

不完全剛結ラームの解法に応用したる撓角分配法

正員 山 崎 徳 也*

METHOD OF SLOPE DISTRIBUTION APPLIED TO ANALYSIS OF SEMI-RIGID FRAMES.

(JSCE Sept. 1951)

Tokuya Yamasaki, C.E. Member.

Synopsis By introducing the factor j "Degree of Fixity", the Slope-Deflection Equations modified considering the effect of semi-rigidity of joints are derived in this paper and the method of their application to the Slope-Distribution Method is presented.

Thus, the calculation of the semi-rigid frames, carrying loads vertically and horizontally can be carried out very easily with a little additional computation to that of the ordinary rigid frames.

要旨 “拘束度” j を導入することにより、結合部の不完全剛性を考慮した撓角式を導き、その撓角分配法への適用法を述べたものである。かくて、垂直或いは水平荷重を受ける一般不完全剛結構の解法は、準備計算を若干行っただけで在来の剛結構の場合と同様に簡単に行い得ることになる。

1. 緒言

図-1(a)の如く、桁と柱を取付けるに当り angle や tee-section を用いて不完全に剛結し結合部に回転角を生ずる様な、所謂不完全剛結構造物を、完全剛結として解くことは種々の結合様式に対する実物実験の結果が多数発表されている今日に於ては最早不合理であり、且つ不完全剛性の結果たる端モーメントの減小延いては材料の節約という点も無視され不経済と云わねばならず、その研究が近時盛んになつてきたのも当然のことである。此の不完全剛結ラームを解くに当つては、結合部の回転角がモーメントに比例するという仮定を基にするか、然らざる場合の2種が考えられる。実際の実験結果は 図-1(b)の如きカーブをなすが簡単には数式化出来ず、後者¹⁾²⁾の見地を採れば英国の報告に示されている様に逐次近似法又は図解的に解法を進めねばならぬ。が今前者³⁾⁴⁾⁵⁾⁶⁾を採れば結合部も含め構造全体として弾性的に取扱得る。而して結合部は桁端と柱面との間に存在する局部的弱小断面と見做し、補強的な haunch や cover-plate とは逆の効果を有すると考え、従つて構造全体としては斯かる局部的弱小断面を含める剛結構と見ることが出来、普通の弾性理論に基くラームの解法を応用し得ることになる。

筆者も上記の仮定にたつて Rathbun³⁾の導いた撓角

式が未完成にして、其の儘では爾來の取扱を不可能ともする故、“拘束度” j を導入して統一された形に変えこれを用いて撓角分配法の不完全剛結ラームへの適用を可能ならしたものである。

2. 撓角式の誘導

今、結合部の回転角はモーメントに比例するとし、接合常数 Z を単位モーメントによる角変化として定義すれば、

$$Z = \Delta / M$$

諸研究¹⁾²⁾³⁾⁴⁾の結果

より既知常数として決定される。而して

部材 AB の A-端に於ける Z を Z_{ab} 、B-端に於けるものを Z_{ba} にて表わす。

図-2の如き端モーメント及び荷重の作用する一般部材を考え、荷重による単純梁としてのモーメント部の面積を A 、その重心より B 端迄の距離を \bar{x} とし、更に 図-3の如く撓角、撓度を θ, α にて表わし時計方向を正とする。

M/EI 図は 図-2の如くなり、 $M/EI \cdot dx$ は dx 部

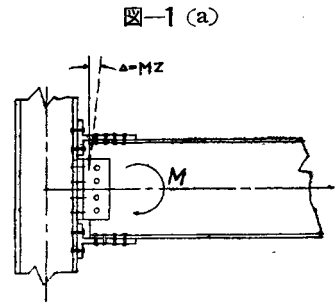


図-1 (a)

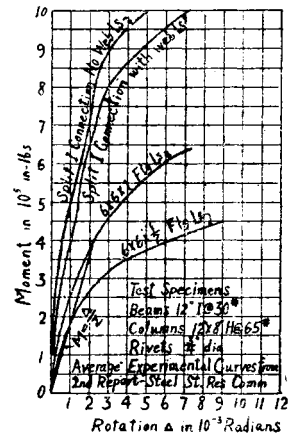


図-1 (b)

