降水量予測の精度向上のための位置誤差修正法 に基づくレーダーデータ同化システムの開発 DEVELOPMENT OF A RADAR DATA ASSIMILATION SYSTEM BASED ON THE PHASE-CORRECTING METHOD FOR BETTER RAINFALL FORECASTS

吉野 純¹・野村 俊夫²・安田 孝志³ Jun YOSHINO, Toshio NOMURA and Takashi YASUDA

¹正会員 理博 岐阜大学助教 工学研究科環境エネルギーシステム専攻 (〒501-1193 岐阜市柳戸1-1) ²正会員 工修 滋賀県南部振興局甲賀県事務所 環境農政部環境課(〒528-8511 甲賀市水口町水口6200) ³フェロー 工博 岐阜大学教授 工学研究科環境エネルギーシステム専攻 (〒501-1193 岐阜市柳戸1-1)

In this study, a radar data assimilation system for the mesoscale meteorological model PSU/NCAR MM5 is developed in order to improve the accuracy of intense rainfall forecasts. The assimilation system using the template matching technique and the CIP advection scheme has much advantage in terms of its accuracy, simplicity and computational cost, and enables us to nudge the model moisture and microphysics fields toward the radar data distributions by the intermittent advective corrections so that the similarity index between simulated and observed rainfalls becomes maximum. The investigation based on the numerous MM5 simulations indicates that the accuracy of rainfall forecast with advective corrections is quite higher than that without advective corrections, and this technique is quite useful for the improvement of intense rainfall forecasts.

Key Words : precipitation forecast, mesoscale meteorological model, radar data assimilation system

1. はじめに

2008年の夏季は、短時間かつ局地的に発生するいわゆる「ゲリラ豪雨」による被害が、日本列島各地で頻発し、 社会問題化した. IPCC第4次報告書にも記載された地球 温暖化を考慮した100年後の将来気候シミュレーション によると¹⁾、今後、年平均降水量には大きな変化は生じ ないものの、このような「ゲリラ豪雨」による災害の頻 度は平均的に増加するものと予測されている.

今後も頻発するであろうゲリラ豪雨に対して,もし, 任意の地点に対して,ピンポイントに1時間単位で短期 予報(およそ24時間先まで)が可能となれば,降雨から 災害発生までの時間が短い中小河川の洪水氾濫,低平地 の内水氾濫,がけ崩れなどに対して,予測降水量の情報 を基にした現実的なハザードマップ(リアルタイムリス クマップ)の作成が可能になる.これまでの気象レー ダーに基づく運動学的手法による短時間降水予測(およ そ6時間先まで)では²⁾,十分なリードタイムを確保する ことができず,効果的な対策を講ずるには絶対的な時間 不足であった.この気象レーダーに基づく予測情報に加 えて、力学的予測手法の一種である「メソ気象モデル」 による予測降水量の情報を併用することによって、単な る避難対策(ソフト対策)に留まらず、防災・減災のた めの事前の様々な応急的対策(ハード対策)を、十分に 長いリードタイムを確保した上で実現可能になると期待 される.よって、「メソ気象モデル」の精度向上に関す る多角的視点による検討は、水工学分野の諸問題解決の ためにも不可欠となる.

そのような背景の中,筆者らは,気象庁RSM-GPV (20kmメッシュ)を初期値・境界値としてメソ気象モ デルPSU/NCAR MM5 (2kmメッシュ)に基づく36時間 予報を2005年6月よりリアルタイムで実施している.こ れまでに蓄積された予測結果に対する詳細な精度検証³⁾ によると,風向・風速,気温,相対湿度については,時 間単位の変化をほぼ正確に予測できているのに対して, 降水量については相対的に精度が低く,特に夏季の局地 豪雨の精度は実用面で不十分であり,入力値として使用 している気象庁RSM-GPVに大きな誤差が含まれている 可能性が指摘された.また,2005年6月~2006年5月の1 年間に岐阜県の9観測点で20mm/h超の降雨が記録された 事象全29例に着目し,降水量の予測精度について検討し



図-1 岐阜大学局地気象予報システムによる予測降水量 (24時間先)の分類毎の平均画像一致度 $R_1 \ge R_2$.

