

北海道大学 正員 能町純雄
 室蘭工業大学 正員 松岡健一
 室蘭工業大学 学生員 坂元伸樹

1. まえがき

先に、著者らは周辺単純支持の場合のワレントラスによって補強された平板についての理論式を導き、数値計算例を発表した。¹⁾

本報告は、縦横に組合わされた CROSS-DIAGONAL を有するトラスによって補強された平板について、周辺単純支持の場合について、その解析を試みている。解析に際して、板は曲げに対し抵抗しないものとし、構造を平面要素に分割し、各要素に変位せん断方程式²⁾を用い接合線に沿ってせん断力のつり合いを考え、変位を表現された2階微分方程式を求め、又、トラスの節点でのつり合いはトラスの部材力と変位との関係式³⁾を用いて求める。

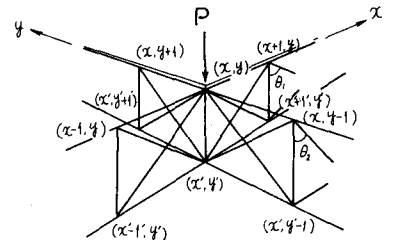


図-1

2. 基本式

図-1 のような構造について、せん断力のつり合いとトラスの部材力のつり合いを求める。

1). 要素の x 方向のつり合いは

$$\frac{N_x}{\lambda_x} \Delta_x^2 U_{x,y} + \frac{N_x}{6\lambda_x} \Delta_x^2 \Delta_y U_{x-1,y+1} + \frac{G_t \lambda_x}{6\lambda_y} (\Delta_x^2 \Delta_y U_{x-1,y-1} + 6\Delta_y^2 U_{x,y}) + \frac{G_t}{4} \Delta_x \Delta_y U_{x,y} + K_3 \beta^2 (\Delta_x^2 U_{x,y} + 2U'_{x,y} - 2U_{x,y}) + K_3 \alpha \beta \Delta_x \omega'_{x,y} = 0 \tag{1}$$

2). 要素の y 方向のつり合いは

$$\frac{N_y}{\lambda_y} \Delta_y^2 U_{x,y} + \frac{N_y}{6\lambda_y} \Delta_y^2 \Delta_x U_{x+1,y-1} + \frac{G_t \lambda_y}{6\lambda_x} (\Delta_x \Delta_y^2 U_{x-1,y-1} + 6\Delta_x^2 U_{x,y}) + \frac{G_t}{4} \Delta_x \Delta_y U_{x,y} + K_4 \beta^2 (\Delta_y^2 U_{x,y} + 2U'_{x,y} - 2U_{x,y}) + K_4 \alpha \beta \Delta_y \omega'_{x,y} = 0 \tag{2}$$

3). 節点 (x, y) での鉛直方向のつり合いは

$$K_3 \alpha \beta \Delta_x U'_{x,y} + K_3 \alpha^2 \Delta_x^2 \omega'_{x-1,y} + K_4 \alpha \beta \Delta_y U'_{x,y} + K_4 \alpha^2 \Delta_y^2 \omega'_{x,y-1} + (2K_3 \alpha^2 + 2K_4 \alpha^2 + K_5) (\omega'_{x,y} - \omega_{x,y}) = -P_{x,y} \tag{3}$$

4). 節点 (x, y) での鉛直方向のつり合いは

$$K_3 \alpha \beta \Delta_x U_{x,y} - K_3 \alpha^2 \Delta_x^2 \omega_{x-1,y} + K_4 \alpha \beta \Delta_y U_{x,y} - K_4 \alpha^2 \Delta_y^2 \omega_{x,y-1} + (2K_3 \alpha^2 + 2K_4 \alpha^2 + K_5) (\omega'_{x,y} - \omega_{x,y}) = 0 \tag{4}$$

5). 節点 (x, y) での x 方向に沿う水平方向のつり合い

$$K_1 \Delta_x^2 U'_{x,y} + K_3 \beta^2 \Delta_x^2 U_{x-1,y} + 2K_3 \beta^2 (U_{x,y} - U'_{x,y}) - K_3 \alpha \beta \Delta_x \omega_{x,y} = 0 \tag{5}$$