* 九州大学助教授

分の微小角変化を示す故、不完全剛結の影響はかかる局所的な角変化として取扱われ M/EI 圖の両端に MZ として加えれば良い。扱て、慣用の如く部材両端の変化に関しての考察より、端モーメントと撓角、撓度との関係式を求め整理すれば

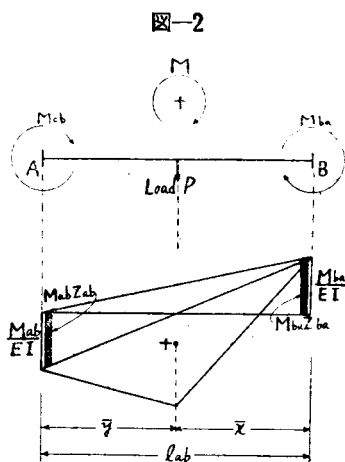
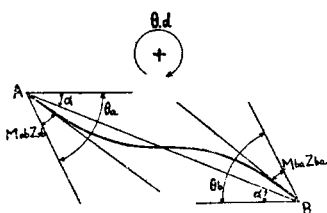


図-3



$$2L_{ab}M_{ab} - l_{ab}M_{ba} = 6EI(\theta_a - \alpha) - \frac{6A\bar{y}}{l_{ab}} \dots\dots(a)$$

同様に

$$2L_{ba}M_{ba} - l_{ab}M_{ab} = 6EI(\theta_b - \alpha) + \frac{6A\bar{y}}{l_{ab}} \dots\dots(b)$$

(a), (b) 式を連立に解けば

$$M_{ab} = 6EI \frac{2L_{ba}(\theta_a - \alpha) + l_{ab}(\theta_b - \alpha)}{4L_{ab}L_{ba} - l_{ab}^2} - \frac{6A}{l_{ab}} \frac{2L_{ba}\bar{x} - l_{ab}\bar{y}}{4L_{ab}L_{ba} - l_{ab}^2} \dots\dots(c)$$

$$M_{ba} = 6EI \frac{2L_{ab}(\theta_b - \alpha) + l_{ab}(\theta_a - \alpha)}{4L_{ab}L_{ba} - l_{ab}^2} + \frac{6A}{l_{ab}} \frac{2L_{ab}\bar{y} - l_{ab}\bar{x}}{4L_{ab}L_{ba} - l_{ab}^2} \dots\dots(d)$$

此所で式を系統的に整理し、且つ爾後の解法を便にする為、“拘束度”なる概念を導入し、 $j_{ab} = l_{ab}/L_{ab}$, $j_{ba} = l_{ab}/L_{ba}$ にて定義する。此の j は (5) 式より求められ、1~0 の値を取り不完全剛性の程度を表わす目安となるものである。

更に慣用の通り $\varphi_a = 2E\theta_a$, $\varphi_b = 2E\theta_b$, $\mu_{ab} = -6E\alpha$, $K_{ab} = I_{ab}/l_{ab}$ と約束すれば、(c) (d) 式を整理して

$$M_{ab} = \frac{3}{4 - j_{ab}j_{ba}} K_{ab} \left\{ 2j_{ba}\varphi_a + j_{ab}j_{ba}\varphi_b \right.$$

$$\left. + \frac{2j_{ab} + j_{ab}j_{ba}}{3} \mu_{ab} \right\} - C_{ab}' \dots\dots(1)$$

$$M_{ba} = \frac{3}{4 - j_{ab}j_{ba}} K_{ab} \left\{ 2j_{ba}\varphi_b + j_{ab}j_{ba}\varphi_a \right.$$

$$\left. + \frac{2j_{ba} + j_{ab}j_{ba}}{3} \mu_{ab} \right\} + C_{ba}' \dots\dots(2)$$

$$C_{ab}' = \frac{4j_{ab} - j_{ab}j_{ba}}{4 - j_{ab}j_{ba}} C_{ab} + \frac{2j_{ba} - 2j_{ab}j_{ba}}{4 - j_{ab}j_{ba}} C_{ba}$$

