

I-45 固有関数法による複合板の引張り(第3報)

信州大学 正員 夏目正太郎
 + + 谷本勉之助
 + + 石川清志

1. はじめに。 固有関数法を用いた所の複合板(矩形, 平行四辺形, 扇形)の解析に、われわれ研究グループは取組ん来ており、幾つかの成果を挙げてすでに発表して来ている。外国文献にも EIGENFUNCTION METHOD の標題が見られ、開拓されて行く様子がうかがえるのであって、われわれもその刺激を受けて、单一弹性体については比較的の良い結果を得ている。建設技術の島田俊樹君、飛島建設の滝本幸夫君達の成果を挙げることが出来る。この解法の特徴としては、2次元ひろがりの第1境界条件にて固有値と求め、第2境界条件を満足するように、未定常数群を決定することにある。従って、第2境界条件が満足され程度は、第1境界条件のそれよりもやや劣るが、実効的な欠点にはならない。従来からある弹性解と比較したとき、揚げりの結果が得られている。これが、2枚板をつなぐとき、いやなことが生ずるようである。そのときは、用いられる関数は第2境界上では自己平衡(self-equilibrium)であることで、これがあって第2境界条件を満足するといつてよい。所が板を2枚つなぐとき、繋ぎがあたかも1枚板の内部で如き存在になり、そこにおいて、ひずみ、応力の受け渡しが完全に行われて、一方から他方へ移行するのではなくてはならない。そして、それで板のもつ一方の境界が全体としての境界になり、第2境界条件を作ることになる。この繋ぎの受け渡しが谷本滝等子弦でいう所の移行子(SHIFT-OPERATOR)であり、これが如何に作らるかにかかってくる。この様に連続した弹性体の解法で、固有関数法を用いたものと手に入れていいので、われわれの体験上いせることとして取り上げてみたのである。いせることの2回は、单一弹性体とつなげるととき、2次元的ひろがりに接続していくと、第1境界条件を得るために、その方向へも移行子を作用させてからではないと、固有値を求めることが出来ないので、いくつかの固有値を求めるだけでも大変計算量になることが推測される。同じような標題で3回目の報告にあつたが、感いた車の一端と述べただけである。

2. Airy 応力関数

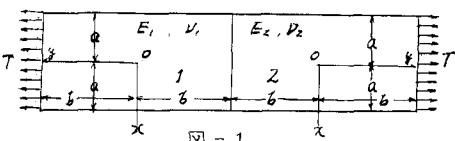


図-1

弾性体の力学系が半軸対称であるので、応力関数をつきの

$$X = \sum \frac{1}{\lambda_i^2} \left[\cos \lambda_i x, \lambda_i x \sin \lambda_i x \right] \text{Ai} \left[\begin{array}{l} \cosh \lambda_i y \\ \sinh \lambda_i y \end{array} \right] + \frac{T x^2}{2} \quad (1)$$

とす。入は固有値で出は未定常数マトリクスである。この第1項が第2項を修正する項であり、第2境界条件によつて第1項が決定されるものである。勿論式(1)式(2)

$$\nabla^4 X = 0 \quad (2)$$

の適合条件微分方程式を満足するものである。 固有値 λ_i を決めると第1境界条件は、 x 軸に平行な対称面上で

$$\begin{bmatrix} 0_x \\ T_{xy} \end{bmatrix}_{x=\pm a} = 0 \quad (3)$$

直応力とせん断応力が消えることにより第1境界条件と(3)式より固有値方程式が

$$2\lambda_i^3 + \sin 2\lambda_i = 0 \quad (4)$$

となり、固有値 λ_i が求まる。従って (3) 式が成立する以上

$$\mathbf{N}_i = \begin{bmatrix} -\lambda_i \sin \lambda \\ \cos \lambda \end{bmatrix} \mathbf{C}_i \quad (5)$$

のような変換をほどこすことから、応力関数 ψ はつきのように改められる。すなへり

$$X_i = \sum \frac{1}{\lambda} L \cos \lambda x, \lambda x \sin \lambda x \left[\begin{bmatrix} -\lambda \sin \lambda \\ \cos \lambda \end{bmatrix} \right] L \cosh \lambda y, \sinh \lambda y \mathbf{C}_i + \frac{T x^2}{2} \quad (6)$$