6). 節点 (x, y) での y 方向に沿う水平方向のつり合い

$$K_2 \Delta_y^2 U'_{x,y} + K_4 \beta^2 \Delta_y^2 U_{x,y-1} + 2K_4 \beta^2 (U_{x,y} - U'_{x,y}) - K_4 \alpha \beta \Delta_y \omega_{x,y} = 0 \tag{6}$$

$$\therefore \geq N_x = Et\lambda_x, \quad N_y = Et\lambda_y$$

$$K_1 = EA_{d1}/\lambda_{d1}, \quad K_2 = EA_{d2}/\lambda_{d2}, \quad K_3 = EA_{d1}/\lambda_{d1}, \quad K_4 = EA_{d2}/\lambda_{d2}, \quad K_5 = EA_{d0}/\lambda_{d0}$$

式 (1) ~ (6) を 7-4 定和分解法にて整理すると

$$\begin{aligned} & \left(-\frac{N_x}{\lambda_x} D_m + \frac{N_x}{6\lambda_x} D_m D_x + \frac{Gt\lambda_y}{6\lambda_y} D_m D_x - \frac{Gt\lambda_y}{\lambda_y} D_x - 2K_3\beta_1^2\right) \bar{U} + (-K_3\beta_1^2 D_m + 2K_3\beta_1^2) \bar{U}^2 \\ & - Gt \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \sin \frac{\lambda_1 \pi}{\lambda_x} \bar{U} + 2K_3\alpha_1\beta_1 \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \bar{W}^2 = 0 \end{aligned} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} & \left(-\frac{N_y}{\lambda_y} D_x + \frac{N_y}{6\lambda_y} D_x D_x + \frac{Gt\lambda_x}{6\lambda_x} D_x D_x - \frac{Gt\lambda_x}{\lambda_x} D_m - 2K_4\beta_2^2\right) \bar{U} + (-K_4\beta_2^2 D_x + 2K_4\beta_2^2) \bar{U}^2 \\ & - Gt \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \sin \frac{\lambda_2 \pi}{\lambda_x} \bar{U} + 2K_4\alpha_2\beta_2 \sin \frac{\lambda_2 \pi}{\lambda_x} \bar{W}^2 = 0 \end{aligned} \quad (8)$$

$$\begin{aligned} & 2K_3\alpha_1\beta_1 \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \bar{U}^2 + 2K_4\alpha_2\beta_2 \sin \frac{\lambda_2 \pi}{\lambda_x} \bar{U}^2 - (2K_3\alpha_1^2 + 2K_4\alpha_2^2 + K_c - K_3\alpha_1^2 D_m - K_4\alpha_2^2 D_x) \bar{W}^2 \\ & + (2K_3\alpha_1^2 + 2K_4\alpha_2^2 + K_c) \bar{W} = \bar{P} \end{aligned} \quad (9)$$

$$\begin{aligned} (2K_3\alpha_1^2 + 2K_4\alpha_2^2 + K_c) \bar{W}^2 = & 2K_3\alpha_1\beta_1 \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \bar{U} + (2K_3\alpha_1^2 + 2K_4\alpha_2^2 + K_c - K_3\alpha_1^2 D_m - K_4\alpha_2^2 D_x) \bar{W} \\ & + 2K_4\alpha_2\beta_2 \sin \frac{\lambda_2 \pi}{\lambda_x} \bar{U} \end{aligned} \quad (10)$$

$$(K_3 D_m + 2K_3\beta_1^2) \bar{U}^2 = -(K_3\beta_1^2 D_m - 2K_3\beta_1^2) \bar{U} - 2K_3\alpha_1\beta_1 \sin \frac{m\pi c}{\lambda_x} \bar{W} \quad (11)$$

$$(K_4 D_x + 2K_4\beta_2^2) \bar{U}^2 = -(K_4\beta_2^2 D_x - 2K_4\beta_2^2) \bar{U} - 2K_4\alpha_2\beta_2 \sin \frac{\lambda_2 \pi}{\lambda_x} \bar{W} \quad (12)$$

$$\begin{aligned} \bar{U} = R_1 S_1 [u_{x,y}], \bar{U}^2 = S_2 R_2 [u_{x,y}], \bar{W} = S_3 S_4 [w_{x,y}], \bar{W}^2 = S_5 S_6 [w_{x,y}], \bar{U}^2 = R_m S_2 [u_{x,y}], \bar{U}^2 = S_m R_2 [u_{x,y}], \\ \bar{P} = S_m S_4 [P_{x,y}], D_m = 2(1 - \cos \frac{m\pi c}{\lambda_x}), D_x = 2(1 - \cos \frac{\lambda_1 \pi}{\lambda_x}) \end{aligned}$$