$$\dots\dots(3)$$

$$C_{ba}' = \frac{4j_{ba} - j_{ab}j_{ba}}{4 - j_{ab}j_{ba}} C_{ba} + \frac{2j_{ab} - 2j_{ab}j_{ba}}{4 - j_{ab}j_{ba}} C_{ab}$$

$$\dots\dots(4)$$

但し、 C_{ab} , C_{ba} は完全剛結の場合の荷重項⁷⁾とする。

(1) (2) (3) (4) 式が求める不完全剛結材に対する一般撓角式である。

此所に

$$j_{ab} = l_{ab}/L_{ab}, \quad j_{ba} = l_{ab}/L_{ba}$$

但し、

$$L_{ab} = l_{ab} - 3e \left(1 - \frac{e}{l} \right) + \frac{bc}{2f^2} (3b+c) + 3EIZ_{ab} \left(1 - \frac{a}{l} \right) \dots\dots(5)$$

$$= l_{ab} + 3EIZ_{ab} - 3e \quad (\text{図-4 参照})$$

図-4



3. 撓角分配法の適用法

Cross 氏のモーメント分配法も部材角のない而も一節点に集る部材数の少ない連続梁の如き場合にはすぐれた簡易さを示し、(1) (2) (3) (4) 式を用いれば、不完全剛性を考慮してのモーメント分配法も取扱整然とし亦拡張可能となる。が此所ではモーメント分配法の欠点を補つて余りある鷹部屋博士提案なる撓角分配法⁷⁾への適用を企図するものである。

扱て、撓角分配法を拡張適用するに当り

- (1) 不均衡性撓角の分配に依る理論
 - (2) 不均衡性撓角及び撓度の分配に依る理論
- の2つにして論を進めること従来通りである。

(1) 不均衡性撓角の分配に依る理論 各節点に移動を生ずることなく、撓角のみの変化を取扱えば良い様な構造について説明すれば次の如くである。即ち、撓角を生ずる如き節点を中心端とする部材群を取り出

図-5

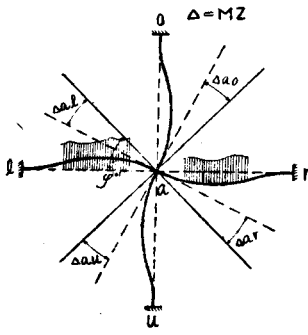
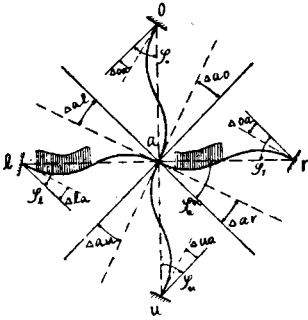


図-6



し、夫々の他端を固定した 図-5 の如き、所謂“固定端ラーメン”を考え節点方程式をたてれば

$$\varphi_a^{(0)} = \frac{P_a}{\rho_a} \quad \dots(6)$$

茲に、

$$P_a = \sum \dot{C}_{ab} \rho_a = 2 \sum_{b=o,r,u,l} \left(\frac{3j_{ab}}{4-j_{ab}j_{ba}} \right) K_{ab}$$

P_a, ρ_a はラーメンと荷重とが与えられれば数値として予め計算される故、各節点の固定端ラーメンとしての撓角 $\varphi^{(0)}$ は (6) 式より夫々単独に算出される。

次に実在ラーメンを考え、図-6 の如く各隣接端に夫々撓角が作用する場合中央節点の撓角は、節点方程式より

$$\varphi_a^{(n)} = \varphi_a^{(0)} - (\gamma_{ao}\varphi_o + \gamma_{ar}\varphi_r + \gamma_{au}\varphi_u + \gamma_{al}\varphi_l)$$

茲に撓角分配率

$$\gamma_{ao} = \frac{\left(\frac{3j_{ao}j_{oa}}{4-j_{ao}j_{oa}} \right) K_{ao}}{\rho_a}$$

