

1. はじめ

構造物は前縁を基準にして安全率を決定し、設計を行うのが最も合理的である。しかし現行の弾性設計による場合は、前縁に対する安全率が不明確であり、断面も非合理的である場合が多い。これは特に変断面と有する不静定構造物においては顕著である。したがって、本研究では対象構造物と変断面とを有する3径間連続ばりから、塑性設計法の手法を用いて前縁に対する安全率を明確にし、断面の最適化を行うことを目的とする。載荷重とは、集中荷重および分布荷重の二つを考へるが、本研究では特に移動荷重の取り扱いを明確化する。さらに突在荷重に対するはり断面の検討を行い、弾性設計法および塑性設計法の相異点を明らかにし、構造物の合理的設計法への足掛かりとする。

2. 解析方法

- (1)対象とするはり 図-1に示すよう3径間連続ばりとする。
- (2)荷重 図-1に示すよう均等分布荷重および集中荷重とする。
- (3)全塑性モーメント M_p はりの単位長さ当たり重量 W に次式を仮定する。

$$W = K \cdot (M_p)^n = K \cdot M_p + C$$

上式において、 K, C, n は定数、 $n = 1.0$

- (4)前縁形式 図-1に示すように、側径間においては2点、中央径間においては3点に塑性ヒンジが発生して前縁するものと仮定する。集中荷重載荷の場合は、荷重位置に発生する塑性ヒンジの位置により図-2のようCase 1より、Case iの前縁形式が考えられる。

(5)塑性モーメントの計算

図-2のようCase iの場合と考えると、塑性モーメント $M_p(x)$ は仮想変位の原理を応用して次のように求めることができる。

a)側径間の場合

内力による仕事, $E_{int} = M_p(x_0) \cdot l_0 \cdot \theta + M_p(l_0) \cdot X_0 \cdot \theta$

外力による仕事, $E_{ext} = \begin{cases} \frac{1}{2} q_0 \cdot l_0 \cdot X_0 (l_0 - X_0) \theta & \text{(均分布荷重)} \\ \sum_{i=1}^m P_i r_i (l_0 - X_0) \theta + \sum_{i=1}^m P_i r_i \cdot X_0 \cdot \theta & \text{(集中荷重)} \end{cases}$

$E_{int} = E_{ext}$ より次式が成立する。

i)均分布荷重; $M_p(x_0) = -\frac{1}{2} q_0 \cdot X_0 (X_0 - l_0 + 2C)$ ここに、 $l_0 = 1, M_p(l_0) = C \cdot q_0 \cdot l_0^2 = C \cdot q_0$ (C は定数) - (1)

ii)集中荷重; $M_p(x_0) = \sum_{i=1}^m P_i r_i (1 - X_0) + \sum_{i=1}^m P_i r_i X_0 - C \cdot X_0$ ここに、 $l_0 = 1, M_p(l_0) = C \cdot P_0 \cdot l_0 = C$ ($P_0 = 1$) - (2)

b)中央径間の場合

側径間の場合に較べ、内力による仕事 E_{int} が $M_p(0) \cdot (l_0 - x_0) \theta' = M_p(l_0) \cdot (l_0 - x_0) \theta'$ だけ増加するから次式が成立する。

i)均分布荷重; $M_p(x_0) = -\frac{1}{2} q_0 \cdot X_0 (X_0 - l_0) - C \cdot q_0$ ここに、 $l_0 = l_0, M_p(0) = M_p(l_0) = C \cdot q_0 \cdot l_0^2 = C \cdot q_0$ - (3)

ii)集中荷重; $M_p(x_0) = \frac{1}{2} \left(\sum_{i=1}^m P_i r_i (l_0 - x_0) + \sum_{i=1}^m P_i r_i X_0 \right) - C$ ここに、 $l_0 = l_0, M_p(l_0) = C \cdot P_0 \cdot l_0 = C$ ($P_0 = 1$) - (4)

定数 C を与えれば、(1)-(4)より塑性モーメント $M_p(x)$ は計算されるが、図-3のような前縁と既与 K の K 、 K と点 x 付与 C のよう補正(これを補正函数と呼ぶ)を考へる。

- a)側径間 i)均分布荷重; $M_p(x_0) = -C \cdot q_0 \cdot X_0 / l_0 = -C \cdot q_0 \cdot X_0$ - (5)

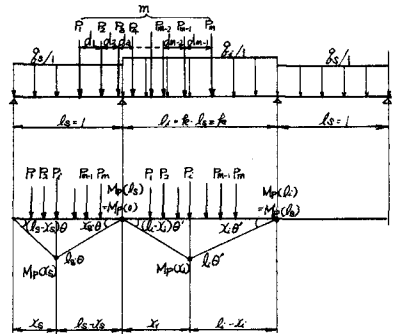


図-1

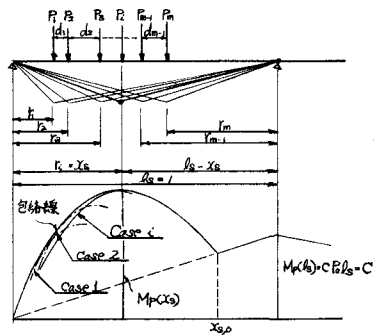
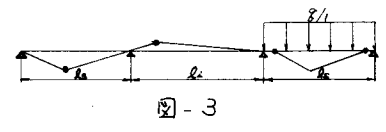
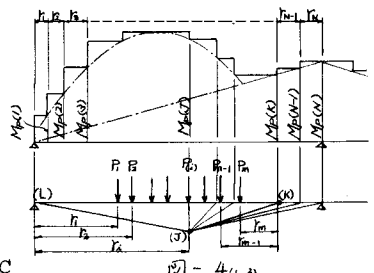


