

第十三章 變形ニヨル仕事ノ量

(Work Done by Deformation)

第一節 變形ニヨル仕事ノ量

仕事(Work)ノ量ハ力ト其力ノ働イタ働程(Pass)トノ積ヲ以テ表ハサレ其力ト働程トガ同方向ナリヤ又ハ反対ノ方向ナリヤニヨツテ正トナリ又負トモナル。一般ニ外力ガ構造物ニ作用スルトキニハ彈性變形ヲ生ズルト同時ニ其構造物ニ働ク外力ト其爲メニ呼起サレタ内力トガ何レモ其力ノ働ク働程ニ於テ仕事ヲ爲スノデアツテ例ヘバ結構ノ如キーツノ彈性體ニ於テ之レニ働ク外力(即荷重ト反力)ガ互ニ平衡ヲ保ツ時ニハ外力ノ爲ス仕事ト其外力ニ因ツテ生ズル變形ニ抵抗スル應力即チ内應力ノ爲ス仕事トノ間ニ或平衡ガ成立スルノデアツテ斯クノ如キ狀態ニ至ル迄其構造物ハ變形ヲ増加スルモノデアル。而シテ外力ノ作用點(結構接合點)ノ移動ニヨツテ外力ハ正ノ仕事ヲ爲シ内力ハコレニ反対シタ負ノ仕事ヲ爲シ此外力ニ因ル正ノ仕事ハ最初ハ内力ニ因ル負ノ仕事ヨリ大デアルガ故ニ其差ニ相當スルダケガ接合點ノ移動トナツテ表ハレルノデアル。然ルニ平衡ノ保タレタ瞬間ニ於テ或ハ其極微時間 dt 前カラ正負仕事ノ量ハ互ニ相等シクナリ互ニ消失スルニ到ル。

斯クノ如キ前提カラ外力ノ仕事即チ外働(External work)ハ内力ノ仕事即チ内働(Internal work)ニ等シイトシテ種々ノ問題ヲ解決シ得ルノデアツテ撓度ノ算定不靜定構造物ノ解法ニ應用シテ非

而シテ外力ハ0カラP迄徐々ニ増加スルノデアルカラ外力ニヨル仕事ノ量ハ

$$\left. \begin{aligned} A_e &= \int dA_e = \frac{l}{EF} \int_0^P P_x dP_x \\ &= \frac{P^2 l}{2 EF} \end{aligned} \right\} \quad \text{(viii)}$$

コノPナル外力ニヨツテ生ズル變形xノ最大値ヲ Δl トセバ (vi)
式ニ於テ $x = \Delta l$, $P_x = P$ ト置イテ

$$\Delta l = \frac{Pl}{EF} \quad \text{(ix)}$$

$$\therefore A_e = \frac{1}{2} P \cdot \Delta l \quad \text{(510)}$$

前ニ得タ(509)式カラ伸長ニ屬スル仕事ハ容積Vニノミ關係スル事ヲ知ル。從ツテ長クテ細イ斷面ノモノモ短クテ太イ斷面ノモノモ容積サヘ等シケレバ應力σヲ生ズル爲ニ要スル仕事ノ量ハ相等シ。

更ニ内働ト外働トノ絕對值ハ相等シキ
ヲ要スル故ニ

$$\frac{V\sigma^2}{2E} = \frac{P \cdot \Delta l}{2} \quad \text{(x)}$$

コノ結果ヲ圖示シテ Fig. 589ヲ得ル。

一般ニ内應力ニヨル仕事ヲ彈復働

(Resilience)ト云フガ故ニ(x)式ノ關係ハ之ヲ

彈復働ハ外働ニ等シ

ト云フ事ガ出來ル。而シテ彈性限度ニ於ケル單位應力ヲ σ_{eas} ニテ表ハセバ單位容積ニ就イテ内力ノ爲ス仕事ノ量ハ

$$E_R = \frac{1}{2} \frac{\sigma_{eas}^2}{E} \quad \text{(511)}$$

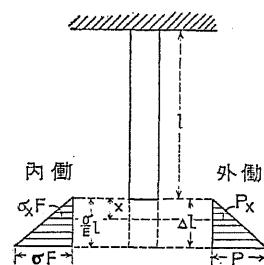


Fig. 589.

コノ E_R ヲ其材料ノ彈復働係數(Modulus of resilience)ト云フ。

急激負荷ノ影響(Effect of Suddenly Applied Load)

首題ノ意ハ始カラ終マテ同ジ强度ヲ以テ作用スル如キ荷重ヲ云フ。今

σ_o 及 Δl_o =徐々ニ加ヘタ荷重ニヨル應力及變形

$$\sigma_o = \frac{Q}{F}, \quad \Delta l_o = \frac{Q}{F} \frac{l}{E}$$

式中Qハ徐々ニ加ヘタレタル荷重ト考フ。更ニ

σ 及 Δl =急激ニ加ヘタ荷重ニヨル應力及變形

トスレバ

$$\sigma > \sigma_o, \quad \Delta l > \Delta l_o$$

ナル事ハ想像スルニ難クナシ。

扱Qナル荷重ガ急激ニ加ヘラ
レタ時Qノ爲ス外働ハ

$$A_e = Q \cdot \Delta l$$

デアツテ矩形デ表ハサレル。一

方内力ノ爲ス働程ハ Δl デアルガ若シ其壻體ガ完全彈性體デア
レバ其應力ハ變形ニ比例シテ徐々ニ増加スルガ故ニ其仕事ハ三
角形デ表ハサレ

$$A_e = -\frac{V\sigma^2}{2E} = -\frac{P}{2} \cdot \Delta l \quad (P = \sigma F)$$

此内外働く絕對值ヲ等シク置キ

$$\frac{1}{2} \sigma F \cdot \Delta l = Q \cdot \Delta l$$

$$\therefore \sigma = 2 \frac{Q}{F} = 2\sigma_o \quad \text{(512)}$$

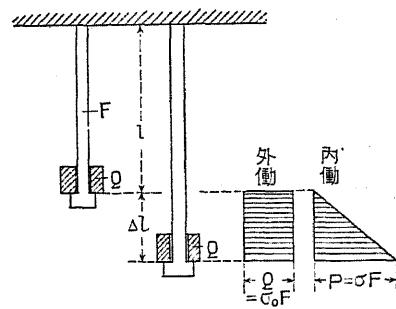


Fig. 590.

又一方變形量ハ

$$\Delta l_0 = \frac{Ql}{FE} = \sigma_0 \frac{l}{E} = \frac{1}{2} \sigma \frac{l}{E} = \frac{1}{2} \Delta l$$

$$\therefore \Delta l = 2\Delta l_0 \quad \dots \dots \dots \quad (513)$$

此式ニ據レバ急激ニ加ヘタ荷重ハ徐々ニ均等ニ增加作用セシメタ等量ノ荷重ニ比シテ二倍大ノ應力ト二倍大ノ變形トヲ生ズル事ヲ知ル。此事實ハ實際ニ於テモ認メ得ラル、現象

デアツテ Fig. 591 ニ示ス如

ク急激ニ荷重 Q ヲ作用セシ

メタトキ構體ノ端ハ $2\Delta l_0$ ダ

ケ動キ其爲メニ應力ハ $2\sigma_0$

トナル。即チ全應力デ云ヘ

バ $2Q$ トナルノデアル。然ルニ荷重ハ Q デアルカラ合成力ハ $Q - 2Q = -Q$ トナリ Q ダケノ力ガ構體ノ端ヲ後方即チ上方へ押シ上ゲントスル傾向ヲ有ス。斯クノ如クニシテ何回カノ振動ヲ反復シタル後靜荷重 Q ニヨリテ生ズルト同一ノ變形 Δl_0 デ靜止スルニ至ル。

衝擊ノ影響 (Effect of Impact)

衝擊 (Impact or Shock) トハ荷重ガ或高サムダケ落下シテ構體ニ作用スル如ク配置サレタ場合デアル。今

σ = 最大應力

Δl = 構體ノ最大變形

トスレバ外力 Q ノ爲ス仕事ハ Q ガ全強度ヲ以テ働程 $h + \Delta l$ ダケ

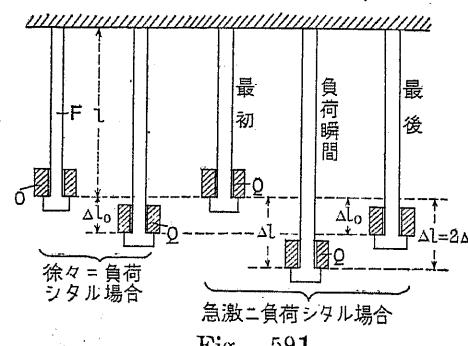


Fig. 591.

動クノデアルカラ外働ハ明カニ

$$Q(h + \Delta l)$$

デアリ更ニ内應力ニヨル仕事ハ

$$\frac{V\sigma^2}{2E}$$

デアツテ此ニツガ等シクナケレバナラヌ。即

Fig. 592. チ

$$Q(h + \Delta l) = \frac{V\sigma^2}{2E}$$

$$\text{然ルニ } \Delta l = \sigma \frac{l}{E} \text{ デアル故ニ}$$

$$\frac{V\sigma^2}{2E} = Qh + \frac{Q\sigma l}{E}$$

$$\therefore \sigma = \frac{Ql}{V} \pm \sqrt{\frac{Q^2 l^2}{V^2} + \frac{2QhE}{V}}$$

$$V = Fl, \quad \frac{Q}{F} = \sigma_0, \quad \frac{Q}{V} = \frac{\sigma_0}{l} \quad \text{ヲ挿入シ}$$

$$\sigma = \sigma_0 + \sqrt{\sigma_0^2 + 2\sigma_0 \frac{h}{l} E} \quad \dots \dots \dots \quad (514)$$

此求メタル應力ヲ用ヒテ最大變形ハ

$$\Delta l = \frac{\sigma l}{E} \quad \dots \dots \dots \quad (515)$$

以上ハ總テ張力ニ對シテノ説明デアルガ壓力ニ對シテモ全ク同様デ何等變化ヲ見ナイ。

第三節 弯曲ニヨル仕事ノ量

(Work Done by Flexure)

弯曲ヲ受クル構體ノ一断面ニ於テ中立軸カラ y ノ距離ニ極微

面積 df の採り考へ其面積ノ長 dx 間ニ作ル容積 dV トスレバ 柄ニ働く弯曲力率 M_x ニヨツテ生ズル直應力 $\sigma \cdot df$ ニヨツテ爲サレル仕事ノ總量ハ應剪力ノ影響ヲ無視シテ