た結果,殆どが過小評価であり,降水量のピークに時間 的なずれが生じていることが明らかとなった.現在一般 に使われているメソ気象モデルによる予測計算において は,観測情報の不備のためにcold start mode(初期におけ る雲微物理量をゼロ設定とする手法)に因っているが, これによる誤差拡大を解消するためには,単にモデルの 高解像度化のみならず,雲微物理量(水蒸気,雲水,雲 氷,雨水,雪の各混合比)の初期値に対し,より高精度 なデータ同化を施すことが不可欠であると考えられる. これまでにより高度な物理的データ同化手法^{4,5}が幾つ か提案されているが,特に,雲微物理量の同化に関する

問題や、その莫大な計算コストに関する問題など、依然 として検討の余地が残されている.

そこで本研究では、リアルタイムに入手可能な気象庁 全国合成レーダー画像を用いて雲微物理量の初期値化を 施し、更に、予測計算のリードタイム期間中にも入手可 能なレーダー画像を取り込むことでその位置誤差を逐次 解消できる簡便なレーダーデータ同化システムを開発し、 その有用性を検証する.

2. 位置誤差評価手法

本研究のレーダーデータ同化システムは、従来のより 高度なデータ同化手法^{4,5}と比べて非物理的要素が強い 手法であるが、その簡便さにゆえに安価で経済的であり、 現業予報への適用を意識した手法となっている.このシ ステムでは、メソ気象モデルにより予測された降水量分 布中に存在する位置誤差を最小化することを基礎として おり、その位置誤差を評価する際には、画像一致度を指 標として導入している.ここでは、その画像一致度につ いて解説し、過去のメソ気象モデルによる降水予測事例 から位置誤差の特性についての考察を行う.

(1) 画像一致度について

2つの画像信号の類似性を客観的に評価する指標として、画像一致度Rがある⁶. ここで、メソ気象<u>モデ</u>ルによる降水量をsim[i, j](画像平均の降水量をsim)とし、レーダ<u>一観</u>測による降水量をobs[i, j](画像平均の降水量をobs)として、画像サイズをどちらもN、

Mとした時,画像一致度Rは,

$$R = \frac{\sum_{j=0}^{N-1} \sum_{i=0}^{M-1} (sim[i, j] - \overline{sim}) (obs[i, j] - \overline{obs})}{\sqrt{\sum_{j=0}^{N-1} \sum_{i=0}^{M-1} (sim[i, j] - \overline{sim})^2} \sqrt{\sum_{j=0}^{N-1} \sum_{i=0}^{M-1} (obs[i, j] - \overline{obs})^2}}$$
(1)

となる.ここで、[i, j]は画像中の座標を意味する.画像一致度Rは-1から1の間の値をとり、一般的に1に近いほど2つの画像が一致していることを意味する.2つの画像中の濃淡に位置的・形状的なずれが生じている時には画像一致度Rを低下させることになる.つまり、メン気象モデルにより予測された降水量に対して、降水域の位置や形状の再現性を客観的に評価するのに適した指標であると言える.

(2) 過去の予測事例の位置誤差特性

ここでは,岐阜大学局地気象予報システム³⁾による降 水量予測画像(18kmメッシュ)と同時刻の気象庁全国 合成レーダーによる降水量観測画像(1kmメッシュ)を 用いて画像一致度を評価する. 観測画像は, 予測画像の 空間解像度に合わせて内挿処理が施されている(計79× 79格子). 岐阜市にて比較的強い降水を観測した2005年 11月から2006年10月までの1年間の計25例の降水事象に ついて、季節と気圧配置に応じて計7種類に分類化(春 の低気圧、梅雨、夏の雷雨、台風、秋の低気圧、冬の低 気圧、西高東低)し、それぞれの平均的な画像一致度 R を算出した. ここでは, 前述の画像一致度R につい て、降水量の観測画像と降水画像の数値をそのまま比較 した場合 (R_1 :相関係数)と、予測画像と観測画像の 両者に対して、降水量5mm/h未満の場合は0とし、 5mm/h以上の場合は1とすることで、それぞれ2値化して 比較した場合(R,:関連係数)の2種類の画像一致度に ついて考察を行った.後者については、比較的強い降水 域の再現性(位置誤差)を検討するのに適している.尚, 全て初期時刻から24時間先の予測画像に対して検証を 行っている.

