

## I-66 演算子法による梁の合成振動の解析

信州大学 学生員 ○有沢一民  
 正員 谷本勉之助  
 正員 夏目正太郎

### 1. まえがき

今日までの梁の自由振動解析をそのままコンピューター解析に組むと、モード次数が大きくなるにつれて、誤差累積により望まれる解を得ることが困難になる。そこで、数値解析の処理の段階において、特別なテクニックを用いて精度のよい解を得た後に、曲げモーメントによるひずみエネルギーの式を用いて、梁の合成振動の解析をおこなう。

### 2. 基本式と解析

曲げ振動の微分方程式は

$$\frac{\partial^4 w}{\partial p^4} + \nu^4 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = 0, \quad (1)$$

式(1)の解は

$$w(p, t) = [ \cos \nu p, \sin \nu p, \cosh \nu p, \sinh \nu p ] N e^{i \omega t}, \quad (2)$$

式(2)より、出発式(State Vector)は

$$\begin{aligned} \mathbf{w}(p, t) &= \begin{bmatrix} w \\ \theta \\ M \\ S \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{L}{\nu} \\ -\frac{EI\nu^2}{L} \\ -\frac{EI\nu^3}{L^3} \end{bmatrix} D \begin{bmatrix} \cos \nu p, \sin \nu p, \cosh \nu p, \sinh \nu p \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \\ C \\ D \end{bmatrix} e^{i \omega t}. \end{aligned} \quad (3)$$

構造体系を形成する境界方程式より、最終方程式に導びき、次の固有値方程式が得られ、各モードの固有値を得ることができる。

$$\begin{vmatrix} B \\ B' \end{vmatrix} = 0. \quad (4)$$

梁の全スパンにおける曲げモーメントによるひずみエネルギー  $\mathcal{W}$  は

$$\mathcal{W} = \int_0^L \frac{M^2(p)}{2EI} L dp, \quad (5)$$

式(5)において

$$M(P) = M_1(P) + M_2(P) + M_3(P) + \dots = \sum_i M_i(P), \quad (6)$$

ただし、 $M_i(P)$ は $i$ 番目のモードの曲げモーメントを表わしている。モード $i$ における $M_i(P)$ は

$$M_i(P) = [\cos \nu P, \sin \nu P, \operatorname{ch} \nu P, \operatorname{sh} \nu P]_i f(\nu_i) K_i. \quad (7)$$

式(5), (6), (7)より

$$\{K_2, K_3, K_4, \dots, K_n\} = [C_2, C_3, C_4, \dots, C_n] K_1. \quad (8)$$

### 3. 結果.

求める State Vector の成分は次式のようになる

$$W_i(P) = [C D R(P) f(\nu)]_i K_1, \quad (9)$$

よって、合成振動の State Vector は式(9)より

$$W(P) = \sum_i W_i(P). \quad (10)$$

### 4. 計算例.

両端埋込み梁における最初のいくつかの固有値  $\nu$  を示す。

$$\nu_1 = 2.365020372, \quad \nu_2 = 3.926602311, \quad \nu_3 = 5.497803918,$$

$$\nu_4 = 7.068582745, \quad \nu_5 = 8.639379828, \quad \nu_6 = 10.21017612.$$

### 5. まとめ.

計算例として、固有値だけしか示すことができないが、固有値だけをとっても、その値は、従来の方法をそのまま使った時の半分の値でよい。これは、より高次のモードになつた時、有効性をはつきすることがわかる。系の正しさを証明すると、各次数における相対変形量等が対称にみることができる。