して検討したものではなく推計によるものである。したがって、今後はこれらを実際で検証する必要がある。また、その際に適当な条件式が見出さればそれを用いてもよい。ところで、本報告で述べた細分化道路網の総合過程における演算操作はかなり複雑である。そこで更に重要なことを重視において場合、推計精度をより犠牲にしても量算の簡略化を計らうねばならない。この簡便法については、別の機会で報告することにする。

1) 飯田・武井、路上交通量観測による道路網交通量動の推計法、第12回日本道路会議論文集、昭和50年。

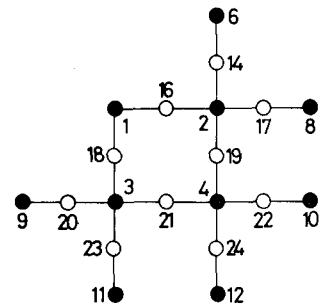


図-5. 緩和化道路網の例