

論 説

土木學會誌 第一卷第五號 大正四年十月

しんぶる'スル'じんぐ、たんく (SIMPLE SURGING TANK.)

工學士秋元繁松

茲ニ題シテしんぶる'スル'じんぐ、たんくト稱ヘ原語其儘ヲ使用シタルハ偶々適當ナル譯語ヲ發見セサルニヨル考一じノ字義ハ巨濤テフ意味ナレハさ一じんぐ、たんくヲ巨濤槽ト譯スルモ可笑シクサリトテ防溢槽ト云フモ少シク意味ノ徹底セサル嫌アリ故ニ強ヒテ譯語ヲ使用セサリキ而シテ考一じんぐトハ何ソヤ是レ本論ニ入ルニ先チ少シク説明セサルヘカラサル問題ナリ考一じんぐテフ問題カ實際問題トシテ研究セラル、ニ至リシハ水力用水槽(Head tank)内ニ起ル現象カ其動機ナルヘシト信セラル從テ其研究モ頗ル輓近ノ事ニ屬ス西暦一九〇八年十一月瑞西國工業學校教授ズローリー(Präsil)先生カ Wasserschloszproblem ム題シ Schweizerische Bauzeitung. Band LII. Nr. 21.ニ論セラレ續テ一九〇九年ニバキアム・ス・ズ會社顧問囑托技師ズローリー(Deb. Dub) & Allievi's Allgemeine Theorie über die Veränderliche Bewegung des Wassers in Leitungナル著書ノ第二編ニ於テ頗ル組織的ニ詳論セラレタルトカ先ツ本問題ニ關スル研究ノ嚆矢ナリト云フヲ得ヘケン其後昨年十二月れども一どい・ジョンソン(Raymond Johnson)先生カ Proceedings of American Society of C. E. Vol. XL. No. 8. ニ於テ主トシテ Differential surge tank ハ付キ論セラレ其内ニ Simple surge tank ハ關シ論セラレタルモ頗ル簡単ノモハリ過キナリキ然リ而シテ此問題ニ關スル研究ハ何故ニ斯ク近

來ノ事ニ屬スルカノ疑問モ從テ起ラサルヘカラサルカ兎角水力ハ云フマテモナク輓近ノ發達ナルカ最近ニ至リテハ一層進歩シ貯水池ヲ使用シテ飽クマテ水量ノ經濟的使用ヲ研究スルニ至レリ其貯水池ノ計畫ニツレテ所謂さーじ、しゃふと又ハさーじ、たんく(Surge shaft or tank)ノ設計セラルハニ至ルハ必然ノ結果ナルカ之等ノ設計ハ水力事業ノ性質及ビ其他ノ情況ニヨリテ必スシモ肝要ナラスシテ果シテ實現セラル、モノ誠ニ十中ノ二三ニ過キス故ニ本問題ノ研究モ一般技術者ノ頭腦ニ觸ル、機會ノ案外少カリシハ蓋シ止ムヲ得サリシ次第ナリト云フヘシ

第一圖ニ於テ略示セル如ク貯水池ヲ使用スル計畫ニアリテハ水槽ト貯水池トヲ連絡スル水路ハ一般ニ耐水壓隧道ノ方式ヲ採用セサルヘカラス即チ使用水量ハ貯水池ヨリ耐水壓隧道ヲ經テ水槽ニ至リ水槽ヨリ導水鐵管ヲ通過シテ水車ニ導入セラル、順序ナルカ今若シ或事故若クハ必要ノタメニ水車ノげーとカ急ニ閉鎖セラル、場合ヲ假想センニ茲ニ如何ナル現象カ出來スルカヲ見シニ先づ第一ニ一般ニ知ラル、如ク鐵管内ニ所謂水槌作用(Water hammer)カ起ルナラン併シ此ハ吾々ノ問題外トル所ナリ吾々ノ問題ハ左ニアラスシテげーとノ閉塞作用カ始マルト殆ント同時ニ耐水壓隧道及水槽内ノ流水ノ減速度(Retardation)ニ起因スル水槽内水面ノ上下運動是レナリ此運動ハ一般ニ一種ノ波ニシテ所謂漸減運動(Damped wave motion)ナリ而シテ此運動ハ摩擦ノタメニ漸次ニ勢力ヲ殺カレ遂ニ定時期ヲ經過シテ消滅スルニ至ルモノナルカ時トシテ波ノ振幅數尺乃至數十尺ニ達スルコトアリ如上ノ現象ヲ稱シテさーじんぐトハ云フナリ斯ク云ヘハ恰モ大海ノ激浪ノ如ク聞ユルカ實ハ振幅ヨソ頗ル大ナルコトモアレさーじんぐ即チ水面ノ上下運動ノ速度ハ又意外ニ緩ニシテ多クハ毎秒ノ速度寸ヲ以テ計ルヘシカルカ故ニさーじんぐノ正ニ酣ナル時ト雖水槽内水面ハ全體トシテ恰モ靜止セルカ如キ觀アリ其速度ノ極メテ遲緩ナルコトハ注目スヘキ點ナリ因ミニ九州水力會社ノ水槽内ニ於テ實驗ノ結果ニ於テモ毎秒最大速度ハ僅カニ

一寸強ナリキ要スルニ工事計畫如何ニヨリテハ其振幅意外ニ大ナルコトアルヘキヲ以テ其さ一
 じんぐニ對シテハ水槽ヨリ水ノ膨脹溢流セサル様水槽ノ容積ヲ適當ニ設計スルカ然ラサレハ必
 要ナル溢流口ノ大サヲ決定セサルヘカラス而シテ斯ル現象ハ如何ナル原因及事項ニ基クカラモ
 概要説明セソニ已ニ一言述ヘタル如クさ一じんぐハ水車げーとノ閉塞作用ニツレテ起ル耐壓隧
 道及ヒ水槽内流水ノ減速度(Retardation)ニ由來スル力ニ原因スルモノナリ而シテソモ何故ニ一高
 一低ノ上下運動ヲ連續スルカノ理由ハ後來更ニ理論的ニ述ヘンモ普通原則トシテ第一水モ一種
 ノ惰性(Inertia)ナル物理的性質ヲ有ス即チ一度或原因ニヨリ水ノ平衡崩レテ或運動ヲナスヤ之ヲ
 阻止スル他ノ障害ナキ限り該運動ハ永久持續スヘキ筈ナルヘシ第二之ニ反シテ一方ニ於テハ水
 ハ歪ミ又ハ不平衝(Deformation or unbalance)ニ對シテハ他ノ性質即チ抵抗力(Elastic resistance)ヲ有ス
 畢竟水ノ連續的上下運動ハ以上二者ノ反對ゼル性質カ反動的ニ反覆セル現象ニ外ナラスト見レ
 ハ比較的簡單ニ概念ヲ得ヘシ尙此さ一じんぐニ關シテ誤解シ易キ點ニ付キ一言述フル必要アリ
 ト信スルハ他ナシ導水鐵管内ノ水槌作用ノ影響ヲ混淆シテ考フルニアリ是レ往々誤謬ニ陥リ易
 キ問題ニシテ自己ノ経験ニ鑑ミ稍モスレハ専門技術家ニシテ已ニ疑惑ヲ挾メル觀アリトニカク
 水槌(Water shock or hammer)モ一種ノ波ノ運動ナレトモ導水鐵管入口ニ於テハ波ノ節(Node)ニ相當
 シ水槌ノ零ナルケ處ナルヲ以テさ一じんぐニ關シテハ此問題ハ全ク度外視シテ可ナルヘキ筈ナ
 リ次ニ如何ナル事項ニ關スルヤヲモ序ニ説明センニトニカク耐壓隧道及水槽内流水ノ減速度ニ
 基ク力ハ主因ナルヲ以テさ一じんぐノ高サハ流水量ニ比例スルコトハ云フマテモナシ次ニ隧道
 ノ長サ及ヒ水槽ノ深サニ比例スルコトモ明カナリ次ニ隧道及水槽内斷面積ニ反比例ス何トナレ
 ハ斷面積ノ小ナル程流速大ニシテ從テさ一じんぐモ大ナレハナリ最後ニ水車げーとノ開閉時間
 ニ反比ナルコトモ明カナリ之ハ追テ理論ノ部ニ於テ説明スヘシ以上ハ主要ナル事項トシテ考フ

1600

ル所ノモノナリサテ上來梨説セル所ニヨリテさーじんぐニ關シ稍々一通リノ概念ヲ得タルヲ以テ之ヨリ理論及ヒ應用ヲ述フル所アラントス然ルニ該問題ニ關スル理論ハ比較的複雜ニシテ到底完全ニ且ツ徹底的ニ解決ヲ與フルコトハ容易ノ業ニアラサルカ如シ結局ハ數學的ノ解決ノ面倒ナル事由ニ歸着スルコトハ専門家ノ唱道スル所ナリ故ニ幾多ノ假定及ヒ數多ノ省略的計算方法ニヨリテ研究ノ歩ヲ進ムルハ蓋シ止ムヲ得サル次第ナルカ如シ併シ過半ノ場合ニハ幸ニ實際問題ニ於テ左程ノ支障ヲ來タサハルヲ以テ好都合ナリト云フヘシ