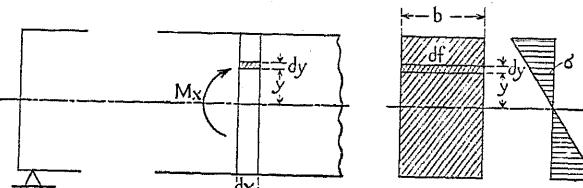


Fig. 593.

$$A_i = \frac{1}{2E} \int \sigma^2 dV$$

而シテ $\sigma = \frac{M_x}{I} y, dV = df \cdot dx$ ナルガ故ニ

$$\begin{aligned} A_i &= \frac{1}{2E} \int \frac{M_x^2}{I^2} dx \int y^2 df \\ &= \frac{1}{2E} \int \frac{M_x^2}{I} dx \quad \dots \dots \dots \dots (516) \end{aligned}$$

若シ此断面ガ柄全體ニ對シテ同一ナラバ

$$A_i = \frac{1}{2EI} \int M_x^2 dx \quad \dots \dots \dots \dots (517)$$

此(516)或ハ(517)式ヲ用フレバ 柄ノ撓度ハ極メテ簡単ニ計算サレ得ル。即チ此内力ニヨル仕事ト柄ニ働く外力ガ或撓度ヲ爲シテ生ズル仕事トガ相等シイトシテ解クノデアル。

例題第五十二 Fig. 594 = 示ス肱木柄ノ荷重点ノ撓度ヲ求ム。

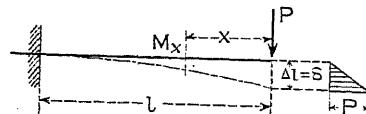


Fig. 594.

(答) 内力ニヨル仕事ハ(517)式ニヨリ

$$A_i = \frac{1}{2EI} \int M_x^2 dx = \frac{1}{2EI} \int_0^l P_x^2 dx$$

$$= \frac{P^2 l^3}{6EI}$$

一方外力 P ハ 0 カラ P = 増加シテ撓度 δ ナスガ故ニ其費シタ仕事ノ量ハ

$$A_e = \frac{1}{2} P \delta$$

斯クテ $A_e = A_i$ ト置キ

$$\frac{1}{2} P \delta = \frac{P^2 l^3}{6EI}$$

$$\therefore \delta = \frac{P l^3}{3EI} \quad \dots \dots \dots \dots (182) \text{式参照}$$

例題第五十三 Fig. 595 ノ如ク柄中央ニ集中荷重ヲ受クル単柄ノ撓度ヲ求ム。

(答) $M = -\frac{1}{2} P x$ テアルガ故ニ

$$A_i = 2 \int_0^{\frac{l}{2}} \frac{\left(\frac{1}{2} P x\right)^2}{2EI} dx = \frac{P^2 l^3}{96EI}$$

尚 $A_e = \frac{1}{2} P \delta$ テアル故ニ

$$\frac{1}{2} P \delta = \frac{1}{96} \frac{P^2 l^3}{EI}$$

$$\delta = \frac{1}{48} \frac{P l^3}{EI} \quad \dots \dots \dots \dots (198) \text{式参照}$$

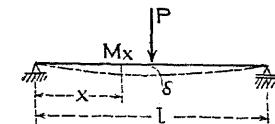


Fig. 595.

第四節 扭力ニヨル仕事ノ量

(Work Done by Torsion)

應扭剪力 (Torsional shearing stress)

τ , 同變形 γ ナル長 dx , 面積 df ノ極微容積ニ於ケル内働ハ剪力 $\tau \cdot df$ ガ $\gamma \cdot dx$ ノ働程ノ仕事ヲ爲シ

$$dA_i = \frac{\tau \cdot df}{2} \gamma dx$$

然ルニ $\gamma = \frac{\tau}{G}, df \cdot dx = dV$ テアル故ニ

$$A_i = \frac{\tau}{2G} \int dV \quad \dots \dots \dots \dots (518)$$

此式ヲ用フレバ 扭角ハ簡便ニ計算サレル。

例題第五十四 圓形薄盤ニ於ケル扭角ヲ求ム。

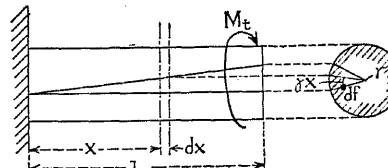


Fig. 596.

(答) 任意點ノ應剪力ハ

$$\tau = \tau_1 \frac{r}{r} \quad (\tau_1 \text{ハ外皮ニ於ケル應扭力, } r \text{ハ任意點ノ半徑})$$

ナルガ故ニ(518)式ニ挿入シ

$$A_i = \frac{\tau^2}{2Gr^2} \iint \rho^2 df \cdot dx = \frac{\tau_1^2 l}{2Gr^2} I_o = \frac{\tau_1^2 l}{2Gr^2} \cdot \frac{\pi r^4}{2}$$

$$= \frac{1}{4} \cdot \frac{l}{G} \tau_1^2 \pi r^2$$

$$\text{茲ニ } \tau_1 = \frac{16}{\pi} \frac{M_t}{d^3} \quad \text{ヲ挿入シ}$$

$$A_i = \frac{16}{\pi} \frac{M_t^2}{d^4} \frac{l}{G}$$

一方扭力率 M_t が作用シテ角 T ダケ扭ザルルモノトシテノ仕事ハ

$$A_e = \frac{1}{2} M_t T.$$

故ニ $A_i = A_e$ ト置キ

$$\frac{1}{2} M_t T = \frac{16}{\pi} \frac{M_t^2}{d^4} \cdot \frac{l}{G}$$

$$\therefore T = \frac{32}{\pi} \frac{M_t}{d^4} \frac{l}{G} \quad \dots \dots \dots \quad (414) \text{式参照}$$

例題第五十五 橢圓形断面ニ於ケル扭角ヲ求ム。

(答) 第九章(416)式ニヨリ

$$\tau = \frac{2}{\pi} \frac{M_t}{a^3 b^3} \sqrt{a^4 x^2 + b^4 y^2}$$

$$\therefore A_i = \frac{1}{2G} \int z^2 dV = \frac{2M_t^2}{\pi^2 G a^6 b^6} \iint (a^4 x^2 + b^4 y^2) df \cdot dx$$

而シテ

$$\int x^2 df = \frac{\pi}{4} ab^3, \quad \int y^2 df = \frac{\pi}{4} a^3 b$$

$$\therefore A_i = \frac{1}{2\pi} M_t \frac{a^2 + b^2}{a^3 b^3} \frac{l}{G}.$$

扭力率 M_t = ヨツテ長 l ノ薄體ノ端ヲ角 T ダケ扭ザルニ要スル仕事

$$A_e = \frac{1}{2} M_t T + A_i \text{ トテ等シク置キ}$$

$$\frac{1}{2} M_t T = \frac{1}{2\pi} M_t^2 \frac{a^2 + b^2}{a^3 b^3} \frac{l}{G}$$

$$T = \frac{1}{\pi} M_t \frac{a^2 + b^2}{a^3 b^3} \frac{l}{G} \quad \dots \dots \dots \quad \text{第二十一表 3 參照}$$

第五節 垂直剪力ニヨル仕事ノ量

(Work Done by Vertical Shear)

前ニ第三節ニ於テ彎曲ニヨル仕事ノ量ヲ算定シタトキ外力 P ノ爲ス仕事ハ全部桁ノ纖維ヲ伸縮スル爲メ即チ直應力ノミニ費サル、モノト假定シタノデアル。然シ實際ハ此直應力ニ對スル仕事ノ外ニ尙桁全體ヲ通ジテ垂直剪力ノ爲メニ迄リ(Detension)ヲ爲スタメノ内働ニモ費サレル。其量ヲ計算シテ見ヤウ。

Fig. 597 = 距離 dx ヲ隔

テ、ニツノ斷面ヲ考ヘ茲ニ df ナル極微面積ヲ採リ其高 dy 、幅 b トスル。

コノ面積ガ剪力ノ爲メニ

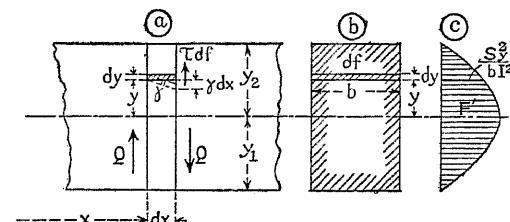


Fig. 597.

0 カラヤマデ徐々ニ變位

サレタモノトスレバ此極微面積ノ應剪抵抗 $\tau df = \tau \cdot b \cdot dy$ ガ斷面ニ沿フテ $\gamma \cdot dx$ ダケノ動程ノ仕事ヲ爲シタ事ニナリ

$$dA_i = -\frac{\tau \cdot b \cdot dy}{2} \gamma \cdot dx \quad \dots \dots \dots \quad (i)$$

然ルニ $\tau = \frac{\tau}{G}$ ナルガ故ニ

$$A_i = -\int_{-y_1}^{+y_2} \int_0^l \frac{bdy}{2G} \tau^2 dx \quad \dots \dots \dots \quad (ii)$$

尙 $\tau = \frac{Q S_y}{I b}$ ナルガ故ニ

$$A_i = -\int_{-y_1}^{+y_2} \frac{S_y^2}{b I^2} dy \int_0^l \frac{Q^2}{2G} dx \quad \dots \dots \dots \quad (iii)$$

此式ノ S_y ハ長サノ第3次、 I ハ同ジク第4次デアルカラ $\int \frac{S_y^2}{b I^2} dy$

ノ次數ヲ調ベルト $2 \times 3 - (1 + 2 \times 4) + 1 = -2$ 即チ負第2次デアル。
從ツテ此式ハ

$$\int \frac{S_y^2}{bI^2} dy = \frac{x}{F}$$

ト置ク事ガ出來ル筈デアル。同式中

x = 断面形ニヨル係數

F = 断面積

x フ求メシニハ此断面ニ就キ $\frac{S_y^2}{bI^2}$ ヲ y の種々ノ値ニ對シテ計算シ Fig. 597 ① ノ如ク水平縦距トシテ置ケバ茲ニ一ツノ面積ヲ得ル。此圖形全面積ヲ F' トセバ

$$\int_{-y_1}^{+y_2} \frac{S_y^2}{bI^2} dy = F' = \frac{x}{F} \quad \text{(iv)}$$

$$\therefore x = FF' \quad \text{(v)}$$

斯クノ如ク求メタ x フ用ユレバ (iii) 式ハ次ノ如クナル。

$$A_t = \int_0^l \frac{xQ^2}{2GF} dx \quad \text{(518)}$$

桁ノ中立軸ニ於テハ應剪力ガ最大デアルニ拘ラズ漸次上下端ノ縁維ニ行クニ從ツテ其值ヲ減少シテ遂ニ0トナルモノデアルガ故ニ之ニ因ツテ生ズル應剪變形デアル所ノ辺リノ角度モ中立軸カラ上下端縁維ニ移ルニ從ヒ最大カラ0ニ變化スル。則チ桁ノ或断面ガ受クル辺リノ角度ハ此高サニ依リテ異ナル可變的應剪變形ノ或一種ノ平均値ノ如キ值トナルベキ筈デアツテ此關係ヲ表ハス比ガ取リモ直サズ上掲ノ係數 x ニ外ナラナイ。係數 x ノ値ハ断面形ニヨツテ一定デナク其數例ヲ示セバ次ノ如シ。

