

大阪市立大学 正員 小林 治俊

園田 真一郎

[1] まえがき 等方均質な半無限体への剛体押し込み問題は、よく知られた Sneddon¹⁾, 牟岐²⁾ による解析があり、多層弾性体に対しては、松岡・能町³⁾による解析がある。ところで、実際地盤のように弾性定数が深さと共に変化する問題を等方非均質体として取り扱った例は、古くは花村⁴⁾, Ter-Mertich'ian⁵⁾の研究があるが、これらは限られた軸対称問題であり、剛体の押し込み問題の解析はない。最近 Kassir⁶⁾らによって、せん断係数が深さ z のべき乗で表われ、Poisson 比とべき乗数との間に特別な関係のある場合について解が求められている。本文は、せん断係数が深さ z の関数で変化するが、Poisson 比は一定であるような等方非均質体の3次元弾性問題のねじりも含めた場合の一般的な変位関数を決定し、半無限体への剛体押し込み問題の一解を提示する。

[2] 3次元解析の基礎方程式 セン断係数 G が次式で表わされるものとする。 $G(z) = G_0 e^{\alpha z}$ (1) G_0 : 地表でのせん断係数, $\alpha = \alpha'/c$ で c は $z=c$ で $G = G_0 e^{\alpha'}$ となる深さ。 α' の変化に対する $G(z)$ の様子を図1に示す。円筒座標で表わした応力-変位関係は、通常の等方均質体の場合のせん断係数と(1)式で表わされる $G(z)$ を置換するこゝより次式となる。

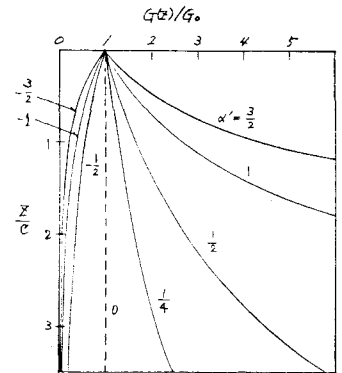


図1

$$\left. \begin{aligned} \sigma_r &= \lambda e + 2G(z) \frac{\partial u}{\partial r}, \quad \sigma_\theta = \lambda e + 2G(z) \left(\frac{u}{r} + \frac{\partial v}{r \partial \theta} \right), \quad \sigma_z = \lambda e + 2G(z) \frac{\partial w}{\partial z} \\ \tau_{r\theta} &= G(z) \left(\frac{\partial u}{r \partial \theta} + \frac{\partial v}{\partial r} - \frac{v}{r} \right), \quad \tau_{rz} = G(z) \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right), \quad \tau_{\theta z} = G(z) \left(\frac{\partial w}{\partial \theta} + \frac{\partial v}{r \partial z} \right) \end{aligned} \right\}$$

(2)式をつり合い式に代入し、整理すれば変位で表わされつり合い式* (2).....

$$\left. \begin{aligned} \Delta u + \frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial e}{\partial r} - \frac{1}{r} \left(2 \frac{\partial v}{r \partial \theta} + \frac{u}{r} \right) + \alpha \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r} \right) &= 0 \\ \Delta v + \frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial e}{r \partial \theta} - \frac{1}{r} \left(\frac{v}{r} - 2 \frac{\partial u}{r \partial \theta} \right) + \alpha \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial w}{\partial \theta} \right) &= 0 \\ \Delta w + \frac{1}{1-2\nu} \frac{\partial e}{\partial z} + \alpha \left(\frac{2\nu e}{1-2\nu} + 2 \frac{\partial w}{\partial z} \right) &= 0 \end{aligned} \right\} \text{..... (3)}$$

* を得る。(2)(3)式に於いて、

$$\left. \begin{aligned} \Delta &= \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial^2}{r^2 \partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \\ e &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (ru) + \frac{\partial v}{r \partial \theta} + \frac{\partial w}{\partial z} \\ \lambda &= \frac{2\nu}{1-2\nu} \cdot G(z), \quad \nu = \text{Poisson's ratio} \end{aligned} \right\} \text{..... (4)}$$

(3)式で ~~~~~ を付した部分が非均質の影響項である。=で3つの変位関数中、 ψ によって、

$$u = \frac{\partial \phi}{\partial r} + \frac{\partial \psi}{r \partial \theta}, \quad v = \frac{\partial \phi}{r \partial \theta} - \frac{\partial \psi}{\partial r}, \quad w = \psi \text{ (5)}$$