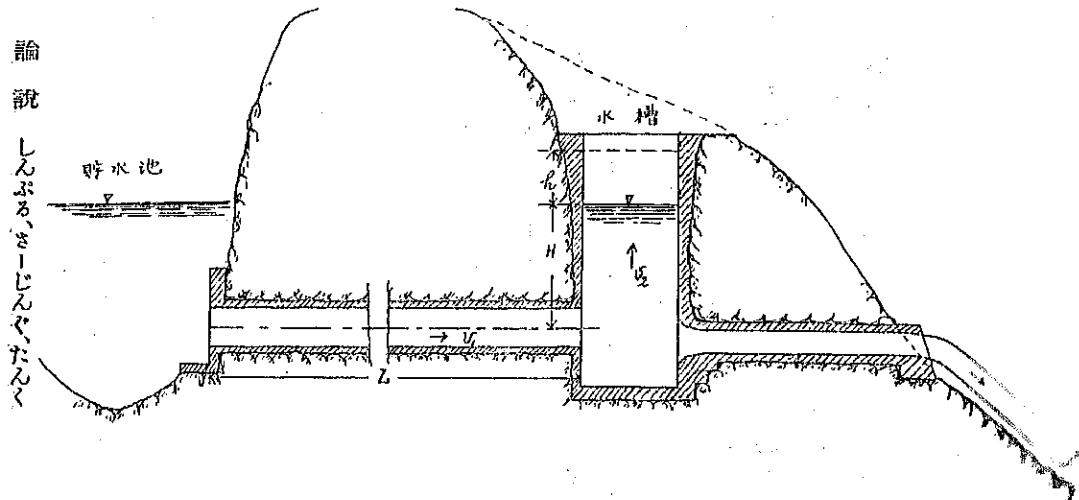
而シテ實際問題ニ於テハ耐壓隧道及水槽内ノ流水ハ周界ノ摩擦ノ影響ヲ受クルヲ以テ是非共此摩擦ヲ考ヘサルヲ得ス然ルニ此問題ハ少シク複雜ナルヲ以テ最初摩擦ヲ除外シタル簡易ノ場合ヨリ論シ始メ次ニ摩擦ヲ考フル場合ニ移ルヲ便利ナリトス而シテ之ヲ始ムル前更ニ順序トシテ尙ホ最モ簡単ナル場合ヲモ序ニ併セテ論述セサルヘカラス他ナシ吾等ノ未タろ一べるとてぶぶ先生等ノ研究ノ結果ニ接セサリシ當時ハ僅カニ其場塞キノ方法トシテ甘シタル最モぶりみち一ぶノ方法アリ先ツ最初ニ之ヲ紹介セサルヘカラス

此ぶりみち一ぶノ方法トハ水車ノゲーとカ極メテ急激ニ即チ瞬間ニ閉鎖セラレタリ換言スレハ其閉鎖時間カ零ナリト云フ假想ノ下ニ立案セラレタルモノナリ耐壓隧道内ノ全流量カ一定ノ流速度ヲ有スル以上ハ從テ一定ノ活勢(Kinetic energy)ヲ有スヘシ水車ゲーと閉鎖ト共ニ流水ノ運動カ止ム其運動カ止ムト同時ニ如上ノ活勢ハ形ヲ變シテ一種ノ仕事ヲナス筈ナリ即チ此活勢コソ頓テ水槽内ニ於テ或一定ノ水ヲ上騰スル仕事ヲナスモノナリ即チ之ヲ次ノ如キ方程式ヲ以テ現ハスコトヲ得ヘシ

以下使用スル所ノ方程式ニ於テ次ノ如キ符號ヲ採用ス

- 4.1 ハ耐壓隧道ノ断面積ヲ示ス

第一圖



A₁ 水槽、周壁カ凡ノ垂直ナリト假定シテ之ヲ水平ニ横
断シタル横断面積ヲ示ス

v₀ ハ隧道内ニ於ケル普通時ニ於ケル流速度ヲ示ス (in
normal condition or "Beharrungs Zustand")

v₁ ハ隧道内ニ於テ流速ノ平衡ノ崩レタル時ニ於ケル流
速度ヲ示ス (in hydraulic disturbance)

v₂ ハ水槽内ニ於テ同断

H 隧道ノ長ヲ示ス

L ハ水槽内ノ水深、但シ隧道出口ノ中心線以上ノ深サヲ
示ス

ハ水車じんぐノ高サヲ示ス

ハ重力加速度ヲ示ス

ハ平衡時ニ於ケル流量ヲ示ス

ハ水車じんぐと作用ニヨリテ變化スルモノトス
リ零マテノ間ニ變化スルモノトス

T ハ水車じんぐとノ閉鎖時間
w ハ水ノ単位重量ヲ示ス

$$(w \times L \times A_1) \times \frac{v_0^2}{2g} = \int_0^L w \times A_2 \times h \times dh$$

之ハ説明ヲ要スルマテモナクかくはぢやくえな一じ一ハ

うまくだんニ等シト云フ力學上ノ原則ヲ其體現ハシタルニ過キス此方程式ヲ分解スレバ次
ノ如シ

$$h^2 = \frac{L \times A_1 \times v_0^2}{g A_2} = \frac{L \times A_1 \times \left(\frac{Q_0}{A_1}\right)^2}{g A_2}$$

$$\therefore h = Q_0 \sqrt{\frac{L}{g \times A_1 \times A_2}} \quad (1)$$

(I) ナル方程式ヲ見ルニ時間ノ函數ヲ全ク含マス故ニ實際トハ適合セサルハ云フマテモナシ何ト
ナレハ實際水車げーとノ閉鎖シ終ルマテニハ其場合ニ應シ夫々一定ノ時間ヲ費サルヘカラサ
レハナリ次ニ摩擦ニ關スル項ヲ全ク含マナルヲ以テ之レ亦タ實際トハ相違シタル結果タルヤ論
ナシ、但シ此方法ハ一種ノ照査トシテ又ハ目安トシテ採用スルニ於テハ毫モ差支ナク寧ロ最モ安
全ニ過キタル方法ナルヘシ

次ニ以下説ク所ノモノハ最モ科學的ニ研究セラレタルるべるとて、¹ び先生ノ説ヲ主トシテ參
考シ多少自説ヲ加味シテ最モ必要ナル部分ノミヲ論述セントス

第一章 摩擦ヲ考ヘサル場合ニ於ケルさーじんぐ

水槽内水面ノ變動ハニ水車げーとノ閉鎖作用ニ歸因スルヲ以テ此閉鎖作用ハ今後大ニ問題ト
ナルモノナリ研究ノ都合上此閉鎖作用ヲニケノ場合ニ區分シテ考フルヲ便利トス即チ第一ノ場
合ハゲーとノ閉鎖シ終ル迄ノ期間ニシテ便宜上之ヲムホーすとすテーじ (First stage) ト稱ス第二
ノ場合ハ全ク閉鎖シ終レル時ヨリ以後ノ期間ニシテ之ヲせこんどすテーじ (Second stage) ト稱ス

第一節 ふあーすとすてーじニ於ケルゲーと閉鎖ニヨルさーじんぐ

水車ゲーと閉鎖作用中水車ヲ通過スル流量ノ變化ハ一ニゲーとノ閉鎖作用ノ遲速如何ニヨルハ云フマテモナシ即チ水量ノ變化ノ定變ナルカ又ハ不定變ナルカハ (Uniform or variable change) ゲーとノ閉鎖作用ノ定變ナルカ又ハ不定變ナルカニヨルハ明カナリ故ニ水量ノ變化又ハゲーと閉鎖ノ割合ハ時間ノ函數ナリト考フルコトヲ得ヘシ、但シ之ハふあーすとすてーじニ於テノ話ナルハ云フマテモナシ

先ツ閉鎖ノ定變ナル場合ヲ考フレハ次ノ關係カ成立スルコトハ敢テ絮説ヲ要セシテ明カナリ

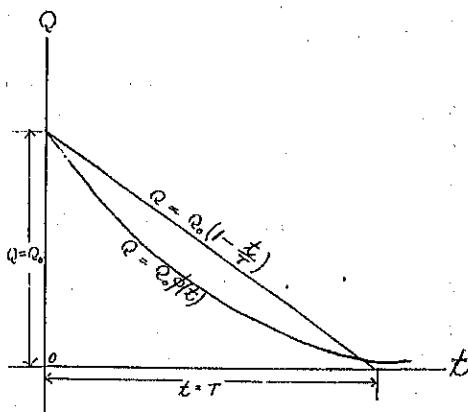
$$Q = Q_0 \left(1 - \frac{t}{T}\right) \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad (1)$$

即チ t ハ零時ト T 時トノ間ニ變化スル時間ニシテ Q ナル水量ハ t ナル時間ノ函數ナルコトハ第二圖ヲ見テモ明カナリ併シ之ヲ八ヶ間敷吟味スル時ハ此方程式ハ不合理ナル點ノ存在スルハ明カナルモ茲ニハさーじんぐハ全落差ニ對シテハ影響セスト假定シテ立論セントス此問題ニ關シテ別ニ改メテ詳論セントス
次ニゲーとノ閉鎖ノ不定變ナル場合ニハ

$$Q = Q_0 \times \phi(t) \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad (2)$$