図-1は、降水分類毎における画像一致度を示す. R_1 の値は、0.06~0.39(平均0.27)の間をとる。冬から梅雨にかけては0.3を超えるが、夏の雷雨と秋の低気圧では R_1 が0.1を下回り、降水域の位置誤差が極めて大きいことが分かる. R_2 の値は、0~0.24(平均0.15)となり、

 R_1 に比較していずれもより低い値をとる.ただし,西 高東低の場合では、5mm/h以上の降水域が著しく少ない ため、 R_2 は0となっている. R_2 に関しても R_1 と同様 の傾向を示すことから、比較的強い降水に関しても、冬 から梅雨にかけて予測精度が高く、夏から秋にかけて予 測精度が低いと言える.また、夏の雷雨については、 $R_1 \ge R_2$ の差が小さく、弱い降水と強い降水ともに位置 誤差が大きい.また、冬や春の降水については、 $R_1 \ge R_2$ の差が比較的大きく、相対的に弱い降水の再現性は 高いと言える.

以上の結果より、現状のメソ気象モデルにおける降水 量予測には無視できない位置誤差が生じており、特に夏 季における強い降水の位置誤差が大きく、これを解消す ることが精度向上の鍵となると考えられる.

3. レーダーデータ同化システム

本研究では、前章のようなメソ気象モデル中にみられ る降水域の位置誤差を最小化することを目的として、新 しいレーダーデータ同化システムを構築した.このシス テムでは、図-2のような計算フローにより、気象庁全国 合成レーダー画像が取り込まれ、メソ気象モデル中の雲 微物理量に対して位置誤差の評価・修正が行われる.初 期値に対してだけでなく、初期値時刻から計算時刻の間 に時々刻々と入電されるレーダー画像により適宜修正を 施すことも可能であり、いわゆる「ナッジング法」に近 い4次元データ同化手法であると言える.ナッジング法 とは、予測値と観測値の間の誤差を逐次評価し(位置誤 差の評価)、人工的な外力項により予測値を観測値へと



近づける連続的データ同化手法(位置誤差の修正)の一 種である.ただし、本手法では、方程式系に直接、人工 的な外力項を加えているわけではなく(図-2),間欠的 なデータ同化を行っているため、厳密にはナッジング法 とは異なる.本手法は、気象庁の4次元変分法4などのよ うに複雑な基礎方程式系を束縛条件とするいわゆる物理 的データ同化ではなく,非物理的な同化手法であるため, その他の物理量との物理的整合性(バランス関係)は満 たされないという欠点がある.しかし、その簡便さゆえ、 安価で経済的に降水量予測の精度に直結する雲微物理量 に対してデータ同化が施せる利点がある.本手法と似た 手法については、Brewster (2003)の報告⁷によっても提 案されているが、位置誤差の評価・修正の方法に大きな 相違点があり、本研究の方が優れている.本研究では、 位置誤差ベクトルの評価には「テンプレートマッチング 法」⁹を、位置誤差の修正には「CIP移流スキーム」⁸を 使用している.以下に、それぞれの特徴を解説する.

(1) テンプレートマッチング法

ある画像の中に存在するパターンと同じものが、他の



図-3 レーダーデータ同化システムによるデータ同化過程.(a) 2006年4月11日9時JSTの気象庁レーダーによる降水量の観測画像.(b) 同時刻のメソ気象モデルによる降水量の予測画像(数値は画像一致度).(c) テンプレートマッチング法により

画像中のどの部分に存在するかを対応づける処理のこと をパターンマッチングという.パターンマッチング手法 のうち,特定のパターンをあらかじめ登録しておき,入 力画像中にそれと同じパターンが存在するかどうかを調 べ,その位置を特定する操作はテンプレートマッチング と呼ばれ,画像処理におけるマッチング問題の基本操作 としてよく用いられる⁹.

本研究で位置誤差ベクトルを各格子点で算出する際に は、予測画像中の各格子点に対して、ある広がりを持つ テンプレート領域を設定する必要がある.ここでは、対 象格子点を中心とする360km四方のテンプレート領域を 設定した.そのテンプレート領域と比較して、観測画像 中で最も画像一致度*R*が最大となる領域を探索し、閾 値(*R*=0.3)を超えて最大となる格子点が存在した場合 には、そこが本来の降水の存在するべき格子点であった として、2点間を結ぶベクトルを位置誤差ベクトルとす る.いずれの格子点においても閾値に達しなかった場合 (R < 0.3)には、近傍に類似する降水域が見つからな かったものとし、位置誤差ベクトルの成分は0とする.