矩形断面

$$x = \frac{6}{5} = 1.2$$

工字鋼 N.P. 8(獨乙型, 桁高 8 cm) 2.4

工字鋼 N.P. 50(同 桁高 50 cm) 2.0

第六節 桁ノ撓度—剪力ノ影響ヲ考慮スル場合

前節ニ説明シタ如ク桁ノ撓度ノ算定ニハ彎曲力率ノミナラズ剪力ノ影響モ考慮シナケレバ不精確デアル事ヲ免レナイノデアツテ特ニ桁高ニ對シテ徑間ノ小ナル時ニ然リトスル。茲ニ剪力ノ影響ヲ考ヘタ場合ノ撓度ヲ計算シテ見ヤウ。

今荷重 P ガ其作用スル點ニ δ ナル撓度ヲ生ズトセバ其荷重ガ徐々ニ加ヘラレタトキノ外働く

$$A_s = \frac{1}{2} P \cdot \delta.$$

コレガ分子間ニ生ズル應力ニ因ル内働く等シクナケレバナラズ。後者ハ彎曲及剪力ヨリ成リ

$$A_t = \int \frac{M^2}{2EI} dx + \int \frac{xQ^2}{2GF} dx$$

此二式ヲ等シク置キ

$$\delta = \int \frac{M^2}{PEI} dx + \int \frac{xQ^2}{PGF} dx \quad \text{(519)}$$

式中 M = 彎曲力率

Q = 垂直剪力

此(519)式ヲ實際ニ應用センニハ先ツ M 及 Q ヲ x ノ項デ表ハシテ

(519)式 = 插入シ積分スレバヨイノデアル。

例題第五十六 中心荷重 P ヲ受クル單桁ニ於テ其剪力ノ影響ヲ考ヘタルトキノ桁中點ニ於ケル撓度ヲ求ム。但桁断面ハ矩形トス。

桁ガ更ニ變形シ其爲メニ m 點ガ撓下シテ爲ス場合モアル譯デアル。斯クノ如キ移動ガアツタ爲メニ生ズル如キ仕事ヲ假想働(Virtual work)ト云フノデアル。

扱(i)式ヲ P_m ニ對シテ偏微分(Partial differentiation)スレバ

$$\delta_m = \int \frac{\partial N}{\partial P_m} ddx + \int \frac{\partial M}{\partial P_m} dd\alpha + \int \frac{\partial Q}{\partial P_m} d\gamma \dots\dots\dots(ii)$$

前ニ Fig. 598ニ於テ dx ナル極微距離間ニ發條裝置ヲ假定シテ説明シタ變形ガ若シ其材料ノ彈性ニヨル變形ト考ヘ直スナラバ

$$ddx = \frac{N}{EF} dx, \quad dd\alpha = \frac{M}{EI} dx, \quad d\gamma = \frac{xQ}{GF} dx$$

ト置ク事ガ出來ル。此值ヲ(ii)式ニ挿入シテ

$$\begin{aligned} \delta_m = & \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial P_m} dx + \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial P_m} dx \\ & + \int \frac{xQ}{GF} \frac{\partial Q}{\partial P_m} dx \dots\dots\dots(521) \end{aligned}$$

或ハ書直シテ

$$\delta_m = \frac{\partial}{\partial P_m} \left\{ \int \frac{N^2}{2EF} dx + \int \frac{M^2}{2EI} dx + \int \frac{xQ^2}{2GF} dx \right\} \dots\dots\dots(522)$$

此(521)式括弧ノ中ノ最後ノ項ハ剪力ニヨル變形デアツテ普通實際ニ用ヒラレル様ナ徑間ト桁高トノ關係 $\frac{l}{h}$ ニ於テハ此剪力ニヨル變形ハ弯曲力率ニ屬スルモノニ比シテ非常ニ小デアルガ故ニコレヲ無視シテモ何等不都合ヲ見ナイノデアル(例題第五十六参照)。從ツテ(522)式ハ次ノ如クナル。

$$\delta_m = \frac{\partial}{\partial P_m} \left\{ \int \frac{N^2}{2EF} dx + \int \frac{M^2}{2EI} dx \right\} \dots\dots\dots(523)$$

(522)及(523)式ノ括弧ノ内ハ構體ノ變形ニヨル仕事ノ總量デア

ル。故ニコレヲ一般的ニ次ノ如ク表ハス事ガ出來ル

$$\delta_m = \frac{\partial A}{\partial P_m} \dots\dots\dots(524)$$

即チ仕事ノ總量ヲ P_m ニ對シテ微分スレバ其荷重ノ變位 δ_m ヲ求メル事ガ出來ル。

例題第五十七 肱木桁ニ數多ノ荷重アル時其一つノ荷重 P ノ變位即チ其作用點ノ撓度 δ ヲ求ム。

(答) 此肱木桁ニ於ケル軸壓力 $N=0$ デアリ任意點ノ弯曲力率ヲ M トシテ剪力ノ影響ヲ無視スレバ

$$A = \int_0^l \frac{M^2}{2EI} dx$$

(524)式ニヨリ

$$\delta = \frac{\partial A}{\partial P} = \int_0^l \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial P} dx$$

然ルニ弯曲力率 M ハ次ノ如ク置ク事が出來ル

$$M = M_o + Px$$

式中 $M_o = P$ 以外ノ荷重ニヨリ生ズル弯曲力率
従ツテ

$$\frac{\partial M}{\partial P} = x$$

トナル故ニ前式ニ挿入シテ

$$\delta = \int_0^l \frac{M \cdot x}{EI} dx \dots\dots\dots(202) \text{式參照}$$

第七節 最小効ノ原理

(Principle of Least Work)

今若シ一ツノ構造物ノ或支點ガ其反力ノ方向ニ不動ナル場合ヲ考ヘルトキハ其反力ヲ荷重ト考ヘテコレガ不靜定デアル場合ニモ其支點ハ不動デアツテ $\delta = 0$ 即チ支點ニハ變位ナシトノ條

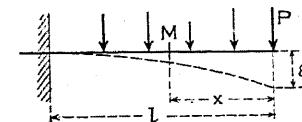


Fig. 600.

件ヲ利用シテ容易ニ其反力ノ量ヲ求メル事ガ出來ル。此場合ニ不靜定ナル反力ヲ X_1, X_2, \dots デ表ハセバソレラハ次ノ式ヲ満足スル様ナ量デアル事ヲ知ル。

$$\delta = \frac{\partial A}{\partial X} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (525)$$

即チ全仕事ノ或不靜定ナル反力ニ對シテノ偏微分ハ零デアル。此(525)式ハ仕事 A ガ極大或ハ極小(Maximum or Minimum)ナルベキ條件ニ外ナラナイ。即チ X ナル反力ノ值ハ其 X ニ關シテ仕事ノ量ガ極大又ハ極小ナル如キ值ヲ持ツノデアル。然シ其極大ナリトノ説明ハ此際不適合(Inconsistent)デアツテ極小ナリトノ條件ガ適合スルノデアル。何トナレバ若シ X ニ對シテノ仕事ガ極大ナリトセバ其 X ニ對シテハ他ノ總テノ力ガ消滅スル位ニ X ガ大トナリコレガ非常ニ大ナル仕事ニ相當スル様ナ應力ヲ生ズル事トナツテ不合理デアルカラデアル。又純靜力学的(Pure statically)ニ考ヘテモ仕事ニ對シテ有限ノ極大値(Finite maximum)ハアリ得ナイ。漸次ニ増加スル X ニ對シテ漸次ニ増加スル仕事ガアルノデアルカラ極大ハアリ得ナイ。換言スレバ $\frac{\partial A}{\partial X} = 0$ ハ仕事ガ極小ナル爲メノ條件ニ外ナラナイ。即チ

「支點ノ不靜定反力ハ最小働ニ相當スル値ヲ有ス」(A statically indeterminate reaction at support has such a value which corresponds to the minimum work done.)

以上説明シタ

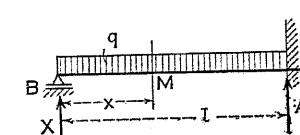
$$\delta_m = \frac{\partial A}{\partial P_m} \quad \dots \dots \dots \quad (524) \text{式參照}$$

及ビ $\frac{\partial A}{\partial X} = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (525) \text{式參照}$

ハ所謂「カスチリアノ」氏定理(Theorem of Castigiano)トシテ知ラレテ居ルモノデアツテ(524)式ハ撓度ノ計算ニ(525)式ハ不靜定構造物ノ解法ニ用ヒテ極メテ肝要ナル公式デアル。是等ノ適用ニヨツテアラユル問題ヲ解決シタ計算例ハ次記書籍ニ記載サレテ居ル。

Müller-Breslau—Die neueren Methoden der Festigkeitslehre und der Statik der Baukonstruktionen, gewidmet dem Andenken an Alberto Castigliano (gest. 1885).

例題第五十八 一端緊定他端支持サル、桁ノ支點反力を求ム。



Fgi. 601.