上式ニ於テ $\phi(t)$ ハ t ノ函數ニシテ Q ハ $\phi(t)$ ニ支配セラル、コルヲ以テ本論ニ於テハ之ヲ省略シ前者ノ場合ノミニ付キ研究セントス
次ニ流レノ連續性 (Law of continuity of flow) ノ原理ヲ茲ニ應用スルトスレハ次ノ關係カ成立スルコ

第一圖 第二圖



1604

トハ明カナリ

サテガ一じんくノ高サ即チハナル水頭ハ隧道及ヒ水槽内ノ流水ヲ減速(Deceleration)スルコトニ由來シタルモノト考フルコトヲ得ヘシ而シテ此水頭ノヨリ生スル全壓力ハ即チ

然ルニ他方ニ於テハ隧道及ヒ水槽内ニ於テ減速セラルヘキ質量ハ夫々次ノ如シ
而シテ又夫々ニ相當スル減速度ハ次ノ如シ

ル水頭ハ隧道及ヒ水槽内ノ流水
 ヘシ而シテ此水頭ルヨリ生スル
 $w \times A_2 \times h$
 槽内リ於テ減速セラルキ質量
 $A_1 \times L \times w$ 及ニ $A_2 \times (H+h) \times w$

力(Force)ハ質量ト加速度(又ハ減速度)トノ相乘積ニ等シト云フ力学上ノ原則及ヒ水壓ハ断面積ニ比例スト云フ一般ノ定則ニ基キ次ノ方程式ヲ得ヘシ

速度(又ハ減速度)トノ相乘積ニ等シト云フ力學上ノ原則
定則ニ基キ次ノ方程式ヲ得ヘシ

$$\pm w \times A_2 \times h = \frac{A_1 \times L \times w}{g} \times \frac{dv_1}{dt} \times \frac{A_2}{A_1} + \frac{A_2 \times (H+h) \times w}{g} \times \frac{dv_2}{dt}$$

而シテ水車げーとノ閉鎖ノ時ニハ減速度起リげーと開口ノ時ニハ加速度カ起ルハ云フマテモナシ然ルニ加速度ト減速度トハ名ハ異ナルモ只タ符號(Sign)ヲ異ニスルノミニテ實質ハ同シ故ニ已ニ加速度ノ方ヲ正號ニ取リタル以上ハ從テ現在ノ場合ニ於テハ上式ノ左邊ハ負號ヲ取リ次ノ結果ヲ得ヘシ

方程式(I)ヲ微分スレハ

$$\frac{x}{x_0} - \frac{p}{p_0} = \dots$$

次二方程式(II)ヲニ關シ微分スレハ

(I_a) 及ビ (II_a) ヨリ次ノ關係ヲ得

水槽ノ周壁ハ一般ニ垂直ナリト考フルヲ以テ

3

(II_b) 及 ヒ (IV) ヨ リ

$$v_z = \frac{dh}{dt}$$

ヨ
リ

(III)
及
ヒ
(IV)
ヨ
リ

(II.) 及ヒ (III.) ヨリ $\frac{dy}{dx}$ ヲ放逐スレハ次ノ微分方程式ヲ得ヘシ

論說

1606

$$\frac{L}{g} \left(\frac{d^2h}{dt^2} \times \frac{A_2}{A_1} - \frac{Q_0}{A_1 T} \right) + \frac{H+h}{g} \times \frac{d^2h}{dt^2} = -h$$

即チ

$$\left(1 + \frac{H+h}{g} \times \frac{A_2}{A_1} \right) \frac{d^2h}{dt^2} + \frac{A_2 g}{A_1 L} \times h - \frac{Q_0}{A_1 T} = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{III}_b)$$

而シテ此微分方程式ノ解法ハ一寸面倒ナリ即チ $h \times \frac{d^2h}{dt^2}$ ナル項ノ存在カ非常ニ邪魔物ナルカ如シ

故ニ次ノ如キ方法及省略法ヲ使用ベシト、ナニ

ろがりすむノ方法 (Logarithmic method)

(III_b) (1) 方程式ヲ少シ變形スレハ

$$\left\{ h + \left(H + L \times \frac{A_2}{A_1} \right) \right\} \frac{d^2h}{dt^2} + gh - \frac{Q_0 L}{A_1 T} = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{III}_c)$$

式ノ形ヲ簡單ニスルタメ次ノ如キ記號ヲ使用スルハ

$$H + L \times \frac{A_2}{A_1} = K_1$$

$$\frac{Q_0 L}{A_1 T} = g K_2$$

即チ

$$(h + K_1) \frac{d^2h}{dt^2} + gh - g K_2 = 0 \quad \dots \quad (\text{III}_d)$$

次ニ $\frac{dh}{dt} = p$ ト假定スルハ

$$\frac{d^2h}{dt^2} = \frac{dp}{dt} \quad \frac{dh}{dt} = p \frac{dp}{dt}$$

故
三

$$(h+K_1)p \frac{dp}{dh} + gh - gK_2 = 0$$

又
八

$$pd\mu = \frac{gK_2 - gh}{K_1 + h} dM$$

$$= \left\{ g \frac{(K_2 + K_1)}{K_1 + h} - g \right\} dm$$

$$\int pd\mu = \int g(K_1 + K_2) \times \frac{1}{K_1 + h} dh - \int gd\mu$$

故
二

$$P = \sqrt{2g\{(K_1+K_2)\log K(K_1+K_2)-K\}}$$

上式中ニ於テ Γ ハ積分定數ヲ示ス而シテ若シ上式中ニ次ノ如キ條件ヲ挿入セバ

$$t=0, \quad h=0, \quad \text{及} \quad \frac{dh}{dt}=0$$

其結果

故ニ K ノ代リニ $\frac{1}{K_1}$ ヲ採用セバ

ルノ最大値ハ常ニ $\frac{dh}{dt} = 0$ ナル條件ヨリ見出シ得ヘン即チ

説

故ニ

$$\log \left(1 + \frac{h_m}{K_1 + K_2} \right) = \frac{h_m}{K_1 + K_2} \quad \dots \quad (\text{VI})$$

上式中 h_m ハ h の最大値の意味ナリ而シテ此式ハ所謂 Transcendental equation ニシテ直接ニ解クコト而倒ナリ先ツ之ヲ Logarithmic expansion ニヨリテ分解シ而モ高次ノ項ヲ省略スレバ簡単ノ形トナル例ハ三次以上ヲ省略スレバ

$$\frac{h}{K_1} - \frac{1}{2} \left(\frac{h}{K_1} \right)^2 = \frac{h}{K_1 + K_2}$$

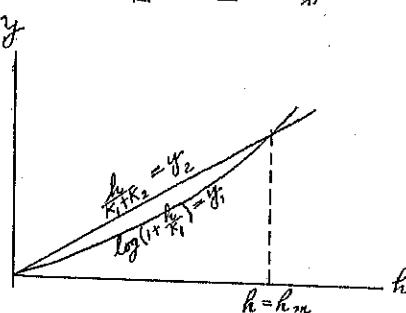
(2) 圖引的解法

他ノ方法トシテハ圖引的ニ解クコトヲ得ヘシ即チ(VI)方程式ヲ並がり曲線方程式ト直線ノ方程式トニ分解シ即チ

$$\log \left(1 + \frac{h}{K_1} \right) = y_1$$

$$\frac{h}{K_1 + K_2} = y_2$$

第三圖



圖引的ニ二者ノ交切點ヲ求ムルニアリ(第三圖参照)

斯ノ如クシテ孰レノ方法ニヨリテモ h_m ラ求ムルコトヲ得ヘシ只タ茲ニ
與レヽモ注意スヘキハ最初ノ假定ニヨリ h_m ナルル一じんぐハ必ス閉
鎖時間以内ニ起ルヲ必要トス即チ $0 < t_{max} < T$ ナル條件ヲ満足スヘキモ
ノナルコトヲ記憶セサルヘカラス

(8) 省略計算方法

普通ノ場合ニハ h_m ノ値ハ L ト比シテ可ナリ小ニシテ $\frac{h}{L}$ ナル項ハ省略スルモ敢テ支障ナキコト
多シ故ニ (III_b) 方程式中ニ於テ $\frac{hA_1}{LA_2} = 0$ トスル

$$\frac{d^2h}{dt^2} + \frac{gA_1h}{LA_2\left(1+\frac{HA_1}{LA_2}\right)} - \frac{Q_0}{A_2T\left(1+\frac{HA_1}{LA_2}\right)} = 0$$

