

九州大学 正会員 櫛木 武
 〃 学生員 〇土居 隆彦

1. まえがき 交通流理論として、圧縮性流体との相似を応用するものがあり、一様なパイプ状道路交通で、途中区間での流出、入交通のない問題に適用し、興味ある結果がえられている。しかし、実際には各道路区間で道路定数は変化し、また流出、入交通が存在するとともに、それらが時間的に変化するため複雑な現象を呈し、上述の単純理論で説明できないことも多々ある。そこで、より厳密な交通流理論の確立が望まれるが、その一環として拡散型の運動方程式にもとづく交通流の基礎式を誘導のうえ、FEMの概念を導入することが考えられ、本研究の内容とするものである。

2 交通流の基礎方程式 道路の微小区間 Δx に着目し、その間の時刻 t における交通量の流出、流入収支から、周知の連続方程式が誘導でき、その結果は次のとおりである。

$$\frac{\partial D}{\partial t} + \frac{\partial Q}{\partial x} - \phi = 0 \quad (1) \quad \begin{array}{l} \text{ここに、} Q: \text{交通量} \quad D: \text{交通密度} \\ \phi = \text{単位長さ当りの発生交通量} - \text{吸収交通量} \end{array}$$

また、道路軸の始点 $x=0$ における交通速度と v_0 、任意点 x におけるそれを v とすると、運動方程式に相当するものとして次式を考えることが出来る。

$$Q = DV = -\alpha \frac{\partial D}{\partial x} + v_0 D \quad (2) \quad \text{ここに、} \alpha: \text{定数でその内容は} \S 4 \text{に説明するとおりである。}$$

式(2)は拡散の運動方程式と同様の概念にもとづくもので、右辺第1項は物質輸送に関する Fick の法則に、第2項は熱輸送における Fourier の法則に対応する項である。

式(2)を式(1)に代入すれば、次式がえられ、これが著者らの提案する交通流の基礎微分方程式である。

$\frac{\partial D}{\partial t} + v_0 \frac{\partial D}{\partial x} - \alpha \frac{\partial^2 D}{\partial x^2} - \phi = 0 \quad (3) \quad \text{計算に当っては、適当な微小時間} \Delta t \text{と} \Delta x \text{毎に逐次追跡を行うものとし、第(1)段階目の時間} t = t^{(n)} \text{における } D, v_0, \alpha, \phi \text{ を } D^{(n)}, v_0^{(n)}, \alpha^{(n)}, \phi^{(n)} \text{ と記号表示する。時刻 } t^{(n)} \text{ から } t^{(n+1)} = t^{(n)} + \Delta t \text{ 間の任意の時刻 } t \text{ における } D, \frac{\partial D}{\partial x}, \frac{\partial^2 D}{\partial x^2} \text{ を次のような } t \text{ の一次式で近似する。}$

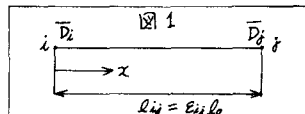
$$\left. \begin{aligned} D &= D^{(n)} + \frac{1}{\Delta t} (t - t^{(n)}) (D^{(n+1)} - D^{(n)}) & \frac{\partial D}{\partial x} &= \left(\frac{\partial D}{\partial x} \right)^{(n)} + \frac{1}{\Delta t} (t - t^{(n)}) \left\{ \left(\frac{\partial D}{\partial x} \right)^{(n+1)} - \left(\frac{\partial D}{\partial x} \right)^{(n)} \right\} \\ \frac{\partial^2 D}{\partial x^2} &= \left(\frac{\partial^2 D}{\partial x^2} \right)^{(n)} + \frac{1}{\Delta t} (t - t^{(n)}) \left\{ \left(\frac{\partial^2 D}{\partial x^2} \right)^{(n+1)} - \left(\frac{\partial^2 D}{\partial x^2} \right)^{(n)} \right\} \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

また、 v_0, α についても同様に考えることができるが、これらは D のレベルに応じて決まる定数と考え、 $t^{(n)} \leq t \leq t^{(n+1)}$ 間で、近似的に $v_0 = v_0^{(n)}, \alpha = \alpha^{(n)}$ とする。また、 ϕ に関して、時間増分 Δt の間一定とする。すなわち、流出入交通量は Δt さきで段階状に変化するものとする。これらの近似を考慮して、式(3)の両辺を時刻 $t^{(n)}, t^{(n+1)}$ 間で定積分すれば次式がえられ、これが実用上の交通流基礎微分方程式である。

$$E^{(n)} \bar{D} - v_0^{(n)} \bar{D} - \frac{1}{2} \alpha^{(n)} \bar{D} + \frac{3}{2} \alpha^{(n)} D^{(n)} + \phi^{(n)} = 0 \quad (5) \quad \text{ここに、} \bar{D} = \frac{1}{\Delta t} (D^{(n+1)} + D^{(n)})$$

