

III-30 粒状体の変形機構について ——特に粒子回転の影響について——

信州大学 工学部 正会員 小西純一

1. まえがき 粒状体の変形機構に関する従来の諸研究においては、殆ど粒子の回転の影響は無視できると考え、粒状体の変形は専ら「滑動」によるものと仮定している。変形中の砂粒子がいかなる運動を行っているかを直接確認することはあくまでも観察でき、これより類推して、実際の砂においても粒子が回転する「転動」(rolling) が至る所で多數生じていると考えるのが自然である。このような粒子の回転あるいは転動が粒状体の変形に果す役割について若干の考察を行ってみる。

2. 接点の状態 粒子の運動は、i) 粒子群の並進・回転と ii) 粒子相互の相対変位・相対回転に分けて考えることができ。運動の結果、ある時点での次の3種類の接点が考えられる。すなわち、a) 生成接点、b) 消滅接点および c) 存続接点 である。さらに存続接点の状態として表-1 の4種類が考えられる。

3. 転動接点の性質 滑動は Horne (1965) の述べて いるように粒子群と粒子群の境界で生じることができ、一つの滑動接点における運動が周囲の接点の運動を誘起せずに生じ得るが、転動は一般には一接点のみで生じ得ず、図-1 の粒子 B が粒子 A の上でころがろうとすると、B と接している粒子 C, D, E 等との間の接点においても、転動あるいは滑動を誘起し、さらにその周りの粒子にも影響が及ぶ。(コロのよう に 2 点で他と接する粒子の転動はそうならなくてよいが、このような粒子は少いであろう。) 一つの粒子の持つ接点の方向は、ランダムな粒状体においては確率的に決まるものであり、Horne (1965) や小田 (1972, 1974) の提案した確率密度函数 $E(\alpha, \beta)$ に支配される。一つの接点で転動しているとき同じ粒子上の他の接点でも転動している可能性が大きいとすれば、転動接点の方向も $E(\alpha, \beta)$ に支配され、滑動接点におけるような critical angle の存在は考えにくいう�に思われる。

4. 転動接点におけるエネルギー損失 ころがり摩擦はすべり摩擦に比べてかなり小さい。二オーダー程度小さいとも言われている。したがって 1 接点当たりのエネルギー損失も同じオーダーの差が生じると考えよ。しかし、2 次元光弹性モデル実験の結果より、滑動接点数は全接点数の 1/10 程度であることはそれ以下と考えられる一方、ほとんどの粒子の回転が認められるので、各接点での転動エネルギー損失を全転動接点について合計した全転動エネルギー損失は、滑動エネルギー損失に対して無視し得ない大きさになる可能性があるだろう。

5. 異方性の発達と転動接点 粒状体に軸差応力が作用すると、最大主応力方向に接点の法線方向が集中してゆき、粒子接觸の異方性が発達する (Horne, 小田)。Horne は $\beta_c = 45 + \frac{\phi_m}{2}$ 方向の接点におけるすべりから異方性を表す可比 m_1/m_3 を計算しているが得られた道は一種の極限値であり、小田の示した実測値に対し、過小あるいは過大となっている。これは、すべりを β_c 附近に限定したことあるいは転動粒子の存在を無視したことによるものと考えられる。

6. おまけ Rowe, Horne, 小田らの理論の近似度を上げるには粒子の転動を考える必要がある。3~5 で述べたことより、応カーダイレクタニシープロットの補正式を検討している。

表-1 粒子接点の分類

名称	相対移動 運動	接点の形 のモーメント	mobilized angle	
I 固定接点	X	X	X	$ \delta < \phi_m$
II 転動接点	O	X	O	$ \delta < \phi_m$: 3次元では摩擦が固定
III 滑動接点	X	O	X	$ \delta = \phi_m$
IV 混合接点	O	O	O	$ \delta = \phi_m$: 3次元ではすべりが可逆 混合接点の場合である。

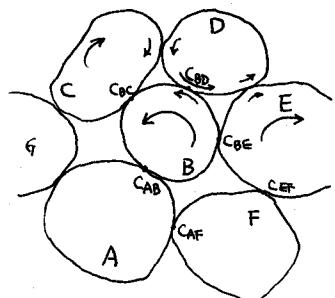


図-1