便利ノタメニ $\frac{gA_1}{LA_2+HA_1} = A$ 及ニ $\frac{Q_0}{T(LA_2+HA_1)} = B$ ト假定スル

$$\frac{d^2h}{dt^2} + Ah - B = 0$$

此微分方程式ノ Particular integration ハ記號解法 (Symbolic solution) ハ從ヒ次ノ如クスルコトヲ得

$$(D^2 + A)h = B$$

即チ

$$\begin{aligned} h_p &= \frac{B}{(D^2 + A)} \\ &= (D^2 + A)^{-1}B \\ &= \frac{B}{A} \left(1 + \frac{D^2}{A}\right)^{-1} \\ &= \frac{B}{A} \\ &= \frac{B}{A} \frac{Q_0 L}{A_2 T q} \end{aligned}$$

次ニ $(D^2 + A)h - B = 0$ ハ方程式ノ Complementary function ハ

1610

又

$$(D^2 + A) h = 0$$

$$(D^2 + \sqrt{A}) h = 0$$

即ち此場合ハ複素數(Imaginary roots)の場合ナシマニ

$$h_c = A'e^{it\sqrt{A}} + B'e^{-it\sqrt{A}}$$

指數函數ヲ三角函數ニ變形スル

$$h_c = (A' + B') \cos \sqrt{A} t + i(A' - B') \sin \sqrt{A} t$$

上式中 A' 及 B' は任意定數ナリニモトニ書替ハシマス

$$h_c = C \cos \sqrt{A} t + D \sin \sqrt{A} t$$

総合解法(Total solution)は上二者ノ和ナシマニ

$$h_t = h_p + h_c$$

$$= \frac{Q_0 L}{A_1 T y} + C \cos \sqrt{A} t + D \sin \sqrt{A} t$$

C 及 D ナル積分定數ハ上式中ニ次ノ條件ヲ挿入スル直ニ決定セラル

$$t=0, \quad h=0, \quad \text{及} \quad \frac{dh}{dt}=0$$

$$C = \frac{Q_0 L}{g T A_1} \quad \text{及} \quad D=0$$

其結果

$$h = \frac{Q_0 L}{g T A_1} \left[1 - \cos \left(\sqrt{\frac{g A_1}{A_1 L + H A_1}} t \right) \right] \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{VII})$$

故ニ

$$= \frac{2 Q_0 L}{g T A_1} \sin^2 \left(\sqrt{\frac{g A_1}{A_1 L + H A_1}} \frac{t}{2} \right) \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{VIII})$$

又ハ

上式ハ一見シテ波動ノ方程式ナルコトヲ知リ得ヘク其振幅ハ $\frac{gT}{2\pi L}A$ ナルコトモ直ニ了解シ得ヘシ而シテ此振幅ハ實際ノ場合ニハ摩擦ノ爲メニ漸次低減スルモノナルコトハ後尾述フル所ニヨリテ明カナルヘシ

今若シ T ナル閉鎖時間カ與ヘラレタル場合ニハムナルさーじんぐノ高サカ最大値ナルタヌニハ
次ニ示ス條件カ必要ナルコトハ VIII) ヨリ直ニ了解セラルヘシ

$$t_{max} = \pi \sqrt{\frac{LA_2 + HA_1}{gA_1}}$$

此際忘ルヘカラサルコトハ最初ノ假定ニヨリ即チふありすと、すて一じニ於テハ

故ニヨリ
(VIII)

次ニ
(VIII) 方程式中ニモニ T ヲ代用スレバ

次ニ
(VIII) 式ヲ微分スレハ

次ニ(XI)式中ニ於テ θ $= T$ ヲ代用セハ

第二節 せこんど、すてーじニ於ケルゲーと閉鎖ニヨルさーじんぐ

水車ゲーとノ閉鎖時間 T ハ一般ニ短時間ニシテ普通十秒時以内トス從テふる一すと、すて一じノ場合ニ述ヘタル t_{max} 即チ t_{max} ノ起ル時間ハ一般ニ T ヨリ小ナルコト甚タ稀レナリ換言スレハ t_{max} ハせこんど、すて一じニ起ルヲ普通トス今ちヲふる一すと、すて一じノ始マリヨリせこんど、すて一じノ或點マテノ時間トシもヲせこんど、すて一じノ始マリヨリ同點マテノ時間トスレハ次ノ關係アルヘシ

若シカニ相當時セハ

$$t_{\max} = T + t_0$$

即チ *hunger* ハせこんどすて一じニ於ケル次ノ如キ時間ニ起ルヘシ(前節(IX) 参照)

$$t_2 = \pi \sqrt{\frac{LA_2 + HA_1}{gA_1}} - T'$$

今若シゲーとカ完全ニ閉鎖セラレタリトセハ水ノ流レモ全ク止マアルハ云フマテモナシ其結果耐壓隧道内ノ流水ハ今後ハ只タ水槽内ノ水面ヲ高ムルコトニノミ費サル、ヘシ即チ

h_T フラ以テ v_1 フラすと、 v_1 ピノ終ベリ。於ケルカ一じんぐノ高サヲ示シルヲ以テせこんどす。一じニ於ケル h_T 以上ノ高サヲ示ス。トセバ全體ノ高サハ明カニ。 $(h_T + h)$ ナルヘン。今前節方程式(III)ノ意味ヲ更ニ擴張シルノ代リニ。 $(h_T + h)$ フ置キ換フ。レハ同様ノ關係ヲ得ヘシ。

$$\frac{L}{g} \frac{dv_1}{dt} + \frac{H + (h_T + h)}{g} \frac{dv_2}{dt} = -(h_T + h) \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (III)$$

上式中ニ h_T ノ代リニ dt フラ使用セリ。シ $h_T = 0$ 及 $h = 0$ ナル條件ニ對シテ $\frac{dh}{dt} = v_2$ ナルコトヲ考フルニヨル。

(III) 方程式ヨリ

$$A_1 \frac{dv_1}{dt} = A_2 \frac{dv_2}{dt}$$

即チ

$$\frac{dv_1}{dt} = \frac{A_2}{A_1} \frac{dv_2}{dt} = \frac{A_2}{A_1} \frac{dh}{dt} \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (IV)$$

(III) 及ヒ (IV) 方程式ヨリ

$$\frac{A_2}{A_1} \frac{L}{g} \frac{d^2 h}{dt^2} + \frac{H + h_T + h}{g} \frac{d^2 h}{dt^2} = -(h_T + h) \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (III_a)$$

$$\left\{ 1 + \left(\frac{H + h_T}{L} + \frac{h}{L} \right) \frac{A_1}{A_2} \right\} \frac{d^2 h}{dt^2} + \frac{A_1}{L} \frac{(h_T + h)}{g} = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (III_b)$$

此微分方程式ノ解法ハ前節同様、ナリ而倒ナリ故ニ前節同様省略法ヲ施ス。即チ第一項中 $\frac{h}{L} \times \frac{A_1}{A_2}$ フ省略スレバ

$$\left(1 + \frac{H + h_T}{L} \times \frac{A_1}{A_2} \right) \frac{d^2 h}{dt^2} + \frac{A_1}{L} \frac{h_T + h}{g} = 0$$

1614

$$\text{即ち} \quad \frac{d^2h}{dt^2} + \frac{gA_1}{A_2L\left(1+\frac{H+h_x}{L}\right)}h + \frac{h_xgA_1}{A_2L\left(1+\frac{H+h_x}{L}\right)} = 0$$

前節同様記號解法より Particular integration 、次に如き

$$h_p = -h_x$$

次に Complementary function 、前節同様の方程より求める

$$h_c = C \cos \left(\sqrt{\frac{g}{L+H+h_x}} t \right) + D \sin \left(\sqrt{\frac{g}{L+H+h_x}} t \right)$$

次に總合解法、

$$h = h_p + h_c$$

$$= -h_x + C \cos \left(\sqrt{\frac{g}{L+H+h_x}} t \right) + D \sin \left(\sqrt{\frac{g}{L+H+h_x}} t \right)$$

C 及び D ナル積分定数ヲ定め、 $t=0$, $h=0$ 及び $\frac{dh}{dt}=v_{2x}$ 、條件ヲ満足せし應用セハ求メラル
即チ

$$C = h_x, \quad D = v_{2x} \sqrt{\frac{A_2L(H+h_x)A_1}{gA_1}}$$

故に

$$h = -h_x + h_x \cos \left(\sqrt{\frac{A_1g}{A_2L+(H+h_x)A_1}} t \right) + v_{2x} \left(\sqrt{\frac{A_2L+(H+h_x)A_1}{A_2L+(H+h_x)A_1}} \right) \sin \left(\sqrt{\frac{A_1g}{A_2L+(H+h_x)A_1}} t \right) \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{V})$$

上式中 h_x 及び v_{2x} 、前節ノ方法ニヨリ直ニ決定セラルベシ次に式ノ形ヲ簡単ニスルタメ次ノ如キ符

號ヲ使用シシバ

$$\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+(H+h_x)A_1}} = \frac{1}{T_A}, \quad \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} = \frac{1}{T_B}$$

(V) ハ次ノ如ク變形シ

$$h+h_x = \frac{Q_0L}{gT_A} \left\{ 1 - \cos \left(\frac{T}{T_B} \right) \right\} \cos \left(\frac{t}{T_A} \right) + \frac{Q_0L}{gT_A} \times \frac{T_A}{T_B} \sin \left(\frac{T}{T_B} \right) \sin \left(\frac{t}{T_A} \right)$$

