弾性圧電デバイスを用いた海洋エネルギー利用技術に関する研究

A Technology of Electrical Energy Generated From Ocean Power using Flexible Piezoelectric Device

陸田秀実¹·平田真登²·川上健太³·土井康明⁴·田中義和⁵·柳原大輔⁶

Hidemi MUTSUDA, Masato HIRATA, Kenta KAWAKAMI, Yasuaki DOI Yoshikazu TANAKA and Daisuke YANAGIHARA

We have developed a way of harvesting electrical energy from the ocean power, e.g. tide, current, wave, breaking wave and vortex, using a flexible piezoelectric device consisting of piezo-electric polymer film (PVDF), silicon and natural rubber. The flexible piezoelectric device (FPED) is a hydro-electric ocean energy unit designed to convert renewable energy harnessed from ocean energy into usable electricity. The basic concept generating electric power using FPED is to utilize fluid structure interaction, e.g. flattering, flapping and periodic bending, caused by ocean energy. The FPED deformed by kinetic energy of the ocean power stores elastic energy and also converts it to the electric energy. We carried out some experiments using wave tank and the water tunnel with a bluff body. We have confirmed the electricity generated by wave, current and vortex using the FPED.

1. 緒論

平地が狭小で海岸線が長く,かつ,排他的経済水域 (EEZ)が世界第6位(陸域の12倍)である我が国におい て,再生可能エネルギーの利用割合を大幅に引き上げる ためには、気象・海象・地形特性を踏まえた着床式・浮 体式の洋上風力発電システムの研究・開発が必要であ り、国内外で導入が本格化しつつある(例えば、NREL (2007), Global Wind Energy Council (2009), NEDO報告 書(2008)).現在、日本の気象・海象条件に耐え得る浮 体構造として, セミサブ型, スパー型, ハイブリッド型, ボックスガーダー型, 曳航着座型などの洋上風力発電シ ステムに関する基礎研究・実証試験が進められている. しかしながら、洋上風力による発電量が期待できる海域 は年間を通じて安定した風が吹くものの、自ずと風浪が 発達する海域であり、また、有義波高やうねりが高い海 域であることが多い. これら海洋エネルギーは無尽蔵か つ膨大であるものの、洋上風力発電システムの建造・維 持・管理の点からすれば, 耐外力性能を向上させる必要 があり, 自ずとコスト増につながってしまう.

このような背景から,著者らは,洋上風力発電システ

1	正会員	博(工)	広島大学大学院 工学研究院 准教授 エネルギー・環境部門
2			広島大学大学院 工学研究科
3	学会員		輛送・環境ンステム専攻 広島大学大学院 工学研究科
	工人旦	丁串	社会環境システム専攻
4	正会員	出臣	ム局人子人子阮 上子切先阮 教授 エネルギー・環境部門
5		博(工)	広島大学大学院 工学研究院 助教
6		博(工)	機械システム・応用力学部門 愛媛大学大学院 理工学研究科 准教授 仕会理培工学専攻
			工座來現工于守攻

ムの発電性能・安全性・耐外力性能を維持しつつ,浮体 部において海洋エネルギー(潮流・潮汐・波浪・砕波・ 渦など)を回収することが可能な洋上ハイブリッド型発 電システムの浮体構造様式の開発を進めている.その過 程において,波・流れ等の流体エネルギーを,運動エネ ルギーに変換し,電気エネルギーを生み出す柔軟発電体 (以下,弾性圧電デバイスFPED (Flexible Piezoelectric Device)と称す)を開発(特願2009-265726:海洋エネル ギー発電デバイス及びこれを用いた蓄電装置)し,その 蓄電化にも成功した(田中ら(2009),松村ら(2009), 陸田ら(2009)).また,既設の海岸・海洋構造物を有効 利用した波浪発電装置の開発も進めている(陸田ら (2010)).