(答)「カスチリアノ」氏第二式 $\frac{\partial A}{\partial X} = 0$ ヲ用ヒ支點反力 X ヲ求メントス。普通例ニ從ヒ剪力ニヨル仕事ヲ無視シ

$$\text{仕事 } A = \int_0^l \frac{M^2}{2EI} dx$$

$$\therefore \frac{\partial A}{\partial X} = \int_0^l \frac{M}{EI} \cdot \frac{\partial M}{\partial X} dx = 0$$

EIヲ定數ト考ヘレバ前式ハ

$$\int_0^l M \cdot \frac{\partial M}{\partial X} dx = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (i)$$

然ルニ點 x ニ生ズル弯曲力率ハ

$$M = Xx - \frac{1}{2}qx^2$$

$$\therefore \frac{\partial M}{\partial X} = x$$

此値ヲ(i)式ニ挿入スレバ

$$\int_0^l \left(Xx - \frac{1}{2}qx^2 \right) x dx = 0$$

$$\left[\frac{Xx^3}{3} - \frac{1}{2} \frac{qx^4}{4} \right]_0^l = \frac{Xl^3}{3} - \frac{ql^4}{8} = 0$$

$$\therefore X = \frac{3}{8}ql \quad \dots \dots \dots \quad \text{第六章第二十一節(5)參照}$$

例題第五十九 三角荷重ヲ受クル固定桁。

(答)此場合左支點反力 X 及 M_1 ヲ不靜定力トシテ

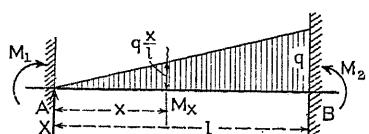


Fig. 602.

$$M_x = X \cdot x - q \frac{x}{l} \cdot \frac{x}{2} \cdot \frac{x}{3} + M_1 \quad \dots \dots \dots \text{(i)}$$

(525) 式ノ最小値條件ニ於テ $N=0$ ト置キ剪力ノ影響ヲ無視スレバ A 支點ガ不動不撓ノ條件カラ次ノ二式ヲ得

$$\frac{\partial A}{\partial X} = \int_0^l \frac{M_x}{EI} \frac{\partial M_x}{\partial X} dx = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(ii)}$$

$$\frac{\partial A}{\partial M_1} = \int_0^l \frac{M_x}{EI} \frac{\partial M_x}{\partial M_1} dx = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(iii)}$$

(ii) 及 (iii) 式中 $\frac{\partial M_x}{\partial X}$ 及 $\frac{\partial M_x}{\partial M_1}$ テ求メルタメニ (i) 式ヲ偏微分シテ

$$\frac{\partial M_x}{\partial X} = x, \quad \frac{\partial M_x}{\partial M_1} = 1$$

コレテ (ii) 及 (iii) 式ニ挿入シ EI ノ定数ト看做シテ

$$\int_0^l \left(Xx - \frac{qx^3}{6l} + M_1 \right) x dx = \frac{Xl^3}{3} - \frac{ql^4}{30} + M_1 \frac{l^2}{2} = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(iv)}$$

$$\int_0^l \left(Xx - \frac{qx^3}{6l} + M_1 \right) dx = \frac{Xl^2}{2} - \frac{ql^3}{24} + M_1 l = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(v)}$$

(iv) (v) ノ二式カラニツノ未知数 X 及 M_1 ガ求メラレ

$$\left. \begin{aligned} X &= \frac{3}{20} ql \\ M_1 &= -\frac{1}{30} ql^2 \end{aligned} \right\} \quad \text{第六章第三十節計算例(3)参照}$$

第八節 不靜定結構

不靜定結構ノ解法ニハ最小値ノ法則ヲ應用スルガ最モ簡便デアル。此場合ニ其未知部材ノ應力又ハ不靜定應力ヲ X_1, X_2, ……ナル文字デ表ハスモノトセバ此結構内ニ於テ爲サレタ仕事ノ總量ハ容易ニ此 X_1, X_2, ……ノ項デ書キ表ハシ得ルデアラウ。此構造物ガ安定ナル平衡(Stable equilibrium)ニアルナラバ其仕事ノ總量ハ可能的最小デナケレバナラヌ。從テ其仕事ヲ未知應力ニ對シ

テ偏微分セバ夫々零トナラネバナラヌ。即チ

$$\frac{\partial A}{\partial X_1} = 0, \quad \frac{\partial A}{\partial X_2} = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(526)}$$

斯クテ未知部材ノ數ト同數ノ方程式ガ出來コレヲ聯立方程式トシテ解ケバ未知應力 X_1, X_2, ……ガ求メラレル。若シ部材ノ或斷面ニ於テ軸壓力 N 及彎曲力率 M ガ同時ニ働ク時ニハ此 N 及 M ヲ未知應力 X ノ項ニテ書キ表ハシコレニ

$$\frac{\partial A}{\partial X} = \int_{EF} \frac{N}{EI} \frac{\partial N}{\partial X} dx + \int_{EI} \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X} dx = 0 \quad \dots \dots \dots \text{(527)}$$

ナル式ヲ適用スレバヨイノデアル。

例題第六十 AB 及 CD ノ垂直材アリテ BD ナル抗壓材ニテ連結セラル。側方ヨリ p ナル強度ノ水平力ヲ受ケタルトキノ抗壓材ノ應力ヲ求ム。(Fig. 603 參照)

(答) 求ムル抗壓材ノ應力ヲ X トス。

垂直材 AB: コレハ水平力 p ト BD 材カラノ横力 X トテ受ケ軸壓力ハ無イ。從ツテ

$$\begin{aligned} N &= 0, \quad \frac{\partial N}{\partial X} = 0, \quad M = \frac{px^2}{2} - Xx, \\ \frac{\partial M}{\partial X} &= -x. \end{aligned}$$

垂直材 CD: コレハ上端ニ左カラ X ヲ受ケ

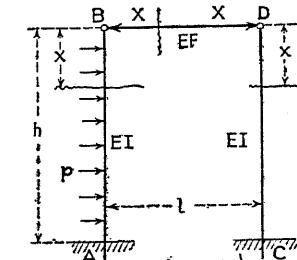


Fig. 603.

$$\text{ルノミテアルカラ } N = 0, \quad \frac{\partial N}{\partial x} = 0, \quad M = X \cdot x, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = x.$$

$$\text{抗壓材 BD: } N = X, \quad \frac{\partial N}{\partial X} = 1, \quad M = 0, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = 0$$

コレヲ一般式ニ挿入シ

$$\begin{aligned} \int_{EF} \frac{N}{EI} \frac{\partial N}{\partial X} dx + \int_{EI} \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X} dx &= 0 \\ \int_0^h \left(\frac{px^2}{2} - Xx \right) \left(-\frac{x}{EI} dx \right) + \int_0^h Xx \frac{x}{EI} dx + \int_0^l X \frac{1}{EF} dx &= 0 \end{aligned}$$

コレヲ解イテ

$$X = \frac{3}{8} \frac{P}{2+3 \frac{I}{F} \frac{l}{h^3}} = \frac{3}{8} \frac{P}{1+3C \frac{I}{h^3}}$$

$$\text{式中 } P = ph, C = \frac{h^3}{3I} + \frac{l}{F}$$

X サへ求メラレタナラバ支點力率ハ

$$M_1 = Xh - P \frac{h}{2} = -\frac{Ph}{8} \frac{1+12C \frac{I}{h^3}}{1+3C \frac{I}{h^3}}$$

$$M_2 = -Xh = -\frac{Ph}{8} \frac{3}{1+3C \frac{I}{h^3}}$$

以上ハ BD 部材ガ荷重ヲ受ケテ短縮スルト假定シタノテアルガ若シ此部材ノ變形ヲ無視スレバ $C = \frac{h^3}{3I}$ トナリ上ニ求メタ結果ハ次ノ如クナル。

$$X = \frac{3}{16} P, M_1 = -\frac{5}{16} Ph, M_2 = -\frac{3}{16} Ph.$$

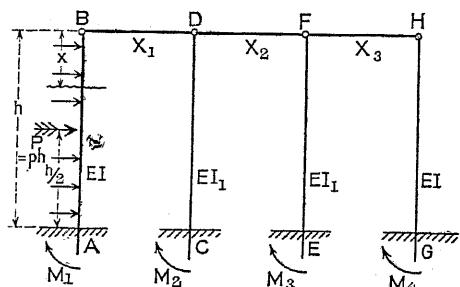


Fig. 604.

$$\text{柱 AB: } M = \frac{px^2}{2} - X_1 x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_1} = -x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_2} = 0, \quad \frac{\partial M}{\partial X_3} = 0$$

$$\text{柱 CD: } M = X_1 x - X_2 x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_1} = x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_2} = -x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_3} = 0,$$

$$\text{柱 EF: } M = X_2 x - X_3 x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_1} = 0, \quad \frac{\partial M}{\partial X_2} = x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_3} = -x,$$

$$\text{柱 GH: } M = X_3 x, \quad \frac{\partial M}{\partial X_1} = 0, \quad \frac{\partial M}{\partial X_2} = 0, \quad \frac{\partial M}{\partial X_3} = x.$$

最小動ノ法則ニヨリ次ノ三式ヲ得

$$1. \int M \frac{\partial M}{\partial X_1} \frac{dx}{EI} = 0, \quad 2. \int M \frac{\partial M}{\partial X_2} \frac{dx}{EI} = 0, \quad 3. \int M \frac{\partial M}{\partial X_3} \frac{dx}{EI} = 0$$

コレニ上ニ求メタ値ヲ入レ定數 E ナ乗ジテ

$$1. \int_0^h \left(\frac{px^2}{2} - X_1 x \right) (-x) \frac{dx}{I} + \int_0^h (X_1 x - X_2 x) x \frac{dx}{I} = 0;$$

$$2. \int_0^h (X_1 x - X_2 x) (-x) \frac{dx}{I} + \int_0^h (X_2 x - X_3 x) x \frac{dx}{I} = 0;$$

$$3. \int_0^h (X_2 x - X_3 x) (-x) \frac{dx}{I} + \int_0^h (X_3 x) x \frac{dx}{I} = 0.$$

此三式ヲ解イテ

$$X_1 = \frac{3}{16} P \frac{2+\frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}}, \quad X_2 = \frac{3}{16} P; \quad X_3 = \frac{3}{16} P \frac{\frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}}.$$

$$\therefore M_1 = X_1 h - \frac{Ph}{2} = -\frac{Ph}{16} \frac{2+5\frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}},$$

$$M_2 = -(X_1 - X_2) h = -\frac{3}{16} Ph \frac{\frac{2+I}{I_1} - 1 - \frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}} = -\frac{3}{16} Ph \frac{1}{1+\frac{I}{I_1}},$$

$$M_3 = (X_3 - X_2) h = -\frac{3}{16} Ph \frac{\frac{I}{I_1} - 1 - \frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}} = -\frac{3}{16} Ph \frac{1}{1+\frac{I}{I_1}} = M_2,$$

$$M_4 = -X_3 h = -\frac{3}{16} Ph \frac{\frac{I}{I_1}}{1+\frac{I}{I_1}}.$$

若シ $I = I_1$ = シテ四柱ガ相等シキ慣性能率ヲ有スルトキハ

$$X_1 = \frac{9}{32} P, \quad X_2 = \frac{6}{32} P, \quad X_3 = \frac{3}{32} P.$$

$$M_1 = -\frac{7}{32} Ph, \quad M_2 = M_3 = -\frac{3}{32} Ph, \quad M_4 = -\frac{3}{32} Ph.$$

第九節 剛 構 (Rigid Frame)

鐵筋混泥土構造ニ於テ屢適用サレル構造法 = 所謂剛構 (Rigid frame; Rahmen; Steifrahmen) ト稱セラル、構法ガアル。コレハ桁ト支柱トヲ剛節的 (Rigidly) = 結合シタモノデアツテ不靜定構造ナルガ故ニ最小動ノ原理ヲ應用シテ計算ヲ行ハナケレバナラヌ。

其多次不靜定ナル場合ノ解法ハ之ヲ次章ニ譲ルコトトシ茲ニハ其簡單ナル二三ノ例ヲ示スニ止メ其各種型態ニ對スル計算ノ結果ヲ第廿五表ニ示ス。本構法ハ鐵筋混擬土ニ於テ常ニ用ヒラル、所デアツテ其耐震的ノ價値ヲ有スル點ニ於テ推奨セラルベキモノト思ハルルガ故ニ茲ニ二三ノ參考書籍ヲ掲グテ讀者ニ獎ムル所以デアル。

Gehler—Der Rahmen.

von Bronneck—Biegungsfeste Rahmen.

