格子ボルツマン法による水・油二相流れの数値シミュレーション

Numerical Modeling of Multi-Phase (Water-Oil) Flow by Lattice Boltzmann Method

荒木 健¹·越村俊一²

Takeru ARAKI and Shunichi KOSHIMURA

In the past years, the Lattice Boltzmann Method (LBM) has been developed and applied to simulate single phase flow with a free surface. In this paper, the free-surface tracking algorithms are newly implemented in a multi-phase LBM model to expand a capability of LBM to simulate a complex behavior of fluid flow. The model was verified by standard dam-break (single-phase) and oil--slick (two-phase) experiments and were found to be in good agreement with the results.

1. はじめに

格子ボルツマン法(Lattice Boltzmann Method,以下 LBM)とは分子動力学に基づく数値流体解析手法 (CFD) であり (McNamara · Zanetti, 1988; Qianら, 1992; Chen · Doolen, 1998), 流体を模擬した微視的仮想粒子の運動か ら巨視的な流体の流れを求める手法である.格子ボルツ マン方程式を支配方程式とし、粒子の各速度成分の頻度 (粒子分布関数 f) を変数として完全に陽的なスキームで 表現されるが、その解はNavier-Stokes式と一致する事が 数学的に保証されている (渡辺, 2006a, 2006b). 並列計 算に向いているため Multi-core CPUやGPUなどを用いた 計算の高速化が可能であり, Navier-Stokes式の直接解法 より圧倒的に計算効率の高い手法として期待されてい る. また単相流のみならず様々な種類の流れを統一的に 取り扱うことが可能であり,特に混相流においては粒子 の運動から計算される流体密度の識別により界面形状が 自律的に求まるため、界面の生成・消滅などの複雑流動 を容易に扱えるという特徴がある(二相系LBM).

著者らは主に単相流について LBM に基づく新たな津 波数値解析手法の開発を行なってきた(大家ら,2008;荒 木・越村,2009)が,津波の陸上遡上に伴う油の流出・ 移流や,地滑り津波などといった防災上重要なマルチフ ィジックス現象を取り扱うためには二相流のモデル化が 必要となる.しかし既往の二相流モデルにおいて自由表 面の境界条件は確立されておらず,実現象への応用には 自由表面探索アルゴリズムの構築が課題であった.

そこで本研究では、二相系LBMにおける自由表面探索 アルゴリズムを構築し、上記の複雑現象に対応する新た な数値解析手法の基礎となる計算手法を開発することを

- 1 正会員 修(工) 日本工営株式会社
- 2 正会員 博(工) 東北大学大学院准教授 工学研究科



図-1 LBMの2次元9速度格子モデル

目的とする.まず「密度差の比較的小さい」二流体を対 象とした Grunauら (1993)の二相モデルに,単相流にお いて確立された Könerら (2005)の自由表面探索手法を 組み合わせ,新たに自由表面を有する二相流れを解析す るモデルを提案する.そして鉛直二次元の流れ場におい て,ダムブレイク流れによる水・水の混合および水・油 の混合を再現した水槽実験との比較を通してモデルの妥 当性を検討する.

2. 格子ボルツマン法

(1) 格子形状

本研究では格子形状に図-1の2次元9速度モデルを用いる. 粒子の運動はこの格子に沿った有限な方向に制限され, 粒子の速度 \mathbf{e}_i (*i* = 1, 2, ...9) は,それぞれ0(*i* = 1), *e*(*i* = 2, 3, 4, 5), $\sqrt{2} e$ (*i* = 6, 7, 8, 9) となる.ここで, $e = \Delta x / \Delta t$ (格子間隔 Δx 及び時間刻み幅 Δt) である.