3. FEMによる定式化 1つ、道路を適当な微小区間に分割し、その一要素 j の密度を $\bar{D}_{ij}$ として、次式を仮定する。 $\bar{D}_{ij}(z) = [1 \ z] a \quad (6) \quad \text{ここに、} a = [a_1 \ a_2]^T \text{ (未定} \times \text{数)}, z = x/l_0 \text{ (} l_0: \text{規模長さ)}$
 要素 j の両端 i, j の密度を $\bar{D}_i, \bar{D}_j$ と記号表示すれば、これら(5)に $\phi = 0, E_{ij} (= l_{ij}/l_0)$ を代入することによりえられ、その結果から未定 $\times$ 数 a が次のように定められる。

$$a = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1/E_{ij} & 1/E_{ij} \end{bmatrix} \bar{D}_{ij} \quad (6) \quad \text{ここに、} \bar{D}_{ij} = \begin{bmatrix} \bar{D}_i \\ \bar{D}_j \end{bmatrix}^T$$



式(6)を式(5)に代入すれば、 $\bar{D}_{ij} = [N_i \ N_j] \bar{D}_{ij} \quad (6) \quad \text{ここに、} N_i = 1 - 3/E_{ij}, N_j = 3/E_{ij}$

さて、節点 i に直接結合しない要素領域では $N_i = 0$ とすると、展開関数は試行関数の和になる。重み関数として

N_m を用い、式(5)に Galerkin 法を適用すれば次式となる。

$$\int_L N_m \dot{E}^{(2)} \bar{D}' ds - \int_L N_m \dot{V}_0^{(2)} \bar{D}' ds - \int_L \frac{2}{\Delta t} N_m \bar{D} ds + \int_L N_m \frac{2}{\Delta t} \bar{D}^{(2)} ds + \int_L N_m \dot{g}^{(2)} ds = 0 \quad (c) \quad \begin{array}{l} \text{ここに,} \\ L: \text{要素領域} \end{array}$$

式(6)の試行関数は、2次微分をもたない。そこで、次のように、要素内での一般化された導関数を定義するものとすれば、式(c)の第1項が計算できることになる。

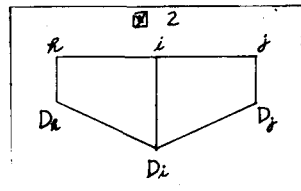
$$\int_L N_m \dot{E}^{(2)} \bar{D}' ds = [N_m \dot{E}^{(2)} \bar{D}] - \int_L N_m \dot{E}^{(2)} \bar{D}' ds \quad (d) \quad \begin{array}{l} \text{式(d)は、要素内においては正しいが、式(c)を計算するに際しては、用いた試行関数が一次式であるから、一次導関数が境界で不連続になることを考慮しなければならない。すなわち、境界上で、不連続性が式(c)に、4つの寄与があり} \end{array}$$

$$I = \int (\tilde{N}_R + \tilde{N}_L) \dot{E}^{(2)} \bar{D}' ds + \int (N_L + N_R) \dot{E}^{(2)} \bar{D}' ds$$

となる。ここで、 $\tilde{N}_R + \tilde{N}_L = 1$, $N_L + N_R = 1$ であるから、不連続性の寄与は結局

$$I = \dot{E}^{(2)} \bar{D}'|_{\text{right}} - \dot{E}^{(2)} \bar{D}'|_{\text{left}} \quad (e)$$

式(e)の境界項は、式(d)の境界項の和と打ち消すものであり、したがって、この項は何等も無視できることになる。また、外部境界点を m とすれば、 $N_L(x_m) = 0$ であり、したがって、式(d)の境界項は、外部境界において消滅する。