式 (10) ~ (12) の $\bar{W}^2, \bar{U}^2, \bar{U}^2$ を式 (7) ~ (9) に入れ 2 消去すると

$$\left. \begin{aligned} a_{11} \bar{U} + a_{12} \bar{W} + a_{13} \bar{U}^2 &= 0 \\ a_{21} \bar{U} + a_{22} \bar{W} + a_{23} \bar{U}^2 &= \bar{P} \\ a_{31} \bar{U} + a_{32} \bar{W} + a_{33} \bar{U}^2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (13)$$

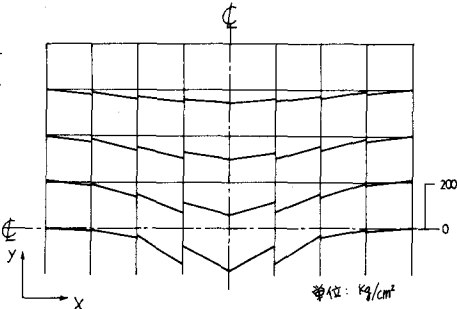
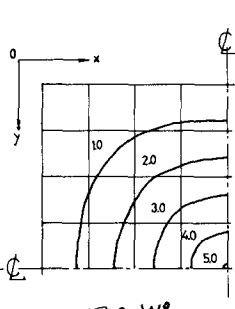
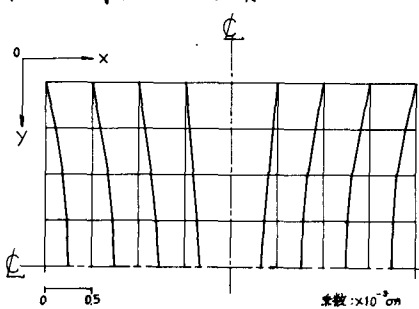
但し、 $a_{11} \sim a_{33}$ は式 (7) ~ (9) に式 (10) ~ (12) の $\bar{W}^2, \bar{U}^2, \bar{U}^2$ を代入して整理して u, w, u^2 の係数を中身については省略する。
式 (13) を解いて得られた $\bar{U}, \bar{W}, \bar{U}^2$ を式 (10) ~ (12) に代入すれば $\bar{U}^2, \bar{W}^2, \bar{U}^2$ が求まる。これより各点の変位が求まり、応力が得られる。

3. 数値計算例

以上の計算を次の値による。周辺単純支持の場合について計算した結果を示す。

$$E = 2.1 \times 10^6 \text{ kg/cm}^2, G = 0.1 \times 10^6 \text{ kg/cm}^2, \lambda_1 = \lambda_2 = 10 \text{ cm}, A_{11} = A_{12} = A_{d1} = A_{d2} = A_v = 2.5 \text{ cm}^2, t = 0.5 \text{ cm}, \theta_1 = \theta_2 = 45^\circ$$

$$P = 1000 \text{ kg}, n = 8, r = 8$$



4. あとがき

以上、CROSS-DIAGONAL によるトラスによって補強された平板についての周辺単純支持の場合の理論式を導き、数値計算を示した。今後、他の支持条件、荷重条件について考察を行う予定である。計算には、北海道大学大型計算機センター FACOM 230-60 を使用した。

5. 参考文献

- 1) 能町 拓明 大島 琢三: トラストプレートへの応力解析, 工学会北海道支部論文集 第29号 (1973)
- 2) 能町 拓明 大島: 縦横V字有孔板の応力解析, 工学会北海道支部論文集 第29号 (1971)
- 3) 能町: 差分方程式で表わされる不確定構造物への応力解析, 工学会北海道支部 技術資料 第23号 (1971)