

I-14 円筒殻水槽の耐震計算について

東京電力 正負 飯島 延 恵
" 〇 正負 萩原 敏 雄

図の如き円筒殻水槽が充水時に水平震度となる地震力を受けた場合、壁体に生ずる応力を求める一般解式を熟知の3元連立平衡方程式から誘導した。各方向の応力及び変位等を Love: "Mathematical Theory of Elasticity" に記載の記号に従って次の如く表わす。

T, N, S : 合応力 (巾単位長, 厚さ t)

H, G : 合応力モーメント (")

u, v, w : 変位

σ : ポアソン比, $D = \frac{E t^3}{12(1-\sigma^2)}$

平衡方程式を求めるに当り、外力として動水圧¹⁾及び壁体の慣性力を採る。弾性理論により

変位の基本形は $u = U(x) \sin \phi$, $v = V(x) \cos \phi$,

$w = W(x) \sin \phi$ により与えられる。壁体の一部の平衡を考え、且つ力と変形, 変位と変形との関係を用いれば、次の如く U, V, W で表わされる平衡方程式を得る。

$$\left. \begin{aligned} & \frac{24D}{t^3} \left[\frac{d^2 U}{dx^2} - \frac{1-\sigma}{2a^2} U - \frac{1+\sigma}{2a} \frac{dV}{dx} - \frac{\sigma}{a} \frac{dW}{dx} \right] + \frac{2D}{t} \left[\frac{2-2\sigma-3\sigma^2}{2(1-\sigma)} \frac{d^3 W}{dx^3} \right] = 0 \\ & \frac{24D}{t^3} \left[\frac{1+\sigma}{2a} \frac{dU}{dx} - \frac{1}{a^2} (W+V) + \frac{1-\sigma}{2} \frac{d^2 V}{dx^2} \right] + \frac{2D}{t} \left[\frac{3-5\sigma-\sigma^2}{2(1-\sigma)a^2} \frac{d^2 W}{dx^2} + \frac{3(1-\sigma)}{2a^2} \frac{d^2 V}{dx^2} \right] = -2gk \\ & \frac{24D}{t^3} \left[\frac{\sigma}{a} \frac{dU}{dx} - \frac{1}{a^2} (W+V) \right] - \frac{2D}{t} \left[\frac{d^4 W}{dx^4} - \frac{4-5\sigma-2\sigma^2}{2(1-\sigma)a^2} \frac{d^2 W}{dx^2} - \frac{2-\sigma}{a^2} \frac{d^2 V}{dx^2} \right] = 2gk + \frac{g_0 k}{t} \frac{\sqrt{3}a}{t} \tanh\left(\frac{\sqrt{3}a}{t}\right) \left[1 - \left(\frac{x}{l}\right)^2 \right] \end{aligned} \right\} (1)$$

ここに g_0 は液体の単位容積重量, g は壁体の単位容積重量を表わす。

(1) 式を解くと U, V, W は次の形で与えられる。

$$\left. \begin{aligned} U &= \left(\frac{a}{l}\right) C_2 + 6\left(\frac{a}{l}\right)^3 (2+\sigma) C_4 + \frac{2a}{l^2} C_3 x + \frac{3a}{l^3} C_4 x^2 - \frac{B}{60a l^2 (1-\sigma^2)} x^5 \\ &+ e^{\alpha x} [(\beta C_5 - \gamma C_6) \cos \alpha x + (\gamma C_5 + \beta C_6) \sin \alpha x] + e^{-\alpha x} [(-\beta C_7 - \gamma C_8) \cos \alpha x + (\gamma C_7 - \beta C_8) \sin \alpha x] \\ V &= -C_1 + 2\left(\frac{a}{l}\right)^2 \sigma C_3 + \left(-\frac{1}{l} C_2 + \frac{6a^2 \sigma}{l^3} C_4\right) x - \frac{1}{l^2} C_3 x^2 - \frac{1}{l^3} C_4 x^3 + \frac{1}{24(1-\sigma^2)a^2} \left\{ A + \frac{2(2+\sigma)a^2}{l^2} B \right\} x^4 \\ &+ e^{\alpha x} [(-\delta C_5 - \zeta C_6) \cos \alpha x + (\zeta C_5 - \delta C_6) \sin \alpha x] + e^{-\alpha x} [(-\delta C_7 + \zeta C_8) \cos \alpha x + (-\zeta C_7 - \delta C_8) \sin \alpha x] \\ W &= C_1 + \frac{1}{l} C_2 x + \frac{1}{l^2} C_3 x^2 + \frac{1}{l^3} C_4 x^3 - \frac{1}{24(1-\sigma^2)a^2} \left\{ 2A + \left(1 + \frac{4a^2}{l^2}\right) B \right\} x^4 + \frac{B}{360(1-\sigma^2)a^2 l^2} x^6 \\ &+ e^{\alpha x} (C_5 \cos \alpha x + C_6 \sin \alpha x) + e^{-\alpha x} (C_7 \cos \alpha x + C_8 \sin \alpha x) \end{aligned} \right\} (2)$$

