

京都大学工学部 正員 森 実次

## 1. はじめに

水中における諸点の位置測定や形状の図化、状況の調査などを主とするには、実体写真測量を適用すれば有効なことが多い。この場合の一般的な制約は、遠距離まで光の屈折率 $n$ と、遠隔測定のためには特殊な工夫を要すること、水中撮影用の精密な写真機がないこと、水中に基準点を配置するのに困難を伴うことなどである。

精密な通常の測量用写真機を  
塑料容器中に入れて水中で  
使用することは、図-1(a)の  
場合では、図-1(b)の場合

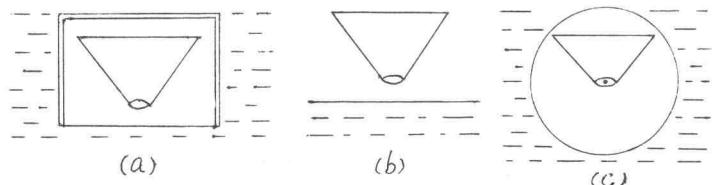


図-1

と同様に、光線の屈折によって、

得られた写真から正確な位置を求めるのに多くの困難を伴う場合がある。<sup>1)</sup> 図-1(c)のようにしようとすると、レンズの第一節点と球形容器の中心とが合致するのに困難が多い。

広範囲にわたり大規模な水中調査をする場合を除いて、局所的な調査、設計や施工に伴う状況の調査や位置の測定などに際しては、簡単な小型水中写真機を用いて比較的容易に実体写真測量ができる、得られた情報は多種多利活用価値を有することになるであろう。状況の調査には天然色写真用の方が好ましいが、ここでは白黒写真による撮影に関する基本的事項のみについて述べる。

## 2. 使用写真機の概要

35mmフィルムを使用の水中写真機として、  
NIKONOSを使用することにする。画面寸法は、  
 $36 \times 24 \text{ mm}^2$  かつて、レンズは  $28 \text{ mm } f3.5$   
の水中専用レンズ<sup>2)</sup>をとりつけた。このレンズ  
は、図-2のように凹レンズの前置系を備えて  
おり、これにより水中で使用したときの色  
収差とゆる曲収差を消去するようになってい

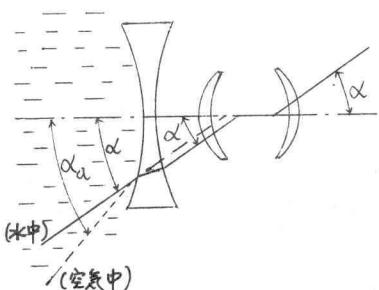


図-2

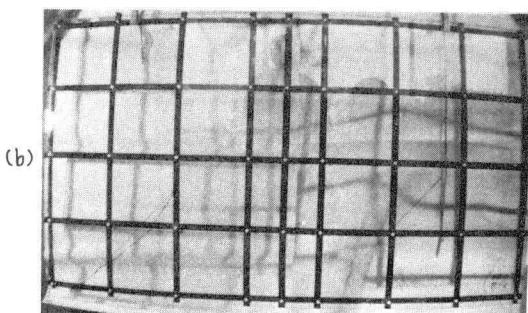
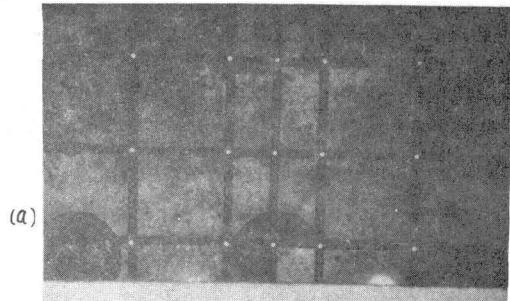


写真-1

このレンズの曲収差は、水中では比較的小さめで、空気中で使用するときには非常に大きい。たとえば、距離約1m離れたグリッドを写すときに、水中では写真1(a)のように見えるが、空気中では写真1(b)のような結果が得られる。したがって、水中では物体が写真機に近づいたときに写るのを、水中で撮影すれば写角が小さくなり、つまりの場合では、水中における約55°、空気中における約77°の写角となる。

この写真機は、レンズハウジングにフィルム座着部をカメラボディーから取りはずすように設計しているので、通常の測量用写真機のように、一定の内部構造要素を示すことができない。

### 3. 基本的参数

写真1を用いて、フィルム面における曲収差を測定した結果は図-3のとおりである。図-3における横軸は画面中央からの距離であるが、正の曲収差は外側へのずれを表す。

この種の写真機では、レンズを取り外し、装着に応じて、レンズの光軸が大きく変動するとか予想されるので、このような変動を特別に測定した。オートコリメーターを用いて光軸の傾きの変動を測定した結果によれば、 $\pm 7'$ (平均=葉誤差)程度の変動を生ずることがわかつた。したがつて、正確な位置測定を望むときは、多数の基準点と写真に写しこみ、Jacobi の研究のように光軸の傾きをはつきりとしろとする必要がある。

### 4. 測定

この写真機は測量用であるため画面指標がとりつけられていない。したがつて、圓化・測定に際しては座標測定の基準がまつたう不便が生ずるので、特殊な画面指標をとりつけて。一般に、この種の小型写真機によって写された写真は、そのまま精密圓化機によって圓化・測定をするのに不適である。精確上の要求がそれほど強くなつておらず、三級圓化機を用ひればよく、これでは Stereotop を用いて圓化した例について報告する。

### 参考文献

- 1) 森 忠次：写真による水中位置決定の方法について、土木学会関西支部年次学術講演会講演概要(昭44.5月)、森 忠次、岡平 勲：写真測量による水中位置の測定結果、同前。
- 2) O. Jacobi: Kalibrieren gewöhnlicher Photoapparate u. deren Verwendung als Meßkammern, Bildm. u. Luftbildw., 25Jg., S.59.
- 3) Z. Wakimoto: On Designing Underwater Camera Lenses, Photogrammetric Eng., Vol. 33, p.925.