(2) 格子ボルツマン方程式

Grunauら(1993)の二相流モデルでは、互いに混ざり 合わない異なる流体の粒子を別個に扱う(赤青粒子モデ ル).それぞれの色の粒子に対して、時刻 t, 位置 xでi方 向の速度を持つ粒子の分布関数 $f_i^k(x,t)$ の時間発展を、並 進と衝突の二つの過程を表す格子ボルツマン方程式 (BGK方程式)により解く.ここで、添字 kはk成分 (r: red またはb: blue)の粒子に関する式であることを表す.

$$f_i^k(\mathbf{x} + \mathbf{e}_i \Delta t, t + \Delta t) = \left(1 - \frac{1}{\tau^k}\right) f_i^k(\mathbf{x}, t) + \frac{1}{\tau^k} f_i^{k(eq)} \cdots (1)$$

ここで τ^{*} は単一時間緩和係数であり、 τ^{*} により仮想的な 水粒子の局所的な運動が平衡状態に達する速さ(粘性) が決まる.流体の動粘性係数vと式(2)のような関係が 成り立っており、この値を変化させることにより動粘性 係数の異なる流体を取り扱う.

$$\tau^k = \frac{1}{2} + 3\nu^k \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \dots (2)$$

(3) 局所平衡分布関数

局所平衡分布関数 $f^{k(eq)}$ は局所平衡状態における粒子分 布関数であり、各流体の密度 $\rho_k = \sum_i f_i^k$ および流速 $\mathbf{u} = \sum_{i,k} \mathbf{e}_i f_i^k / \rho$ により求められる.

$$f_{i}^{k(eq)} = \begin{cases} \rho_{k}(\frac{3k}{5+\lambda_{k}} - \frac{2}{3}\mathbf{u}^{2}) \\ \rho_{k}(\frac{1}{5+\lambda_{k}} - \frac{1}{6}\mathbf{u}^{2} + \frac{1}{3}(\mathbf{e}_{i}\cdot\mathbf{u}) + \frac{1}{2}(\mathbf{e}_{i}\cdot\mathbf{u})^{2}) \\ \frac{\rho_{k}}{4}(\frac{1}{5+\lambda_{k}} - \frac{1}{6}\mathbf{u}^{2} + \frac{1}{3}(\mathbf{e}_{i}\cdot\mathbf{u}) + \frac{1}{2}(\mathbf{e}_{i}\cdot\mathbf{u})^{2}) \\ \in \begin{cases} i = 1 \\ i = 2, \cdots, 5 \\ i = 6, \cdots, 9 \end{cases} \end{cases}$$
(3)

ここで、 $\lambda_k \varepsilon ^{l} \varepsilon > 1 - 9 \ge 1$ 二流体の密度比を変化させることができる.本モデルでは二流体の密度比を $\frac{\rho_r}{\rho_b} = \frac{5+\lambda_r}{5+\lambda_b} \ge 1$ 、局所平衡分布関数を上式のような形に決定した.

3. 自由表面探索アルゴリズム

(1) セルの分類

二流体の界面形状については、粒子の運動から計算される流体密度の識別により自律的に求めることができるが,自由表面については特別な操作が必要となる. VOF法(Hirt・Nichols, 1981)の類推から、各セル内の流体の充填率 ε に応じて、その属性を空隙(G)セル($\varepsilon = 0$)、界面(IF)セル($0 < \varepsilon < 1$)、流体(F)セル($\varepsilon = 1$)に分類する.界面セルは自由表面の位置を表し、そのセルの位置により自由表面を探索できる.本研究ではさらに、二流体の界面でありかつ気体との界面(自由表面)となるセルを取り扱うため、各セルに含まれる粒子の色についても分類し、空隙セルも含めて合計7種類に分類する.(**図-2**).一成分の流体のみを含んでいる領域を素(r)または青(b)領域とし、二流体を含んでいる領域を素(p)領域とする.そのセルでは異なる二流体の含有比に応じてその中間の物性(ρ, λ, τ)を持つセルとして扱う.