$\gamma_{ar}, \gamma_{au}, \gamma_{al}$ も同様

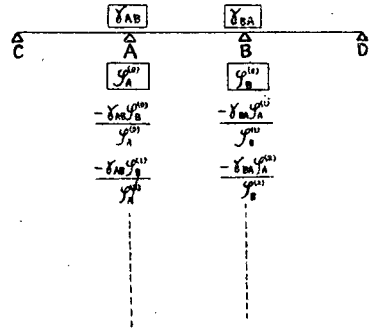
(6), (7) 式が基本式で、先ず (6) 式より $\varphi_a^{(0)}$ を各節点につき求め、これを概算値とし (7) 式右辺の括弧内の各撓角に代入し、 φ_a の第1次近似値 $\varphi_a^{(1)}$ を各節点につき単独に算出する。以下 (7) 式に繰返し代入し収斂する迄行方図上計算の過程は従来と全く同じであり、ただ予め計算さるべき P, ρ, γ 等に不完全

剛性が取入れられてあり予備計算が多少手間取る点だけが異なる。

連続梁について計算配置を示せば 図-7 の如くである。

図-7

$$\text{基本式 } \varphi_a^{(n)} = \varphi_a^{(0)} - (\gamma_{ao}\varphi_o + \gamma_{ar}\varphi_r + \gamma_{au}\varphi_u + \gamma_{al}\varphi_l)$$



(2) 不均衡性撓角撓度の分配に依る理論 前節より一層一般的なる場合として、節点に移動を起し撓角及び撓度を共に生ずる場合を次の (i) (ii) の場合に分けて考える。

(i) 非対称垂直荷重の場合: 図-9 を参照して、上から第 n 層に於ける層方程式より、第 n 層の撓度を得る式として次式を得る。

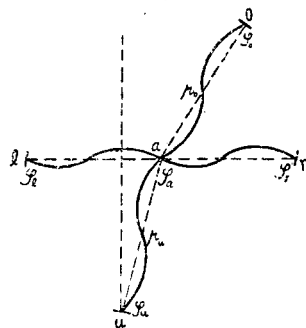
$$\mu_n = -(\varphi_{aA}t_{aA} + \varphi_{bB}t_{bB} + \dots)$$

茲に撓度分配率

$$t_{aA} = \frac{\left\{ \frac{3(2j_{aA} + j_{aA}j_{Aa})}{4-j_{aA}j_{Aa}} \right\} K_{aA}}{2 \sum_{\substack{a=A,B,C,\dots \\ b=A,B,C,\dots}} \left(\frac{j_{ab} + j_{ba} + j_{ab}j_{ba}}{4-j_{ab}j_{ba}} \right) K_{ab}}$$

$t_{aA}, t_{bB} \dots$ も同様

図-8



更に 図-8 に示す如く、材端 o, r, u, l に夫々 $\varphi_o, \varphi_r, \varphi_u, \varphi_l$ の撓角を与え、柱 ao, au に夫々 μ_o, μ_u の撓度を与えた場合の中央節点の撓角は、諸点に於ける節

点方程式より

$$\left. \begin{aligned} \varphi_a^{(n)} &= \varphi_a^{(0)} - \{(\varphi_0 + q_{ao}\mu_0)\gamma_{ao} + \varphi_r\gamma_{ar}\} \\ &\quad + (\varphi_u + q_{au}\mu_u)\gamma_{au} + \varphi_l\gamma_{al} \end{aligned} \right\} \dots\dots(9)$$

茲に、

$$q_{ao} = \frac{1}{3} \left(1 + \frac{2}{j_{oa}} \right)$$

$$q_{au} = \frac{1}{3} \left(1 + \frac{2}{j_{ua}} \right) \text{ にして撓度補正}$$

係数と呼ぶことにする。

(9) 式より気付くことは従来の撓角分配法とは聊か異り、撓角は γ に比例して分配されるが、撓度は γ に補正係数を乗じた $q\gamma$ に比例分配される故図上計算に撓度に対する分配率 $q\gamma$ の項を加えることになる。