一般に $T_A = T_B + \Delta$ 时ニ

$$h+h_x = 2 \frac{Q_0L}{gT_A} \sin \left(\frac{T}{2T_B} \right) \sin \left\{ \frac{1}{T_B} \left(\frac{T}{2} + t \right) \right\} \quad \cdots \quad (VI)$$

上式中左邊 $(h+h_x)$ は π に \sim せし \sim 全量 \sim 本節ノ初ベリ處く \sim 通ニ $t_i = T+t_0 + \Delta$ リヨリ方程式(V)ノ t (即チ t_0) \sim ザニ \sim $(t-T)$ (即チ t_0-T) \sim 軸モ共ニ \sim 極モ共ニ \sim 無シ然ルニザキ

$$h_{(max)} = \frac{2Q_0L}{gT_A} \sin \left(\frac{T}{2T_B} \right) \sin \left\{ \frac{1}{T_B} \left(t - \frac{T}{2} \right) \right\} \quad \cdots \quad (VII)$$

$= \frac{2Q_0L}{gT_A} \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \frac{T}{2} \right) \sin \left\{ \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \left(t - \frac{T}{2} \right) \right\}$

此方程式ハ前節方程式(VIII)ノ變形シ做スヒトテ得シハ次ニ方程式(VIII)ニ於ケルハ最大值ヲ得ル必要ノ條件シ

$$t_{max} = \frac{1}{2} \left(\pi \sqrt{\frac{A_2L+HA_1}{gA_1}} + T \right) \quad \cdots \quad (VIII)$$

從テ方程式(VIII)ヨリ

$$t_{max} = \frac{2Q_0L}{gT_A} \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \frac{T}{2} \right) \quad \cdots \quad (IX)$$

論 説 ～～～～～～～～～～～～～～

此方程式ニ於テ T ハ一般ニ定數ナレヒモ $\log_{\alpha} \nu T$ ノ函數ト考ヘテ T ト T トノ關係ヲ見ルモ又
タ一 種ノ興味アル問題ナリ今上式ヲ T ニ關シ微分スレハ

$$\frac{dh}{dT} = \frac{-2Q_0L}{gT^2A_1} \sin\left(\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \frac{T}{2}\right) + \frac{2Q_0L}{gTA_1} \cos\left(\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \frac{T}{2}\right) \times \sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \times \frac{1}{2} = 0$$

$$\tan\left(\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \frac{T}{2}\right) = \sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \times \frac{T}{2}$$

$$T=0$$

故ニ $T=0$ ナル時 \dot{h}_{max} ハ最大値ナルヲ知ル然ルニ方程式(IX)中ニ ($T=0$)ヲ挿入セハ次ノ如クナル

Indeterminate case とみなす $\sin(\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \cdot \frac{T}{2})$ 、代入 $\sqrt{\frac{gA_1}{A_2L+HA_1}} \cdot \frac{T}{2}$ を使用する。

(XII) 方程式ハ最初よりみち一ぶノ方法トシテ論シタルモノト全ク同一ナリ
次ニ方程式(VII)ヲ微分スレバ

$\frac{dh}{dt} = v_z = \frac{2Q_0 L}{g T A_1} \sin\left(\sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \times \frac{T}{2}\right) \sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \cos\left\{\sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \left(t - \frac{T}{2}\right)\right\} \quad \dots \quad (XIII)$
 上式ニ於テ v_z の最大値 $\sqrt{\left(t - \frac{T}{2}\right)^2 + \frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}}$ が得られ、
 シ不合理ナルニヨリ次ノ如クス
 上式ニ於テ v_z の最大値 $\sqrt{\left(t - \frac{T}{2}\right)^2 + \frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}}$ が得られ、
 シ不合理ナルニヨリ次ノ如クス
 即チ

$$t_{max} = \frac{1}{2} \left(2\pi \sqrt{\frac{L A_2 + H A_1}{g A_1}} + T \right) \quad \dots \quad (XIV)$$

以上述ヘ來リタル所ニヨリテ摩擦ヲ考ヘサル場合ヘ一通り論シ終ハリタルニヨリ進シテ摩擦ヲ
考フル場合ニ付キ論セントス

第二章 摩擦ヲ考フル場合ノ如一じんぐ

第一節 フラッシュトドモニ一じんぐ於ケルノ如一じんぐ
前章第一節ト同様ニ次ノ關係ヲ得ヘシ

$$Q = Q_0 \left(1 - \frac{t}{T}\right) \quad \dots \quad (I)$$

$$A_1 v_1 = A_2 v_2 + Q \quad \dots \quad (II)$$

茲ニ所謂摩擦トハ耐水壓隧道及ヒ給水槽内流水ニ對シ之ヲ妨碍セントスル一種ノ力ヲ意味スル
カ故ニ其摩擦力ハ水流ノ方向ト反對ノ方向ナルト明カナリ從テ此摩擦ニ起因スル水頭ハ負號
(Negative sign) ナルロト明カナリ故ニ前章第一節方程式(III)ト同様リ

$$\frac{L}{g} \frac{dv_1}{dt} + H + 2y_h \frac{dv_2}{dt} = -2y_h$$

1618

上式中 $h r_1$ 及 $h r_2$ ハ夫々耐水壓隧道及ヒ給水槽内摩擦水頭ヲ示ス而シテ摩擦水頭ハ一般ニ次ノ方程式ヲ以テ示サル、カ故ニ

上式中

p=隧道ノ周邊

v_1 =隧道內流水速度

卷之三

今 hr_1 は相當スル摩擦力ヲ F_{r1} ヲ以テ示セ。

R_r=wA_rh_r
(w>已掲セル通リ水重)

$$\frac{I_p}{2Aq} = K_1 \text{ - 假定 } x > 0$$

上式中 v^2 の存在を微分方程式解法ヲ非常ニ面倒ニスル因子タルヲ以テ次ノ如キ Parametric method.

ヲ
使
用
ス

(VII) 式中 λ_1 ハ後來述フル方法ニヨリテ定メラル、定數ナリト考フルヲ以テ結局 v_1 ノ一次函數ト做スコトヲ得次ニ v_1 ハ $\frac{v_0}{2}$ ト零速度トノ間ニ横ハル速度ナリト考フルヲ以テ摩擦水頭ニ原因スル勢力損耗ノ總和ハ次ノ如クスルコトヲ得ヘシ

E_{r_1} ハ (VI) 及ヒ (VII) 方程式ノ孰レニテモ示シ得ルヲ以テ勢力モ亦タ別々ノ現ハシ方アリ之等ハ夫々 E_a 及ヒ E_b ヲ以テ示セハ

$$E_a = \int_0^{\eta_{\max}} w A_i K_i v_i^2 dv$$

$$= w A_1 K_1 \frac{v_{max}^3}{3}$$

$$E_b = \int_0^{v_{max}} w A_i \lambda_i v_i dv_i$$

$$= w A_1 \lambda_1 \frac{v_{max}^2}{2}$$

然ルニ孰レノ現ハシ方ニシテモ、ナラサル（カラサルカ故ニ

$$wA_1K_1 \frac{v_{max}^3}{3} = wA_1\lambda_1 \frac{v_{max}^2}{2}$$

論説

同理二三九

序二ノ定メ方ハ圖引的ニモ求メ得レトモ餘リ管々シケレハ省略ス

(III) 方程式ヨリ及ヒ (X) (XI)

$$\frac{L}{g} \frac{dp_1}{dt} + \frac{H + \Sigma h}{g} \frac{dp_2}{dt} = -h - \lambda_1 v_1 - \lambda_2 v_2 \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (IX)$$

$$-v_1 = -\frac{A_2}{A_1} v_2 - \frac{Q}{A_1}$$

$$-v_1 = -\frac{A_2}{A_1} \frac{dh}{dt} + O\left(\frac{T-t}{TA_1}\right)$$

$$A_1 \frac{dv_1}{dt} = A_2 \frac{dv_2}{dt} - \frac{Q_0}{T}$$

三

$$\frac{dv_1}{dt} = \frac{A_2}{A_1} \frac{\partial^2 h}{\partial t^2} - \frac{Q_0}{A_1 T} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XIV})$$

(XII) 方程式中ニ v_1 及ヒ $\frac{q}{Lvp}$ ノ値ヲ置キ換フレハ

$$\left(1 + \frac{H + \Sigma h}{L} \times \frac{A_1}{A_2}\right) \frac{d^2 h}{dt^2} + \left(\lambda_2 \frac{A_1}{A_2} + \lambda_1\right) \frac{g}{L} \frac{dh}{dt} + \frac{A_1}{A_2} \frac{g}{L} h + \left\{ \lambda_1 (T-t) - \frac{L}{g} \right\} \times \frac{Q(t)}{A_2 TL} = 0 \quad \dots \quad (\text{XV})$$

