

京都大学工学部 正員 吉川和広
京都大学工学部 正員 岡田憲夫

1.はじめに

われわれは今までに給配水施設建設問題として、広域水道による段階的な浄水場建設問題あるいは浄水に対する整数問題などは-1とす。

場・三次処理場の建設問題をとりあげていくつかのモデル

△分析を発表してきましたが、ここでは配水施設のうち特に①制約条件式

水管の布設問題をとりあげ、これを数学モデルとして定式化す ②連続条件

るとともに、これらのモデルを多角的に運用することにより、

興味ある基礎的な考察が可能であることを示すことにする。

2 モデルの定式化

<モデル化の前提>

①モデル化の対象は配水管網とポンプ施設に限り、配水池や浄水場などは取り扱わない。②配水池の位置・規模をあらかじめ決められており配水池は1ヶ所とする。③配水管網には大別して幹線と支管があるが、ここでは幹線網より配管

のみを取り扱う。④管路網の布設場所は決まっている。⑤配水管網が構成する各格子内の地域を支流域で4つの3角形の部分に分割し、それらの区分の需要量をその区分域に接する配水管が受けたものとする。⑥各格子点での地盤高は決まってるものとする。⑦漏水は考えない。⑧実稼働期間と年なし。施設は新規需要量に対して一括して建設されるものとする。

<定式化に用いる記号>

q_i : 管路 i ($i=1, 2, \dots, n$) の流量 d_i : 管路 i の管径,

l_i : 管路 i の長さ, r_i : 管路 i の損失水頭, C_i : 管路 i

の流れ係数, R_i : 管路 i の流水抵抗, Q_k : 格子点 k における流

入・流出量, I_k : 格子点 k に接続する管路要素とする集合

L_j : 内部に他の支管路をもつない直管路ならびにそれを構成する管路の集合, R_k : 配水池(ポンプ施設の設置位置も同じ)

から格子点 k にいたる任意の径路を1つの管路網と考え、

この径路に属する管路網の集合, H_p : 配水池の面積水面高,

H_p : 配水池における揚程, H_k : 格子点 k の地盤高, P_k : 格子点 k の水圧, P_{min} : 格子点 最低水圧, P_p : 水圧のバラツキ

の許容範囲, Q : 全配水量, η : ポンプ合成功率, e_p : 上屋を含

めにポンプ 施設建設費の KWあたりの単価, e_p : KWあたり

の電力料金, γ : ポンプ予備設置率, β : 総運転管理費

中電力料金(めんりょくりょうきん), r : 利子率, T : 対象期間, α, β

: 管布設費を決める定数で管種工法, 径路,

京都大学工学部 正員 吉川和広

京都大学工学部 正員 岡田憲夫

$$\sum_{i \in I_k} q_{i+} - \sum_{i \in I_k} q_{i-} = Q_k \quad (k=1, 2, \dots, m) \quad \dots \quad (1)$$

ここで $i+$, $i-$ は i のうち格子点 k に流入する流量か流出している管路ならびに格子点 k から流出する流量か、流れている管路を表している。

(b) 圧力条件

$$\sum_{i \in L_j} f_{i+} h_i = \sum_{i \in L_j} 10.366 f_{i+} C_i^{1.85} d_i^{-0.87} l_i q_i^{1.85} = 0 \quad \dots \quad (2)$$

$$h_i = 10.366 C_i^{1.85} d_i^{-0.87} l_i q_i^{1.85} \quad \dots \quad (3)$$

(c) 許容水圧条件

$$P_{min} = H_p + H_p - \sum_{i \in R_k} f_{i+} h_i - H_k \geq P_p \quad \dots \quad (4)$$

2) 目的関数

配水施設(配水管網とポンプ施設)の建設費のうち支撐費用(年全額にわたり償還額と維持費の総和)と目的関数とする。すなはち

$$Z_1 = \sum_{t=1}^T \left[\sum_{i=1}^n (\alpha d_i^{\eta} + \gamma) l_i + \frac{9.8 Q H_p}{\eta} (1+\beta) e_p^t \right] (1+\beta)^{T-t} + T \frac{9.8 Q H_p}{\eta} \cdot \frac{24 \times 365}{\beta} e_p^t \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \quad (5)$$

