

信州大学 学生員 ○熊川仁金 正員 谷本勉之助 正員 夏目正太郎

1.序

荷重頂の分離とゆう演算子法の大きな利点を有効に用いて二種類以上の構造系からなる構造物、たとえば、内型ラーメン支承の格子、T型支承の格子、梁支承の格子、などの解法について述べる。解法においては解析単位とゆうものを考えてこれらの単位構から一つの構造物が構成されているものと考える、すなむろ演算を漸化式に組立るのである。以下計算の手順について述べる。

2.基本式

複合構造物の代表的な系として内型ラーメン支承の格子において用いる基本式について述べる。格子においては6次の状態ベクトルであり、内型ラーメンにおいては水平部材が6次、垂直部材が8次の状態ベクトルである。これらを次のように表わす。

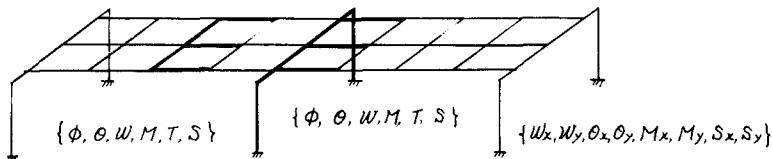


図-1. 内型ラーメン支承の格子。

$$\mathbf{W}_q = \mathbf{R}_q(\mathbf{X} + \mathbf{K}), \quad \mathbf{W}_{pq} = \mathbf{R}_{pq}(\mathbf{X} + \mathbf{K}), \quad \mathbf{W}_{pv} = \mathbf{R}_{pv}(\mathbf{X} + \mathbf{K}). \quad (1)$$

ここに  $\mathbf{X}$  は固有マトリクス、  $\mathbf{K}$  は荷重マトリクスである。

3.移行演算

単位構は図-1に示すように主析3本と横析、あるいは主析3本と内型ラーメンの二種類があります。ここで問題となる点は支承を有する単位を通してするときの移行子の誘導であります。以下この問題について述べる。

内型ラーメンの両支点の境界条件をとり入れて次式を誘導します。

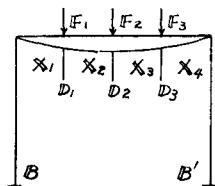


図-2. 内型ラーメン。

$$\begin{bmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \phi_{11} & \phi_{21} & \phi_{31} \\ \phi_{12} & \phi_{22} & \phi_{32} \\ \phi_{13} & \phi_{23} & \phi_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D_1 \\ D_2 \\ D_3 \end{bmatrix}, \quad (2)$$

上式は内型ラーメンと格子の交点における変位と力の関係であり、格子の荷重状態に關係なくなりたつ。次にこの点における結合条件式をつくる。

$$\begin{bmatrix} R_1(0) & & \\ & R_2(0) & \\ & & R_3(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_1(1)+\phi_{11} & \phi'_{21} & \phi'_{31} \\ \phi'_{12} & R_2(1)+\phi'_{22} & \phi'_{32} \\ \phi'_{13} & \phi'_{23} & R_3(1)+\phi'_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} K_1 \\ K_2 \\ K_3 \end{bmatrix}. \quad (3)$$

よって移行子  $L'$  は次式で表わせる:

$$Z_r = L'_r (Z + K)_{r1}, \quad (4)$$

また隣あた単位構が主桁と横橋の場合に式(4)と同型になりますが移行子  $L'$  は簡単に誘導できますがここでは説明を省きます。式(4)および他の移行式をくりかえし用いて最終的に  $Z_n$  は  $Z_1$  で表わすことができる。

$$\begin{aligned} Z_n &= L_n L'_{n-1} \cdots L'_r L_{r+1} \cdots L'_3 L_2 Z_1 + L_n L'_{n-1} \cdots L'_r L_{r+1} \cdots L'_3 L_2 K_1 \\ &\quad + L_n L'_{n-1} \cdots L'_r L_{r+1} \cdots L'_3 K_2 + \cdots + L_n L'_{n-1} K_{n-2} + L_n K_{n-1}, \end{aligned} \quad (5)$$

よって両端の境界条件より次式を得る:

$$Z_1 = [G] \{K\}, \quad (6)$$

$Z_1$  が求まると  $Z_2, Z_3, \dots, Z_n$  は次々に求めることができるであろう。

#### 4. 計算例

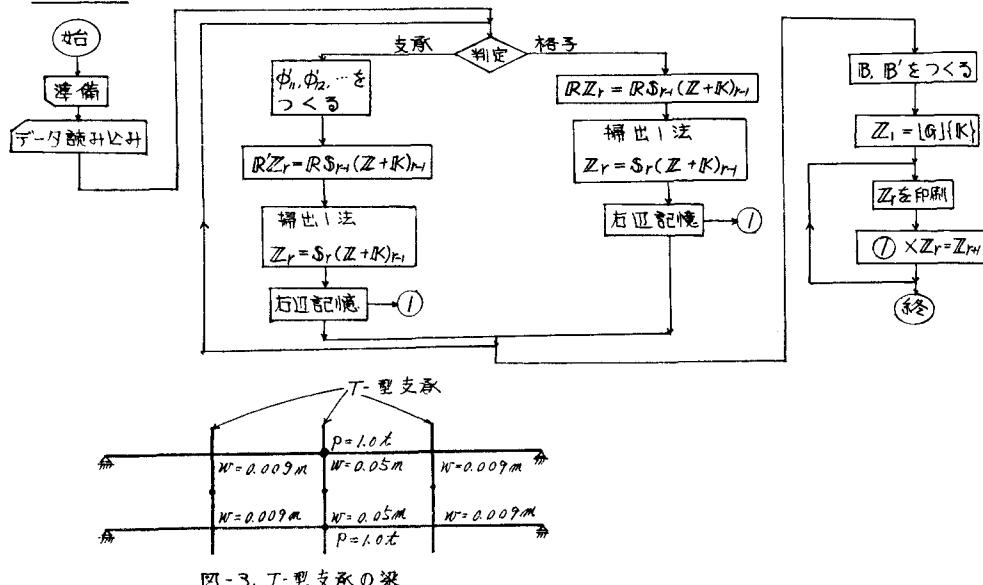


図-3. T-型支承の梁

#### 5. 結

計算例とて T-型支承の梁および格子、梁支承の梁、内型ラーメン支承の格子についておこないます。一般に複合構造物は曲線形状の物が多いのですがこれも状態ベクトルの数が増すだけで同様な方法で解くことができるであろう。振動解析は基本式が重り荷重項がなくなり同じ手順で解くことができます。現在は梁支承の梁について結果が得られていますが次に内型ラーメン支承の格子も解けると思います。(計算機は FACOM-231 を使用)