上式中ニ於テ $\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y}$ ノ省略スレバ微分方程式ノ解法ヲ簡單ニスルコトヲ得ヘシ且ツ次ノ如キ記號ヲ使用スレバ

$$K_1 = 1 + \frac{HA_1}{LA_2}$$

$$K_2 = \frac{g}{L} \left(i_1 + i_2 \frac{A_1}{A_2} \right)$$

$$K_3 = \frac{A_1}{A_2} \frac{g}{L}$$

$$K_4 = \frac{i_1 Q_0 g}{TA_2 L}$$

$$K_5 = \frac{Q_0}{A_2 T} - \frac{i_1 Q_0 g}{LA_2}$$

$$K_1 \frac{d^2 h}{dt^2} + K_2 \frac{dh}{dt} + K_3 h = K_4 t + K_5 \dots \quad (\text{XVII})$$

此微分方程式へ Particular integration に就きテハ次ノ解法 Correlative method ノ使用ス

$$h_p = mt + n \dots \quad (\text{XVIII})$$

m 及ヒ n ハ後ニテ定メハルヘキ未知数ナリ而シテ (XVIII) 方程當ニア

$$\left. \begin{array}{l} \frac{dh}{dt} = m \\ \frac{d^2 h}{dt^2} = 0 \end{array} \right\} \dots \quad (\text{XVIII}_a)$$

(XVII) (XVIII) 及ニ (XVIII_a) ノニ

$$(K_3 m - K_4)t + (K_2 m + K_3 n - K_5) = 0 \dots \quad (\text{XIX})$$

上式カヘ如何ナル値ニ對シテモ満足セラヘキタベリ

1622

從
子

スクリンテ m 及ヒ n ハ上式ヨリ求メラルヘシ

$$m = \frac{K}{K_3}$$

$$n = \frac{K_3}{K_2} - \frac{K_2 K_4}{K_2^2}$$

$$= \frac{K_3 K_5 - K_2 K_4}{K_3^2}$$

故ニ(XVIII)方程式ハ次ノ如クナル

3.3 Complementary function

$$K_1 \frac{d^2 h}{dt^2} + K_2 \frac{dh}{dt} + K_3 h = 0$$

$$(K_1 D^2 + K_2 D + K_3)h = 0$$

$$\rho = \frac{-K_2 \pm \sqrt{K_2^2 - 4K_1K_3}}{2K_1}$$

$$n = n_p + n_c$$

最後二總合解法 (Total solution) 6

然ルニ (XXII) 方程式ニ於テ $(K_2^2 - 4K_1K_3) \geqq 0$ ノ如何ニヨリテ三種ノ場合カ起ル筈ナリ今各別ニ之ヲ吟味スレバ

$$K_2 > \sqrt{4K_1 K_3}$$

及ヒ

散

$$h = h_p + Ae^{-\alpha t} + Be^{-\beta t} \dots$$

上式ハ上下運動即チ振動 (Oscillatory motion) ハアラサルコト明カナリ但シ一種ノ漸減運動 (Damped

$$4K_1K_3 \neq 0 \quad \rho = -K_2$$

第二ノ場合

四

上式を前段同様ナリ(第四圖(2)參照)

$$K_2 < \sqrt{4K_1K_3} \quad \text{and} \quad \rho = -K_2 \pm i\sqrt{4K_1K_3 - K_2^2}$$

二二

卷一

上式ハ一種ノ波動ヲ示ス但シ e^{-kx} ナル Factors ノタメニ漸減波動トナル(第四圖(3)参照)

前章第二節ト同様ニ次ノ關係力成立スヘシ

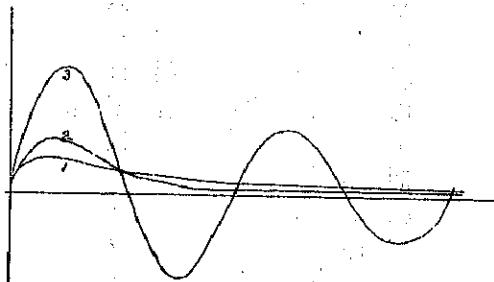
第二節 せこんどすでリジニ於ケルモリジんぐ

$$t = T + t_1, \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots$$

論說

1624

第四圖



本章第一節(XII)方程式と同様、 v_1 、 v_2 の微分方程式を得くシ
 $\frac{L}{g} \frac{dv_1}{dt} + \frac{H}{g} \frac{dv_2}{dt} = -h_1 - h_r - \lambda_1 v_1 - \lambda_2 v_2 \quad \dots \dots \dots \quad (\text{III})$
 但し上式より省略法となる $\frac{\Sigma h}{g} \frac{dv_2}{dt}$ を略セリ

前章第11節と同様、

$$A_1 v_1 = A_2 v_2$$

$$\frac{dv_1}{dt_1} = \frac{A_2}{A_1} \frac{dv_2}{dt_1}$$

$$= \frac{A_2}{A_1} \frac{d^2 h}{dt_1^2} \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{IV})$$

方程式(III)及(IV)より次の關係を得

$$\left(1 + \frac{HA_1}{LA_2}\right) \frac{d^2 h_1}{dt_1^2} + \left(\lambda_2 \frac{A_1}{A_2} + \lambda_1\right) \frac{g}{L} \frac{dh_1}{dt_1} + \frac{A_1}{A_2} \frac{g}{L} h_1 + \frac{A_1}{A_2} \frac{g}{L} h_r = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{V})$$

$$\frac{L}{g} \left(1 + \frac{HA_1}{LA_2}\right) = a_0$$

$$\left(\lambda_2 \frac{A_1}{A_2} + \lambda_1\right) = a_1$$

+ 恒定セリ

$$\frac{A_1}{A_2} = a_2$$

$$a_0 \frac{d^2 h_1}{dt_1^2} + a_1 \frac{dh_1}{dt_1} + a_2 h_1 + a_2 h_r = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{VI})$$

此微分方程式ノ Particular integration ハ上式第四項ヲ第三項係數ニテ除シ得

$$h_p = \frac{c_2}{c_2} h_{\overline{p}}$$

$$\therefore x_1 = \dots = x_n = \dots = x_q = \dots$$

The Compelling Image

$$a_0 \frac{du}{dt_1^2} + a_1 \frac{du}{dt_1} + a_2 h_1 = 0$$

四
七

故二總合解法

$$k_1 = k_2 + k_3$$

$$\equiv -\lambda_T + A e^{\rho_1 t_1} + B e^{\rho_2 t_1}$$

ノ如何ニヨリテ三種ノ場合ヲ生ス

然ルニ方程式(VII)ニ於テ $\sqrt{a_1^2 - 4a_0a_2}$ $\text{N} \neq 0$ ノ如何ニヨリテ二種ノ場合ヲ生ス
第一ノ場合

即チ

$$I_c = Ae^{(-m+n)t_1} + Be^{(-m-n)t_1}$$

$$\rho_2 = -m - n$$

$$h_1 = h_p + h_c \neq 0 \quad \text{if} \quad m = 0 \quad (\Sigma)$$

論說

1626

A 及 B ナル微分定數ヲ見出スル $\therefore t_1=0, h_1=0, \frac{dh_1}{dt_1}=v_{2T}$ ナル條件ヲ應用セハ可ナリ (v_{2T} ハ前章參照即チ)

$$A = \frac{v_{2T} + (m+n)h_T}{2n}$$

$$B = -\frac{v_{2T} + (n-m)h_T}{2n}$$

故に

$$h_1 = -h_T + \frac{e^{-mt_1}}{2n} \left[\{v_{2T} + (m+n)h_T\} e^{mt_1} + \{-v_{2T} + (n-m)h_T\} e^{-mt_1} \right] \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XII})$$

第二ノ場合

即チ

$$\alpha_1^2 - 4\alpha_0\alpha_2 = 0 \quad \therefore \quad \rho_1 = \rho_2 = -m$$

$$h_0 = Ae^{-mt_1} + Bh_1 e^{-mt_1}$$

$$h_1 = h_p + h_c + \lambda \quad \text{if } m =$$

$$h_p = -h_T + e^{-mt_1} (A + Bh_1) \quad \dots \quad (\text{XII})$$

A 及 B ナル微分定數ハ前段同様ノ方法ニ依リ求メラ

$$A = h_T$$

$$B = v_{2T} + mh_T$$

之等ヲ方程式(XII)ニ挿入スル

$$h_1 = h_T (e^{-mt_1} - 1) + (v_{2T} + mh_T) t_1 e^{-mt_1} \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XII})$$

第三ノ場合

$$\alpha_1^2 - 4\alpha_0\alpha_2 < 0 \quad \therefore \quad \rho_1 = -m + im$$

$$\rho_2 = -m - im$$

上式ニ於テ

$$m = \frac{\alpha_1}{2\alpha_0}, \quad n = \sqrt{\frac{\alpha_2}{\alpha_0} - \left(\frac{\alpha_1}{2\alpha_0}\right)^2}$$

即チ

$$h_c = e^{-mt_1} (A e^{int_1} + B e^{int_1})$$

or

$$h_c = h_p + h_e \quad \text{if } m =$$

$$\tilde{h}_t = -h_p + e^{-mt_1} \left[\left\{ C_1 \cos(nt_1) + C_2 \sin(nt_1) \right\} \right]$$