(2) CIP移流スキーム

前述のテンプレートマッチング法により評価された位 置誤差ベクトルに基づき, 雲微物理量(水蒸気, 雲水, 雲氷, 雨水, 雪の各混合比)に対して誤差の移動修正を 行う.評価された位置誤差ベクトルは2次元的な分布の みからなるため, 鉛直一様な移動修正を行う.移動修正 の際には,より高精度なCIP(Cubic-Interpolated Pseudoparticle)移流スキームを用いる.これは,近年,流体計 算などでよく用いられる保存性を保証する移流スキーム の一種で,格子点間の物理量(ここでは雲微物理量)の 空間勾配を保存するよう移流計算を行うことで,数値粘 性を抑えることができる利点を持つ⁸.



図-4 各CASEにより予測された岐阜市での降水量の時系列(2006年4月11日9時JST~12日9時JST).



図-5 各CASEにより予測された降水分布の画像一致度の時系列(2006年4月11日9時JST~12日9時JST). (a) R_1 . (b) R_2 .

図-3は、本手法による一連のデータ同化過程を示して いる.まず、観測画像(図-3a)と予測画像(図-3b)から前述のテンプレートマッチング法により位置誤差ベク トル(図-3c)を算出する.その後、その移動ベクトル に基づきCIP移流スキームにより移動修正を施す(図-3d).移動修正後の降水分布の示す画像一致度 (*R*₁=0.72)は、修正前のそれ(*R*₁=0.37)と比較して、 大幅に上昇していることが分かる.この移動修正を、 レーダー画像が入電される度に適宜行うことで、上空の

雲微物理量の位置誤差拡大を抑制することが可能となる.

4. 計算設定

ここで、本研究により構築された新しいレーダーデー タ同化手法の有用性を検証するために、メソ気象モデル による複数の予測実験を実施し、比較検討を行った.事 例として、2006年4月11日の温帯低気圧による太平洋沿 岸地域での降水事例を選択した. 予測に使用したメソ気象モデルは、複雑な物理過程を 考慮した完全圧縮・非膨張系の非静力学平衡メソ気象モ デルPSU/NCAR MM5である.初期値・境界値として、 気象庁RSM-GPV (20kmメッシュ)を使用し、岐阜県を 中心とした18km,6km,2kmメッシュの計3領域からな る2-wayネスティング計算を行った.その他についても、 吉野ら (2008) と同様の計算設定³とした.

ただし、雲微物理量に対しては、次の計算条件の下で、 CASE0:従来の計算(cold start mode) CASE1:初期値(0時間後)にのみデータ同化 CASE2:初期値に加え3時間後にもデータ同化 CASE3:初期値に加え6時間後にもデータ同化 CASE4:初期値に加え9時間後にもデータ同化 の計5種類の予測計算を行い、本手法が降水量の予測精 度に与える影響について考察した.データ同化は、 18kmメッシュ領域に対してのみに適用し、計算期間は、 2006年4月11日9時JST~12日9時JSTの計24時間とした. 尚、岐阜市で強い降水が観測されたのは、初期値から13 時間が経過した11日22時JST(約14mm/h)である.



(c) CASE1. (d) CASE2. (e) CASE3. (f) CASE4.

5. 結果と考察

まず,各CASEにより予測された岐阜市での降水量の 時系列について考察する(図-4).CASE0では,cold start modeであるため,計算初期(11日10時JST)におけ る降水が約0mm/hとなっているが,CASE1では雲微物理 量の適切な初期値化によって計算初期から現実的な降水 量を予測できている(約7mm/h).しかしながら, CASE0~CASE3は,初期から13時間後に発生した岐阜 市での降水のピークを捉えることができず,メソ気象モ デルの時間発展により誤差拡大が生じたことが示唆され る.しかし,初期値から9時間後に同化されたCASE4で は,過小評価ながらも降水のピークを表現できており (約8mm/h),9時間後の同化により拡大した誤差をあ る程度解消できていると推測される.