$$\left. \begin{aligned} \text{ただし } \alpha^4 &= \frac{3(1-\sigma^2)}{a^2 t^2}, \quad \beta = \frac{\sigma}{2a\alpha}, \quad \gamma = \frac{\sigma}{2a\alpha} + \frac{1}{4a^3 \alpha^3}, \quad \delta = \frac{1+2\sigma}{4a^3 \alpha^3}, \quad \zeta = \frac{2+\sigma}{2a^2 \alpha^2} \\ A &= \frac{g k t^3}{12 D} = \frac{g(1-\sigma^2)}{E} k, \quad B = \frac{t^3}{24 D} \frac{g_0 k}{t} \frac{\sqrt{3}a}{t} \tanh\left(\frac{\sqrt{3}a}{t}\right) = \frac{g_0(1-\sigma^2)}{2 E} \frac{\sqrt{3}l}{t} \tanh\left(\frac{\sqrt{3}a}{t}\right) \cdot k \\ C_i \quad (i=1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8) &\text{は積分常数である。} \end{aligned} \right\} (3)$$

次に境界条件によって積分常数を決定する。

$$\left. \begin{aligned} x=0 \text{ において } U=0, V=0, W=0 \text{ 及び } \frac{d^2 W}{dx^2} &= 0 \text{ (ヒンジ) 或は } \frac{dW}{dx} = 0 \text{ (固定)} \\ x=l \text{ において } & \\ \frac{dU}{dx} - \frac{\sigma}{a} (W+V) &= 0, \quad \frac{d^2 W}{dx^2} - \frac{\sigma}{a^2} (W+V) = 0, \quad \frac{d^3 W}{dx^3} - \frac{\sigma}{a^2} \left(\frac{dW}{dx} + \frac{dV}{dx} \right) = 0, \quad \frac{1}{a^2} \frac{dW}{dx} + \left(\frac{1}{l^2} + \frac{1}{a^2} \right) \frac{dV}{dx} + \frac{1}{l^2} \frac{U}{a} = 0. \end{aligned} \right\} (4)$$

これら 8 式の条件式に (2) 式を代入し、微小項を省略してこれを解くと次の如く積分常数が決定できる。尚、積分常数を nondimension にするため $C_i = \frac{E}{k \ell^2 g_0} C_i$ を用いる。