前段ト同法ニテ C_1 及ヒ C_2 ナル積分定數ヲ得シ

即チ

$$C_1 = h_p$$

$$C_2 = \frac{v_{2x} + mh_x}{n}$$

故ニ

$$h_t = -h_p + \left\{ h_p \cos(nt_1) + \frac{v_{2x} + mh_x}{n} \sin(nt_1) \right\} e^{-mt_1}$$

$$\text{or} \quad h_t + h_p = \left\{ h_p \cos(nt_1) + \frac{v_{2x} + mh_x}{n} \sin(nt_1) \right\} e^{-mt_1} \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XIV})$$

$$\text{or} \quad h_{total} = \left\{ h_p \cos(nt_1) + \frac{v_{2x} + mh_x}{n} \sin(nt_1) \right\} e^{-mt_1} \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XV})$$

上式ハ時間ノ函數トシテ現ハシタヌキ一シニシニハ高ヲ示ス而ウ e^{-mt_1} ナル因子ノタヌニ漸減波動ヲ現ハスモノトス
オレジンガノ最大高ハ $\frac{dh}{dt} = 0$ ハ條件ニアリ得ラズシムト

$$\begin{aligned} \frac{dh}{dt} &= -me^{-mt_1} \left\{ h_p \cos(nt_1) + \frac{v_{2x} + mh_x}{n} \sin(nt_1) \right\} \\ &+ e^{-mt_1} \left\{ -h_p n \sin(nt_1) + (v_{2x} + mh_x) \cos(nt_1) \right\} = 0 \end{aligned}$$

1628

$$\text{on } \frac{\tan(\eta t_{max})}{m + \frac{h_2}{v_{2T}}(m^2 + n^2)} = \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XVI})$$

水車閉鎖時 (Closing time) カ比較的小ナルトキ即チ $T < 10^{33}$ ナルトキベ (XVI) 方程式ハ多少簡単トナ

ル

水車ヲ通過スル水量ハ上圖ニ示ス如ク時間ノ一次函數ノ如ク變化ス
ルモノトスレハ T ナル閉鎖時間中ニ給水槽ニ殘留スル水量ハ大凡ソ

次ノ如キ關係ヲ有スヘシ

$$\frac{Q_0}{2} \times T = A_2 h_T$$

即チ

$$h_T = \frac{Q_0 T}{2 A_2}$$

次ニ Q_0 ナル水量ハ閉鎖時間ノ終ハリニ於テハ給水槽以外ニハ全ク流
出セサルニヨリ次ノ關係アリ

$$v_2 A_2 = Q_0$$

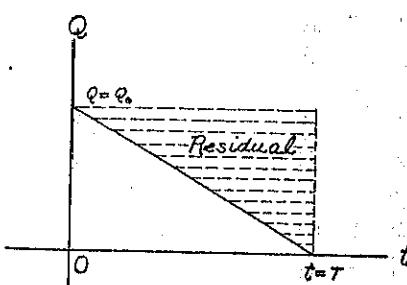
$$v_{2T} A_2 = Q_0$$

或ハ

$$Q_0 = \frac{Q_0}{A_2}$$

以上求メ得タル h_T 及ヒ v_{2T} ノ値ヲ (XVI) 方程式中ニ挿入スレバ

$$\tan(\eta t_{max}) = \frac{m + \frac{h_2}{T}(m^2 + n^2)}{m + \frac{Q_0}{T}(m^2 + n^2)} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XVII})$$



(XVI) 及 (XVII) 方程式より $\max_{\alpha, \beta}$ の値ヲ發見シ之ヲ (XV) 式ニ挿入スレハさへじんぐノ最大値ヲ得ヘシ

次ニ(四)方程式ヲニ付キ微分スレハ

次ニ水車閉鎖時間カ非常ニ小ナルトキ即チ $T_{\text{閉}}^0$ ナルトキハ尙一層簡單ナル關係ヲ得ヘシ
 m^2 及ヒ n^2 ナル値ハ省略シテ差支ナキ程 m 及ヒ n の値ハ小ナルヲ以テ
ナル値ハ $\frac{m}{n}$ ニ比シテ省略シテ可ナリ

$$tan(n t_{\max}) = \frac{n}{m + \frac{h_T}{v_{2T}}(m^2 + n^2)}$$

尙又(25) 方程式ハ次ノ如ク縮小セラルヘシ

方程式ヨリ

$$\sin(\alpha_{\text{max}}) = \sqrt{\frac{n}{m^2 + n^2}}$$

論說しんぶる、さーじんぐ、たわく

上式ヲ(※)方程式ニ挿入スレバ

上式中 $\frac{H_A}{LA} \equiv 0$ と置シテ差支ナシ然ルトキガ

以上ハ T ナル閉鎖時間カ非常ニ小ナル場合ニ付キテ省略法ヲ論述シタルモノナルカ T カ比較的大ナル場合例ヘハ $T > 10^{\text{sec}}$ ナル場合ヲモ併セテ論述スルコト、セン

$$h = \left\{ h_T \cos(nt_1) + \frac{v_{2T} + m h_T}{n} \sin(nt_1) \right\} e^{-nt_1}$$

第一章第一節 方程式(一)ヨリ

$$h_r = \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin^2 \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2 + HA_1}} \frac{T}{2} \right)$$

第一章第一節 方程式(キリ) ヨリ

$$v_{2x} = \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \sin\left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \frac{T}{2}\right) \cos\left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \frac{T}{2}\right)$$

本節(VII)方程式

$$\begin{aligned} m &= \frac{a_1}{2a_0}, & n &= \sqrt{\frac{a_2}{a_0} \cdot \left(\frac{a_1}{2a_0}\right)^2} \\ &\cong \sqrt{\frac{a_2}{a_0}} \\ &= \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \end{aligned}$$

式ノ形ヲ簡單ニスルタゞ次ノ如ク假定ス

$$\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} T = a, \quad \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} t_1 = X$$

以上列舉セル關係式ノ(XV)式ニ應用ス

$$\begin{aligned} h &= \frac{2Q_0L}{gTA_1} \left\{ \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos X + \left(\sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} + \frac{mT}{a} \sin^2 \frac{\alpha}{2} \right) \sin X \right\} e^{-mt_1} \\ &= \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin \frac{\alpha}{2} \left\{ \sin \left(\frac{\alpha}{2} + X \right) + \left(\frac{mT}{a} \sin \frac{\alpha}{2} \right) \sin X \right\} e^{-mt_1} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XXXIII}) \end{aligned}$$

上式ニ於テ sX 及 m ト覗ク實際ノ値ヲ當テ等シス

$$\begin{aligned} h &= \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \frac{T}{2} \right) \left[\sin \left\{ \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \left(\frac{T}{2} + t_1 \right) \right\} e^{-mt_1} \dots \dots \dots \quad (\text{XXXIII}_a) \right. \\ &\quad \left. + \frac{\lambda_1}{2} \sqrt{\frac{gA_2}{LA_1}} \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \frac{T}{2} \right) \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} t_1 \right) \right] e^{-mt_1} \dots \dots \quad (\text{XXXIII}_b) \end{aligned}$$

1632

上式運算中 $\frac{HA_1}{LA_2} \cong 0$ 及 $\lambda_2 \frac{A_1}{A_2} \cong 0$ の假定を々々 λ_2 と記憶スルヲ要ス
本節(E)式ヨリ

$$t_0 = t - T$$

此關係ヲ (XXIIIa) 式ニ應用シテ、

$$h = \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin\left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \frac{T}{2}\right) \left[\sin\left\{\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}}\left(t - \frac{T}{2}\right)\right\} + \frac{\lambda_1}{2} \sqrt{\frac{gA_2}{LA_1}} \sin\left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \frac{T}{2}\right) \sin\left\{\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}}\left(t - T\right)\right\} \right] e^{-m_0(t-T)}, \dots \quad (\text{XXIV})$$

上式中第一項ハ波動ニ對シテハ其影響甚々微弱ニシテ省略スルモ差支ナキヲ以テ次ノ如ク簡単ナル形トナスシ

$$h = \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin\left\{\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}} \frac{T}{2}\right\} \sin\left\{\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2}}\left(t - \frac{T}{2}\right)\right\} e^{-m_0(t-T)}, \dots \quad (\text{XXIVa})$$

本節(XVI)同ニ

$$\tan(m_1 \max) = \frac{n}{m + \frac{h_0}{v_{2T}}(m^2 + n^2)}$$

然ルニ

$$\begin{aligned} m^2 + n^2 &= \frac{a_0}{a_0} \\ &= \frac{gA_1}{LA_2 + HA_1} \\ &\cong \frac{gA_1}{LA_2} \end{aligned}$$

(XVI) 依テ $\sqrt{m^2 + n^2}$ 及 $n h_T$ 及 $n v_{2T}$ 等の對ス實值ヲ入レ換ヘンバ

$$\tan(\eta t_{1, \max}) = \frac{n}{m + \sqrt{\frac{g A_1}{L A_2}} \tan\left(\sqrt{\frac{g A_1}{L A_2}} \times \frac{T}{2}\right)} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (\text{XXV})$$