以上の所論を踏えるとき、重みつき残差に対する重み関数 N_m による寄与 Δ が次のように求められる。

$$\Delta = -\frac{2\dot{E}^{(2)}}{\delta} \dot{E}_{ij} b_m (b_i \bar{D}_i + b_j \bar{D}_j) - \dot{V}_0^{(2)} (b_i \bar{D}_i + b_j \bar{D}_j) (\dot{E}_{ij} + \frac{1}{2} b_m \dot{E}_{ij}^2) + \frac{2\dot{E}^{(2)} \dot{E}_{ij}}{\Delta t} \left[\left\{ \dot{E}_{ij} \dot{E}_{ij} + (\dot{E}_{ij} b_m + b_i \dot{E}_{ij}) \frac{\dot{E}_{ij}}{2} + b_i b_m \frac{\dot{E}_{ij}^2}{3} \right\} (\bar{D}_i - \bar{D}_j) \right. \\ \left. + \left\{ \dot{E}_{ij} \dot{E}_{ij} + (\dot{E}_{ij} b_m + b_j \dot{E}_{ij}) \frac{\dot{E}_{ij}}{2} + b_j b_m \frac{\dot{E}_{ij}^2}{3} \right\} (\bar{D}_j - \bar{D}_i) \right] + \dot{g}^{(2)} b_0 (\dot{E}_{ij} + \frac{1}{2} b_m \dot{E}_{ij}^2)$$

上式において、 $m = i, j$ に対する2式を求め、まとめてマトリックス表示すれば、終局的に次式がえられる。

$$\Delta = A_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)} - B_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)} - \frac{2}{\Delta t} b_0 \dot{E}_{ij} \left\{ \begin{array}{l} 1 \\ 1 \end{array} \right\} = A_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)} - B_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)} - Q_0 \quad (7)$$

$$\text{ここに, } A_{ij} = \frac{\dot{E}^{(2)}}{2\delta \dot{E}_{ij}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} - \frac{\dot{V}_0^{(2)}}{4} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} + \frac{b_0 \dot{E}_{ij}}{\delta \Delta t} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \quad B_{ij} = \frac{-\dot{E}^{(2)}}{2\delta \dot{E}_{ij}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} + \frac{\dot{V}_0^{(2)}}{4} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} + \frac{b_0 \dot{E}_{ij}}{\delta \Delta t} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

式(7)を全要素についてたて、これを用いて全体方程式を組み立てれば、式(c)に代る

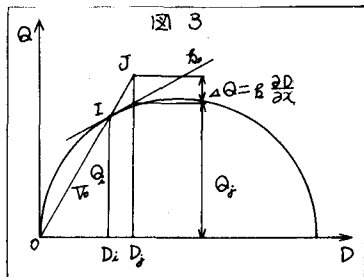
$$[A_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)}] - [B_{ij} \bar{D}_{ij}^{(2)}] - [Q_0] = 0 \quad \text{なる式がえられ、これが時刻 } t^{(n)} \text{ における本題の基本連立方程式である。したがって、これに境界条件を考慮して解けばよいことになる。}$$

4. Q_i について 一般に、 Q - D 関係は図3のような曲線で与えられ、要素の始端 i の密度 D_i に対する割線係数が b_0 である。他方、節点の交通流量を Q_j とすれば式(2)より

$$Q_j = -b_0 \frac{\partial Q}{\partial x} + \dot{V}_0 D_j \quad \text{のようにえられる。}$$

上式の第2項は図の点 J を与えるものであり、したがって、第1項は曲線と点 J との補正量 ΔQ を意味する。点 $I(D_i, Q_i)$ における Q - D 曲線の接線勾配を b_0 とすれば近似的に ΔQ が次のように算定される。

$$\Delta Q = (\dot{V}_0 - b_0) (D_j - D_i) \quad \text{よって} \quad b_0 \frac{D_j - D_i}{\dot{E}_{ij}} = (\dot{V}_0 - b_0) (D_j - D_i)$$



であり、これから b_0 を次のように定義することができる。 $b_0 = (\dot{V}_0 - b_0) \dot{E}_{ij} \quad (8)$

- 参考文献 1) Greenberg, H.: An Analysis of Traffic Flow, Operations Res., vol. 7, No. 1, 1959, pp. 79~85
2) Edie, C. and S. Foote: Traffic Flow in Tunnels, Proc. Highway Res. Board, vol. 37, 1958, pp. 334~344
3) Filayson, B.A.: The Method of Weighted Residuals and Variational Principles, Academic Press, New York, 1972 (鷲津他訳, 培風館, 1974), pp. 139~143