次に、各CASEの気象庁全国合成レーダー画像との画 像一致度 R_1 と R_2 の時間変化について考察する(図-5). CASE0では, cold start modeに起因して初期における R_1 とR,は著しく低いが、その他のCASEではデータ同化 の効果により R_1 と R_2 が大きく回復していることが見て 取れる.全体的に見て、計算初期には精度が高く、予測 計算の進行により徐々に誤差が拡大していることが分か る. 最終的に, CASE1とCASE2に関しては, CASE0の 誤差と殆ど差がなくなっていることが分かる. この結果 は、誤差の小さな初期段階におけるデータ同化の効果は 軽微で長続きしないことを意味している. CASE3と CASE4については、その他のCASEに比べてデータ同化 による精度改善の効果が比較的長期間維持されており, ある程度の誤差拡大した後にデータ同化を施すことで大 きな精度改善の効果を得ることができると考えられる. 尚,画像一致度R,の推移について見ると(図-5b),い ずれのCASEもデータ同化の直後に急激にR, が低下し, その後,再び上昇するという誤差推移を示している.こ れは、本手法により雲微物理量のみの修正を施すことで、 その他の物理量との間の力学的バランスの不整合が生じ たことが原因であると推測され、今後の検討課題である.

最後に、岐阜市での豪雨発生時(11日22時JST)にお ける各CASEの降水量分布について考察する(図-6). CASEの~CASE3については、強い降水域は静岡県のみ に位置し、岐阜市においては殆ど降水が生じていない. しかしながら、CASE4においては、データ同化の効果が 維持されることによって、岐阜市での強い降水も予測で きている. 画像一致度 R_1 に関しても、CASE4は、その 他のCASEと比較して高いことが分かる.予測計算中に 時々刻々と入電される気象庁全国合成レーダー画像を効 果的に取り込むことで、計算初期から徐々に拡大した誤 差を最小化することが可能となり、本来は予測できな かった豪雨事例が本手法の活用により予測可能となるこ とが明らかとなった.

6. 結語

本研究では、気象庁全国合成レーダー画像を用いてメ ソ気象モデル中の雲微物理量の位置誤差を評価し、移動 修正を施すことによって、降水量予測の高精度化が可能 となる簡便なレーダーデータ同化システムを構築した.

この同化システムは、位置誤差ベクトルの評価にはテ ンプレートマッチング法を、位置誤差の修正にはCIP移 流スキームをそれぞれ採用することで、物理量間の整合 性は満たされないものの、安価で経済的に雲微物理量の データ同化が行えるという利点がある.本手法により、 初期値時刻から計算時刻の間に随時入電されるレーダー 画像を間欠的に同化することで、従来予測できなかった 豪雨事例が予測可能であることが明らかとなった.

今後は、多くの豪雨事例に対して本手法を適用するこ とで統計的な分析を実施し、本手法の適用限界の解明と 更なる高精度化(特に、物理的初期値化との併用)につ いて検討する必要がある.

謝辞:本研究は、国土交通省の平成20年度建設技術開発 助成による成果であることを、ここに付記する.

参考文献

- Kimoto, M., Yasutomi, N., Yokoyama, C. and Emori, S.: Projected Changes in Precipitation Characteristics around Japan under the Global Warming, *SOLA*., Vol.1, pp.85-88, 2005.
- 2) 椎葉充晴,高棹琢馬,中北英一:移流モデルによる短時間降 雨予測の検討,水工学論文集, Vol. 28, pp.423-428, 1984.
- 3) 吉野純,野村俊夫,片山純,木下佳則,安田孝志:メソ気象 モデルMM5によるピンポイント24時間降水量予測の精度に ついて,水工学会論文集,Vol.52,pp.325-330,2008.
- 4) 露木義,川畑拓矢:気象学におけるデータ同化,気象研究 ノート(第217号),日本気象学会,2008.
- 5) Nakakita, E., Sato, Y. and Takenouchi, K.: 4DDA of radar echo and Doppler velocity by an atmospheric model with a conceptual precipitation Model, *Annual Journal of Hydraulic Engineering*, Vol.51, pp. 103-108, 2007.
- 6) 酒井幸市:ディジタル画像処理の基礎と応用, CQ出版社, 2004.
- Brewster, K. A.: Phase-correcting data assimilation and application to storm-scale numerical weather prediction. Part I: Method description and simulation testing, *Monthly Weather Review*, Vol.131, pp.480-492, 2003.
- 8) 矢部孝,肖鋒:固体,液体,気体の統一解法とCIP法 (1), 数値流体力学, Vol.7, pp.70-81, 1999.

(2008.9.30受付)