そこで本研究では、洋上風力発電システムの浮体部お よび水面下に、この弾性圧電デバイスを適用し、海洋エ ネルギーを効率的に利用可能な技術開発を目的とする. 特に、波・流れ作用下における弾性圧電デバイスのさら なる汎用化、実用化、低コスト化に向けて、デバイスの 構造様式やサイズ・形状を種々変化させ、発電性能を検 証する.また、波・流れエネルギーに適合したデバイス 開発の設計指針を得ることを目的とする.

2. 弾性圧電デバイスの構造様式と発電性能

著者らは、波力発電・潮流発電・海流発電といった特定の海洋エネルギーに特化した従来型発電方式とは異なり、全ての海洋エネルギーを利用可能とする薄型積層タイプの弾性圧電デバイスFPED(Flexible Piezoelectric Device)の考案・開発を行っている(図-1参照).このデバイスの発電原理は、種々の海洋エネルギーによって曲げ・圧縮・引張・せん断の応力が加わると、高分子圧電





フィルム PVDF (polyvinylidene fluoride) に電界(分極・ 電荷)が生じるというものであり,一種の圧電効果を利 用した発電体と位置付けられる.これまでに,デバイス のひずみ速度に比例した発電性能が得られることが分か っている.したがって,静荷重ではなく動荷重に対して 有効に働くため,非定常・無尽蔵な海洋エネルギーには 非常に適していると言える.その他,超軽量,低コスト, 柔軟な機械的運動特性,軽量素材との接合性,そして, どのような形にも加工可能(カスタマイズが容易)とい う特徴を有している.

この弾性圧電デバイスの基本構造は、図-2に示す通り である.2対のPVDF(厚さ100μm)と弾性体(例えば、 厚さ5mm程度のシリコンや天然ゴムなど)を積層させた 構造様式となっている.これらPVDFと弾性素材は圧着 され、弾性素材に外力が加わると、弾性素材にかかる応 力がPVDFに伝わり、圧電効果によって、電気配線に電 流が流れるという仕組みである.ここで、δはPVDF間距 離であり、中心軸からの偏心距離に相当する重要なパラ メータである.

ここでは、PVDF形状と構造様式が発電性能に与える 影響を把握することを目的とした基本性能試験を始めに 行う.試験は、空気中および水中において、加振装置に よる振動試験を行い、弾性圧電デバイスに作用する繰り 返し流体力によって、どの程度のデバイス変形と出力電 圧が得られるのかを検証する.なお、加振周期は1~ 3secで計3通り、加振振幅は10~150mm間で計8通りと した.

図-3は、ここで使用した試験体の概略図である. Type 1 は、比較対象となる基本形であり、長方形 PVDFを挟み



込むタイプである. Type 2は曲げ変形の促進と局部座屈 によるPVDFの剥離現象を防ぐことを目的として, PVDF を一部圧着しないタイプとした.また, Type 3は素材の 剛性・比重を変化させることを目的として,内部に水塊 を注入するタイプとした.さらに,Type 4およびType 5 はデバイスの曲げ変形に対する剛性を小さくし,海洋エ ネルギーをより柔軟に回収することを目的として, 鋸状 刻みを入れたタイプである.なお,いずれのType も PVDF間距離 *δ*は5mm であり, Dual Core Typeと称するデ バイスを用いることとした.

図-4は、大気中において加振した場合の起電力結果 (加振周期1secと2sec)である.図より、加振周期2secの



場合,いずれのデバイスもほぼ同じ出力電圧が得られて いることが分かる.その一方で,加振周期1secの場合, Type 2において最大の出力電圧が発生し、また、Type 4 と5は, Type 1 (基本形状) とほぼ同等の出力性能を有 していることが分かる.図-5は水中において加振した場 合の起電力結果(加振周期1secと2sec)である.なお, 水中の場合, デバイスの都合上, Type 2とType 3は実験 不可能であったため、比較対象から除外した.図より、 加振周期1secの場合,いずれのデバイスもほぼ同じ出力 電圧が得られている.一方,加振周期2secの場合,Type 1 の出力性能が高く、その傾向は加振振幅が大きくなるに つれて顕著である. なお, デバイスの固有振動特性につ いては,既往研究(田中ら,2009;松村ら,2009)を参 照されたい、以上のことから、低コストで、かつ、より 発電性能を高めるためには、Type 2やType 4、Type 5の ような構造様式・PVDF形状が改良案として考えられる ことが分かる.しかしながら、耐久性・製作上の観点な ど、総合的に判断してType 1の基本形も有望な構造様式 であることには間違いない.



