

京都大学 正 員 小西一郎
京都大学 正 員 白石成人
京都大学 学生員 古田 均

1. まえがき

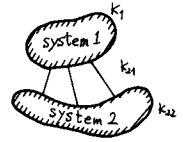
最適設計を実際の構造物に適用する場合、いくつかの問題点に直面する。これらは最適設計の基盤となつて
いる構造解析、数値計画法に起因している。構造物の巨大化、複雑化が進むと、その解析には多大の計算時間が
必要となり、構造解析を反復過程に使用する構造設計ではより一層の計算時間が費されると考えられる。また、
そのような構造物では決定されるべき設計パラメータの数は非常に多くなり、その最適解への収束性は劣化す
ると思われる。以上の問題点は設計変数の増加に伴い生じると考えられるので、これらの欠点を補うためには設
計変数の減少を図ることが要求される。このことは構造物に荷せられる汎用性や、その他の条件を考慮すること
により若干は行なわれ、また断面形状などを独立に取り扱うとか、ある近似式でいくつかの設計変数を関連づけ
ることにより次元の降下を期待できる。しかし、これだけではまだ多くの独立変数が存在し、それ以上の変数
の減少は期待できない。そこで本研究では構造解析における Kron の方法の概念を設計問題に応用し、構造物
の分割設計を行なうことにより設計変数の減少化を試みている。

2. Kron の方法の設計問題への応用

G. H. Kron は構造解析における計算時間の短縮、計算機容量の縮小を図るために分割解析法を提案してい
る。この方法では与えられた構造系は任意の subsystem に分割され、個々の独立な subsystem について解析がこれ
の後、Interconnecting を行なつて全体の解が求められる。この分割は構造物のもつ Network-topology の性質に注
目することにより容易に行なえる。本研究ではその内の Branch node incidence matrix A に注目し、分割への
指示は A を部分行列に分けることによりなされる。例えばある系を任意の 2 つに分割する場合には次のようになる。

$$A = \begin{bmatrix} A_1 & A_{12} \\ 0 & A_2 \end{bmatrix} \dots \dots (1)$$
 suffix 1, 2 は subsystem の番号を示し、12 は
両 system 間を結ぶ部分材を示す。

図-1 任意の 2 分割



そして他の物理量はこの A に対応させればよく、その構造解析の基本式は次の(2)式
のようになる。

$$P = A^t K A u = \begin{bmatrix} A_1^t K_1 A_1 & 0 \\ 0 & A_2^t K_2 A_2 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} 0 \\ A_2^t \end{bmatrix} [K_2] \begin{bmatrix} A_{12} & 0 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} A_{12}^t \\ 0 \end{bmatrix} [k_2] \begin{bmatrix} A_{12} & A_2 \end{bmatrix} u \dots \dots (2)$$

$$k_2 = \begin{bmatrix} k_{31} & 0 \\ 0 & k_{32} \end{bmatrix} \dots \dots (3)$$

ここで P ; 節点荷重、u ; 節点変位、K ; primitive stiffness matrix

また(2)式の k₃₁, k₃₂ は system 2 で system 1 に関連する部材と関連しない部材をそれぞれ表す。

ここで設計問題では(2)式における各剛性行列 k₁, k₃₁, k₃₂ の最も効果的な組合せを求めたいことに帰着する。
しかし、設計問題に Kron の方法を応用する場合、Interconnecting の過程で重要な影響が現われる。構造解析では
各部材の剛性は解定的なものとして与えられており、各 subsystem 間の影響を考慮する Interconnecting は(4)式の
Householder の公式を適用することにより容易に行なえる。

$$(F + G H K)^{-1} = F^{-1} - F^{-1} G (K F^{-1} G + H^{-1})^{-1} K F^{-1} \dots \dots (4)$$