以下少シク九州水力電氣株式會社給水槽耐水壓隧道ノ例ニ付キ應用問題ヲ述フルコト、セシム

$$A_1 = 175.0 \text{ 平方尺}$$

$$L = 1710.0 \text{ 尺}$$

$$Q_0 = 1000.0 \text{ 秒立方尺}$$

$$v_0 = 5.7 \text{ 秒尺}$$

$$A_2 = 7000.0 \text{ 平方尺}$$

$$H = 15.0 \text{ 尺}$$

$$T = 3.0 \text{ 秒}$$

I. Theoretical surging height due to sudden stoppage.

$$h = Q_0 \sqrt{\frac{L}{g A_1 A_2}} \quad (\text{by primitive method})$$

$$= 1000 \sqrt{\frac{1710}{3.22 \times 175 \times 7000}}$$

$$= 6.587$$

モーピングノ變化ノ有様ヲ探究スニリ、First stage ノ研究必要ナントヤ單リモーピングノ最大値ヲ知ルリハ一般ニ Second stage 式ケリテ充分ナルヲ以テ以下例題ハ凡テ Second stage 式ケリ止メン
ルベ

II. Surging in second stage, not taking frictional resistances into consideration.

第 1 章第 11 節 (IX) 式 用 =

$$\begin{aligned} h_{max} &= \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin \left(\sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \times \frac{T}{2} \right) \\ &= \frac{2 \times 1000 \times 1710}{32.2 \times 3 \times 175} \sin \left(\sqrt{\frac{32.2 \times 175}{1710 \times 7000 + 15 \times 175}} \times 1.5 \right) \\ &= " \quad \times \sin (0.0326) \\ &= " \quad \times \sin (1^\circ 52') \\ &= \frac{22800}{112.7} \times 0.0326 \\ &= 6.59 \end{aligned}$$

以上計算より h_{max} の次に t_{max} 並に題の甲へと

$$\begin{aligned} t_{max} &= \frac{1}{2} \left(\pi \sqrt{\frac{LA_2+HA_1}{gA_1}} + T \right) \\ &= 73.7 \text{ or } 74 \text{ sec.} \end{aligned}$$

第一章第 11 節 (X) 式 用 =

$$\begin{aligned} \left. h_{max} \right|_{limit T=0} &= \frac{Q_0L}{gA_1} \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2+HA_1}} \\ &= \frac{1000 \times 1710}{\sqrt{32.2 \times 175} \sqrt{1710 \times 7000 + 15 \times 175}} \\ &= 6.585 \end{aligned}$$

之に相當する時間 =

$$t_{max} = \frac{1}{2} \left(\pi \sqrt{\frac{LA_2 + HA_1}{gA_1}} \right)$$

$$= 72.2 \text{ or } 72^{\text{sec.}}$$

T とリテラル 大きな任意時間 t 節とし、次へ表は第 1 章第 11 節 (VII) のと

$$\begin{aligned} h &= \frac{2Q_0L}{gTA_1} \sin \left\{ \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2 + HA_1}} - \frac{T}{2} \right\} \sin \left\{ \sqrt{\frac{gA_1}{LA_2 + HA_1}} \left(t - \frac{T}{2} \right) \right\} \\ &= \frac{2 \times 1000 \times 1710}{32.2 \times 3 \times 175} \sin \left(\sqrt{\frac{32.2 \times 175}{1710 \times 7000 + 15 \times 175}} 1.5 \right) \times \sin \left\{ \sqrt{\frac{32.2 \times 175}{1710 \times 7000 + 15 \times 175}} (t - 1.5) \right\} \\ &\equiv \frac{22800}{112.7} \times 0.0326 \sin \left(\frac{t - 1.5}{46} \right) \\ &= 6.59 \sin \left(\frac{t - 1.5}{46} \right) \end{aligned}$$

$$h = 1.305 \text{ at } t = 0$$

$$\begin{aligned} t &= 10.7 \text{ sec.} \\ &= 2.563 \\ &= 3.716 \\ &= 4.666 \\ &= 5.496 \\ &= 6.109 \\ &= 6.478 \\ &= 6.583 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} h &= 19.9 \\ &= 29.1 \\ &= 38.3 \\ &= 47.5 \\ &= 56.7 \\ &= 65.9 \\ &= 75.1 \end{aligned}$$

1636

次 = 第 1 漢第 11 節(XII) 計 算 =

$$v_2 = \frac{2Q_0 L}{g T A_1} \sin \left\{ \sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \left(t - \frac{T}{2} \right) \right\} \sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \cos \left\{ \sqrt{\frac{g A_1}{L A_2 + H A_1}} \left(t - \frac{T}{2} \right) \right\}$$

$$= 0.143 \cos \left(\frac{t - 1.5}{46} \right)$$

$$v_2 = 0.140 \text{ ft/sec.}$$

$$= 0.118$$

$$= 0.079$$

$$= 0.026$$

$$= 0$$

III. Surging in second stage, taking frictional resistances into consideration.

第 11 漢第 11 節 =

$$a_0 = \frac{L}{g} \left(1 + \frac{H A_1}{L A_2} \right)$$

$$= \frac{1710}{32.2} \left(1 + \frac{15 \times 175}{1710 \times 7000} \right)$$

$$= 53.1133$$

$$a_i = \left(\lambda_2 \frac{A_1}{A_2} + \lambda_1 \right) \quad (\lambda_2, \lambda_1 \rightarrow \text{以下算出})$$

$$= \left(0.0000033 \times \frac{175}{7000} + 0.08072 \right)$$

$$\approx 0.08072$$

$$a_2 = \frac{A_1}{A_2}$$

$$= -\frac{175}{7000}$$

$$= 0.025$$

$$l_1 = \frac{2}{3} \Sigma L \frac{4}{d} \frac{v_1}{2g}$$

$$= \frac{2}{3} \times 0.003 \times 1710 \times \frac{4}{15} \times \frac{57}{64.4} \\ = 0.08072$$

$$l_2 = \frac{2}{3} \Sigma H \times \frac{P}{A_2} \times \frac{v_2}{2g} \\ = \frac{2}{3} \times 0.003 \times 15 \times \frac{350}{7000} \times \frac{1000}{7000} \times \frac{1}{64.4} \\ = 0.0000033$$

$$m = -\frac{a_1}{2a_0}$$

$$= \frac{0.08072}{2 \times 53.1133} \\ = 0.0007597$$

$$n = \sqrt{\frac{a_2}{a_0} - \left(\frac{a_1}{2a_0}\right)^2} \\ \cong \sqrt{\frac{0.025}{53.1133} - (0.0007597)^2}$$

1638

第11章第11節(XVII)簡略

$$\cong 0.0216$$

$$\tan(n t_{1\max}) = \frac{n}{m + \frac{T}{2} (m^2 + n^2)}$$

$$= \frac{0.0216}{0.0007597 + 1.5 \times \frac{1}{40 \times 53}}$$

$$上式 \pm m^2 + n^2 \cong \frac{a_2}{a_0} \rightarrow \text{ナニヤリ}$$

$$= 14.7219$$

$$n t_{1\max} = \tan^{-1} 14.7219$$

$$\cong 1.5041$$

$$t_{1\max} = \frac{1.5041}{0.0216}$$

$$\cong 69.6$$

$$mt_1 = 0.0007597 \times 70$$

$$= 0.053179$$

$$\cos(n t_{1\max}) = \frac{1}{\sqrt{1 + (14.7219)^2}}$$

$$= 0.06627$$

故に

故に

$$\sin(n t_{1 \max}) = \frac{14.722}{\sqrt{1 + (14.722)^2}}$$

$$= 0.97563$$

第11章第11節(XV) 振動

$$\begin{aligned}
 h &= \left[h_x \cos(n t_{1 \max}) + \frac{v_{2x} + m h_x}{n} \sin(n t_{1 \max}) \right] e^{-mt_1} \\
 &= \left\{ 0.214 \times 0.06627 + \frac{0.143 + 0}{0.0216} \times 0.9756 \right\} e^{-mt_1} \\
 &= 6.4597 \times e^{-mt_1} \\
 &= \frac{6.4597}{e^{mt_1}} \\
 &= \frac{6.4597}{e^{0.053179}} \\
 &= \frac{6.4597}{1.0546} \\
 &= 6.12
 \end{aligned}$$

第11章第11節(1) 振動

$$\begin{aligned}
 t_{max} &= T + t_{1 \max} \\
 &= 3 + 69.6 \\
 &= 72.6
 \end{aligned}$$

以上説述セル所ノモヘバ由トシテ Gate closing ヘ問題リ關シテ論セラバタルカ尙此外 Gate opening ノ場合ニ關シテ論セサルバカラサルカ實際問題リ於テバ比較的緊要ナラスト信ス尙ホ此外餘水

1640

吐ヲ有スル給水槽ニ對スルさーじんぐノ關係換言スレハさーじんぐノ起ル給水槽ノ餘氷吐ハ如
何ニ決定スヘキヤノ問題アレトモ之等ハ後日更ニ稿ヲ改メテ説述スル機ヲ待タント欲ス(完)