なお(3)式において $H_p < 0$ のときは、上式において $H_p = 0$ とする。

3) モデル1の解法

モデル1は q_i, d_i ($i=1, \dots, n$) を未知変数とする非線形計画問題であるが、ここでは最大傾斜法を応用することにより解を求めるこにする。

4) モデル1の運用方法

モデル1では q_i, d_i ($i=1, \dots, n$) を未知変数とする非線形計画問題であるが、ここでは最大傾斜法を応用することにより解を求めるこにする。

④ 等圧化制約条件

$$\sum_{k=1}^m (P_k - \sum_{i \in I_k} P_i/m)^2 \leq P_p \quad \dots \quad (4)$$

つきに等圧化をさらに促進する方法として許容水圧か、らの水圧のバラツキの最小化を目的関数とし、(1)(2)(4)式を制約条件とする場合を考えられる。

$$f_2(g_2) = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (9)$$

$$g_2 = (g_{21} g_{22} g_{23} g_{24} g_{25} g_{26} g_{27})$$

$$P_1 g_1 + P_2 g_2 = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (10)$$

$$Z_3 = \sum_i h_{ii}(g_{ii}) + \sum_j h_{2j}(g_{2j}) \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \quad (11)$$

したがってラグランジエ関数は

$$\begin{aligned} L(h_{ii}(g_{ii}), h_{ii}, P) &= \sum_i h_{ii}(g_{ii}) + \sum_j h_{2j}(g_{2j}) \\ &+ \alpha f_1(g_1) + \mu f_2(g_2) + P(P_1 g_1 + P_2 g_2) \\ &= \sum_i h_{ii}(g_{ii}) + \alpha f_1(g_1) + P P_1 g_1 \\ &+ \sum_j h_{2j}(g_{2j}) + \mu f_2(g_2) + P P_2 g_2 \\ &= L_1 + L_2 \quad \dots \dots \dots \quad (12) \end{aligned}$$

ここで

$$L_1 = \sum_i h_{ii}(g_{ii}) + \alpha f_1(g_1) + P P_1 g_1 \quad \dots \dots \quad (13)$$

$$L_2 = \sum_j h_{2j}(g_{2j}) + \mu f_2(g_2) + P P_2 g_2 \quad \dots \dots \quad (14)$$

極値をとるための必要条件は、 $\frac{\partial L}{\partial g_1} = 0, \frac{\partial L}{\partial g_2} = 0, \frac{\partial L}{\partial \alpha} = 0, \frac{\partial L}{\partial \mu} = 0$ であるが、これは結果

$\frac{\partial L_1}{\partial g_1} = 0, \frac{\partial L_1}{\partial \alpha} = 0, \frac{\partial L_2}{\partial g_2} = 0, \frac{\partial L_2}{\partial \mu} = 0$ と同値である。このことはつきのようのこと意味している。

(1) あらかじめ何らかの方法で P の値を仮に P_0 と決めておくとする。

(2) このとき上記の必要条件を満たす g_1, g_2 を求める問題は、つきの2つの問題に相等しい。

$$[I] Z_1^* = \sum_i h_{ii}(g_{ii}) + P P_1 g_1 \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \quad (15)$$

$$f_1(g_1) = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (16)$$

$$[II] Z_2^* = \sum_j h_{2j}(g_{2j}) + P P_2 g_2 \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \quad (17)$$

$$f_2(g_2) = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (18)$$

(3) このようにして得られた g_1, g_2 は P をパラメータとする値となるが、このときラグランジエ関数について考えてみると、 g_1, g_2 については極小であるが、ラグランジエ乗数 P については極大となる。このことは、 P の値の修正においては $dL \geq 0$ とするよりは $dL \leq 0$ がよいことわかる。ところが