となる。

3. つたぎの状態ベクトル。2枚の板を裏にする板を奥き合せて、連続板にするとき
双方の変位が連続であり、半軸方向の直応力、とその辺におけるせん断応力がつり合った状態であることが必要なので、この状態ベクトルを相方の板について作り、連続化することによって、移行子が得られることになる。
状態ベクトルは

$$\mathbf{W}(x, y) = \{ u, v, w_y, T_{xy} \}$$

$$= \sum_i \mathbf{x}_i(x) \cdot \mathbf{y}_i(y) \mathbf{C}_i + \mathbf{W}_p(x, y) \quad (7)$$

で、それを

$$\mathbf{x}_i(x) = \begin{bmatrix} \frac{(1+\nu)}{E\lambda} \\ \frac{(1-\nu)}{E\lambda} \\ -\cos \lambda x, \frac{2}{1+\nu} \cos \lambda x - \lambda x \sin \lambda x \\ -\cos \lambda x, 2 \cos \lambda x - \lambda x \sin \lambda x \\ \sin \lambda x, -\sin \lambda x - \lambda x \cos \lambda x \end{bmatrix}, \mathbf{y}_i(y) = \begin{bmatrix} \cosh \lambda y, \sinh \lambda y \\ \sinh \lambda y, \cosh \lambda y \\ \cosh \lambda y, \sinh \lambda y \\ \sinh \lambda y, \cosh \lambda y \end{bmatrix}, \mathbf{W}_p(x, y) = T \begin{bmatrix} -\frac{\nu x}{E} \\ \frac{(1+\nu)}{E} \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (8)$$

の内容をもつていい。ここで $\mathbf{x}(x)$ を Legendre 級数の Neumann 展開によって、板の接続部附近で移行子が作られ、第2境界条件のもとで、未定常数 C_i が決定されることになる。

4. 計算例。 $E_1 = E_2, \nu_1 = 0.3, \nu_2 = 0.0$ と $\nu_2 = 0.2, \theta = 2\pi$ の場合について試みた結果、
半定常数の収束性が甚だしく、固有値をこれ程多く必要としない。このことは、展開項の数を沢山とらなくてても
よいことになり、計算能率上非常に重要なことである。 $\nu_2 = 0.0$ と $\nu_2 = 0.2$ としてその方がすべての量
が大きくなる。

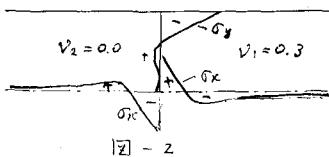


図-2

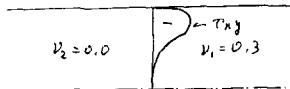


図-3

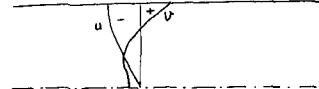


図-4

つねに附近では当然のことながら乱れが見えのんでは荷重が逆となり、 T_{xy} は対向刃附近で最大値があらわれ
 σ_{xy} の分布を見られるようく境界条件は満足している。中心線附近の σ_x との値が若干不合理と思われる節があるが、この分の修正は間もなく出来よう。*'Stress Distribution in a Finite Compound Bar'* by K.T. SUNDARA RAJA IYENGAR and R.S. ALWAR (ZAMM, 1963) にてある結果とよく似た様相を呈している。上記論文は、
固有関数法ではなく境界価問題を解いたものである。

5. おわりに。ここでは 平面応力問題で比較的単純な場合を終結して来たが、移行演算子の複雜な場合には踏み入れていないし、すでに述べたように移行子を通して固有価決定の解決を見ていないので、固有関数法の利用面が十分開拓されたわけではない。しかし、境界条件を満足させた上では非常に優れた武器と思う。
一連の研究に際し、助力下さった前記工友と、院生 2 年山下裕章君に謝意を表すものである。数値計算には
信大計算センターの端末機より東大 HITAC 8700/8800 を使用したことと附記す。