(2) 自由表面の境界条件

界面セルは空隙セルと隣接するため,境界条件式 (Könerら (2005))を用いて流入する粒子分布関数を補 完する必要がある.



$$f_{\tilde{i}}(\mathbf{x}, t + \Delta t) = f_{i}^{eq}(\rho_{A}, \mathbf{u}) + f_{\tilde{i}}^{eq}(\rho_{A}, \mathbf{u}) - f_{i}(\mathbf{x}, t) \quad \cdots (4)$$

ここで、添字iはiと逆方向であることを意味し、 $\mathbf{e}_7 = -\mathbf{e}_i$ である.界面において液体(流体セル)と空気(間隙セル)の流速は等しくそれぞれが及ぼす力も等しいと考え、 uは界面セルでの流体の速度、また空気の密度 ρ_A には流体の基準密度を用いる.界面での力の釣り合いを保つため、次式で求められる界面の傾き \mathbf{n} を考慮し、 $\mathbf{n} \cdot \mathbf{e}_7 > 0$ が成り立つ場合、粒子分布関数を補完する.

ここで, x_{1,m}はセルの座標を表している. なお,紫領域 では赤および青粒子を含んでいるため,式(4)で求め た値に含有比を乗じ,各粒子へ分配する.

(3) 質量の計算

充填率 ε は,各セル内の質量 mと密度 ρ の比で表す. 界面セルにおける質量の変化量は,次式のように隣り合うセル同士の粒子分布関数のやりとりから求める.

$$\Delta m_i(\mathbf{x}, t) = \begin{cases} 0 \\ f_{\tilde{i}}(\mathbf{x} + \mathbf{e}_i, t) - f_i(\mathbf{x}, t) \\ (f_{\tilde{i}}(\mathbf{x} + \mathbf{e}_i, t) - f_i(\mathbf{x}, t)) \frac{\epsilon(\mathbf{x} + \mathbf{e}_i, t) + \epsilon(\mathbf{x}, t)}{2} \cdots (7) \\ \mathbf{x} + \mathbf{e}_i \in \begin{cases} G \\ F \\ IF \end{cases}$$
(7)

周囲の各セルとの質量の変化量を全方向に渡って足し合 わせることで、次ステップでの質量が求まる.

(4) 界面セルの判定と変換

各セルの質量および密度の値から求めた流体の充填率 ε により,界面セルが「流体で満たされた(1 < ε)」か 「空になった(ε < 0)」かを判断し,セルの状態を変換す る.ここで,界面セルが流体で満たされた(1 < ε),また は空になった(ε < 0)ということは,界面が隣接するセ ルへ移動したということを意味する.そのため,界面セ ルの変換に伴い,周囲の隣接する流体セルまたは空隙セ ルが新たに界面セルに変換される(図-3).その際に元の 界面セルにおいて生じる余分な質量(多く流入しすぎた 分(1 < ε)または,流出しすぎた分(ε < 0))は質量保 存するように周囲の隣接セルへ分配する.このようにし て1ステップ毎に界面セルを追跡することで自由表面の 位置を決定する.

4. 二相流れの数値解析

(1) 水・油の混合

図-4および図-5に実験結果と数値計算結果の比較を示 す.図-4は高速ビデオカメラで撮影した実験画像と数値 計算結果の比較であり、図-5は水槽内の各地点における 水および油の各層の厚さの時間変化である.実験値は画 像から目視にて界面を抽出し求めた. なお、数値計算結 果は油を薄い灰色,着色した水を濃い灰色で示している. ゲート急開後、水が油層の下へ潜り反対に油が水の上を 広がる様子を再現されており、界面形状についても概ね 一致していることが確認できる.水・油の界面や水・ 油・空気の界面についても安定して計算できており、本 モデルの自由表面探索アルゴリズムが妥当であるといえ る. ただし、実験同様油先端の方が水先端よりも早く側 壁面に達するが、数値計算では実験に比べ油先端の移動 速度が遅くなっている.図-5からも、A点においては誤 差が比較的大きくなっていることがわかる.特にA点の t=0.8sから 1.2s付近で誤差が大きいが、これは界面の移 動速度が遅いためであると考えられる. その点を除くと

表-1 水・油の混合:計算パラメータ

grid resolution	Δx (m)	Δt (s)	$ au_{b}, au_{r}$
50 imes 200	0.001	$2 imes 10^{-4}$	0.509, 0.770





図-4 水・油の混合の界面形の時間変化 (左:実験画像,右:LBM)



A点の油の先端通過後や B点および C点においては実験 値と良く一致していることが確認できる.

