

日本文学生産工学部 正会員 木田 哲 量
 佐 清 工 業 正会員 佐 藤 眞
 日本文学生産工学部 正会員 岡 部 忠

1. 序 論 T形はりが曲げを受ける時、突縁部には面内応力と曲げ応力との組み合わせ応力が働き、はりの曲げ応力と共に抵抗する。この曲げに抵抗する突縁幅はPC力等入状態とわ術訂隔が定まれば求められることが弾性理論的に明らかである。多くの理論的研究として、桁高、突縁幅が変化する場合の導入PC力グラフから求めようとするものである。

2. 理論式の誘導 等間隔に並べられているT形はりにおいて、床版部と腹部とを切り離して考えると、その両者間にはせん断応力差が生じ、これが板中央のせん断力に加えられている。ここで床版の垂直方向の曲げ抵抗を無視するならば平面応力状態となり、これを長さx方向に集計すると外力 M_x 、PC力 V_x と共に腹部の軸方向力 X として作用することとなる。床版部の平面応力状態はAiryの応力関数 F より次式によって与えられる。

$$\partial^2 F / \partial x^2 + 2 \partial^2 F / \partial x^2 \partial y + \partial^2 F / \partial y^2 = 0$$

$$F = \sum \frac{1}{\alpha^2} \{ (A_n + \alpha n y B_n) e^{-\alpha n y} + (C_n + \alpha n y D_n) e^{\alpha n y} \} \sin \alpha n x$$

上記関数 F が与えられるが式中の各定数 A_n, B_n, C_n, D_n は版の周囲に関する以下の境界条件が満足する。y方向の境界 n に対して、 $x=0, x=l$ に対して $\sin \alpha n x = 0$ であるから $\partial x = \partial^2 F / \partial x^2$ の項は0となる。一方境界面ではせん断応力 $\tau_{xy} = \partial^2 F / \partial x \partial y$ は互に対称で釣合っているから方程式(2)より応力の各成分は

$$\sigma_x = \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} = \sum \{ (A_n - 2B_n) + \alpha n y B_n \} e^{-\alpha n y} + \{ (C_n + 2D_n) + \alpha n y D_n \} e^{\alpha n y} \} \sin \alpha n x$$

$$\sigma_y = \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} = \sum \{ (A_n + \alpha n y B_n) e^{-\alpha n y} + (C_n + \alpha n y D_n) e^{\alpha n y} \} \sin \alpha n x$$

$$\tau_{xy} = -\frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} = \sum \{ (A_n - B_n) + \alpha n y B_n \} e^{-\alpha n y} - \{ (C_n + D_n) + \alpha n y D_n \} e^{\alpha n y} \} \cos \alpha n x$$

となり、次に定数 $A_n \sim D_n$ を対称条件により定めるものとする。

対称条件 : 1) $\sigma_x (y=b) = \sigma_x (y=-b)$ $\tau_{xy}(y=b) = \tau_{xy}(y=-b)$ これを上式に代入し A_n, B_n に対して解くと $|C_n = A_n|, |D_n = -B_n|$

幾何学的条件 1) 版底の変位 $\psi(y=\pm b) = 0$ であり、腹部の横方向の変形を無視するものとする。2) 板中央面の点 K において突縁の歪 $\epsilon_x(y=\pm b)$ と腹部の歪 ϵ_x とは等しい。これらの条件より応力-歪の関係を突縁に於いて適用すると

$$E_u = \int (\sigma_y - \mu \sigma_x) dy = \int \sigma_y dy - \mu \frac{\partial F}{\partial y} \quad (\mu: \text{ポアソンの比})$$

$$E_u (y=\pm b) = \tau Z + \mu \sum \sin \alpha n b \left\{ A_n + \frac{1-\mu}{1+\mu} B_n \right\} \sin \alpha n x - \alpha n b B_n \cos \alpha n b \} \sin \alpha n x = 0$$