ところが設計問題では各部材の k₃ と決定することが目的であり、これは各設計段階で変化もする。(2)式で明らか
なように右辺第 1 項の各 subsystem を独立に決定することは容易であるが、第 2 項以下の相互間の影響を伝達す
る部材は独立に扱うことはできず、 subsystem 1 で決定された解は subsystem 2 での最適化の影響を受け、
そしてその影響は system 2 に直接関連しない部材にも及びて考えられる。そこで設計問題では他に単に House-

holderの公式を適用するだけでは各 subsystem 間の相互の影響を考慮することができないので、各設計段階における相互影響の変化に対応する柔軟性をもつたある特別な取り扱いが必要とされる。本研究ではこれを数値的に考慮することとし、各 subsystem 間の独立性を制限するために、各設計変数に *move limit* というべきものを与え、全構造系の安全性を check することと合せて、安全側より最適解に接近することを考えている。

3. 分割設計法

ここでは2.3の分割法を挙げてその特徴を述べる。(図-3参照)

i) *Storywise Design* : 手づらに構造系を層ごとに分割し、その各層を基本単位と見做す。上層より下層に向けて設計を行なう、一層を基本単位と見做すことはそれ自体独立性の高いもので、簡単な構造形式をもつ。高層建築では同じ構造をもつことが多いという利点をもつ。またその各 subsystem 間のつながりも簡明であるので *Interconnecting Procedure* は非常に容易と考えられる。この時、上層よりの外力の影響は、その内力を下層に外力として加えることにより考慮される。

ii) *Pairwise Design* : 2層を基本単位として個々の設計を行なう。この分割は全体の剛性行列と見れば明らかのように、隣接する層の影響を考慮することにより全体の系に非常に近い挙動を表わすと考えられる。よって個々の設計では変数が増え、(i)の方法より多くの時間が必要であるが、その *Interconnecting* は容易になると思われる。

iii) *Nodewise Design* : この方法は構造系の最小単位、ultimate block と見做される節点に注目するもので、各 subsystem は唯一の節点しか持たないので、その構造解析、設計は非常に容易と思われ、その後の *Interconnecting Procedure* で多大の労力が必要とされることが予想される。

4. 半剛性の考え方による近似設計法

上に述べた数値的に各 subsystem 間の影響を考慮する方法では、その判定基準の取り方を厳しくすると、理論的に厳密に求めにもの一致するという保証は得られるが、それに反して非常に多くの計算時間が必要となる。

ここでは多変数問題の最適解の収束性の悪さを考え、反復過程を用いずに近似的に全体の設計を得ることを試みる。分割した系と全体の系では当然その状態、状況というものは異なる。そこでその違いを考慮するために半剛性という考え方を導入する。これは剛性行列を修正することにより行なわれる。

$$\bar{K} = K + \alpha K \quad \dots (5) \quad \bar{K} : \text{修正された剛性行列} \quad \alpha : \text{足数で数値的にいろいろの場合を}$$

考え、あらかじめ求めておかれるものである。

5. 考慮及びあてが

分割法という Krom の概念の設計問題への適用により設計変数の数は減少し、計算時間の短縮、収束性の改善が期待できると思われる。また Krom の分割解析法を各設計段階の構造解析に応用すると計算時間の短縮が可能であると思われる。そして、より一層の効果を期待するには反復過程の改善、いろいろな場合における α の妥当な値を求めることが必要である。このためには半剛性だけでなく各 subsystem 間の結合状態の model が必要となると思われる。(数値結果は当日発表の予定)

図-2 FLOW CHART

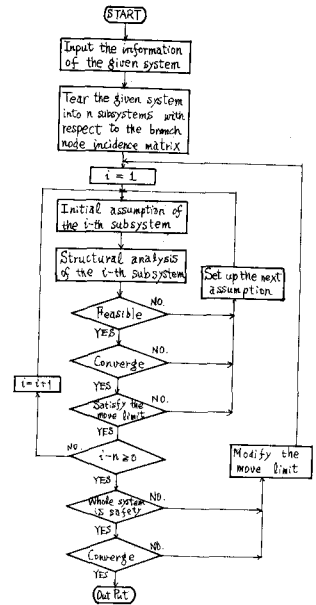
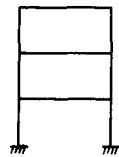
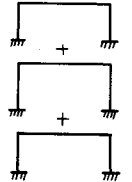


図-3 分割法

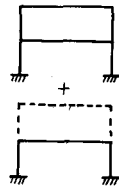
a) Given System



b) Storywise Design



c) Pairwise Design



d) Nodewise Design