と表わし、(5)式を(3)式へ代入すれば、 ψ と ϕ が満足せねばならない次の2式を得る。

$$\Delta \psi + \alpha \frac{\partial \psi}{\partial z} = 0 \text{ (6)} \quad \Delta \phi - \beta \Delta \phi + \gamma \frac{\partial \phi}{\partial z} + \delta \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0 \text{ (7)}$$

$$\begin{aligned} \beta &= \alpha^2 \nu / (1-\nu), \\ \gamma &= 2\alpha, \quad \delta = \alpha^2 / (1-\nu) \end{aligned}$$

また、 ϕ と ψ とは次の関係で結ばれている。

$$(1-\nu) \frac{\partial \psi}{\partial z} + \alpha \psi + \Delta \phi - (1-\nu) \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} + \alpha \psi \frac{\partial \phi}{\partial z} = 0 \text{ (8)} \quad \begin{aligned} &= z'' \quad t = \frac{1-2\nu}{2(1-\nu)} \end{aligned}$$

(6)~(8)式で $\alpha = 0$ とすれば、等方均質体の場合の変位関数と一致するこゝがわかる。

(b)(7)の解は容易に求まり、更に(8)から重も求められが $r, z \rightarrow \infty$ で応力、変位の消失の条件を考えれば、

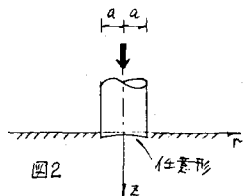
$$\left. \begin{aligned} \psi &= \sum_{n=0}^{\infty} \sin n\theta \int_0^{\infty} \bar{U}_n(z) J_n(kr) dk, \quad \phi = \sum_{n=0}^{\infty} \cos n\theta \int_0^{\infty} \varphi_n(z) J_n(kr) dk, \quad \bar{\psi} = \sum_{n=0}^{\infty} \cos n\theta \int_0^{\infty} \Omega_n(z) J_n(kr) dk \\ &= z^2 \left\{ \begin{aligned} \bar{U}_n(z) &= F_0 e^{-\beta z}, \quad \varphi_n(z) = e^{-\beta z} (F_1 \sin \beta z + F_2 \cos \beta z), \quad \Omega_n(z) = e^{-\beta z} (H_1 \sin \beta z + H_2 \cos \beta z) \end{aligned} \right\} \quad (9) \end{aligned}$$

ただし、 $F_0, F_1, F_2 = \text{定数}$, $\beta = \frac{1}{2}(-\alpha + \sqrt{\alpha^2 + 4k^2})$, $p = \frac{1}{2}\alpha + \beta^*$, $\sqrt{2}p^* = (\sqrt{A^2 + B^2} + A)^{\frac{1}{2}}$, $\sqrt{2}g = (\sqrt{A^2 + B^2} - A)^{\frac{1}{2}}$

$$\left. \begin{aligned} A &= k^2 + \frac{1}{2}\alpha^2, \quad B^2 = k^2 \alpha^2 \nu / (1-\nu), \quad H_1 = -[(p-p)I_1 + gI_2] / (1-t)R, \quad H_2 = -[(p-p)I_2 - gI_1] / (1-t)R \\ I_1 &= F_1 \lambda_2 - F_2 \lambda_1, \quad I_2 = F_1 \lambda_1 + F_2 \lambda_2, \quad p_1 = \alpha t / (1-t), \quad \lambda_1 = g(\alpha - 2p)t, \quad \lambda_2 = (p^2 - g^2 - \alpha p)t - k^2, \\ R &= (p-p)^2 + g^2 \end{aligned} \right\} \quad (10)$$

これを(5),(2)へ代入すれば、変位、応力が $\bar{U}_n, \varphi_n, \Omega_n$ で表される。

[3] 剛体の押し込み問題 図2の滑底剛円柱(底面形状任意)の押し込み問題を考える。本例はねじりがない場合で ψ は不要である。半無限体表面の境界



条件は、 $z=0, 0 \leq r \leq a, w = w(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} w_n(r) \cos n\theta \quad \dots (11)$

$r > a, \sigma_z = 0 \quad \dots (12), 0 \leq r \leq \infty, \tau_{rz} = \tau_{\theta z} = 0 \quad \dots (13)$