よってすべての x に対しては

$$A_n = -\left\{ \frac{1-\mu}{1+\mu} - \alpha n b \cot \alpha n b \right\} B_n$$

が成立し、突縁に於いては $E \epsilon_x = \sigma_x - \mu \sigma_y$ が成立する。

$$\epsilon_x (y=\pm b) = -2 \sum \sin \alpha n b \left\{ (3-\mu) \cot \alpha n b + \frac{1-\mu}{1+\mu} \alpha n b \right\} B_n \sin \alpha n x$$

腹部の歪は、突縁の中立軸位置 K においては腹部の横方向の歪を無視すれば次式のようになる。

$$E \epsilon_x = [V_x (2z - \mu) - S M_x - X (r^2 + s^2)] / I$$

$$X = -8 \tau / (1+\mu) \sum \frac{1}{\alpha n} B_n \sin \alpha n b \sin \alpha n x$$

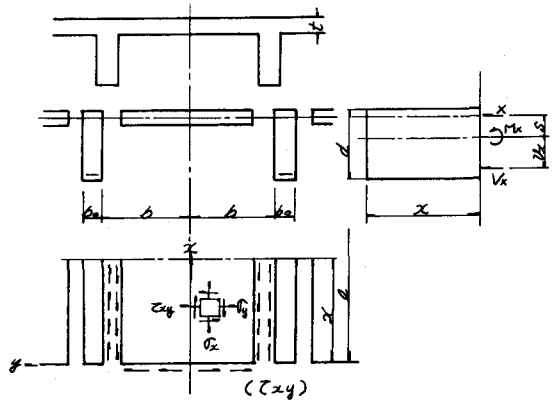


図 - 1

ここで外力 $M_x, V_x, M_{lx} = V_x \times l_x$ をフェーリ級数を用いて x の奇関数として次式のように表わす。

$$M_x = M_0 \sum m_n \sin \alpha_n x \quad V_x = V_0 \sum l_n \sin \alpha_n x \quad M_{lx} = V_0 l_0 \sum m_n \sin \alpha_n x$$

今スパン中央 $x = \frac{l}{2}$ において、 $\sin \alpha_n x = \sin n\pi/2 = (-1)^{(n-1)/2}$, $M_x = M_0, V_x = V_0, l_x = l_0$ と与えるならば、

$$V_0 = M_0 \left[\frac{1 - 4t(S - \sqrt{5})S \sum (-1)^{\frac{n-1}{2}} m_n / R_n}{2l_0 + t/\sqrt{3} - 4t(S - \sqrt{3})t^2 \sum (-1)^{\frac{n-1}{2}} (S - 2l_0)/t^2 m_{nm} - l_n / R_n} \right]$$

$$R_n = 4t(t^2 + S^2) + \alpha_n I \{ (3 - \mu)(1 + \mu) \cot \alpha_n b + (1 + \mu)^2 \alpha_n b (r \cot^2 \alpha_n b) \}$$

3. 計算式と結果の考察 上式を用いて、突縁が完全有効幅内にある場合の $V_0/M_0/d$ の値を得べき式を誘導することとする。図-2に示すT形の下縁における引張応力 σ_x は0であることとす。

$$\sigma_x = V_0/A + (M_{lx} - M_0)/W_x = 0 \quad \text{よって、} \quad V_0 = M_0 / (W_x/A + l_{lx})$$

また、 $W_x/A = I_x/G_u$, $l_{lx} = e_u - (e_u - l_{lx})$ であるから、上式を用いた式は次のように変形される。

$$V_0 = M_0 / \{ I_x/G_u + e_u - (e_u - l_{lx}) \} \quad \text{ここで、} \quad A = b_0 d + 2bt \quad \text{であるから、} \quad 2b/b_0 = \delta \text{ とおくと、}$$

