

II-129 分岐合流水路における段波 (1)

東洋大学 正会員 本間 仁

” ” 萩原 国宏

○ ” ” 楠井 吉孝

扇水路を伝わる段波の運動を解明しておく事は、例えば、デルタ河帯における扇水路網計画等に於いて有用な指針を与える。現在迄種々色々な研究があるとされることは、とてごく、我々は今岐・合流により段波が如何に変化するか、水理的運動についての研究に着手した。先ず、ここでは分岐水路で上流側水位(H_1)をもつてその波高・波速の変化式に表わして計算した結果を示す。尚、以下に示す様に、既存よりも自新の方法による、全く基本的な組み合わせによる解析式である事を附記しておく。

1. 解析式

点線で囲んだ領域を検査面にとり、1より矢印方向に段波が移動する場合の式をたてる。矩形断面を仮定。

I) H_m, H_m を下流側水位で表したものの場合。

$$\text{即ち, } H_m = H_3, \quad H_m = H_2$$

II) $H_m = (H_1 + H_3)/2, \quad H_m = (H_1 + H_2)/2$ で表したもの場合に(1)を考える。

I)

$$1. \text{連続式} \quad H_1 U_1 = H_2 U_2 + H_3 U_3 \quad \cdots \cdots (1)$$

2. 離散量の式

2.1 x 方向

$$\frac{W}{2} B (H_1^2 - H_2^2 - H_3^2 \cos \alpha) + R_{mx}$$

$$= \rho Q_1 U_2 + \rho Q_3 U_3 \cos \alpha - \rho Q_2 U_1 \quad \cdots \cdots (2)$$

2.2 y 方向

$$\frac{W}{2} (-H_3^2 \sin \alpha) + R_n - R_{my} = \rho Q_3 U_3 \sin \alpha \quad \cdots \cdots (3)$$

R の値を(2), (3) 1=代入すると。

(2) は

$$\frac{W}{2} (H_1^2 - H_2^2) = \rho H_2 U_2^2 + \rho H_3 U_3^2 \cos \alpha - \rho H_1 U_1^2$$

(3) は

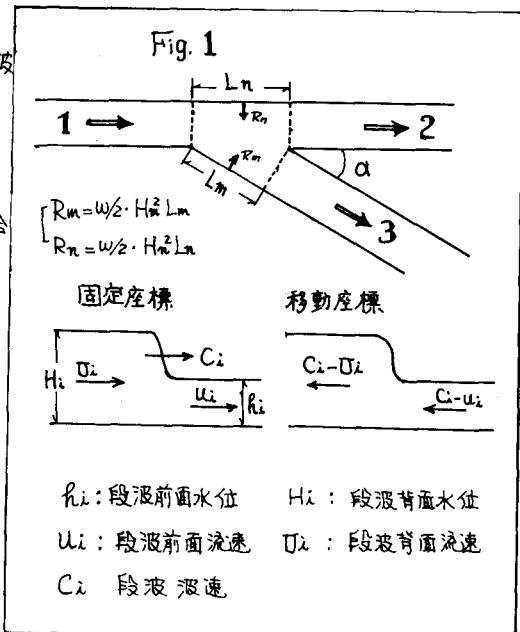
$$H_3 U_3^2 \sin \alpha = \frac{g}{2 \sin \alpha} \cdot (H_2^2 - H_3^2) \quad \cdots \cdots (3')$$

3. 次に各水路における段波の式は

3.1. 2水路

$$(C_2 - U_2) H_2 = (C_2 - U_2) h_2 \quad \cdots \cdots (4)$$

$$\frac{W}{2} (h_2^2 - H_2^2) = \rho H_2 (C_2 - U_2) (U_2 - U_1) \quad \cdots \cdots (5)$$



3.2. 3水路

$$(C_3 - U_3) H_3 = (C_3 - U_3) h_3 \quad \cdots \cdots (6)$$

$$\frac{W}{2} (h_3^2 - H_3^2) = \rho H_3 (C_3 - U_3) (U_3 - U_2) \quad \cdots \cdots (7)$$

以上の(1)~(7)式

[未知量] $U_1, H_2, H_3, U_2, U_3, C_2, C_3$
[既知量] $H_1, h_2, h_3, U_1, U_2, U_3$

4. 今、簡単の為、 $h_2 = h_3 = h$, $U_2 = U_3 = 0$ とする

$$(4) \text{から} \quad C_2 = \frac{U_2 H_2}{H_2 - h} \quad \cdots \cdots (8)$$

$$(5) \text{を代入} \quad \frac{W}{2} (h^2 - H_2^2) = -\rho H_2 U_2 \frac{U_2 H_2}{H_2 - h} \quad (9)$$

$$(6) \text{ 代入 } C_3 = \frac{U_3 H_3}{H_3 - h} \quad \dots \dots (10)$$

$$(7) I = \text{代入 } \zeta \neq 3 \text{ と } \frac{\omega(h^2 - H_3^2)}{2} = -Ph U_3 \frac{U_3 H_3}{H_3 - h} \quad \dots \dots (11)$$

(1) (9), (11) を (2), (3) に代入して整理すると.