3. 波エネルギー利用に関する実験

図-6に示すように、実験は広島大学所有の2次元波浪 水槽(長さ8m,幅0.2m,高さ0.6m)を用いて、水槽中 央付近に、波高計および弾性圧電デバイス(PVDF間距 離 δ =5mm,デバイス長L=30cm,幅B=4cm)を垂直に設 置した(下端固定,上端自由).初期水深41cmとし,規 則波(波高1~13cm,周期1sec)を作用させ、波高と起 電力の関係を調べた.なお、デバイス内に挟み込む PVDF長Iが、弾性変形・波浪中挙動および出力電圧に与 える影響を調べるため、I/L=1.0,0.75,0.5,0.25の4種 類のデバイスを製作した.

図-7は、波浪外力が作用した時の弾性圧電デバイスの 変形の様子を示したものである.これらは波周期T...に対 してt/T_w=0.5および1.0に相当する時刻のものである.ま た, Topは弾性圧電デバイス FPED 内部に組み込まれた PVDFの上端位置を示している.いずれのケースも波周 期に応じて, 波上・波下側に往復運動しているが, 弾性 圧電デバイスの変形度合いや形状は、PVDF長1によって 大きく異なることが分かる.具体的には、I/L=1.0や0.75 の場合,弾性圧電デバイスは上端から下端までほぼ一定 の変形曲率を保持したまま,往復振動している.その一 方で、*I/L*=0.25や0.5の場合、PVDF上端位置(Top)にお いて、変形曲率は大きいものの、それより下方では、ほ とんど変形していないことが分かる.特に, I/L=0.25の 場合,弾性圧電デバイスは常に波下側に傾き,上端部が フラッタリングした状態となっている. このような PVDF長1とデバイス変形の様子が、起電力量に与える影 響を調べたものが図-8である. *l/L*=1.0と0.75の場合,入 射波高が大きくなるにつれて,発電量は波高の2乗にほ ぼ比例して増大していることが分かる.その一方で, l/L=0.25と0.50の場合,顕著な発電量はほとんど見込め ないことが分かる.以上のことから,少なくとも弾性圧 電デバイスに組み込むPVDF長は//L=0.75以上必要である ことが明らかとなった.

次いで,実海域における種々の波条件を想定し,これ に対する弾性圧電デバイスの最適寸法を明らかにする実 験を行う.ここでは,波長λを無次元量として,デバイ



 図-7 波浪外力による弾性圧電デバイスの変形の様子(Topは FPED内部に組み込まれたPVDFの上端位置を示す,左 図:t/T_w=0.5,右図:t/T_w=1.0)



ス長さ L/λ =0.156~0.4, デバイス幅 B/λ =0.015~0.09, PVDF間距離 δ/λ =0.01~0.001, 波高 H/λ =0.02~0.08の諸 条件下で動揺試験(48ケース)を行うことにした. 図-9 は,平常時の波高条件下(H/λ =0.03)における単位面積 当たりの発電量を比較したものである.図より, L/λ =0.32, B/λ =0.09, δ/λ =0.005の時に単位面積当たりの発電量が最 大となることが分かる.また,このサイズの場合,サバ イバル条件下で最大発電量32(mW/m²)が計測された.



以上,総合的に判断して,デバイス幅Bは大きいほど良いが,デバイス長LやPVDF間距離 δ には,波条件による最適サイズが存在することが分かった.

4. 流れエネルギー利用に関する実験

実験は、広島大学所有の回流水槽(計測部寸法の長さ 4.0m,幅1.4m,水深1.0m)を用いる.水槽中央付近に、 弾性圧電デバイス(PVDF間距離 δ =5mm,デバイス長 =33cm,幅=10cm)を水平に設置し、一様流れを作用さ せ、流速と起電力の関係を調べた.一様流の条件は、流 速0.16~0.80m/sec(5通り)、流入角度 θ =0~180°(5通 り)とした.ここで,流入角度 θ=0°は流れに並行に設置 した場合(下流方向),流入角度 θ=90°は流れに直角に 設置した場合に相当する.また,渦励起によるデバイス の振動促進を図る目的で,デバイス先端にBluff body (一辺が10cmの立方体)を付加した場合も実験した.