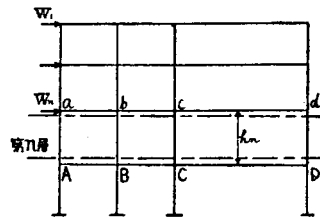
(図-10 参照)。

(8) (9) 式が基本式にして
先ず固定端ラーメンを考え、前節(6)式より $\varphi_a^{(0)}, \varphi_1^{(0)}, \varphi_b^{(0)}, \varphi_B^{(0)} \dots\dots$ etcを求め、之等を出発値として(8)式より各層の撓度の第1近似値 $\mu^{(1)}$ を算出する。次に $\mu^{(1)}$ 及び前記 $\varphi^{(0)}$ を(9)式括弧内に代入して各節点の撓角第1次近似値 $\varphi^{(1)}$ を決定、以下(8)(9)式を繰返し用い収斂する迄繰返し計算を行う。図上計算配置を示せば 図-10 の如くである。

(ii) 水平荷重を有する場合： 図-11, 13 に示す如き水平荷重を有するラーメンは各節点に撓角を生じ、且つ各層に撓度を1つ宛生ずる。

総べて撓角分配法で問題を解くには撓角、撓度の概算値を必要とすることは明白であるが、本文の不完全剛性の場合には複雑性の為に良き考察も叶わぬ故、既に解かれた類似の構造物があれば、其等の値を利用し、然らざる時は従来の撓角分配法にて用い來つた概算値の概念をその儘適用して計算の出発点とする。

図-11



(a) 水平節点荷重を有する場合

図-11 にて上から第 n 層の層方程式より撓度の計算式として次式を得る。

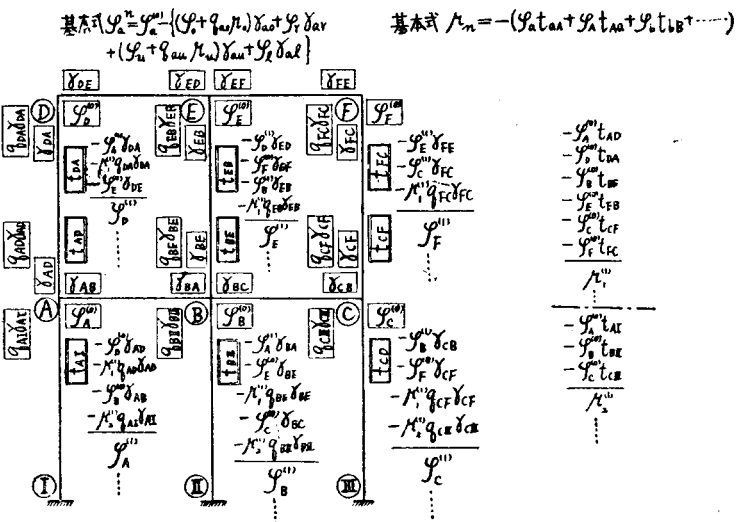
$$\left. \begin{aligned} \mu_n &= -\frac{H_n}{T_n} - \{\varphi_{at_{aA}} + \varphi_{At_{AA}} + \varphi_{bt_{bB}} \dots\} \\ H_n &= (W_1 + W_2 + \dots + W_n)h_n \\ T_n &= 2 \sum_{\substack{a=A, B, C, \dots \\ b=A, B, C, \dots}} \frac{(j_{ab} + j_{ba} + j_{au}j_{bu})}{4 - j_{au}j_{bu}} K_{ab} \end{aligned} \right\} \dots\dots(10)$$

又節点方程式より撓角の式として次式を得る。

$$\varphi_a = -\{(\varphi_0 + q_{ao}\mu_0)\gamma_{ao} + \varphi_r\gamma_{ar} + (\varphi_u + q_{au}\mu_u)\gamma_{au} + \varphi_l\gamma_{al}\} \dots\dots\dots(11)$$

(10) (11) 式が基本式にして、在来の撓角分配法と同じ計算にて概算撓角を先ず算出し之を出発値として

図-10



用い(10)式右辺の φ に代入し各層の撓度の第1次近似値 $\mu_n^{(1)}$ を決定、更に之等を用いて(11)式から各節点の撓角第1次近似値 $\varphi^{(1)}$ を求める。以下(10)(11)式を逐次繰返し用い収斂する迄行う。

図上計算配置を示せば 図-12 の如くである。

(b) 一般水平荷重を有する場合

図-13 に示す如くラーメンの一側にかかる一般水平荷重を有する場合の計算に対し出発値として必要な

