

I-66 ツールドセグメントの自動設計

石川島播磨重工業 正員 結城皓明

安藤紘三

・まえがき 本報は、ツールドセグメントの覆工に用いられるリングで特に図-1に示すような断面を有する合成セグメントの設計を計算機によって自動的に行うプログラムの概要について述べる。

一般に、実際の設計に採用される Design Variable は連続的なものでなく、たとえば、鋼板の板厚のように discrete なものを使用する。ここでは、このような discrete な Design Variable を用いて最適断面を求めようとするものである。なお、ここでいう最適断面とは与えられた荷重条件のもとで各部の応力が許容応力いっぱいになる断面を意味しており、したがって、最適断面は唯一とは限らない。

ツールドトンネルの覆工は、通常、数個の円弧状のセグメントからリングが組立てられ、これに周囲の地山から複雑な荷重が作用すると考えられるが、ここでは、一般に採用されている設計方法に基づき、すなわち、リングは継手のない剛性一様なリングとし、リングに作用する外力は、図-2のように分布するものと仮定しているが、ここでは、荷重についての詳細は省略する。

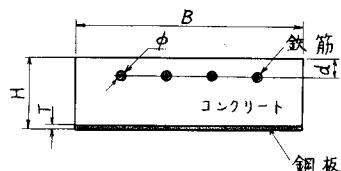


図-1

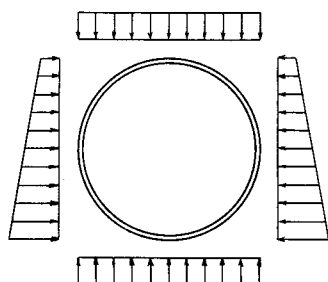


図-2

・設計変数 図-1のような断面の Design Variable は

- B: セグメント巾 T: 鋼板の板厚
- H: セグメント厚 σ_{ca} : コンクリートの許容応力
- d: 鉄筋かぶり σ_{ba} : 鉄筋の許容応力
- ϕ : 鉄筋径 σ_{sa} : 鋼板の許容応力
- N: 鉄筋の本数 n: 鋼とコンクリートのヤング率比

の10ヶあるが、dを一定とし、B, N, σ_{ca} , σ_{ba} , σ_{sa} , nをInput Dataとして与え、H, ϕ , Tの3ヶが変数として残り、結局この3ヶの中で各部の応力がそれぞれに対応する許容応力いっぱいになる組合せを求める問題となる。

・Discreteな Design Variable の扱い 3ヶの変数H, ϕ , Tは、 $H(i_c)$, ($i_c = 1, N_c$), $\phi(i_b)$, ($i_b = 1, N_b$), $T(i_t)$, ($i_t = 1, N_t$)とし、表-1のように夫々の変数にdiscreteな値を定義しておく。

そして、 i_c, i_b, i_t の3ヶの正のInteger Variableを用いて最適計算を行うことにする。

・Feasible Region この問題におけるFeasible Regionは、次に示すような、変数H, ϕ , Tに属するものと、応力に属するものである。

$$H(1) \leq H \leq H(N_c) \rightarrow 1 \leq i_c \leq N_c \quad (1)$$

i	H(i)	$\phi(i)$	T(i)
1	100	6	1.6
2	120	9	2.3
3	150	13	3.2
4	170	16	4.5
5	200	19	6
6	220	22	9
7	250	25	13
8	300	28	
9	350		
10	400		
11	450		

表-1

$$\phi(1) \leq \phi \leq \phi(N_b) \rightarrow 1 \leq l_b \leq N_b \quad (2)$$

$$T(1) \leq T \leq T(N_t) \rightarrow 1 \leq l_t \leq N_t \quad (3)$$

$$f_c = \sigma_{ca} - \sigma_c \geq 0 \quad (4)$$

$$f_b = \sigma_{ba} - \sigma_b \geq 0 \quad (5)$$

$$f_t = \sigma_{ta} - \sigma_t \geq 0 \quad (6)$$

○最適断面 ここで求めようとする最適断面は、ある荷重条件下で、上に定義した Feasible Region 内で $f_c = 0$, $f_b = 0$, $f_t = 0$ に最も近い各変数の組合せ、すなわち、 l_c , l_b , l_t のどれか1ヶを減少させたら④, ⑤ ⑥式を満足しないようなものを意味し、これらを全て求めることである。このような組合せは2変数の場合を図示すると、図-3 のようになる。これを用いて、2変数の最適断面の求め方を説明する。まず、 $l_1 = 1$, $l_2 =$