$$\left. \begin{aligned} e^{\alpha \ell} C_6 &= \frac{1}{\mu w - \mu' w'} \left\{ \left(\frac{g}{g_0} + \left(\frac{1}{3} + \frac{2\alpha^2}{\ell^2} \right) K \right) (\mu \cos \alpha \ell + \mu' \sin \alpha \ell) - \frac{a}{\ell} \left\{ \left(2 + \frac{1-3\sigma}{12} \frac{\ell^2}{a^2} \right) \frac{g}{g_0} + \left(1 + \frac{4\alpha^2}{\ell^2} - \frac{\sigma}{6} + \frac{\sigma^2}{6} - \frac{1+17\sigma}{120} \frac{\ell^2}{a^2} \right) K \right\} (w \cos \alpha \ell + w' \sin \alpha \ell) \right\} \\ e^{\alpha \ell} C_5 &= \frac{1}{\mu w - \mu' w'} \left\{ \left(\frac{g}{g_0} + \left(\frac{1}{3} + \frac{2\alpha^2}{\ell^2} \right) K \right) (\mu \cos \alpha \ell - \mu \sin \alpha \ell) - \frac{a}{\ell} \left\{ \left(2 + \frac{1-3\sigma}{12} \frac{\ell^2}{a^2} \right) \frac{g}{g_0} + \left(1 + \frac{4\alpha^2}{\ell^2} - \frac{\sigma}{6} + \frac{\sigma^2}{6} - \frac{1+17\sigma}{120} \frac{\ell^2}{a^2} \right) K \right\} (w \cos \alpha \ell - w' \sin \alpha \ell) \right\} \\ C_4 &= -\frac{1}{12(1+\sigma)} \left(\frac{\ell}{a} \right)^3 \left\{ (\lambda_1 \cos \alpha \ell - \lambda_1' \sin \alpha \ell) e^{\alpha \ell} C_5 + (\lambda_1' \cos \alpha \ell + \lambda_1 \sin \alpha \ell) e^{\alpha \ell} C_6 \right\} - \frac{\frac{g}{g_0} + \left(-\frac{1}{6} + \frac{2(2+\sigma)\alpha^2}{\ell^2} \right) K}{72(1-\sigma^2)(1+\sigma)} \left(\frac{\ell}{a} \right)^4 \\ C_3 &= -3C_4 - \frac{1}{2(1-\sigma^2)} \left(\frac{\ell}{a} \right)^2 \left\{ (\psi \cos \alpha \ell - \psi' \sin \alpha \ell) e^{\alpha \ell} C_5 + (\psi' \cos \alpha \ell + \psi \sin \alpha \ell) e^{\alpha \ell} C_6 \right\} + \frac{K}{24} \left(\frac{\ell}{a} \right)^2 - \frac{\sigma \left(\frac{g}{g_0} + \frac{14}{15} K \right)}{48(1-\sigma^2)} \left(\frac{\ell}{a} \right)^4 \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

底辺ヒンジの場合, $C_1 = \left\{ 2 \left(\frac{a}{\ell} \right)^2 \sigma + \frac{3}{\ell^2 a^2} \right\} C_3$, $C_7 = -C_1 - C_5$, $C_8 = \frac{1}{\ell^2 a^2} C_3 + C_6$

$C_2 = -6 \left(\frac{a}{\ell} \right)^2 (2+\sigma) C_4 - \left(\frac{\ell}{a} \right) \beta (C_5 - C_7) + \left(\frac{\ell}{a} \right) \gamma (C_6 + C_8)$

底辺固定の場合, $C_8 = \frac{1}{\frac{1}{\gamma} + \frac{\alpha + \gamma}{\alpha \alpha - \beta}} \left\{ -2 \left(\frac{a}{\ell} \right)^2 \sigma C_3 + 6 \left(\frac{a}{\ell} \right)^3 \frac{2+\sigma}{\alpha \alpha - \beta} C_4 - 2C_5 + \left(\frac{1}{\gamma} - \frac{\alpha + \gamma}{\alpha \alpha - \beta} \right) C_6 \right\}$

$C_7 = -2 \left(\frac{a}{\ell} \right)^2 \sigma C_3 - C_5 + \frac{1}{\gamma} (C_6 - C_8)$, $C_1 = -C_8 - C_7$, $C_2 = \ell \alpha (-C_5 - C_6 + C_7 - C_8)$

ただし $\psi = \alpha \alpha (\beta + \gamma) - \sigma (1 - \delta)$, $\psi' = \alpha \alpha (\beta - \gamma) + \sigma \gamma$; $w = 2\alpha^2 \alpha^2 + \sigma \gamma$, $w' = \sigma (1 - \delta)$