条件(13)より
$$\left. \begin{aligned} F_2 &= F_1 [g(1-t)R - \lambda_3] / [p(1-t)R + \lambda_4] \\ \lambda_3 &= \lambda_1(p_1 - p) - \lambda_2 g, \quad \lambda_4 = \lambda_2(p_1 - p) + \lambda_1 g \end{aligned} \right\} \quad (14)$$

が得られて、これと条件(11),(12)によって次の dual 積分方程式を得る。

$$\int_0^{\infty} F_1 Q_1(k) J_n(kr) dk = w_n(r) \quad (0 \leq r \leq a), \quad \int_0^{\infty} F_1 Q_2(k) J_n(kr) dk = 0 \quad (r > a) \quad \dots (15)$$

$$= z \quad Q_1 = -\frac{\lambda_3 p + \lambda_4 g}{p(1-t)R + \lambda_4}, \quad Q_2 = \frac{[-k^2 \{g(1-t)R - \lambda_3\} + (1-t)\{\lambda_3(p^2 - g^2) - g(\lambda_1^2 + \lambda_2^2)/(1-t)\}]}{p(1-t)R + \lambda_4}, \quad \chi = \frac{\nu}{1-2\nu}$$

さして(15)は無次元量 $p=r/a$ 及び $s=ka$ を導入して次のように変形される。

$$\int_0^{\infty} g(s) f(s) J_n(ps) ds = w_n(p) \quad (0 \leq p \leq 1), \quad \int_0^{\infty} f(s) J_n(ps) ds = 0 \quad (p > 1) \quad \dots (16)$$

ただし、 $f(s)$ は $a^3 F_1 Q_1$, $g(s)$ は Q_1/Q_2 と s によって書きかえたものである。(16)の dual 積分方程式を解くために、 i は任意の正の定数 ($i > 0$) とし、 $f(s)$ を次式で仮定すると(16-2)式は満たされる事がわかる。

$$f(s) = s^{1-i} \sum_{m=0}^{\infty} a_m J_{n+2m+i}(s) \quad \dots (17) \quad \text{ただし、} a_m \text{ は未定定数である。 (17) を (16-1) 式へ代入し更に (18) を利用して変形すれば (19) 式が得られる。}$$

$$s^{1-i} J_{n+2m+i}(s) = \frac{\Gamma(n+m+1)}{2^{i-1} \Gamma(n+1) \Gamma(m+1)} \int_0^1 p^{n+1} (1-p^2)^{i-1} \mathcal{F}_m(i+n, n+1, p^2) J_n(sp) dp \quad \dots (18)$$

$$\sum_{m=0}^{\infty} a_m L_{m\ell} = E(n, \ell, i) \quad \dots (19) \quad \text{ただし} \quad L_{m\ell} = \int_0^{\infty} g(s) s^{1-2i} J_{n+2m+i}(s) J_{n+2\ell+i}(s) ds \quad \dots (20)$$

= z $\mathcal{F}_m$ は Jacobi の多項式、 Γ は Gamma 関数、 $\ell = 0, 1, 2, \dots$ で E は次式で与えられる。

$$E(n, \ell, i) = \frac{\Gamma(n+\ell+1)}{2^{i-1} \Gamma(n+1) \Gamma(\ell+1)} \int_0^1 w_n(p) p^{n+1} (1-p^2)^{i-1} \mathcal{F}_\ell(i+n, n+1, p^2) dp \quad \dots (21)$$

もしも $w_n(p) = W p^n$ (W : 定数) ならば $E(n, \ell, i) = 0$ ($\ell \neq 0$), $2^{-i} \Gamma(n+1) W / \Gamma(i+n+1)$ ($\ell=0$) と簡単化される。(16)の dual 積分方程式は(19)式の無限連立方程式を解くことに帰着されたが、(20)の無限積分値がうまく収束するよう i の値を選ぶ必要がある。

[4] 参考文献 (1) Fourier Transforms, McGraw Hill (2) 機械設計集, 21巻11号 (3) 土木31回全国大会 I-15 (4) 土木会誌, 17巻11号 (5) P.M.M. Vol.25, No.6 (6) ASCE, Vol.98, EM2 (7) Q.J. Mech. Appl. Math. Vol.7, p318 (8) 岩波数学公式Ⅱ 182