

北見工大 正会員 佐渡公明

1. まとめ 有限要素法の流体力学への適用は、O.C.Zienkiewicz⁽¹⁾、J.T.Oden⁽²⁾によて先駆的研究がなされてきた。特にOdenの研究は連続体力学の立場からエネルギー保存則に立脚し、一般的な粘性流体解析の定式化を行っている。しかし、熱力学法則に熟知していないと難解なので、本文では構造力学でいう仮想仕事の原理に対する解説を行った。次に幾つかの研究は有限要素法による定式化をものせ大部分で、流体力学の立場から興味ある問題に対する適用は殆どない。そこで本文では、流体中にある円柱の抗力係数とRe数との関係を数値解析することを目標として、第1段階で理想流体の論議について述べる。

2. 粘性流体の定式化

要素内の速度、圧力、密度を節点値を用いて次のように内挿補間する。

$$\psi(x_i, t) = \sum_{N=1}^{N_e} \psi_N(x_i) \psi^N(t) = \psi_N(x_i) \psi^N(t) \quad (1) \quad N_e: 1\text{要素の節点総数}$$

$$p(x_i, t) = \psi_N(x_i) p^N(t) \quad (2) \quad \psi_N, \psi_N, \chi_N: 形状関数$$

$$\dot{\psi}(x_i, t) = \chi_N(x_i) \dot{\psi}^N(t) \quad (3) \quad \dot{\psi}^N(t): 節点Nの速度ベクトル \\ = v_i^N(t), i=1, 2, 3$$

同一頂内に複数の節点がある場合は、その最大個数を積分点、2点を含む場合は意味する総和規約を用いる。

一般に連続体力学の運動方程式は $\rho \frac{D \psi}{Dt} = \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} + \rho K_i$ (4) $\rho: 密度, \sigma_{ij}: 応力, K_i: 単位質量当たりの物体力$
重み関数 v_i^*, p^* は (1)(2) と同様に $v_i^* = \psi_N v_i^{NN}$ (5) $p^* = \psi_N p^{*N}$ (6)

(4)の両辺に v_i^* を掛け、要素内の領域 V_e について体積積分すると

$$\int_{V_e} \rho v_i^* \frac{D \psi}{Dt} dV = \int_{V_e} v_i^* \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} dV + \int_{V_e} \rho v_i^* K_i dV$$

$\frac{D}{Dt}$ は material derivative で右辺第1項を部分積分して

$$\int_{V_e} \rho v_i^* (\dot{\psi}_i + v_m \psi_{im}) dV = \int_{A_e} v_i^* \sigma_{ij} n_j dA - \int_{V_e} v_i^* \sigma_{ij} \bar{n}_j dV + \int_{V_e} \rho v_i^* K_i dV \quad (7)$$

$$== \quad \dot{\psi}_i = \frac{\partial \psi}{\partial t}, \quad v_{im} = \frac{\partial \psi}{\partial x_m}, \quad n_j: 方向余弦 \quad i, j, m = 1, 2, 3$$

(1)(3)(5) & (7) は (8) に代入して整理する

$$v_i^{*N} \rho M \dot{\psi}_i^L \int_{V_e} X_M \psi_N \psi_L dV + v_i^{*N} \rho M V_m^L V_i^P \int_{V_e} X_M \psi_N \psi_L \psi_{P,m} dV \\ = v_i^{*N} \int_{A_e} \psi_N \sigma_{ij} n_j dA - v_i^{*N} \int_{V_e} \psi_{N,i} \bar{n}_j dV + v_i^{*N} \int_{V_e} X_R P R K_i \psi_N dV \quad M, N, P, L, R = 1, 2, \dots, N_e$$

右辺第1項の面積を分は、節点Nにおける応力による方向の力を表わし、右辺第3項の体積を分は、節点Nにおける物体力による方向の力を表わしているので、これらの和を P_{NL} とおく。即ち

$$P_{NL} = \int_{A_e} \psi_N \sigma_{ij} n_j dA + \int_{V_e} X_R P R K_i \psi_N dV \quad (8) \quad また C_{MNL} = \int_{V_e} X_M \psi_N \psi_L dV \quad d_{MNL}^m = \int_{V_e} X_M \psi_N \psi_L \psi_{P,m} dV \\ \text{とおくと}, \quad v_i^{*N} \text{は注意であるから} \quad --- (9)$$

$$C_{MNL} \rho M \dot{\psi}_i^L + d_{MNL}^m \rho M V_m^L V_i^P + \int_{V_e} \rho \sigma_{ij} \psi_{N,i} dV = P_{NL} \quad (10)$$

