

中央大学理工学部 正会員 首藤伸夫

ここでは、三次元的な拡りをもった長波の基本的な解についての考察をおこなうことにとする。粘性の影響はないものとし、Lagrange風にとりあつがう。前論文¹⁾におけると同様の扱いによって無次元化をはこなうと、基本方程式群は

$$\text{連続の式} \quad \frac{\partial(X, Y, Z)}{\partial(A, B, C)} = 1 \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

$$\begin{aligned} \text{運動方程式} \quad & \left. \begin{aligned} \zeta \frac{\partial^2 X}{\partial T^2} &= -\zeta \frac{\partial(P, Y, Z)}{\partial(A, B, C)} \\ \zeta \frac{\partial^2 Y}{\partial T^2} &= -\zeta \frac{\partial(X, P, Z)}{\partial(A, B, C)} \\ \zeta \frac{\partial^2 Z}{\partial T^2} &= -1 - \frac{\partial(X, Y, P)}{\partial(A, B, C)} \end{aligned} \right\} \quad \dots \dots \dots \quad (2) \end{aligned}$$

$$\text{表面条件} \quad C = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (3)$$

$$\text{底面条件} \quad C = -H(A, B) \quad \text{で} \quad Z = -H(X, Y) \quad \dots \dots \dots \quad (4)$$

である。 (X, Y) 平面は静水面、 Z 軸は船速方向を正ととつてある。 (A, B, C) は、静水時の水粒子の座標、 (X, Y, Z) は、任意時刻の水粒子の座標である。また、 ζ は船速方向特性長の水平方向特性長に対する比であつて、長波性は $\zeta \ll 1$ によつて与えられる。 P は水粒子がうけている圧力である。 X, Y, Z, P を静水時位置のまわりに ζ で展開する。

$$\begin{aligned} X &= A + \zeta X_1(A, B, C; T) + \zeta^2 X_2(A, B, C; T) + \dots \\ Y &= B + \zeta Y_1(A, B, C; T) + \zeta^2 Y_2(A, B, C; T) + \dots \\ Z &= C + \zeta Z_1(A, B, C; T) + \zeta^2 Z_2(A, B, C; T) + \dots \\ P &= -C + \zeta P_1(A, B, C; T) + \zeta^2 P_2(A, B, C; T) + \dots \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad \dots \dots \dots \quad (5)$$

(5)式を(1), (2)に代入して、オーバー近似として次式をうる。

$$\frac{\partial X_1}{\partial A} + \frac{\partial Y_1}{\partial B} + \frac{\partial Z_1}{\partial C} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (6)$$

$$\frac{\partial^2 X_1}{\partial T^2} + \frac{\partial^2 Y_1}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 Z_1}{\partial B^2} + \frac{\partial^2 P_1}{\partial C^2} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (7)$$

$$\frac{\partial^2 Y_1}{\partial T^2} + \frac{\partial^2 Z_1}{\partial B^2} + \frac{\partial^2 P_1}{\partial B^2} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (8)$$

$$\frac{\partial^2 Z_1}{\partial C^2} + \frac{\partial^2 P_1}{\partial C^2} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (9)$$

$$\text{表面条件は} \quad C = 0 \quad \text{で} \quad P_1 = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (10)$$

底面條件は $C = -H(A, B)$ で $Z_1 = -\left[\frac{\partial H}{\partial A}X_1 + \frac{\partial H}{\partial B}Y_1\right]$ (11)
 である。なぜなら。

$$Z = C + \sigma Z_1 + O(\sigma^2) = -H(X, Y) = -H(A + \sigma X_1 + O(\sigma^2), B + \sigma Y_1 + O(\sigma^2)) \\ = -H(A, B) - \sigma \left[\frac{\partial H}{\partial A}X_1 + \frac{\partial H}{\partial B}Y_1 \right] + O(\sigma^2) \quad \dots \dots \dots \quad (12)$$

だからである。

(6)～(9)を (10), (11) をみたすように解くことを考える。まず (9) より。

$$\frac{\partial}{\partial C}(P_1 + Z_1) = 0, \quad P_1 + Z_1 = F(A, B; T) \quad \dots \dots \dots \quad (13)$$

である。この下は $C = 0$ で $P_1 = 0$ であることを考慮に入れれば $C = 0$ のときの Z_1 の値にひとしい。つまり、水表面に存在する水粒子の鉛直方向の運動をあらわすものである。

