

I-23 行列による梁および平板の解法

鉄道技術研究所 正員 大地 羊三

§1 梁の解法

右図の各分割長で三連モーメントの定理を適用すると次の如くなる。

$$[L] \begin{pmatrix} M_0 \\ y_1 \\ y_{n+1} \end{pmatrix} = -[D] \begin{pmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} [D] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix}$$

又曲げモーメントと荷重との関係は

$$[D] \begin{pmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} [D] \begin{pmatrix} M_0 \\ y_1 \\ y_{n+1} \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_n \end{pmatrix}$$

で表はされる。この式をまとめると次の式が得られる。

$$[D] \begin{pmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} [D] [L] [D] \begin{pmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix} [D] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_n \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\text{之に境界条件} \quad [\alpha] \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_n \end{pmatrix} + [\beta] \begin{pmatrix} M_0 \\ Q_0 \\ Q_n \end{pmatrix} = 0 \quad (2)$$

をつか加えると完全な連立一次方程式が得られる。(1), (2) 式を変形すると次の如くなり

$$[\bar{B}] [L] [\bar{B}] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix} + [\bar{B}] [L] [\bar{\lambda}] [\bar{X}] = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_n \end{pmatrix} \quad (1')$$

$$[\beta] [\bar{\lambda}] [\bar{B}] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix} + \{ [\alpha] + [\beta] [\bar{\lambda}] [L] [\bar{\lambda}] \} [\bar{X}] = 0 \quad (2')$$

更に (X) を消却すると

$$[\bar{B}] \{ [L] - [L] [\bar{\lambda}] [\alpha] + [\beta] [\bar{\lambda}] [L] [\bar{\lambda}] \} [\bar{B}] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_n \end{pmatrix} \quad (3)$$

となる。普通梁の梁では (X), (B) は次の如く表はされるから

$$[\alpha] = [\varepsilon] [R] [\bar{\varepsilon}], \quad [\beta] = [\eta] [M] [\bar{\varepsilon}] + [\xi] [\bar{\varepsilon}] \quad \left(\begin{array}{l} [\varepsilon] = \text{列ベクトルが単位ベクトルになっている行列} \\ [\bar{\varepsilon}] = [\varepsilon] \text{の列ベクトルに直交するベクトルを列ベクトルとする行列} \end{array} \right)$$

之等を (3) 式に代入して整理すると最後に次式が得られる。

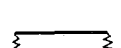
$$[\bar{B}^*] [L^*] [\bar{B}^*] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_{n+2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} P_1 \\ P_2 \\ P_n \end{pmatrix} \quad \left(\text{但} \begin{array}{l} [L^*] = [\bar{\lambda} \bar{\varepsilon}]_1 [L] + [\bar{\lambda} \bar{\varepsilon}] \left(\frac{y}{R} \right) [\bar{\lambda} \bar{\varepsilon}] [\bar{\lambda} \bar{\varepsilon}]_1, \quad [\bar{B}^*] = [\bar{\lambda} \bar{\varepsilon}]_1 [\bar{B}] \end{array} \right) \quad (3')$$

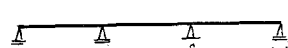
(例題)

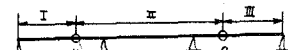
$$\begin{array}{c} \text{A} \text{---} \text{A} \\ 0 \quad \pi H \end{array} \quad [B^*] = \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}, \quad [L^*] = [L_s] = [L] \text{の最初及び最後の行と列を取り去ったもの}$$

$$\begin{array}{c} \text{A} \text{---} \text{A} \\ 0 \quad \pi \end{array} \quad [B^*] = \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_0 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}, \quad [L^*] = [L_c] = [L] \text{の最後の二つの行と列を取り去り, } \lambda_1 = 0 \text{ としたものの}$$

 $[B^*] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, [L^*] = [L_F] = [L]^{-1} \lambda_1 = 0 \text{ とおいたもの}$