図-2

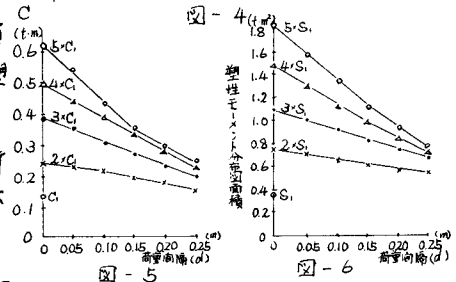
- ii) 集中荷重 ; $M_p(x) = -C \cdot x_s / l_s = -C x_s$ - (c)
 - ii) 中央径間 i) 等分布荷重 ; $M_p(x) = -C \cdot l_s (1 - x_s / l_s)$ - (c)
 - ii) 集中荷重 ; $M_p(x) = -C (1 - x_s / l_s)$ - (c)
- 2 (a) よりはりの全径間の塑性モーメント分布図の面積を S , 全重量 W とすれば,



W の $K \times S + C_0 = K'(2xS_s + S_c) + C_0$ ($K', C_0 =$ 定数) - (c)
 ここに, S_s ; 側径間の塑性モーメント分布図面積 = $\int_0^{l_s} |M_p(x)| dx_s$
 S_c ; 中央径間の = $\int_0^{l_s} |M_p(x)| dx_c$
 K が定まると, はりの全重量 W を最小 K する K のためには (b) 式を最小にする C と決定すればよい. この (b) 式を最小 K する C が決定されるならば, 塑性モーメントが (i) ~ (iv) 式および (c) 式より決定される. 集中荷重・等分布荷重の場合には, この case i の場合と同様の計算と Case I より Case i を行う. これらの包絡線を取って求める塑性モーメントを決定 K . (図-2 参照)



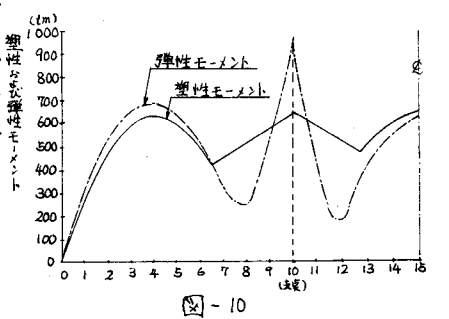
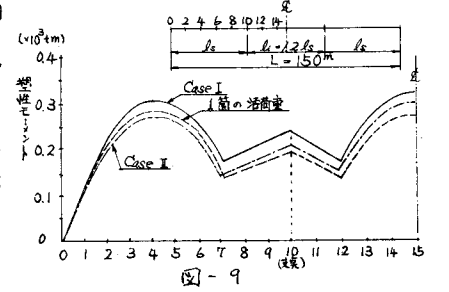
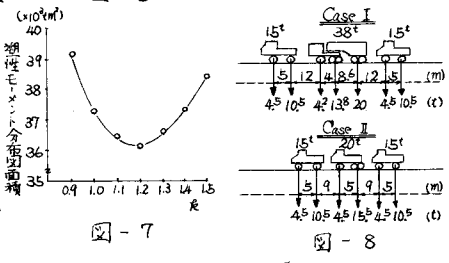
(b) 塑性モーメントの分割 実在の構造物に合わせ, 次の検討を行う K のために図-4に示すように階段状の面積が最小になるように任意の N 断面に分割 K .



(c) 前壊形式の検討 階段状の分布図をもとに仮想変位の原理と応用して, 前壊形式の仮定の是非を検討 K .

3. 計算および考察

1 ~ 5 箇の等荷重列に対して塑性モーメントを計算 K . その結果を図-5, 図-6に示す. これらの結果より, ある荷重箇数, 荷重間隔においては, これらの等荷重列は等価1箇の集中荷重に置換しうることを解かる. さらに, 全径間長 $100m$ の径間連続ばりに鋼系9条のL荷重が載荷される場合に対して, 塑性設計法により経済的スパン割を決定 K . これを図-7に示す. これよりスパン割を $1:1.2:1$ と決定 K . このスパン割の全径間長 $100m$ の橋りょうに対して, 図-8に示すように実在荷重を想定し, 支配的荷重列を決定 K . その結果を図-9に示す. Case I の場合が支配的であることが解かる. また同図の破線はコンテナー荷重のみ1箇の荷重に置換 K ものであるが, 不足分と過剰分分布荷重で補うことにより, Case I のような荷重列は鋼系9条のようになり, 等価1箇の荷重による分布荷重に置換しうると思われる. Case I の活荷重 $g = 2.225\%$ の死荷重 k に対し, 弾性的および塑性モーメントの比較を行 K ものが図-10にある. 図より塑性設計法による K の場合は, はり断面が均一化される傾向にあることが解かる.



参考文献 1) 藤田, 橋田, 川井: 塑性設計法
 2) 藤本, 伊藤: 変断面はりの塑性設計に關する考察, 建築公論集 16, 185
 3) Baker; Plastic Behaviour and Design, The Steel Skeleton, Vol.2. Cambridge Univ. Press. 1965