(2) Violent flow における水・水の混合

次に、津波先端部のような激しい流れ場においてモデ ルの適用性を検証するため、ダムブレイク流れの再現計 算を行なう.Janosiら (2004)の実験に倣い、計算領域 を図-6のように設定し、水路の上流側には透明な水を、 下流側には着色した水を溜め、ゲートを急開した.上流 側の初期水深 d_0 は15cmとし、下流側水深 dは5mmから 70mmまで変化させた.再現計算では上流および下流の 水をそれぞれ同じ物性を持つ別の流体として扱い、計算 パラメータは表-2の値を用いた.なおゲート急開の速度 は1.0m/sと仮定した.

図-7および図-8に実験結果と数値計算結果の比較を示 す.図-7は下流側水深 dを変化させた各ケースの比較で ある.透明な水は水圧が高い底面付近から流れ込み、着 色水を押しのけ潜り込むように進む.数値計算結果は、 実験と同様に透明な水が着色水を押しのけている。また 下流側水深が高くなる程、水を押し出す量が少なくなり 同時刻での界面の移動距離は短くなるなど、実験と同様 の挙動を示していることがわかる.細かな界面形状や砕 波形状の再現性には課題が残るが,界面挙動を良く再現 できていることが確認できる.図-8はd=15mmの場合の 界面形の時間変化の比較である.実験と同様に、前方だ けでなく後方(上流側)へも砕波が起こりマッシュルー ム型の界面形を呈する. 前方への砕波は数値計算では先 端が先鋭化する前に崩れており、細かな砕波形状までは 一致していないが、砕波位置については概ね一致してい る.また,後方への砕波により激しい混合が生じているた め正確な界面の抽出は難しいが、界面について概ね移動 距離が一致していると判断できる。ただし図-8に見られ る段波後方での混合拡散現象については、本モデルの適 用範囲外であり完全な再現は難しい、以上から、細かな 界面形状や砕波形状の再現性には課題が残るものの,本 手法が激しい流れ場においても実用上十分適用可能であ ることがわかる.

表2 水・水の混合:計算パラメータ

grid resolution	Δx (m)	Δt (s)	$ au_{b}, au_{r}$
200×1040	0.001	$5 imes 10^{-5}$	0.518

(3) 津波侵入による油の移流を想定したテストケース さらに本モデルの適用事例として,津波の陸上遡上に 伴い広がる油を想定した数値計算を行ない,油の密度の 違いによる挙動変化について検討する.臨海地域に貯蔵 される種々の石油製品を想定し,油の比重は 0.6から 0.9 まで変化させた.



図-7 t=0.3sでのスナップショット (左:Janosiら (2004) の実験,右:LBM)



図-8 水の混合の界面形の時間変化 (左:Janosiら (2004)の実験,右:LBM). 上流側水深 d₀=15cm,下流側水深 d=15mm.

図-9には二流体の密度比が(a)1:0.9および(b)1:0.6 の2ケースの比較を示す.ケース(b)では密度が大きい ケース(a)に比べ油塊の移動速度が大きくなり,油塊 が長い距離を移動する.本計算ケースでは水が油を巻き 込んで進むような挙動は見られなかったが,数値計算が 鉛直二次元の流れ場であることや,粗い解像度であるこ とが原因であると考えられる.津波侵入による油の移流 現象への適用へ向けて,今後は水理実験などから得られ



図-9 津波侵入による油の移流を想定したテストケース((a) 密度比1:0.9, (b) 密度比1:0.6)

る結果との比較検証が必要である.

