

I-41 マスパン桁の自由横振動

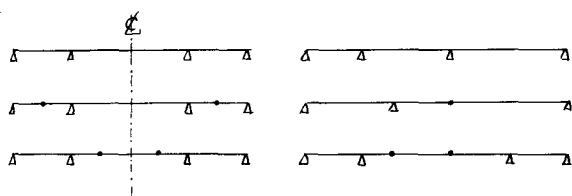
早大 理工学部 正員 平島 政治

桁の横振動を研究するとき、先づ取り上げる要素は自由振動数であり、結局振動数方程式の解を求めることが当面の問題となる。一般に、振動数方程式は行列式の形で與えられるが、スパンの数、ヒンジ数が多くなるとその計算はかなり面倒になる。そこで、行列式の形を簡単にする試みをする。

先づ、一般のマスパン桁を大別して、対称軸を持つ形式と、持たない形式との2つに分ける。こゝのいう対称性については、第1圖を参照されたい。

さて、対称軸を持つ形式の桁について

考察する。この形式の桁の正規振動型は対称振動型と斜対称振動型とに分けて、解析することができ、振動数方程式は、第1式のような形で表はされる。



$$\left. \begin{array}{l} \text{対 称 : } T(kl_a) \\ \text{斜対称 : } C(kl_a) \end{array} \right\} = F(kl_b, kl_c, \dots) \quad \dots \text{第1式}$$

次に、対称軸を持たない形式の桁の振動数方程式を求めると、第2式のような形で表はされることになる。

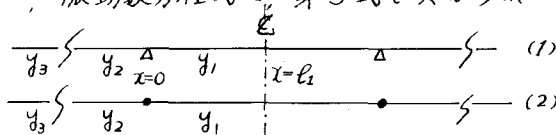
$$C(kl_a) = F'(kl_b, kl_c, \dots) \quad \dots \text{第2式}$$

こゝに、

$$\begin{aligned} T(kl) &= \tanh(kl) + \tan(kl) \\ C(kl) &= \coth(kl) - \cot(kl) \end{aligned}$$

最初に、対称軸を持つ形式の桁の振動数方程式が、第1式のように表はされることを示す。先づ、対称軸を持つマスパン桁を、第2圖(1)、(2)のような2組に分ける。(1)は対称軸(中心線)の隣りが支持点で始まる形式であり、(2)は、ヒンジ点で始まる形式である。

さて、中央点における境界条件を、 A, B 。
 y_1 と y_2 との接続点における境界条件を、 C, D, E, F 。
 y_2 と y_3 との接続点における境界条件を、 G, H, I, J 。
 (若し、 y_2 の一方が端点となる場合は、 G, H 。)とすれば、振動数方程式は、第3式で與えられる。



$$\begin{vmatrix} A_1 & A_2 & A_3 & A_4 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ B_1 & B_2 & B_3 & B_4 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ C_1 & C_2 & C_3 & C_4 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ D_1 & D_2 & D_3 & D_4 & D_5 & D_6 & D_7 & D_8 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ E_1 & E_2 & E_3 & E_4 & E_5 & E_6 & E_7 & E_8 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & F_5 & F_6 & F_7 & F_8 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & G_5 & G_6 & G_7 & G_8 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & H_5 & H_6 & H_7 & H_8 & H_9 & H_{10} & H_{11} & H_{12} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & I_5 & I_6 & I_7 & I_8 & I_9 & I_{10} & I_{11} & I_{12} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & J_9 & J_{10} & J_{11} & J_{12} & 0 & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix} = 0 \quad \text{第3式}$$

として、ここで y_1 と y_2 との接続点と坐標原点とし、最初にお2圖 (1) の形式の場合を解析する。先づ境界条件、C, D, E, F. は、次のようになる。

$$C: y_1 = 0, \quad C_1 = 1, \quad D_1 = 0, \quad D_2 = 0, \quad E_1 = 1, \quad E_2 = -1, \quad F_1 = 1.$$

$$D: y_1' = y_2', \quad C_2 = 0, \quad D_2 = 1, \quad D_6 = -1, \quad E_2 = 0, \quad E_6 = 0, \quad F_6 = 0.$$

$$E: y_1'' = y_2'', \quad C_3 = 1, \quad D_3 = 0, \quad D_7 = 0, \quad E_3 = -1, \quad E_7 = 1, \quad F_7 = 1.$$

$$F: y_2 = 0, \quad C_4 = 0, \quad D_4 = 1, \quad D_8 = -1, \quad E_4 = 0, \quad E_8 = 0, \quad F_8 = 0.$$

これらの値を、第3式に代入し、整理すると、第4式がえられる。

$$\alpha(A_2B_2 - AB_2 + AB_3 - AB_3 + AB_4 - AB_4 + AB_4 - AB_4) - 2\beta(AB_4 - AB_2) = 0 \quad \text{--- 第4式}$$

次に、中央点における境界条件、A, B を考える。

対称型

$$A: y_1' = 0, \quad A_1 = \sinh \kappa l_1, \quad B_1 = \sinh \kappa l_1.$$

$$B: y_1'' = 0, \quad A_2 = \cosh \kappa l_1, \quad B_2 = \cosh \kappa l_1.$$

$$A_3 = -\sin \kappa l_1, \quad B_3 = \sin \kappa l_1.$$

$$A_4 = \cos \kappa l_1, \quad B_4 = -\cos \kappa l_1.$$

斜対称型

$$A: y_1 = 0, \quad A_1 = \cosh \kappa l_1, \quad B_1 = \cosh \kappa l_1.$$

$$B: y_1'' = 0, \quad A_2 = \sinh \kappa l_1, \quad B_2 = \sinh \kappa l_1.$$

$$A_3 = \cos \kappa l_1, \quad B_3 = -\cos \kappa l_1.$$

$$A_4 = \sin \kappa l_1, \quad B_4 = -\sin \kappa l_1.$$

これらの値を第4式に代入し、整理する。

$$\tanh(\kappa l_1) + \tan(\kappa l_1) = -2\beta/\alpha$$

$$\text{又は,} \quad T(\kappa l_1) = F_1(\kappa l_2, \kappa l_3, \dots) \quad \text{又は,}$$

$$\coth(\kappa l_1) - \cot(\kappa l_1) = -2\beta/\alpha$$

$$C(\kappa l_1) = F_1(\kappa l_2, \kappa l_3, \dots)$$

同様の計算を、第2圖 (2) の形式の場合について行くと、次のようになる。

対称型

$$\tanh(\kappa l_1) + \tan(\kappa l_1) = -2\alpha/\beta$$

$$\text{又は,} \quad T(\kappa l_1) = F_2(\kappa l_2, \kappa l_3, \dots) \quad \text{又は,}$$

斜対称型

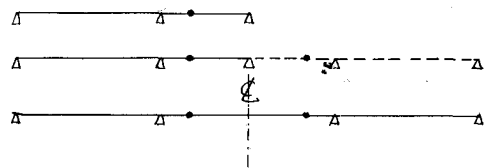
$$\coth(\kappa l_1) - \cot(\kappa l_1) = -2\alpha/\beta$$

$$C(\kappa l_1) = F_2(\kappa l_2, \kappa l_3, \dots)$$

なお、前述の計算過程より明らかなるように、 α, β は κl_1 と含まない。

対称軸を持たない形式の多スパン桁の場合

第3圖に示すように、假想的に桁を延長して考えると、前節に述べることから、振動数方程式が、第2式の形で表はされることが容易にわかる。



以上に、概要を記したが、連続桁、ゲルバー桁等の実例については、講演の際に詳述する。