Schlüter—Eisenbeton—Rahmen u. Gewölbe.

Kleinlogel—Rahmenformeln.

例題第六十二 二鉸矩形剛構ニ於ケル應力ヲ求ム。

(答) P ナル集中荷重ガ働くトキニハ其支點水平反力ヲ X = テ表ハセバ

柱 AB = 於テ

$$M = -Xx, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = -x;$$

$$N = -A, \quad \frac{\partial N}{\partial X} = 0;$$

柱 CD = 於テ

$$M = -Xx, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = -x;$$

$$N = -D, \quad \frac{\partial N}{\partial X} = 0;$$

桁 BC = 於テ

$$M = M_o - Xh \quad (M_o \text{ハ單桁ノ場合ノ弯曲力率}), \quad \frac{\partial M}{\partial X} = -h;$$

$$N = -X, \quad \frac{\partial N}{\partial X} = -1.$$

求メタル數値ヲ(527)式ニ挿入シ

$$\begin{aligned} 0 &= \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X} dx + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial X} dx \\ &= 2 \int_0^l \frac{Xx}{EI_1} dx - \int_0^l \frac{M_o - Xh}{EI} h dx + \int_0^l \frac{X}{EF} dx \end{aligned}$$

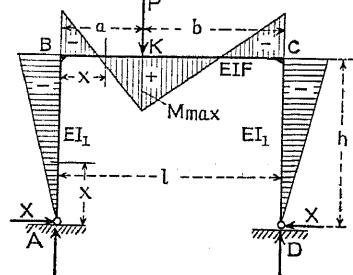


Fig. 605.

$$= 2X \frac{h^3}{3EI_1} - \frac{h}{EI} \int_0^l M_o dx + X \frac{h^2 l}{EI} + X \frac{l}{EF}.$$

茲ニ與ヘラレタル集中荷重ニ對シテハ

$$\int_0^l M_o dx = \frac{Pab}{l} \frac{l}{2} = \frac{Pab}{2} \quad \text{ナルヲ以テ}$$

$$2X \frac{h^3}{3EI_1} - \frac{h}{EI} \frac{Pab}{2} + X \frac{h^2 l}{EI} + X \frac{l}{EF} = 0$$

從ツテ

$$X = \frac{Pab}{2hl \left(1 + \frac{2}{3} \frac{Ih}{I_1 l} + \frac{I}{F} \frac{1}{h^2} \right)}$$

$$\text{今 } \frac{I}{I_1} \frac{h}{l} = v, \quad \frac{I}{F} = r^2 \quad (r = \text{環動半徑}) \quad \text{トセバ}$$

$$X = \frac{Pab}{2hl \left(1 + \frac{2}{3}v + \frac{r^2}{h^2} \right)} \quad (528)$$

分母最後ノ項 $\frac{r^2}{h^2}$ ハ軸壓力 X ョリ受クル影響テアツテ他ノ項即チ弯曲力率ヨリ受クルモノニ比シテ極メテ小ナルガ故ニ普通之ヲ無視シテ差支ナク此場合ニハ

$$X = \frac{Pab}{2hl \left(1 + \frac{2}{3}v \right)} \quad (529)$$

同様ニ多數ノ集中荷重ヲ有スル場合ニハ

$$X = \frac{\Sigma Pab}{2hl \left(1 + \frac{2}{3}v \right)} \quad (530)$$

尙若シ等布荷重 q ノ作用スルトキニハ $P = qdx, a = x, b = l-x$ ト置キ

$$X = \int \frac{qx(l-x)}{2hl \left(1 + \frac{2}{3}v \right)} dx$$

全徑間等布荷重ヲ受クル場合ニハ 0-l ノ範囲ニ積分シテ

$$X = \frac{q l^2}{12h \left(1 + \frac{2}{3}v \right)} \quad (531)$$

X チ求メタナラバ部材各點ノ弯曲力率ハ容易ニ求メラレ得ベク一ノ集中荷重ヲ有スル場合ナラバ

$$M_B = M_C = -Xh = -\frac{Pab}{2l \left(1 + \frac{2}{3}v \right)} \quad (532)$$

桁 BC 内ノ一ヶ所ニ於ケル力率ハ

$$\left. \begin{aligned} a \text{ノ部分} \quad M_x &= \frac{Pb}{l} x + M_B \\ b \text{ノ部分} \quad M_x &= \frac{Pa}{l} x + M_C \quad (x \text{ハ C ポリノ距離}) \end{aligned} \right\} \cdots \cdots \cdots \cdots (533)$$

荷重下ニ生ズル最大弯曲力率ハ

$$M_{max} = \frac{Pab}{2l} \cdot \frac{\left(1 + \frac{4}{3}\nu\right)}{\left(1 + \frac{2}{3}\nu\right)} \cdots \cdots \cdots \cdots (534)$$

Fig. 605 = 示スハ此場合ノ弯曲力率圖アル。

Fig. 606 = 示ス如キ水平荷重Wノ作用シタルトキモ全ク同様ニ解ク事テ

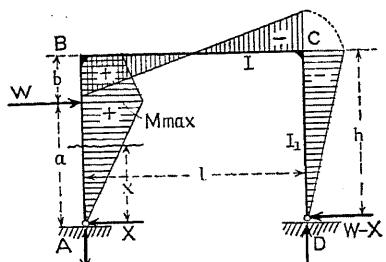


Fig. 606.

得ルノテアツテ A 支點ノ水平反力ヲ未知

力 X トスレバ D 點ノ水平反力ハ W-X ト

ナルベク垂直反力ハ

$$-A = D = \frac{W \cdot a}{l}$$

反力ノ正ノ方向ヲ圖示ノ如シト前提シテ

計算ヲ進メンニ

$$\text{柱 AB: } a \text{ノ部分} \quad M = Xx, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = x;$$

$$b \text{ノ部分} \quad M = Xx - W(x-a), \quad \frac{\partial M}{\partial X} = x;$$

$$\text{柱 CD: } M = -(W-X)x, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = x;$$

$$\text{桁 BC: } M = Xh - Ax - W(h-a), \quad \frac{\partial M}{\partial X} = h;$$

軸壓力ノ影響ヲ無視シ

$$\begin{aligned} \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X} dx &= \frac{1}{EI_1} \left[\int_0^a Xx \cdot x dx + \int_a^h [Xx - W(x-a)] \cdot x dx \right] \\ &\quad - \frac{1}{EI_1} \int_0^h (W-X)x \cdot x dx \\ &\quad + \frac{1}{EI} \int_a^h \left[Xh - \frac{Wa}{l} x - W(h-a) \right] h \cdot dx \\ &= \frac{1}{EI_1} \left[\frac{Xh^3}{3} - \frac{W}{3} (h^3 - a^3) + \frac{W}{2} a (h^2 - a^2) - (W-X) \frac{h^3}{3} \right] \end{aligned}$$

$$+ \frac{1}{EI} (Xh^2l + \frac{W}{2} ah - Wh^2) = 0$$

$$\therefore X = \frac{W \left\{ \frac{1}{I_1} \left[\frac{2h^3 - a^3}{3} - \frac{a(h^2 - a^2)}{2} \right] + \left(h^2l - \frac{ah}{2} \right) \right\}}{h^2l \left(1 + \frac{2}{3} \frac{I}{I_1} \frac{h}{l} \right)}$$

$$= W \frac{(4h^3 + a^3 - 3ah^2) + (6h^3 - 3ah^2)}{6h^3 \left(1 + \frac{2}{3} \nu \right)} \cdots \cdots \cdots \cdots (535)$$

例題第六十三 二絞屋根形剛構ニ垂直荷重ノ作用スルトキノ支點水平反力テ求ム。

(答) Fig. 607 = 就キテ

$$\text{柱 AB 及 DE: } M = -Xx, \quad \frac{\partial M}{\partial X} = -x;$$

$$\text{屋根 BCD: } M = M_o - X(h+y) \quad (M_o \text{ハ單桁トシテ}), \quad \frac{\partial M}{\partial X} = -(h+y);$$

(527) = 挿入シ軸壓力影響ヲ無視シテ

$$\begin{aligned} \frac{2}{EI_1} \int_0^h Xx^2 dx - \frac{1}{EI} \int_0^l M_o (h+y) dx \\ + \frac{1}{EI} \int_0^l X(h+y)^2 dx = 0 \end{aligned}$$

Fig. 607.