(13) を (7), (8) に入れると

$$\frac{\partial^2 X_1}{\partial T^2} = -\frac{\partial F}{\partial A} \quad \dots \dots \dots \quad (14)$$

$$\frac{\partial^2 Y_1}{\partial T^2} = -\frac{\partial F}{\partial B} \quad \dots \dots \dots \quad (15)$$

である。連続の式 (6) を時間について二度偏微分したのち、(14), (15) を考慮に入れると、

$$\frac{\partial^2 Z_1}{\partial T^2} = -\frac{\partial^2}{\partial T^2} \left[\frac{\partial X_1}{\partial A} + \frac{\partial Y_1}{\partial B} \right] = \frac{\partial^2 F}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial B^2} \quad \dots \dots \dots \quad (16)$$

境界條件 (11) をみたす Z_1 は

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 Z_1}{\partial T^2} &= \int_{-H(A, B)}^C \left[\frac{\partial^2 F}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial B^2} \right] dC - \frac{\partial}{\partial T} \left[\frac{\partial H}{\partial A} X_1 + \frac{\partial H}{\partial B} Y_1 \right] \\ &= \int_{-H(A, B)}^C \left[\frac{\partial^2 F}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial B^2} \right] dC + \left[\frac{\partial H}{\partial A} \frac{\partial F}{\partial A} + \frac{\partial H}{\partial B} \frac{\partial F}{\partial B} \right] \end{aligned} \quad \dots \dots \dots \quad (17)$$

をみたすものでなくてはならない。同様に、境界條件 (10) をみたす P_1 は

$$\frac{\partial^2 P_1}{\partial T^2} = - \int_0^C \left[\frac{\partial^2 F}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial B^2} \right] dC \quad \dots \dots \dots \quad (18)$$

である。 (13) の两边を T で二度偏微分し、(17), (18) を入れて整理すると

$$H \left[\frac{\partial^2 F}{\partial A^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial B^2} \right] + \left[\frac{\partial H}{\partial A} \frac{\partial F}{\partial A} + \frac{\partial H}{\partial B} \frac{\partial F}{\partial B} \right] = \frac{\partial^2 F}{\partial T^2} \quad \dots \dots \dots \quad (19)$$

つまり、

$$\frac{\partial}{\partial A} \left[H \frac{\partial F}{\partial A} \right] + \frac{\partial}{\partial B} \left[H \frac{\partial F}{\partial B} \right] = \frac{\partial^2 F}{\partial T^2} \quad \dots \dots \dots \quad (20)$$

をとけばよい。

底面勾配が一様である場合についての解をもとめる。その最大傾斜の方向を X 軸にとる。底面の傾斜をも無次元化し、かけ上げはそれが 1 になるように縮尺を加減すると、底面は

$$C = -A \quad \dots \dots \dots \quad (21)$$

で求められる。このとき、 F をきめる式は

$$\frac{\partial}{\partial A} \left[A \frac{\partial F}{\partial A} \right] + \frac{\partial}{\partial B} \left[A \frac{\partial F}{\partial B} \right] = \frac{\partial^2 F}{\partial T^2} \quad \dots \dots \dots \quad (22)$$

$X \geq 0$ の半無限領域に存在する周期的な長波についての解をもとめるには、変数分離をすればよい。

を(22)に入れると、

$$A \cdot L \cdot \frac{\partial M}{\partial A} \cdot N + L \cdot \frac{\partial M}{\partial A} \cdot N + A \cdot L \cdot \frac{\partial N}{\partial B} = \frac{\partial^2 L}{\partial T^2} \cdot M \cdot N \quad \dots \dots \dots \quad (24)$$

したがって、

$$\frac{A}{M} \frac{\partial^2 M}{\partial A^2} + \frac{1}{M} \frac{\partial M}{\partial A} + \frac{A}{N} \frac{\partial^2 N}{\partial B^2} = \frac{1}{L} \frac{\partial^2 L}{\partial T^2} = -m^* = \text{const.} \quad \dots \dots \dots \quad (25)$$

である。ゆえに時間頃としては

$$\frac{\delta L}{\delta t^2} = -n^2 L \quad , \quad L = \begin{bmatrix} \sin nT \\ \cos nT \end{bmatrix} \quad \dots \dots \dots \quad (26)$$

が基本的な解である。つぎに

$$\frac{1}{M} \frac{\partial M}{\partial A^+} + \frac{1}{A} \frac{1}{M} \frac{\partial M}{\partial A^-} + \frac{n^2}{A} = - \frac{1}{N} \frac{\partial N}{\partial B^+} = m^2 = \text{const.} \quad \dots \dots \dots \quad (27)$$