$$dL = (P_1 g_1 + P_2 g_2) dP \quad \dots \dots \dots \quad (19)$$

であるので $dL \geq 0$ とするには

$$dP = \alpha_k [P_1 g_1 + P_2 g_2] \quad \dots \dots \dots \quad (20)$$

とおいてステップKの P^K をつきのように再調整する。

$$P^{k+1} = P^k + dP \quad \dots \dots \dots \quad (21)$$

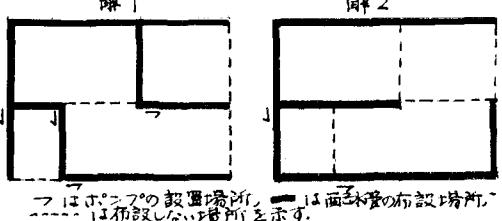
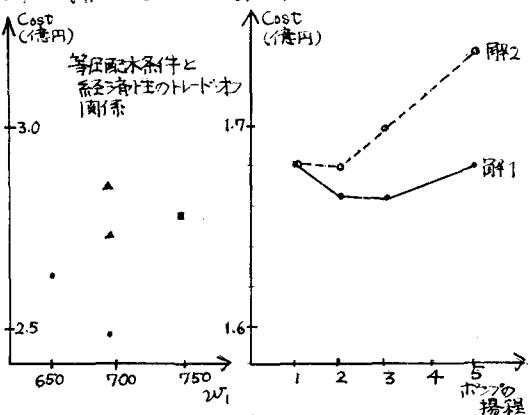
この新しい P^{k+1} を使って、以下(2),(3)のつロセスを繰り返すことにする。なお、つきの条件が「近似的に満たされれば」この手順を終了する。そしてこのときの P の値を最適解の近似値とみなす。

ここで注意すべきことは、このようにして得られた最適解が必ずしも全局的最適解 (global optimum) に一致しないことは限らない誤である。モデル2の場合 $f_1(g_1) = 0, f_2(g_2) = 0$ かつ g_1, g_2 について線形であるから、 Z_1^*, Z_2^* は必ずしも狭義凸関数である保証はないので、全局的最適解が常に得られないことはかぎらない。

以上のようにして2地域における配水管網の結合問題は、各地域の配水管網の布設問題とこれを結合調整する問題に分解して簡単にことができる。しかし、もし $f_1(g_1), f_2(g_2)$ が線形でない場合、 Z_1^*, Z_2^* がすべて線形函数であれば、上記の考え方は Dantzig によって開発された Decomposition 原理に相当していることが容易に示される。

3. おわりに

ここでは配水管網の布設問題を数学モデル(モデル1ならびにモデル2)として定式化するとともに、これらのモデルの運用方法と検討することによる多角的な分析が可能であることを説明した。



「は」は配管の設置場所、「—」は配管設しない場所を示す。

②等圧化目的関数

$$W_1 = \sum_{k=1}^m (P_k - P_{av})^2 \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (5)'$$

あるいは(4)式が成立するので

$$W_2 = \sum_{k=1}^m P_k \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (5)''$$

(4)式を除く場合には

$$W_3 = \sum_{k=1}^m (P_k - \sum_{j=1}^m P_j/m)^2 \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (5)'''$$

さらにこのような目的関数を用いる場合には、実質費用に満たす制約をつけることができる。すなはち

$$Z_1, Z_2, Z_3 \text{ (} Z_{max} : \text{実質費用の最大許容額} \text{)}$$

さらにもモデル1の前提として配水池の位置は決まっていて、かつ一ヶ所のみと考えたが、配水池の位置や数を未知とし、これらをパラメータとして種々の場合を設定してもそれの場合は(1)の問題を解くことにより、配水池の位置や数を評価することも可能である。

モデル1の運用方法にはこの他にも色々考えられる。
紙数の都合上省略する。

《モデル2》

上記のモデル1でも等圧化の問題を取り扱うことから、各格子点で完全な均一等水圧が保証されない。そこでこれを保証するために、各管路の実用水匀配率に基づいて盤面に等しくするようにすると、 h_i には定数になる。ところが(3)式を使って d_i を q_i の関数として表すことができる。このとき(2)式は自動的に成立するから、結局は問題はつきのように表わされる。(ただし施設は2ヶ所ある。)