積分シテ

$$\begin{aligned} \frac{2Xh^3}{3EI_1} - \frac{h}{EI} \int_0^l M_o dx - \frac{1}{EI} \int M_o y dx + \frac{Xh^2l}{EI} \\ + \frac{2Xh}{EI} \int y dx + \frac{X}{EI} \int y^2 dx = 0 \end{aligned}$$

此式ニ於ケル最後ノ二項ハ屋根ノ形ニ對スル定数ニアツテ今假ニ

$$\int y dx = \tilde{y} \quad BD \text{線以上ノ屋根ノ形 BCD の面積}$$

$$\int y^2 dx = \tilde{y}^2 \quad BD \text{線ニ對シ面積 BCD の有スル靜力率}$$

ナシテ表ハストキハ求ムル水平反力ハ

$$X = \frac{\int M_o dx + \frac{1}{h} \int M_o y dx}{hl \left(1 + \frac{2}{3} \nu \right) + 2 \left(\tilde{y} + \frac{\tilde{y}^2}{h} \right)} \cdots \cdots \cdots \cdots (536)$$

本題ニ與ヘラレタル三角形屋根ニ於テハ

$$\bar{S} = \frac{h'l}{2}, \quad S = \frac{h'l}{2} \cdot \frac{h'}{3} = \frac{h^2l}{6}.$$

Fig. 607 = 示ス一箇ノ集中荷重ニ對シ

$$\int M_o dx = \frac{1}{2} Pab$$

$$\int M_o y dx = \frac{2h'}{l} \int M_o x dx = \frac{h'}{12l} Pa(3l^2 - 4a^2)$$

(536) 式ニ挿入シテ

$$X = \frac{Pa}{4l^2} \cdot \frac{6bhl + h'(3l^2 - 4a^2)}{3h^2 \left(1 + \frac{2}{3}v\right) + h'(3h + h')} \quad (537)$$

屋根面上ニ等布荷重ヲ受クルトキノ解法ハ(537)式ニ於テ P ノ代リニ pdx , a ノ代リニ x , b ノ代リニ $l-x$ テ用ヒテ積分スレバ求メラレ

全徑間等布荷重ヲ受クル場合

$$X = \frac{p l^2}{32} \cdot \frac{8h + 5h'}{3h^2 \left(1 + \frac{2}{3}v\right) + h'(3h + h')} \quad (538)$$

二分ノ一徑間ノミニ等布荷重ヲ受クルトキハ

$$X = \frac{p l^2}{64} \cdot \frac{8h + 5h'}{3h^2 \left(1 + \frac{2}{3}v\right) + h'(3h + h')} \quad (539)$$

例題第六十二及六十三ニ示シタルハ何レモ未知數一個ノ場合
デアル。未知數 n 個アルトキハ全ク同様ニシテ

$$\begin{cases} \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X_1} dx + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial X_1} dx = 0 \\ \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial X_2} dx + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial X_2} dx = 0 \end{cases} \quad (540)$$

總計 n 個ノ方程式ヲ得之レヲ聯立方程式トシテ n 個ノ未知數 X_1 , X_2 , ……ヲ求メ得ル理デアルガ實際ノ計算ニ當ツテハ其計算ノ冗長到底其煩ニ耐エナイノデアツテ殊ニ其計算ノ途中ニ生ズベキ錯誤ヲ檢スペキ適當ノ方法無キガ故ニ計算ノ結果ニ信ヲ置キ

難ク實用トシテ用フルニ困難デアル。之レ則チ不靜定結構特ニ剛構ノ解法トシテ種々ノ説ノ行ハル、所以デアツテ次ニ其一解法ヲ説明シ例題ヲ以テ其運用ヲ明カニシヤウ。

兩柱緊定サレタ固定剛構ノ解法ヲ示サンニ此兩支點固定サレタ剛構ハ各々三個宛計六個ノ反力ヲ有スルガ故ニ靜力學的平衡ノ三條件ノミヲ以テシテハ尙三個ノ未知反力ヲ生ズル理デアツテ從ツテ此解法ニハ最小働ノ原理ヲ應用シナケレバナラヌ。

Fig. 608 @ = 示ス剛構ハ任意ノ形ヲ有シ任意ノ荷重ヲ受クル

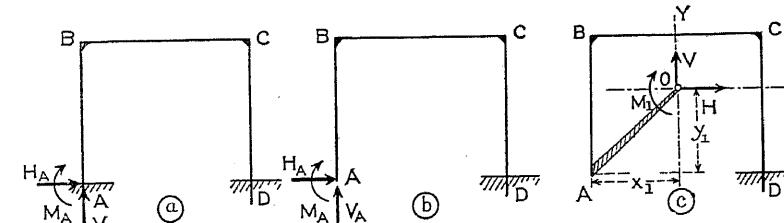


Fig. 608.

モノトス。假定スペキ未知ノ三力トシテハ何レノ反力又ハ應力ヲ採ルモ差支ナインデアルガ今假ニA支點ニ三ツノ未知反力 H_A , V_A 及 M_A (上掲ノ説明ニハ X ヲ以テシタ)ヲ採用スルモノトシヤウ。扱上述シタル一般的ノ解法ニ據ルモノトスレバ先づ此假定シタル三未知力及ビ與ヘラレタル荷重ニ對シテ剛構各材ニ生ズル M 及 N ヲ計算シ(540)式ニ從ツテ三個ノ聯立方程式ヲ立テ之レヨリ三個ノ未知數 H_A , V_A 及 M_A ヲ求メルノデアル。此 M 及 N ヲ計算スルニ當ツテ我々ハ次ノ如ク假定シテ出發シテ居ル事ニ注意シナケレバナラヌ。即チ Fig. 608 ノ剛構ニ於テ三力 H_A , V_A , M_A ガ柱脚 A ニ作用スルト假定スルコトニヨリ其柱脚 A ヲ其支

點カラ切離シ⑥圖ノ如キ状態ト假定シテ此自由柱脚 A = H_A, V_A, 及 M_A の三力ガ外力トシテ作用スルモノト前提シテ計算ヲ始メテ居ル事デアツテ斯ク假定スル事ニ依ツテ剛構ハ單ニ D 支點ノミニ固定サレタ肱木桁ノ如キ靜定構造トナリ然カモ@圖ニ示シタ剛構ト全ク等シキ應力ノ状態ニアルノデアル。從ツテ今假ニ更ニ一步進メテ⑥圖ノ肱木桁左端 A = 三未知力 H_A, V_A 及 M_A ガ作用スル代リニ⑦圖ニ示ス任意ノ一點 O = 作用スル三未知力 H, V 及 M₁ ヲ用フル事モ出來ル筈デアツテ要ハ剛構其物ガ斯ク假定スル事ニヨツテ何等應力ニ變化ヲ生ジナケレバヨイノデアル。此任意ニ採ツタ O 點ハ⑦圖ニ示シタ如ク肱木桁左端 A ト硬直連結 (Rigid connection) ヲ為スモノト考へ O 點ノ A 點カラノ距離 x₁, y₁ 及ビ座標ノ傾斜 (H 及 V ノ作用スル方向) ハ今暫ク任意トシテ置カウ。剛構各部ニ生ズル應力ニ變化ヲ生ゼザル為メノ條件ヲ満足スル三未知力相互ノ關係ハ明カニ次式ニテ與ヘラレ得ル。

$$\begin{aligned} H_A &= H, \quad V_A = V \\ M_A &= M_1 + H y_1 - V x_1 \end{aligned} \quad \cdots \cdots \cdots (541)$$

斯クテ O = 動ク H, V 及 M₁ ヲ假定シテ剛構各部材ニ生ズル彎曲力率ヲ求メシニ Fig. 609 = 示ス如ク座標軸ノ正ノ方向ヲ採リ

$$M = M_o + M_1 - H y + V x$$

$$N = -[H \cos \varphi + (Q_o + V) \sin \varphi]$$

式中 M_o 及 Q_o = BC ヲ單桁ト考フルト

キ外荷重ニヨツテ生ズル彎曲

力率及剪力

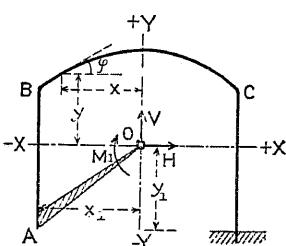


Fig. 609.

φ = 剛構部材ノ傾斜角(水平材ニ於テ φ = 0°, 垂直材ニ於テ φ = 90°)

是レヨリ微分係數ヲ求ムレバ

$$\begin{aligned} \frac{\partial M}{\partial H} &= -y, \quad \frac{\partial M}{\partial V} = x, \quad \frac{\partial M}{\partial M_1} = 1 \\ \frac{\partial N}{\partial H} &= -\cos \varphi, \quad \frac{\partial N}{\partial V} = -\sin \varphi, \quad \frac{\partial N}{\partial M_1} = 0 \end{aligned}$$

斯ク求メタル値ヲ一般最小働方程式

$$\left. \begin{aligned} \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial H} ds + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial H} ds &= 0 \\ \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial V} ds + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial V} ds &= 0 \\ \int \frac{M}{EI} \frac{\partial M}{\partial M_1} ds + \int \frac{N}{EF} \frac{\partial N}{\partial M_1} ds &= 0 \end{aligned} \right\} \cdots \cdots \cdots (542)$$

ニ挿入スルトキハ

$$\begin{aligned} - \int \frac{M_o y}{EI} ds + H \int \frac{y^2}{EI} ds - V \int \frac{x y}{EI} ds - M_1 \int \frac{y}{EI} ds \\ + H \int \frac{\cos^2 \varphi}{EF} ds + \int \frac{(Q_o + V) \sin \varphi \cos \varphi}{EF} ds = 0 \\ \int \frac{M_o x}{EI} ds - H \int \frac{x y}{EI} ds + V \int \frac{x^2}{EI} ds + M_1 \int \frac{x}{EI} ds \\ + H \int \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{EF} ds + \int \frac{(Q_o + V) \sin^2 \varphi}{EF} ds = 0 \\ \int \frac{M_o}{EI} ds - H \int \frac{y}{EI} ds + V \int \frac{x}{EI} ds + M_1 \int \frac{1}{EI} ds = 0 \end{aligned}$$

扱茲デ O 點ノ位置ヲ確定シャウ。即チ上述シタ範囲ニ於テハ O ナル原點ノ位置ハ之ヲ任意ニ採ルトシテ置イタガ今此求メタ聯立方程式ヲ簡單ニスル為メニ

$$\left. \begin{aligned} \int \frac{x}{EI} ds = 0 & \quad \int \frac{y}{EI} ds = 0 \end{aligned} \right\} \cdots \cdots \cdots (543)$$

$$\int \frac{xy}{EI} ds = 0$$

ナル三條件ヲ満足スル如キ原點 O の縱横距 x_1, y_1 及座標軸 X, Y の傾斜ヲ採用スルモノトスル。此(543)式ノ條件ハ O 點ガ $\frac{1}{EI} ds$ ナル彈性荷重(Elastic load)ノ重心點ニ相當スル事ヲ意味シ X, Y 軸ガ此荷重ニ對スル主軸線ニ相當スルノデアル。左右對稱ナル剛構ニ對シテハ X, Y 軸ハ直角ニ交リ且シ Y 軸ハ其對稱軸ト一致スル事ハ勿論デアル。斯クノ如キ原點ヲ採用スルトキハ上掲聯立方程式ハ次ノ如クナル。

$$\left. \begin{aligned} & -\int \frac{M_o y}{EI} ds + H \int \frac{y^2}{EI} ds + H \int \frac{\cos^2 \varphi}{EF} ds \\ & + \int \frac{(Q_o + V) \sin \varphi \cos \varphi}{EF} ds = 0 \\ & \int \frac{M_o x}{EI} ds + V \int \frac{x^2}{EI} ds + H \int \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{EF} ds \\ & + \int \frac{(Q_o + V) \sin^2 \varphi}{EF} ds = 0 \\ & \int \frac{M_o}{EI} ds + M_i \int \frac{1}{EI} ds = 0 \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(544)$$