5. 結論

本研究で得られた結論を以下に列挙する.

二相流を対象とした LBMの自由表面探索アルゴリズ ムを構築し、水および油の混合現象の実験結果を用いて 検証した.水・油・空気の界面を安定して計算すること ができ、自由表面および水・油の界面形状を良好に再現 することができた.また水槽内の各地点における水・油 の層厚の時間変化についても実験結果とほぼ一致し、本 モデルによって自由表面を有する密度の異なる二相流れ を精度よく計算可能であることが示された.

砕波を含む激しい流れ場における二相系 LBMの再現 性について,着色した水によるダムブレイク流れの実験 と比較して検証した.水の激しい混合による複雑な界面 形状や砕波の再現性には課題が残るものの,砕波位置や 二流体の界面位置などは概ね一致しており,本モデルが 複雑な流れ場に対しても有効であることが示された.

さらに、本モデルの適用事例として津波による油の流 出や移流現象について、種々の石油製品を想定した油の 巻き込み・移流現象を再現した.今後は水理実験などか ら得られる結果との比較検証が必要である.

また、本研究で開発した自由表面を含む二相系 LBM では、二流体の密度比が 1:0.6程度まで計算できることを 確認した.本モデルを基礎とし、物性の異なる様々な二 流体の衝突現象を再現するモデルへと拡張していくこと が今後の課題である.

謝辞:本研究の一部は科学研究費補助金(挑戦的萌芽, 代表:越村俊一,課題番号:21651078),および独立行 政法人原子力安全基盤機構 (JNES)の補助を受けて実施 された.ここに記して謝意を表する.

参考文献

- 荒木 健・越村俊一 (2009):格子ボルツマン法による自由表 面流れの解析,海岸工学論文集,第56巻,pp.56-60.
- 大家隆行・越村俊一・荒木 健(2008):格子ボルツマン法に 基づく津波遡上シミュレーション手法の開発,海岸工学 論文集,第55巻,pp.221-225.
- 渡辺 正 (2006a):格子ボルツマン法 (1), ボルツマン方程 式から格子ボルツマン方程式へ,応用数理, Vol. 16, No. 1, pp. 31-35.
- 渡辺 正 (2006b):格子ボルツマン法 (2),ボルツマン方程 式からナビエ-ストークス方程式へ,応用数理, Vol. 16, No. 2, pp. 64-69.
- Chen, S. and G. D.Doolen (1998) : Lattice Boltzmann Method for fluid flows, Annual Review of Fluid Mechanics, 1998 Vol.30, pp. 329-364.
- Grunau, D., S., Chen and K., Eggert (1993) : A Lattice Boltzmann Model for Multi-phase Fluid Flows, Physics Fluids A 5 (10), 2557.
- Hirt, C. W. and B. D. Nichols (1981) : Volume of Fluid (VOF) Method for the Dynamics of Free Boundaries, Journal of Computational Physics, Vol. 39, pp. 201-225.
- Janosi, I. M., D. Jan, K. G. Szabo and T. Tel (2004) : Tur-bulent drag reduction in dam-break flows, Experiments in Fluids, Vol. 37, pp. 219-229.
- Körner, C., M. Thies, T. Hofmann, N. Thürey and U. Rüde (2005) : Lattice Boltzmann Model for Free Surface Flow for Modeling Foaming, Journal of Statistical Physics, Vol. 121, (1-2), pp.179-196.
- McNamara, G. R. and G. Zanetti (1988) : Use of the Boltz-mann Equation to Simulate Lattice-Gas Automata, Physical Review Letters, 61, pp. 2332.2335.
- Qian, Y. H., D. d' Humieres and P. Lallemand (1992) : Lattice BGK Models for Navier-Stokes Equation, Europhysics Letters, 17 (6), pp. 479.484.
- Thürey, N. (2003) : A single-phase free-surface lattice boltz-mann method, University of Erlangen-Nuremberg, Master thesis, 60p.