図-10は、流れエネルギーによって得られた弾性圧電デ バイスの起電力の時系列変化の一例を示しており, Bluff bodyの有無による比較である.図より、両者ともデバイ スの上下振動によってランダムな起電力が得られている. 特に, Bluff body 有りの場合に, 渦励起による圧力差から デバイスの弾性変形が促進され、無の場合のそれよりも 大きな起電力が発生することが分かる.このことを詳し く調べるため,流速ごとの発電量の比較(流入角度 *θ*=45°の場合)を行った(図-11). 図より, Bluff Bodyの 有無に関わらず、流速が大きいと発電量は急増すること が分かる. また, Bluff Body 有りの場合の発電量は, 無 の場合のそれよりも高速域で顕著な差となって現れ、最 大で約3倍近くの発電性能の増加が見込めることが分か る. また, 図-12は流入角度に対する発電性能の比較 (Bluff body 有の場合)を行ったものである.図より,流 入角 0=45°において最も発電量が見込めることが分かる. その値は、通常の設置状態(Bluff Body 無しで流入角 *θ*=0°の場合)に比べて、約20倍の発電量であった。

5. 結論

本研究では、様々な海洋エネルギー(潮流・潮汐・波 浪・砕波・渦など)を利用することが可能な新しいタイ プの発電装置を開発した.また、著者らが独自開発して いる発電体(弾性圧電デバイスPVDF)の積層構造や材 料,さらには、PVDF寸法と、その発電性能を検証した. その結果、より効率的に波エネルギー発電を行うには、 デバイス寸法を $L/\lambda=0.32$ 、 $B/\lambda=0.09$ 、 $\delta/\lambda=0.005$ 、PVDF長 l/L=0.75以上とすると良い.また、流れエネルギー発電 を行う場合、Bluff bodyを付加し、流入角度45°とすれば 約20倍の発電性能が期待できることが分かった.なお、 実用化に際して、機能性弾性樹脂材料の選定、それらを 用いたデバイス剛性、運動・起電力性能などの関係を明 らかにする予定である.

謝辞:本研究は、NEDO技術開発機構「洋上風力発電等 技術研究開発(海洋エネルギー先導研究)」及びマツダ財 団よる研究助成を受けた.ここに記して謝意を表する.

参考文献

- 田中義和・井上直子・松村啓太朗,陸田秀実(2009): PVDF を用いた柔軟発電体の試作と基礎実験,第18回MAGDA コンファレンス, CD-ROM,日本AEM学会.
- 陸田秀実・川上健太・黒川剛幸・土井康明・田中義和



図-10 流れエネルギーによって得られた起電力の時系列比較 (ストローハル数0.125, レイノルズ数2.6×10⁵)



(2009):弾性圧電デバイスを用いた波エネルギー利用技 術の開発,土木学会論文集,B2, Vol.65, No.1, pp.1296-1300.

- 陸田秀実・川上健太・平田真登・川上健太・土井康明・田中 義和・柳原大輔(2010):弾性圧電デバイスを用いた波浪 発電に関する研究,土木学会論文集,B2, Vol.66, No.1, pp.1281-1285.
- 松村啓太郎・田中義和・陸田秀実・川上健太・新宅英司 (2009): PVDFを利用した柔軟発電デバイスに関する基礎 研究,第21回「電磁力関連のダイナミクス」シンポジウ ム講演会, pp.635-640.
- Global Wind Energy Council (2009) : http://www.gwec.net/
- NEDO (2008):洋上風力発電実証研究F/Sに関わる先行調査 報告書, 64p.
- NREL (National Renewable Energy Laboratory) (2007) : Technical Report, NREL/TP-500-41958, Nov.