更ニ剛構ノ形ニ應ジ此式ヲ簡單ニシテ三未知反力 H, V 及 M_i ガ求メラレ得ル。

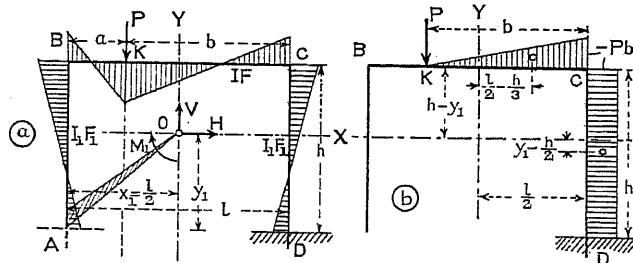


Fig. 610.

例題第六十四 固定矩形剛構ガ垂直荷重ヲ受クルトキノ應力ヲ求ム。
(答) Fig. 610 = 示ス如キ矩形剛構ヲ解クニ當ツテハ先づ原點 O

ノ位置ヲ決定セネバナラヌ。原點ハ彈性荷重 $\frac{1}{EI} ds$ ノ重心ナルガ故ニ各部材ニ沿ヒ其部材ノ $\frac{1}{EI}$ ガ等布セラル、モノトシテ計算シ

$$x_1 = \frac{l}{2}$$

$$y_1 = \frac{1}{2 \cdot \frac{h}{EI_1} + \frac{l}{EI}} \left(\frac{2h}{EI_1} \cdot \frac{h}{2} + \frac{l}{EI} \cdot h \right) = h \cdot \frac{1+2\nu}{1+2\nu}$$

(柱 $\frac{h}{EI_1}$, 柄 $\frac{l}{EI}$ ガ支點線 AD = 對スル靜力率ヲ求メテ計算ス) $\nu = \frac{I_1 h}{I_1 l}$

更ニ逐次各部材寸法ニ關スル項ヲ計算スルニ

$$\begin{aligned} \int \frac{y^2}{1} ds &= 2 \left[\frac{h}{I_1} \cdot \frac{h^2}{12} + \frac{h}{I_1} \left(y_1 - \frac{h}{2} \right)^2 \right] + \frac{l}{I} (h - y_1)^2 = \frac{h^3 (2+2\nu)}{3 I_1 (1+2\nu)} \\ \int \frac{x^2}{I} ds &= 2 \cdot \frac{h}{I_1} \left(\frac{l}{2} \right)^2 + \frac{l}{I} \cdot \frac{l^2}{12} = \frac{l^3}{12 I} (1+2\nu) \\ \int \frac{1}{I} ds &= \frac{l}{I} + \frac{2h}{I_1} = \frac{l}{I} (1+2\nu) \\ \int \frac{\cos^2 \varphi}{F} ds &= \frac{l}{F} \\ \int \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{F} ds &= 0 \quad \int \frac{(Q_o + V) \sin \varphi \cos \varphi}{F} ds = 0 \\ \int \frac{(Q_o + V) \sin^2 \varphi}{F} ds &= \frac{A + V}{F_1} h + \frac{-B + V}{F_1} h = \frac{h}{F_1} (A - B + 2V) \end{aligned}$$

次ニ柄 BC 上ニ作用スル集中荷重 P = 因ル肱木柄トシテノ彎曲力率圖ハ

⑥圖ニ示ス如キ三角形及矩形ニテ表ハサレルガ故ニ

$$\begin{aligned} \int \frac{M_o y}{I} ds &= \frac{h - y_1}{I} \int M_o dx - \frac{y_1 - \frac{h}{2}}{I_1} \int M_o dy = \frac{h - y_1}{I} \cdot \frac{1}{2} (-Pb) b - \frac{y_1 - \frac{h}{2}}{I_1} (-Pb) h \\ &= -Pb \left[\frac{(h - y_1)b}{2I} - \frac{(2y_1 - h)h}{2I_1} \right] = -Pb \left[\frac{bh}{2I} \cdot \frac{\nu}{1+2\nu} - \frac{h^2}{2I_1} \cdot \frac{1}{1+2\nu} \right] \\ \int \frac{M_o x}{I} ds &= \frac{1}{I} \left(\frac{l}{2} - \frac{b}{3} \right) \frac{1}{2} (-Pb) b + \frac{l}{2I_1} (-Pb) h \\ &= -Pb \left[\frac{1}{2I} \left(\frac{l}{2} - \frac{b}{3} \right) b + \frac{lh}{2I_1} \right] \\ \int \frac{M_o}{I} ds &= \frac{1}{I} \cdot \frac{1}{2} (-Pb) b + \frac{1}{I_1} (-Pb) h = -Pb \left[\frac{b}{2I} + \frac{h}{I_1} \right] \end{aligned}$$

$$\frac{h}{F_1}(A-B) = \frac{h}{F_1} P \frac{b-a}{l}$$

以上求メタル數値ヲ(544)式ニ挿入セバ

$$\begin{aligned} & -(-Pb)\left[\frac{bh}{2I}\frac{v}{1+2v}-\frac{h^2}{2I_1}\frac{1}{1+2v}\right]+H\frac{h^3(2+v)}{3I_1(1+2v)}+H\frac{l}{F}=0 \\ & -Pb\left[\frac{1}{2I}\left(\frac{l}{2}-\frac{b}{3}\right)b+\frac{lh}{2I_1}\right]+V\frac{l^3}{12I}(1+6v)+\frac{h}{F_1}\left(P\frac{b-a}{l}+2V\right)=0 \\ & -Pb\left[\frac{b}{2I}+\frac{h}{I_1}\right]+M_1\frac{l}{I}(1+2v)=0 \end{aligned}$$

求メタ結果ハ聯立方程式ニ非ズシテ單ニ未知數一ツノミテ有スル方程式ナルガ故ニ直チニ三個ノ未知應力ガ求メラレ

$$\begin{aligned} H &= \frac{Pbh}{2(1+2v)}\left[-\frac{bv}{I}+\frac{h}{I_1}\right] = \frac{1}{2}\frac{Pab}{\left(\frac{2+v}{3}+\frac{1+2v}{v}\frac{r^2}{h^2}\right)hl} \quad \dots(545)_1 \\ V &= \frac{\frac{Pb}{2}\left[\frac{b}{I}\left(\frac{l}{2}-\frac{b}{3}\right)+\frac{lh}{I_1}\right]-\frac{h}{F_1}P\frac{b-a}{l}}{\frac{l^3}{12I}(1+6v)+\frac{h}{F_1}} \\ &= \frac{\frac{Pb}{l^2}(3bl-2b^2+6v^2)-12v\frac{r_1^2}{l^2}P(b-a)}{\left[(1+6v)+24v\frac{r_1^2}{l^2}\right]l} \quad \dots(545)_2 \\ M_1 &= \frac{Pb\left[\frac{b}{2I}+\frac{h}{I_1}\right]}{\frac{l}{I}(1+2v)} = \frac{Pb(b+2v)}{2l(1+2v)} \quad \dots(545)_3 \end{aligned}$$

今若シ $\frac{r^2}{h^2}$ ノ項ハ極メテ小ナルガ故ニ之ヲ無視スレバ

$$\begin{aligned} H &= \frac{3Pab}{2hl(2+v)} \\ V &= \frac{Pb(1+\delta-2\delta^2+6v)}{l(1+6v)} \quad \dots(546) \\ M_1 &= \frac{Pb(b+2v)}{2l(1+2v)} \quad \delta = \frac{a}{l} \end{aligned}$$

集中荷重多數ノ作用スルトキニハ

$$\begin{aligned} H &= \frac{3\Sigma Pab}{2hl(2+v)} \\ V &= \frac{\Sigma Pb(1+\delta-2\delta^2+6v)}{l(1+6v)} \quad \dots(547) \\ M_1 &= \frac{\Sigma Pb(b+2v)}{2l(1+2v)} \end{aligned}$$

等布荷重ニ對シテハ $P = pdx$, $a = x$, $b = l-x$ テ代入シテ積分スレバ求メラレ得ベク全徑間ノ等布荷重ニ對シテハ $0-l$ ノ範囲ニ積分シテ

$$\left. \begin{aligned} H &= \frac{pl^2}{4h\left[\frac{(2+v)+3}{v}\frac{r^2}{h^2}\right]} \cong \frac{pl^2}{4h(2+v)} \\ V &= 0 \text{ (左右對稱ナルガ故=)} \\ M_1 &= -\frac{pl^2(1+3v)}{6(1+2v)} \end{aligned} \right\} \dots(548)$$

斯クノ如クニシテ原點Oニ動ク未知力H, V及M₁既知トナラバ剛構各點ノ應力ハ容易ニ求メラレ得ベク

$$\left. \begin{aligned} M &= M_o + M_1 - H y + V x \\ N &= -[H \cos \varphi + (Q_o + V) \sin \varphi] \\ Q &= -H \sin \varphi + (Q_o + V) \cos \varphi \end{aligned} \right\} \dots(549)$$

φハ其部材ガX軸ト爲ス角テアツテ柱ニ對シテハ $\varphi = 90^\circ$, 柄ニ對シテハ $\varphi = 0^\circ$ テアル。

更ニ A 點ニ生ズル支點反力ハ(550)式ヨリ之ヲ求メル

$$\left. \begin{aligned} V_A &= A_o + V = \frac{\Sigma P b}{l} + \frac{p l}{2} + V \\ H_A &= H \end{aligned} \right\} \dots(550)$$