(3) は

$$\frac{\sin^2 \alpha}{h} H_3^3 + \cos^2 \alpha H_3^2 - h \sin^2 \alpha H_3 + (h^2 \sin^2 \alpha - H_2^2) = 0 \quad \dots \dots (12)$$

(2) は

$$\begin{aligned} & h \cdot H_3^3 + (h H_3^2 \cos \alpha + h^2 H_3 \cos \alpha + h^3 H_2 - h^3 \cos \alpha \\ & - H_2^3 - H_3^3 \cos \alpha - h^3) H_1 + (H_3 + H_2) h^3 \\ & - (H_2^2 + H_3^2) h^2 - (H_2^3 + H_3^3) h + (H_2^4 + H_3^4) \\ & + 2(H_2 - h)(H_3 - h) \sqrt{H_2 H_3 (H_2 + h)(H_3 + h)} \\ & = 0 \end{aligned} \quad \dots \dots (13)$$

II]

運動量の式 [I] の値 "かでる"。同様な方法で"整理
して" 3行とく。

$$\frac{\sin^2 \alpha}{2h} H_3^3 + \cos^2 \alpha H_3^2 + (2H_1 \cos^2 \alpha - 4h \sin^2 \alpha) H_3 + 4h^2 \sin^2 \alpha - H_2^2 \sin^2 \alpha - (2H_1 H_2 + H_2^2) = 0 \quad \dots \dots (14)$$

$$\begin{aligned} & -\frac{3}{8} H_3^2 \cos \alpha + \frac{H_1}{4} \cos \alpha H_3 + \frac{H_1^2}{8} (\cos \alpha + 4) - \frac{H_2^2}{2} \\ & = \frac{1}{2h} (H_3 - h)^2 (H_2 + h) (\cos \alpha - \frac{H_1}{H_2}) \\ & + \frac{1}{2h} (H_2 - h)^2 (H_2 + h) (1 - \frac{H_2}{H_1}) \\ & - \frac{1}{8H_1} (H_2 - h)(H_3 - h) \sqrt{H_2 H_3 (H_2 + h)(H_3 + h)} \end{aligned} \quad \dots \dots (15)$$

以上の (12), (13), (14), (15) を $\zeta = H_1/h$, $\eta = H_2/h$, $\varphi = H_3/h$ を用いて無次元表示すると.

(2) は

$$\sin^2 \alpha \cdot \varphi^3 + \cos^2 \alpha \cdot \varphi^2 - \sin^2 \alpha \cdot \varphi + \sin^2 \alpha - \eta^2 = 0 \quad \dots \dots (16)$$

(3) は

$$\begin{aligned} & \zeta^3 - \left\{ \zeta^2 + (\zeta - 1)(\zeta + 1) + (\varphi - 1)(\varphi + 1) \cos \alpha \right\} \zeta \\ & + (\zeta - 1)^2 (\zeta + 1) \varphi + (\varphi - 1)^2 (\varphi + 1) \varphi \\ & + 2(\zeta - 1)(\varphi - 1) \sqrt{\zeta \cdot \varphi (\zeta + 1)(\varphi + 1)} \\ & = 0 \end{aligned} \quad \dots \dots (17)$$

(14) は

$$4 \sin^2 \alpha \cdot \varphi^3 + \cos^2 \alpha \cdot \varphi^2 + (2 \cos^2 \alpha \cdot \zeta - 4 \sin^2 \alpha) \varphi^2 + 4 \sin^2 \alpha - \sin^2 \alpha \cdot \zeta^2 - 2 \zeta \varphi - \varphi^2 = 0 \quad \dots \dots (18)$$

(15) は

$$\begin{aligned} & -3 \cos^2 \alpha \cdot \varphi^2 + 2 \cos^2 \alpha \cdot \zeta \cdot \varphi + (\cos^2 \alpha + 4) \zeta^2 - 4 \zeta^2 \\ & = 4(2 - 1)^2 (2 + 1) (\cos^2 \alpha - \frac{\varphi}{3}) + 4(\varphi - 1)^2 (\varphi + 1) (1 - \frac{\varphi}{3}) \\ & - \frac{8(\varphi - 1)(2 - 1)}{3} \sqrt{\zeta \cdot \varphi (\zeta + 1)(\varphi + 1)} \end{aligned} \quad \dots \dots (19)$$

2. 数値計算

(16) ~ (19) 式を使って行った数値計算の結果を以下に示す。尚、 $\zeta = \varphi = 2 = 1.0$ は解とし当然でてくるが表も省略した。上段が "I]" で、下段が "II]" で求めた値を示してある。

Table 1. 数値計算

S	30°		60°		90°		135°	
	ζ	φ	ζ	φ	ζ	φ	ζ	φ
2.00	2.20	2.24	2.50	2.53	2.65	2.66	2.35	2.19
	***	***	***	***	***	***	1.38	1.47
3.00	3.60	5.05	4.60	6.47	5.00	6.99	4.10	5.35
	1.02	1.34	1.17	1.67	1.34	1.76	1.82	1.87
4.00	5.25	10.9	7.05	13.3	7.80	14.4	6.20	11.6
	2.26	2.11	2.22	2.22	2.28	2.23	***	***
5.00	7.00	26.6	9.85	29.0	20.0	30.3	8.55	27.3
	***	***	***	***	3.14	2.63	3.20	2.73

***: 解なし

上表より

1) I] の方法では、 $\varphi > \zeta > \eta$ 、即ち $H_3 > H_2 > H_1$ となり。正弦波現象を表現しようと"う目録"に反する。ちなみに、Fröude 数は、2 水路では $\zeta = 3.0$ 、3 水路では $\zeta = 4.0$ 以上で 1.0 以上の値を示す様になる。

2) II] では *** で示した様に ζ の区切りの良い値では解がでない場合もあり、 $\zeta > \eta$, $\zeta > \varphi$ を示して"う事だけは半径。

未だ実験を行って"う最もで、実験値との比較がで"きる"では、"う"いた事は言える"が運動量方程式に形状抵抗項、例えれば、 $C \frac{PA\theta^2}{2}$ の様な項を入れると、実験現象に相似した値がでいると思われる。