左辺 - 1 ン流速の場合 $\sigma_{ij} = -\rho \delta_{ij} + 2 \mu e_{ij}$ ($\mu: 粘性係数, e_{ij}: 速度, \delta_{ij}: クロネッカーデルタ$) は (10) に代入して整理して

$$C_{MNL} \rho M \dot{\psi}_i^L + d_{MNL}^m \rho M V_m^L V_i^P + h_{MN} \rho M + Z_{MN} V_i^M + w_{MN}^i V_s^M = P_{NL} \quad (11)$$

$$h_{MN} = - \int_{V_e} \psi_M \psi_{N,i} dV \quad Z_{MN} = \int_{V_e} \mu \psi_{M,i} \psi_{N,j} dV \quad w_{MN}^i = \int_{V_e} \mu \psi_{M,i} \psi_{N,j} dV \quad (12)$$

他方連続の方程式は $\dot{p} + (\rho v_i)_i = 0$ 重み関数 p^* を掛け V_e について体積を分すと

$$\int_{V_e} \rho p^* \dot{p} dV + \int_{V_e} \rho p^* (\rho v_i)_i dV = 0 \quad \rho p^* M \left(\int_{V_e} \psi_M \chi_N dV \dot{p}^N + \int_{V_e} \psi_M (\chi_N \psi_R)_{,i} dV \rho^N V_i^R \right) = 0$$

$$\rho p^* M \text{は注意であるから} \quad a_{MN} \dot{p}^N + b_{MNR}^i \rho^N V_i^R = 0 \quad (13)$$

$$== \quad a_{MN} = \int_{V_e} \psi_M \chi_N dV \quad b_{MNR}^i = \int_{V_e} \psi_M (\chi_N \psi_R)_{,i} dV \quad (14)$$

以上(11), (13)式が非定常, 壓縮性粘性流体の基礎方程式である。これは Oden が求めた式と一致する⁽²⁾。
なお境界条件は(8)より境界に接する要素に対して $P_{Ni} = - \int_{Ae} P_{Ni} \psi_N dA + \int_{Ae} \tau_{ij} n_j \psi_N dA + f^R_{Ne} \chi_R k_i \psi_N dV$ (15)

3. 数値計算

(1) 円柱まわりの2次元理想流体の流線

理想流体の方程式は、半径流れ度数として

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} = 0 \quad \text{in } V_e \quad (16)$$

境界条件は

$$\psi = \hat{\psi} \quad \text{on } A_1 \quad (17)$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} n_x + \frac{\partial \psi}{\partial y} n_y = -v n_x + u n_y = \hat{g} \quad \text{on } A_2 \quad (18)$$

(16)～(18)の3種類には、次の汎関数を(19)の下に最も少ない3式を求める問題と等価である。

$$X^2 = \int_{V_e} \frac{1}{2} \{ (\psi_{xx})^2 + (\psi_{yy})^2 \} dV - \int_{A_2} \hat{g} \psi dA \quad (19)$$

$$\psi = \gamma_N \psi^N \quad \text{E (19) に代入し } \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} \psi_M = 0 \quad \text{とする} \quad Z_{MN} \psi^N = P_M \quad (20) \quad Z_{MN} = \int_{A_2} \delta_{Mj} \gamma_{Ni} dV, P_M = \int_{A_2} \hat{g} \psi_M dA$$