$\mu = 2\alpha^3 \alpha^3 - \alpha \alpha (-1 + \delta - \gamma)$, $\mu' = 2\alpha^3 \alpha^3 - \alpha \alpha (1 - \delta - \gamma)$; $\lambda_1 = \frac{\ell^2}{4a^2} \alpha \alpha + \beta - \alpha \alpha \delta + \alpha \alpha \gamma$,

$\lambda_1' = \frac{\ell^2}{4a^2} \alpha \alpha - \gamma - \alpha \alpha \delta - \alpha \alpha \gamma$; $K = \frac{2}{3} \frac{a}{\ell} \frac{\tanh \sqrt{3} a / \ell}{\sqrt{3} a / \ell}$

上記の諸式を応力と変位の関係式に代入すれば、次の如く主要な応力を求める一般解式が得られる。

$$\left. \begin{aligned} G_1 &= -D \left\{ \frac{d^2 W}{dx^2} - \frac{\sigma}{a^2} (W + V) \right\} \sin \phi \\ &= -\frac{\ell^3 k g_0}{12(1-\sigma^2)} \left\{ 2(1-\sigma^2) C_3 + 6(1-\sigma^2) C_4 \frac{x}{\ell} - \left\{ \frac{g}{g_0} + \left(\frac{1}{2} + \frac{2\alpha^2}{\ell^2} \right) K \right\} \frac{\ell^2}{a^2} \frac{x^2}{\ell^2} + \frac{1}{24} \left\{ \sigma \frac{g}{g_0} + \left(\sigma + 2 \frac{1-\sigma}{\ell^2} \right) \frac{a^2}{\ell^2} \right\} K \right\} \frac{\ell^4}{a^4} \frac{x^4}{\ell^4} - \frac{\sigma K \ell^4}{360 a^4} \frac{x^6}{\ell^6} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\ell^3}{a^2} e^{\alpha x} \left\{ (-w' C_5 + w C_6) \cos \alpha x + (-w C_5 - w' C_6) \sin \alpha x \right\} + \frac{\ell^2}{a^2} e^{-\alpha x} \left\{ (-w' C_7 - w C_8) \cos \alpha x + (w C_7 - w' C_8) \sin \alpha x \right\} \right\} \sin \phi \end{aligned} \right\}$$

$$\left. \begin{aligned} N_1 &= -D \left\{ \frac{d^3 W}{dx^3} - \frac{1}{a^2} \left(\frac{dW}{dx} + \frac{dV}{dx} \right) \right\} \sin \phi \\ &= -\frac{\ell^3 k g_0}{12(1-\sigma^2)} \left\{ 6(1-\sigma) C_4 - \left\{ \frac{2g}{g_0} + \left(1 + \frac{4\alpha^2}{\ell^2} \right) K \right\} \frac{\ell^2}{a^2} \frac{x}{\ell} + \frac{1}{6} \left\{ \frac{g}{g_0} + \left(1 + \frac{2(1-\sigma)\alpha^2}{\ell^2} \right) K \right\} \frac{\ell^4}{a^4} \frac{x^3}{\ell^3} - \frac{K \ell^4}{60 a^4} \frac{x^5}{\ell^5} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\ell^3}{a^3} e^{\alpha x} \left\{ (-\mu' C_5 + \mu C_6) \cos \alpha x + (-\mu C_5 - \mu' C_6) \sin \alpha x \right\} + \frac{\ell^3}{a^3} e^{-\alpha x} \left\{ (\mu C_7 + \mu' C_8) \cos \alpha x + (-\mu' C_7 + \mu C_8) \sin \alpha x \right\} \right\} \sin \phi \end{aligned} \right\}$$