$A = b_0(d + \delta t)$, $G_u = b_0 \frac{d^3}{12} + 2bt(d - t/2) = b_0 \{ \frac{d^3}{12} + \delta t(d - t/2) \}$ となる。また e_u, I_x は次式で得られる

$$e_u = \frac{G_u}{A} = \frac{d^3/12 + \delta t(d - t/2)}{d + \delta t}, \quad I_x = I_u - e_u G_u$$

従って V_0 は次式のようになる。

$$V_0 = M_0 / \{ I_u/G_u - (e_u - l_{lx}) \}$$

ここで、突縁部自身の断面二次モーメントを無視するならば、

I_u/G_u 及び e_u は次式のようになる。

$$I_u = b_0 \frac{d^3}{12} + 2bt(d - t/2) = b_0 \{ \frac{d^3}{12} + \delta t(d - t/2) \}$$

$$\therefore \frac{I_u}{G_u} = \frac{d^3/12 + \delta t(d - t/2)}{d^3/12 + \delta t(d - t/2)}$$

さらに、 $\epsilon = (e_u - l_{lx})/d$, $t/d = \delta$ と定めると、求めようとしているPC力の V_0 は次の式のように変形される。

$$V_0 = \frac{1}{\frac{1}{\delta} + \frac{2b}{b_0} \delta (1 - \frac{\delta}{2})^2 - \epsilon} \frac{M_0}{d}$$

この式において、 $\delta, \frac{2b}{b_0}$ を変数として ϵ を色々に変化させた場合について計算を行ない、PC力の位置の変化によるその大きさに影響について検討した。計算結果のうち $\epsilon = 0.1, 0.15$ の場合について図-3に示した。この図は δ するめり突縁厚 t と桁高 d の比と与えることより $V_0/M_0/d$ を得るのとことである。すなわち、外力モーメント M_0 が与えられるならばスズク K の断面が要するPC力 V_0 を得る事ができる。またこの図は当然の事ながら δ が大きくなるにつれて K が大きくなる事が必要とし、 δ が大きくなるにつれて K が大きくなる事が示している。当初の目的はほど遠い結果を残す事と反省し、今後この考察を進めたいと思ふ。

参考文献: Beton und Stahlbetonbau (1957.5) Von Dr.-Ing Walter Schleich, Hamburg "Die

Mitwirkung der Gurtscheibe beim Vorgespannten Plattenbalken"

東洋一・久保全隆: 中央集中荷重時単純支持鉄筋コンクリートT梁の有効幅と破壊性状

東洋一・久保全隆: 鉄筋コンクリートT梁の有効幅および終局強度

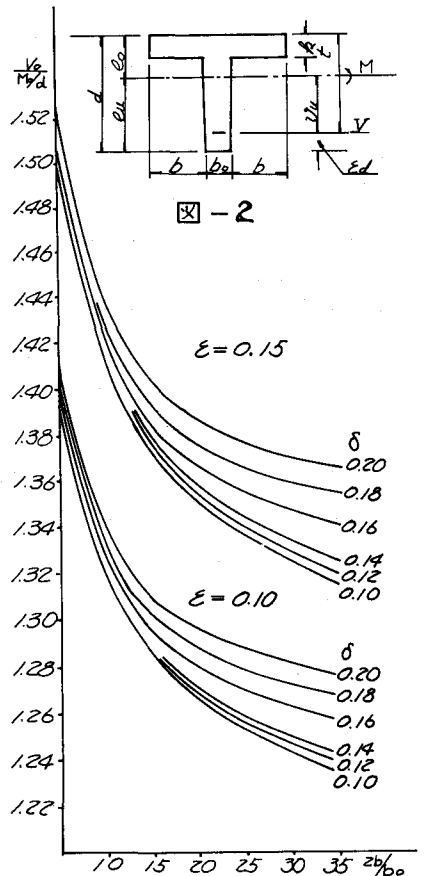


図-2

図-3