1)制約条件式

$$\sum_{i \in I_K} q_{i+} - \sum_{i \in I_K} q_{i-} = Q_K \quad (K=1, 2, \dots, m) \quad \dots \dots \dots \quad (6)$$

$$Z_2 = \sum_{t=1}^T \left[\sum_{i=1}^n (\bar{\alpha} q_i^{\bar{t}} + \gamma) l_i \right] \frac{r(1+r)^T}{(1+r)^T - 1} \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (7)$$

あるいは Z_2 の評価においては T は無意味であるから

$$Z_3 = \sum_{i=1}^n (\bar{\alpha} q_i^{\bar{t}} + \gamma) l_i \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (7)'$$

ここで $\bar{\alpha}, \bar{t}$ は管路設置に関する定数である。

2)モデル2の解法

制約条件が線形で目的関数が非線形であるので、後者を線形近似するところにより L.P. の一般的な解法を用いる。

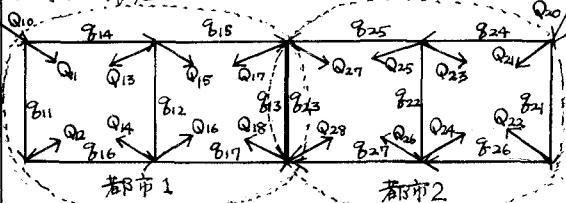
3)モデル2の運用方法

モデル2は均一等圧配水がなされるという条件の下に実質費用を最小にする q_i を求める問題である。以下では、非線形問題に対する分解法の原理を適用することに

よる2地域(または3地域以上)における配水管網の結合問題に対する基礎的な考察が可能であることを示すこととする。

<2地域における配水管網の結合問題への応用>

都市の発展・膨張とともに都市の境界とは無関係に都市化が進展しているため、配水管網の整備も単に従来のように各都市が単独に実施すると、その方式では不合理になりつつある。したがって配水管網の整備においても、各都市の行政区域ごとらわけない布設方法を検討することが重要である。その場合、各都市で独自に施設整備を行なうときとの比較から、複数の都市が共同して配水管網を整備する上で相互にどのような調整が必要なのかについて問題を考える必要がある。このような観点からここでモデル2を利用して説明することにする。簡単な例として図1の場合を考える。



$$\begin{aligned} q_{11} + q_{14} &= Q_{10} - Q_{11} \\ q_{11} - q_{16} &= Q_{12} \\ -q_{12} + q_{14} - q_{15} &= Q_{13} + Q_{15} \\ q_{12} + q_{16} - q_{17} &= Q_{14} + Q_{16} \end{aligned} \quad \dots \dots \dots \quad (8)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} q_{21} + q_{24} = Q_{20} - Q_{21} \\ q_{21} - q_{26} = Q_{22} \\ -q_{22} + q_{24} - q_{25} = Q_{23} + Q_{25} \\ q_{22} + q_{26} - q_{27} = Q_{24} + Q_{26} \end{array} \right. \quad \dots \dots \dots \quad (9)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} q_{15} - \frac{1}{2} q_{13} + q_{25} - \frac{1}{2} q_{23} = Q_{17} + Q_{27} \\ q_{13} - q_{23} = 0 \\ q_{17} + \frac{1}{2} q_{13} + q_{27} + \frac{1}{2} q_{23} = Q_{18} + Q_{28} \end{array} \right. \quad \dots \dots \dots \quad (10)$$

$$Z_3 = \sum_{i=1}^n (\bar{\alpha} q_i^{\bar{t}} + \gamma) l_i + \sum_{j=1}^n (\bar{\alpha}_j q_j^{\bar{t}} + \gamma_j) l_j \rightarrow \text{Min.} \quad \dots \dots \dots \quad (11)$$

上で定式化された問題は、都市1の2つの配水管網布設問題(8)式で定式化されている。)と都市2の配水管網布設問題(9)式で定式化されている。)ならびに、これらを結合する問題(10),(11)式の3つの部分に分離してみることからわかる。これをベクトル表示すればつきのようにある。

$$f_1(q_1) = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (8)$$

$$q_1 = (q_{11} \ q_{12} \ q_{13} \ q_{14} \ q_{15} \ q_{16} \ q_{17})$$