$$\left. \begin{aligned} T_1 &= \frac{12 D}{\ell^2} \left\{ \frac{dU}{dx} - \frac{\sigma}{a} (W + V) \right\} \sin \phi \\ &= \frac{\ell k g_0}{(1-\sigma^2)} \left\{ 2(1-\sigma^2) \frac{a}{\ell} C_3 + 6(1-\sigma^2) \frac{a}{\ell} C_4 \frac{x}{\ell} + \frac{1}{24} \left\{ \sigma \frac{g}{g_0} + \left(\sigma - 2 \frac{1+\sigma}{\ell^2} \right) \frac{a^2}{\ell^2} \right\} K \right\} \frac{\ell^3}{a^3} \frac{x^4}{\ell^4} - \frac{\sigma K \ell^3}{360 a^3} \frac{x^6}{\ell^6} \\ &\quad + \frac{\ell}{a} e^{\alpha x} \left\{ (\psi C_5 + \psi' C_6) \cos \alpha x + (-\psi C_5 + \psi' C_6) \sin \alpha x \right\} + \frac{\ell}{a} e^{-\alpha x} \left\{ (\psi C_7 - \psi' C_8) \cos \alpha x + (\psi' C_7 + \psi C_8) \sin \alpha x \right\} \sin \phi \end{aligned} \right\} \quad (7)$$

$$\left. \begin{aligned} S_1 &= \frac{2 D (1-\sigma)}{\ell^2} \left\{ 3 \left(\frac{dU}{dx} + \frac{U}{a} \right) - \frac{\ell^2}{4 a^2} \left(\frac{dW}{dx} + \frac{dV}{dx} \right) \right\} \cos \phi \\ &= \frac{\ell k g_0}{6(1+\sigma)} \left\{ 36(1+\sigma) \frac{a^2}{\ell^2} C_4 + \left\{ \frac{2g}{g_0} + \frac{(2+\sigma)\alpha^2}{\ell^2} K \right\} \frac{\ell^2}{a^2} \frac{x^3}{\ell^3} - \frac{K \ell^2}{20 a^2} \frac{x^5}{\ell^5} \right. \\ &\quad \left. + \frac{\ell}{a} e^{\alpha x} \left\{ (-\lambda_2' C_5 - \lambda_2 C_6) \cos \alpha x + (\lambda_2 C_5 - \lambda_2' C_6) \sin \alpha x \right\} + \frac{\ell}{a} e^{-\alpha x} \left\{ (\lambda_2' C_7 - \lambda_2 C_8) \cos \alpha x + (\lambda_2 C_7 + \lambda_2' C_8) \sin \alpha x \right\} \right\} \cos \phi \end{aligned} \right\}$$

ただし $\lambda_2 = \frac{\ell^2}{4a^2} \alpha \alpha + 3(\gamma + \alpha \alpha \delta + \alpha \alpha \gamma)$, $\lambda_2' = \frac{\ell^2}{4a^2} \alpha \alpha - 3(\beta - \alpha \alpha \delta + \alpha \alpha \gamma)$ ----- (8)

単位面積に対する応力を直接求めるため $\sigma_{G_1} = \frac{6}{\ell^2} G_1$, $\sigma_{T_1} = \frac{T_1}{\ell}$, $\tau_{N_1} = \frac{N_1}{\ell}$, $\tau_{S_1} = \frac{S_1}{\ell}$ なる関係を用いれば, $\sigma_{G_1} = k g_0 \ell g_1(x) \sin \phi$, $\sigma_{T_1} = k g_0 \ell t_1(x) \sin \phi$, $\tau_{N_1} = k g_0 \ell n_1(x) \sin \phi$, $\tau_{S_1} = k g_0 \ell s_1(x) \cos \phi$ と表わせる。従って $g_1(x)$, $t_1(x)$, $n_1(x)$, $s_1(x)$ なる nondimension の函数を, $\frac{\ell}{a}$ 及 $v \alpha$ を parameter として各 $\frac{\ell}{a}$ 値に対し計算し、グラフにしておけば簡単に応力が求められる。

参考文献 1) G.W. Housner: "Earthquake Pressure on Fluid Containers" Calif. Inst. of Tech. Aug. 1954

2) 酒井 忠明: 「中空円筒殻体の強制振動による応力の一般解式及び実用解式」土木学会論文集 18号, P58~