要素として図-1にあらわす3節点3角形要素を用い、形状関数 $\psi_i = (a_i + b_i x + c_i y) / \Delta$ を使うと (20) は

$$\frac{1}{\Delta} \begin{bmatrix} b_i b_i + C_i C_i & b_i b_j + C_i C_j & b_i b_k + C_i C_k \\ b_j b_i + C_j C_i & b_j b_j + C_j C_j & b_j b_k + C_j C_k \\ b_k b_i + C_k C_i & b_k b_j + C_k C_j & b_k b_k + C_k C_k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \psi_i \\ \psi_j \\ \psi_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} P_i \\ P_j \\ P_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \hat{g} / 2 \\ 0 \\ \hat{g} / 2 \end{bmatrix} \quad (21)$$

$$b_i = y_j - y_k$$

$$C_i = x_k - x_j \quad \text{etc}$$

Δ : 3角形要素の面積

境界に接しない要素では (21) の右辺荷重項は 0 である。(21) の左辺の係数マトリックスが構造解析で云う剛性行列である。解析する領域を要素分割し全要素に対して (21) 式を立て、重ね合わせを行い (ψ_i) について解けば、各節点の ψ が求まる。要素内の ψ は $\psi = \gamma_N \psi^N$ より求まる。以上により任意形状物体周辺の流線が簡単によく求まる。一様流速 10 m/sec の中に置かれた半径 2m の円柱のまわりの流線を図-1 に示す。

(2) 非圧縮性、定常粘性流体

この場合(11), (13)式は次式となる

$$\rho k_{NP}^m V_m^L V_m^P + h_{MN} p^M + Z_{MN} V_m^M + W_{MN}^M V_j^M = P_{Ni} \quad (22)$$

$$k_{NP}^m = \int_{V_e} \gamma_{Pm} \psi_L dV$$

$$h_{MRE} V_j^R = 0 \quad \dots \quad (23)$$

(22) は非線形方程式である。この解法は文献(2)にあるよう密度 ρ の増分法により行う。

2次元問題では、ある P に対する解 V を次のようにならす。
 $V = [s_1 \ s_2 \ \dots \ s_v \ \dots \ s_N]^{-1}$

$$\{s_i\} = [u_i \ v_i \ p_i]^{-1} \quad (24)$$

$i = 1 \sim N$ は全部点数、 u_i, v_i, p_i は節点 i の x, y 方向の流速及び圧力である。

次に (22), (23) 両式を次の二つの式にまとめると

$$f(V, P) = 0 \quad (25)$$

$$f + \delta f \text{ に対する解 } V + \delta V \text{ を求めれば } f(V + \delta V, P + \delta P) = 0 \quad (26)$$

$$(26) \text{ をテラス展開し高次項を無視すれば } f(V, P) + \frac{\partial f}{\partial V} \delta V + \frac{\partial f}{\partial P} \delta P = 0 \quad \therefore \delta V = -\left[\frac{\partial f}{\partial V}\right]^{-1} \left[\frac{\partial f}{\partial P}\right] \delta P$$

$$\text{これを繰返し } n+1 \text{ 回目の解 } \{V^{(n+1)}\} = \{V^{(n)} - \delta V^{(n+1)} \times \delta P^{(n+1)}\} \quad (27)$$

$$\left[\frac{\partial f}{\partial V^{(n)}}\right] \{ \delta V^{(n+1)} \} = \left[\frac{\partial f}{\partial P^{(n)}}\right] \delta P^{(n)}, \quad P^{(n+1)} = \sum_{i=1}^{n+1} \delta P_i \quad (28)$$

初期値として $P = 0$ に対する $V^{(0)}$ を考えると、このとき (22) は線形となり図-1 の 3節点3角形要素に対し次式となる。具体的な数值計算例は当面会得せず。

$$\begin{bmatrix} K_{ii} & K_{ij} & K_{ik} \\ K_{ji} & K_{jj} & K_{jk} \\ \text{sym.} & K_{ki} & K_{kk} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} s_i \\ s_j \\ s_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} F_i \\ F_j \\ F_k \end{bmatrix} \quad (29)$$

$$= \frac{t}{\Delta} \begin{bmatrix} \mu(z b_i b_j + C_i C_j) & \mu C_i b_j & -\frac{2}{3} \Delta b_i \\ \mu b_i C_j & \mu(b_i b_j + z C_i C_j) & -\frac{2}{3} \Delta C_i \\ -\frac{2}{3} \Delta b_j & -\frac{2}{3} \Delta C_j & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P_{ix} \\ P_{iy} \\ 0 \end{bmatrix}$$

文献1) D.C. Zienkiewicz, "Finite Element Method in Engineering Science", McGraw-Hill, 1971, PP295～306

2) J.T. Oden and L.C. Welford, "Analysis of Flow of Viscoelastic Fluids by F.E.M.", AIAA J. Vol 10, No 12, '72, PP1590～1599