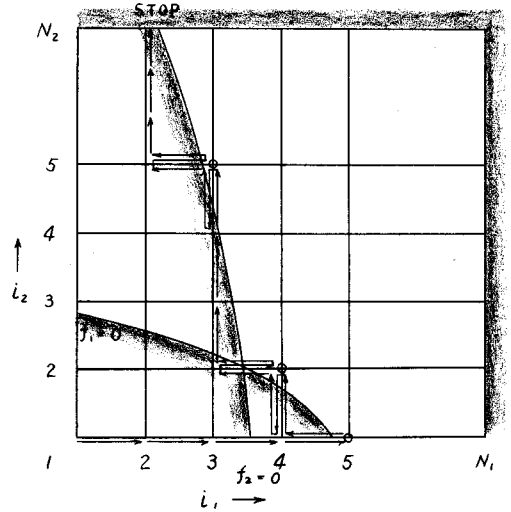


図-3

1 (以下、(1,1)とする)の組合せから出発する。(2,1), (3,1), (4,1)と進み、(5,1)において初めて、 $f_1 \geq 0$ を満足し、そのとき $f_2 \geq 0$ も同時に満足している。よって、 $l_1 = 5$, $l_2 = 1$ の組合せが最適断面の1つとなる。次に(5,1)から(4,1)に戻り、(4,2)に進む。ここで、 $f_1 \geq 0$, $f_2 \geq 0$ を満足するが、(4,1), (3,2)をチェックした後(4,2)を最適断面の1つとする。そして、また、(3,2)に戻り(3,3), (3,4), (3,5)と進み、ここで $f_1 \geq 0$, $f_2 \geq 0$ を満足し、(3,4), (2,4)をチェックし、(3,5)を最適断面とする。次に、(2,5)に戻り、(2,6), ..., (2, N_2)と進み、ここでも、 $f_2 \geq 0$ を満足せず(2, N_2+1)と進み、ここで $l_2 \geq N_2$ を満足しなくなり、ストップする。以上、図-3における問題において、最適断面は(5,1), (4,2), (3,5)の3つの組合せとなる。

○計算例 計算例として、セグメントリングの外径7.0

6m, セグメント中90cm, $\sigma_{ca} = 200 \text{ kg/cm}^2$, $\sigma_{ba} = 1200 \text{ kg/cm}^2$,

$\sigma_{ta} = 800 \text{ kg/cm}^2$, 鉄筋本数4本, $n = 7$ の場合の結果を表-2に示す。表中、ケース8, 12, 22がここの最適断面となる。

○あとがき コンクリート、鉄筋および鋼板からなる特種な断面について弾性計算に基づく最適化を試みたが、良好な結果が得られた。このような許容応力いっばいの結果を求めることは、実際の構造物の弾性設計を行なう場合、最も要求度の高い問題である。しかしながら、この考え方が他の構造物、Design Variable の数の多い問題に適用できるかどうかは明かでない。

	H	ϕ	T	$f_c \geq 0$	$f_b \geq 0$	$f_t \geq 0$	最適断面
1	300	22	3.2	NO			
2	350	"	"	NO			
3	400	"	"	NO			
4	450	"	"	OK	OK		
5	400	"	"	NO			
6	450	"	"	OK	OK	NO	
7	"	"	4.5	OK	OK	NO	
8	"	"	6	OK	OK	OK	◎
9	400	"	"	OK			
10	350	"	"	NO			
11	400	"	"	OK	OK	NO	
12	"	"	9	OK	OK	OK	◎
13	350	"	"	OK			
14	300	"	"	NO			
15	350	"	"	OK	NO		
16	350	25	"	OK	NO		
17	"	28	"	OK	OK		
18	300	"	"	NO			
19	350	"	"	OK	OK		
20	"	25	"	OK	NO		
21	"	28	"	OK	OK	NO	
22	"	"	13	OK	OK	OK	◎
23	300	"	"	NO			
24	350	"	"	OK	OK		
25	"	25	"	OK	NO		
26	"	28	"	OK	OK	OK	
27	"	"	9	OK	OK	NO	
28	350	28	13	OK	OK	OK	STOP

表-2