 $[B^*] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, [L^*] = [L_S] + \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda_0^2 k_0} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda_0^2 k_m} \end{bmatrix} \quad (k_0, k_m \text{ は夫々 } 0, m+1 \text{ 点のバネ定数})$

 $[B^*] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}_{r,s}, [L^*] = [L_S] \quad \left(\text{右下のサフィックス } r, s \text{ は } r, s \text{ 列を取り除く事を意味するものとする。} \right)$

 $[B^*] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}_{r,s}, [L^*] = \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda_0^2 k_0} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda_0^2 k_m} \end{bmatrix}_{r,s} \quad \left(\text{左下のサフィックス } r, s \text{ は } r, s \text{ 行を取り除く事を意味するものとする。} \right)$

§2 平板の解法

直交異方性板を対象とし、 $\kappa = H/\sqrt{B_x B_y} = 1$ で斜交座標の場合の階差方程式 (土木学会論文集 55号, 成岡博士の論文参照) を行列の形で書くと次の如くなる。

$$A \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{B}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = [U] \quad (4)$$

$$A \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{B}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = [P] \quad (5)$$

但し $[U], [P]$ は周辺^{の矢}を含めた行列であり $[W], [U]$ 等は周辺^{の矢}を除いた行列であるとする。

又 A, B, α は成岡博士の定義に従って $A = k^2(1 + \alpha \tan^2 \phi)$, $B = k^2 \alpha \tan^2 \phi$, $\alpha = \sqrt{B_y/B_x}$, $k = \lambda_y/\lambda_x$ とする。

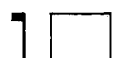
問題を直交座標の場合に限ると $A = k^2$, $B = 0$ となり、更に境界条件を用いて (4), (5) 式を変形すると次式が得られる。

$$K^4 [F] [W] [G] + 2K^2 \alpha [H] [W] [I] + \alpha^2 [J] [W] [L] = [P] \quad (6)$$

【例題】

 $[F] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, [H] = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, [J] = \begin{bmatrix} 5 & -4 & 1 \\ -4 & 6 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{bmatrix}$

 $[F] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, [H] = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, [J] = \begin{bmatrix} 7 & -6 & 1 \\ -6 & 8 & -6 \\ 1 & -6 & 7 \end{bmatrix}$

 $[F] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + \frac{2J^2(K^2 - C)^2}{K^4} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, [H] = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \frac{C}{K^2} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, [J] = \begin{bmatrix} 2 & -4 & 2 \\ -4 & 6 & -4 \\ 2 & -4 & 2 \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} J = K^4 E_b I_b / \lambda_y B_x \\ C = (1 - \nu_x \alpha) K^2 \end{matrix}$

($[G], [I], [L]$ は上と直交方向の境界条件によって定まる。)

附記 i) (3) 式に現われる $[\alpha][L]^{-1}[\beta]$ の形をした行列の逆行列は次の如くなる。

$$[\beta][\beta]^{-1} \left\{ [L] - [L][\alpha][\beta][\alpha]^{-1} \right\} [\alpha][\alpha]^{-1} \quad \left(\begin{matrix} \text{但し } [\alpha], [\beta] = [\alpha], [\beta] \text{ が正則行列となる行列} \\ [\alpha], [\beta] = [\alpha], [\beta] \text{ は直交する行列} \end{matrix} \right)$$

ii) (6) 式は直積行列を用いると次の如く計算に便利な形になる。

$$\left\{ K^4 [F] \dot{x}[G] + 2K^2 \alpha [H] \dot{x}[I] + \alpha^2 [J] \dot{x}[L] \right\} [W] = [P] \quad \left(\begin{matrix} \text{但し } (W), (P) \text{ は行列 } [W], [P] \text{ の列ベクトル} \\ \text{また } \dot{x} \text{ に並べたベクトル} \end{matrix} \right)$$