上古文選

$$\frac{\partial^2 N}{\partial \theta^2} = -m^2 N \quad , \quad N = \begin{bmatrix} \sin m\theta \\ \cos m\theta \end{bmatrix} \quad \dots \dots \dots (28)$$

である。Mに対するては、

$$\frac{\partial^2 M}{\partial A^2} + \frac{1}{A} \frac{\partial M}{\partial A} + \left(\frac{n^2}{A} - m^2 \right) M = 0 \quad \dots \dots \dots (29)$$

を解けばよいことになる。 x を解くには

$$u = 2mA \quad , \quad W = \sqrt{2mA} \quad M = \sqrt{u} \quad M \quad \dots \dots \dots \quad (30)$$

を導入する。

$$\frac{\partial M}{\partial A} = \pm m \left(-\frac{1}{2} \bar{u}^{\frac{3}{2}} W + \bar{u}^{-\frac{1}{2}} \frac{\partial W}{\partial u} \right)$$

$$\frac{\partial^2 M}{\partial u^2} = 4m^2 \left(\frac{3}{4} u^{\frac{5}{2}} W - u^{\frac{3}{2}} \frac{\partial W}{\partial u} + u^{\frac{1}{2}} \frac{\partial^2 W}{\partial u^2} \right)$$

でありますので (29) は

$$\frac{\partial^2 W}{\partial u^2} + \left\{ -\frac{1}{4} + \frac{n^2}{2m} \frac{1}{u} + \frac{1}{4} \frac{1}{u^2} \right\} W = 0 \quad \dots \dots \dots (31)$$

となり。これは Whittaker の微分方程式である。この場合、基本的な解は Whittaker 関数 $M_{\frac{1}{2}, \alpha}$, $W_{\frac{1}{2}, \alpha}$ によってあらわされる。満足のない M , W は (23), (30) で定義されたものである。

「ちがって

$$M = \frac{1}{\sqrt{2mA}} \begin{bmatrix} M_{\frac{n^2}{4m}, 0}(2mA) \\ W_{\frac{n^2}{4m}, 0}(2mA) \end{bmatrix} \quad \dots \dots \dots \quad (32)$$

である。

以上の結果、三次元問題の解は

$$F = \frac{1}{\sqrt{2mA}} \begin{bmatrix} M_{\frac{n^2}{4m}, 0}(2mA) \\ W_{\frac{n^2}{4m}, 0}(2mA) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sin mB \\ \cos mB \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sin mT \\ \cos mT \end{bmatrix} \quad \dots \dots \dots \quad (33)$$

であらわされることはなった。

二次元問題は $m=0$ のときに対応する。 Whittaker関数 $M_{k,\mu}(z)$ は、 $R_e[K] \gg |z|, |\mu|$ のとき $R_e[z] > 0$ に対して、 次のように漸近展開される。

$$M_{k,\mu}(z) \sim \pi^{-\frac{1}{2}} J(z\mu+1) k^{-\frac{1}{2}} z^{\frac{1}{2}} \cos(z\sqrt{kz} - \mu\pi - \frac{\pi}{4}) \quad \dots \dots \quad (34)$$

(32) の表現において、 $m \rightarrow 0$ とすると、 $\frac{n^2}{2m} \gg 2mA, 0$ であるから、

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{2mA}} M_{\frac{n^2}{4m}, 0}(2mA) &\sim \frac{1}{\sqrt{2mA}} \left(\frac{n^2}{2m}\right)^{\frac{1}{2}} (2mA)^{\frac{1}{2}} \cos(z\sqrt{n^2A} - \frac{\pi}{4}) \\ &= \frac{1}{\sqrt{n\pi}} \frac{1}{\sqrt{A}} \cos(z\sqrt{n^2A} - \frac{\pi}{4}) \sim J_0(z\sqrt{n^2A}) \end{aligned} \quad \dots \dots \quad (35)$$

となって、 二次元問題の場合の J_0 に対する表現と同じになる。 (27) で $m=0$ とおいても、 当然のこととわかる。 二次元問題の J_0 をきめるための式と全くおなじものを使うことができる。

以上のようにして、 陸岸に斜めに長波が入射してきただときの様子を知るために必要な解がえられた。 その研究は、 松本研究助成金によっておこなわれた研究の一環であることを付記する。

参考文献

- (1). 首藤伸夫：長波のうちあげ高，第1回海岸工学講演会講演集，1966年12月。