

日本大学生産工学部 正会員 岡本 但夫
 日本大学生産工学部 正会員 木田 哲量
 日本大学大学院 学生会員 小島 遼

1. 趣旨

現在供用工れている都府高連絡道路等と云ふ名神、東名、中央各高速道に亘る事故原因を見ると、道路構造上の技術的原因も挙げられるようが、それと並行して、人間工学的原因と十分に考慮されなければならない時点にあると思われる。すなわち人間が高速度で比較的の単調な路上を運転するに十分耐え得るような道路安全設備がなされていない所が起因でいる。いわゆる、前又は後方の安全性を見る、「守る」という人間主体の原理に基づく運転では運転者は高速度と単調な長距離運転を行ふ所に於て「不安感」と「疲れ」が生ずることとなる。このうち「疲れ」は運転者自身の運転経験から自ら感じとり除去できるものであるが、「不安感」はむしろ道路構造、道路安全設備等「不安感」を生む要因に対する対策を持て取除くべきである。この「不安感」は自動車走行の「安全性」、快適性と関係するものと考えられ、その主なる要因としては、交通環境の要因(前方、後方の車との車両距離、追越に関する相互動作、併進車の挙動等)と速度の要因(自車の速度・他の車の速度差等)が考えられる。従て、これら「不安感」の要因を少しでも減少させてゆくことが高速道路を安全かつ快速で走行させるに役立つこととなる。先づ道路整備計画の基幹線として時速200キロ設計速度を有する自動車道構想とその基本面の提案を行なうが、その安全走行に対する不安感に対する十分な配慮の必要を感じ、その一方法として速度制御の策について提案を行なうこととする。いわゆる自動車は高速鉄道等のような交通機関を異て、「自由性」「開放的」が最大の長所であり弱点であることをから省えると、高速鉄道を使用工れて集中制御方式による速度制御方法は論義を要とする所と考える。そこで運転者が適當な刺激を受けつつ、自動車の必要十分な安全走行が確保され、かつ交通流が道路の交通容量と最大限に利用できるような光源装置、音響装置等道路構造の一環として設置するものとする。当然の事ながらこの光源装置、音響装置は多くの速度制御、交通流の調整等に役立つと共に種の「不安感」を生む要因となるが、これはむしろ運転者が注意を喚起される等望む方向へ「不安感」と考える。

2. 速度制御方法

現在供用中の高速道路に亘る走行状態を見ると、運転者自身の道路構造に亘る黒点が危険な走行を行なわせていく感が強い。そこで所定の速度で安全走行を行ふる運転者に対する技術的な事よりも、人間工学的観点からの安定した肉体的精神の精神的状態での運転持続法工夫が必要であり、所定の最高速度又は最低速度を遵守せず走行する車、安全車両間隔を保持せぬ運転者に対する警告を行なう必要もある。すなわち車道幅員構成要素中の走行車線、追越車線の中央及び西車線の中央分離線の表面下に、走行方向に平行な警報光源装置を設置するものとする。すなわち道路横断方向に自動車走行検知装置を20mの間隔で設置するものとする。なお、自動車走行検知装置の設置間隔20mと

した理由は、本超高速道路計画の時速 200km である事から、最高速度、最低速度の差を 70km/h とするならば、速度 $10\text{km/h} = 2.778 \text{m/sec}$ である事から、 $7 \times 2.778 = 19.45 \approx 20\text{m/sec}$ の走行差を把握し得るよう工夫したものである。これに違反警報装置の設定概要を図-1に示し、その具体的活用法を次に述べる。

2.1 速度違反警報装置

20m 毎に道路横断面方向に設置されるこの自動車走行検知装置は、その線上を通過する自動車の時速を瞬時に電子工学的方法を用いて測定する。この測定された時速が規定速度範囲外であるならば、走行車線又は追越車線の中央に設置されており警報光源帯から速度違反を意味する光帯が違反車前方 90m 程度の所に出現させて警報を発するものとする。

同時にこの時警笛ナザーを発し運転者に対する耳からの警告との安全確保をとめるものとする。なお、この時の光帯は、赤と黄が交互に現れるものとする。光帯の幅は 20cm 、長さは 10m 程度連続的に現れるものとする。

2.2 車間隔保持違反警報装置

時速 200km で走行している自動車が相互に安全な走行を行なうに必要な安全車両間隔の最低は 170m となる。(この計算に切りくは、反応時間 0.4sec

を用いた)。今前後車両の速度測定結果から両車両間隔を電子計算機で計算の上で、上記の所定安全車両間隔と比較して違反車に対し、前方車両距離不足と、後方車両距離不足とを別にして、前者の場合の赤色、後者の場合の黄色の光帯を発するものとする。この場合も音響装置を併用する。

2.3 追越禁止警報装置

時速 200km で走行している場合の安全追越前後車両距離は安全車両距離を考慮に入れて 400m とする。追越禁止距離区间内にあり車両に対して追越禁止を通報する装置として車線中央に設けた光源帯から赤色の光帯を発して警報するものとする。

まとめ

これらの諸装置はこれまでの速度制御装置の開発が主に高速公路における事故防止に役立つものと思う。またこの研究には電子工学を中心にした複合技術が必要と思われる。

参考文献 日本道路協会編：道路構造論とその解説と運用

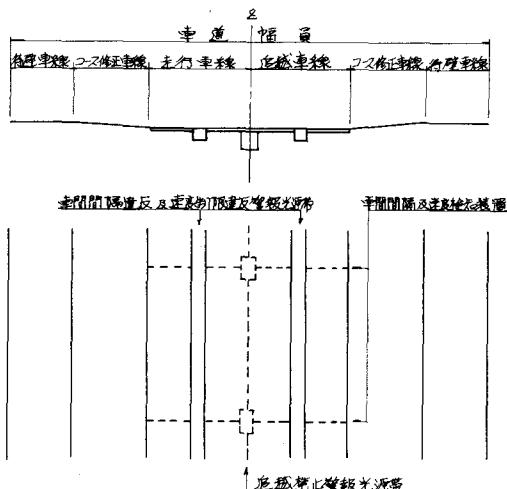


図-1 違反警報装置設定概要図

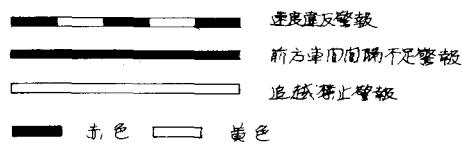


図-2 警報光帯図