例題第六十五 固定矩形剛構ガ水平荷重ヲ受ケルトキノ應力ヲ求ム。

(答) 此場合ニアリテモ剛構其物ニ就キテハ
前題ニ於ケルト變化ナキガ故ニ前題ニ求
メタル部材寸法ニ關スル項ハ其儘利用サ
レ得ベク荷重ニ關スル項ハ次ノ如クナル。

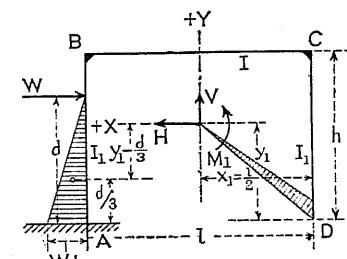


Fig. 611.

$$\begin{aligned} \int \frac{(Q_o + V) \sin^2 \varphi}{F} ds &= 0 \\ \int \frac{M_o y}{I} ds &= \frac{1}{I_1} \frac{W d^2}{2} \left(y_1 - \frac{d}{3}\right) \end{aligned}$$

$$\int \frac{M_o x}{I} ds = -\frac{l}{2I_1} \frac{W d^2}{2}$$

$$\int \frac{M_o}{I} ds = -\frac{1}{I_1} \frac{W d^2}{2}$$

斯クテ不靜定未知力ノ値ハ

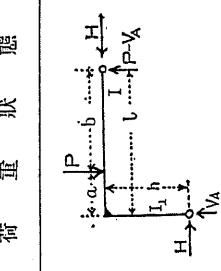
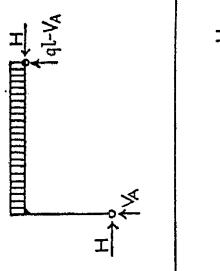
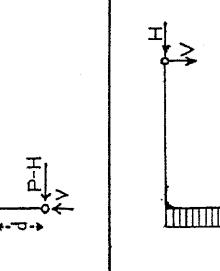
$$\begin{aligned}
 H &= \frac{3Wd^2\left(y_1 - \frac{d}{3}\right)(1+2\nu)}{4h^3\left(\frac{2+\nu}{2} + \frac{3}{2} \cdot \frac{2\nu+1}{\nu} \cdot \frac{r^2}{h^2}\right)} \approx \frac{3Wd^2\left(y_1 - \frac{d}{3}\right)(1+2\nu)}{2h^3(2+\nu)} \\
 V &= \frac{\frac{3}{h}Wd^2\nu}{\left[\left(1+6\nu\right)+24\nu\frac{r_1^2}{l^2}\right]l} \approx \frac{3\nu Wd^2}{hl(1+6\nu)} \\
 M_1 &= \frac{\frac{3}{h}Wd^2\nu}{6(1+2\nu)} = \frac{Wd^2\nu}{2h(1+2\nu)}
 \end{aligned}
 \quad \cdots\cdots(551)$$

式中 $y_1 - \frac{d}{3} = \frac{1+\nu}{1+2\nu} h - \frac{d}{3} = \frac{1}{3(1+2\nu)} [3h(1+2\nu) - d(1+2\nu)]$

故 =

$$H = \frac{Wd^2}{2h^3(2+\nu)} [3h(1+\nu) - d(1+2\nu)]$$

第二十五表 剛構支點反力及彎曲力率ノ表

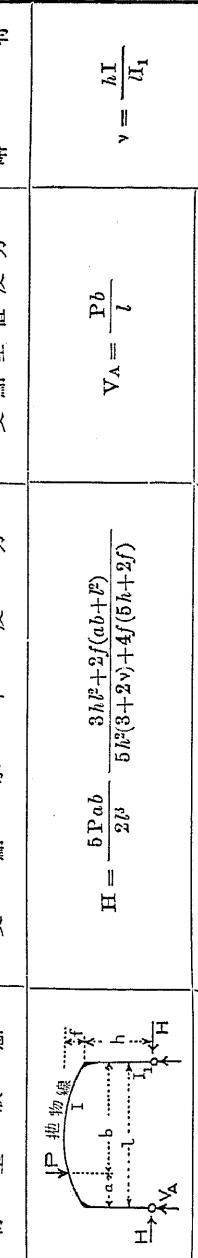
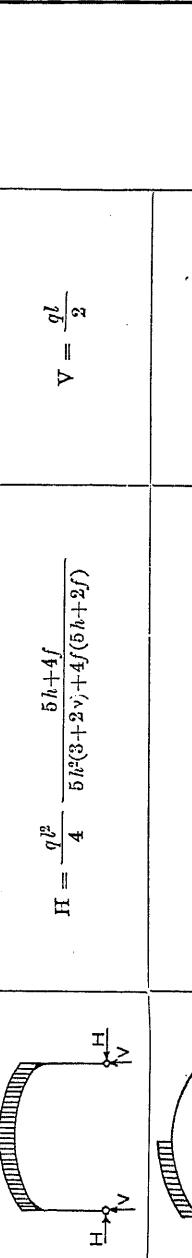
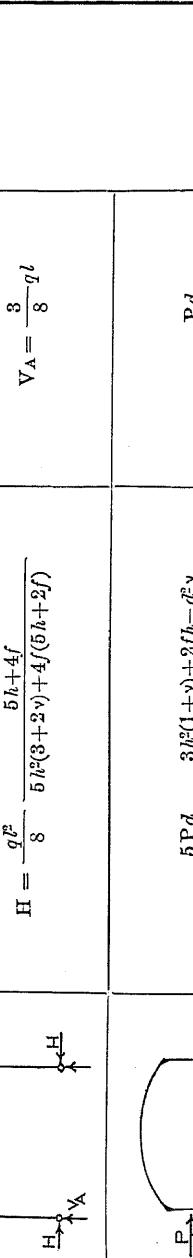
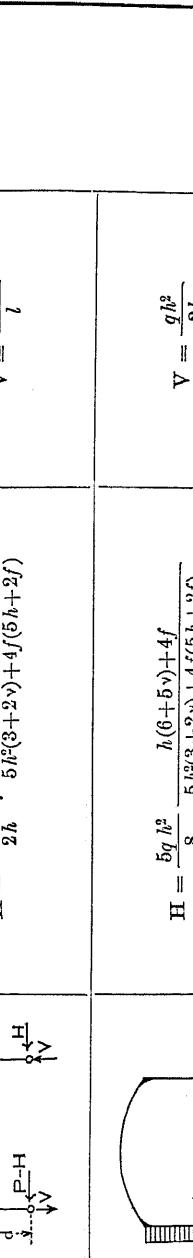
荷重状態	支點水平反力	支點垂直反力	最大正彎曲力率	略符
	$H = \frac{Pab(l+b)}{2h^2(1+\nu)}$	$V_A = \frac{Pb}{l} + \frac{Hh}{l}$	$P \nearrow \downarrow = \pi$ $M_P = \frac{Pab(2\nu l^2 + 3al - a^2)}{2E(1+\nu)}$	$\nu = \frac{hI}{lI_1}$
	$H = \frac{q l^2}{8h(1+\nu)}$	$V_A = \frac{ql}{8} \frac{5+4\nu}{1+\nu}$	右支點ヨリ $\frac{3+4\nu}{1+\nu} \frac{l}{8} \nearrow \text{黒} = \pi$ $M_{max} = \frac{ql^2}{128} \left(\frac{3+4\nu}{1+\nu} \right)^2$	
	$H = P - \frac{d}{h} + V \frac{l}{h}$	$V = \frac{Pcd\nu(d+h)}{2h^2l(1+\nu)}$	$P \nearrow \downarrow = \pi$ $M_P = \frac{Pad}{2h^3} \frac{2h^2+\nu(3h-d)}{1+\nu}$	
	$H = \frac{q h(4+5\nu)}{8(1+\nu)}$	$V = \frac{q h^2\nu}{8l(1+\nu)}$	下端ヨリ $\frac{4+3\nu}{1+\nu} \frac{h}{8} \nearrow \text{黒} = \pi$ $M_{max} = \frac{qh^2}{128} \left(\frac{4+3\nu}{1+\nu} \right)^2$	

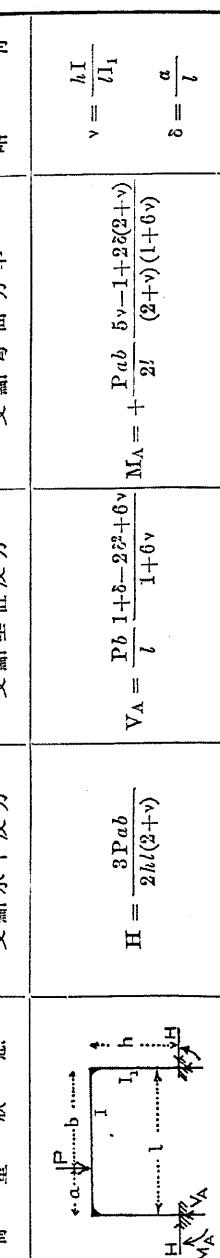
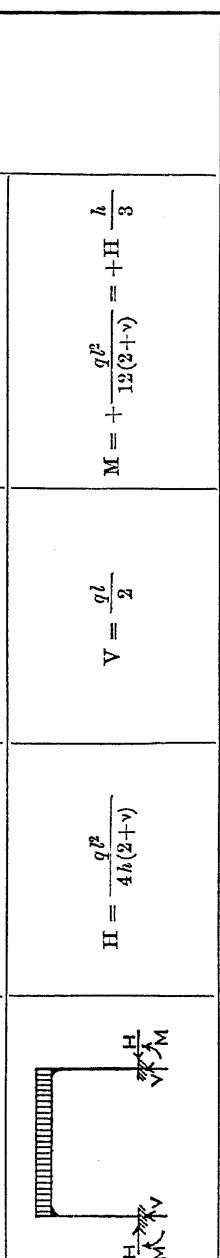
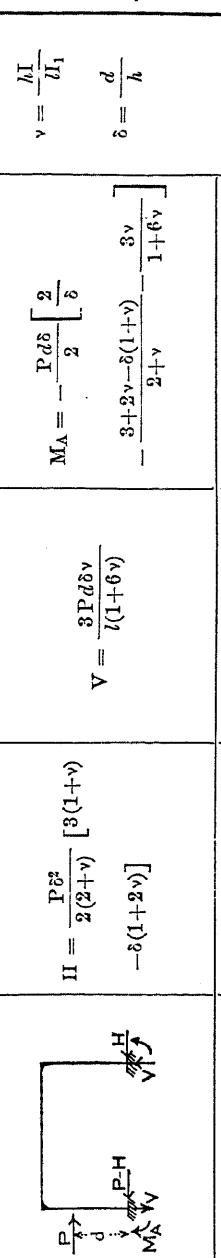
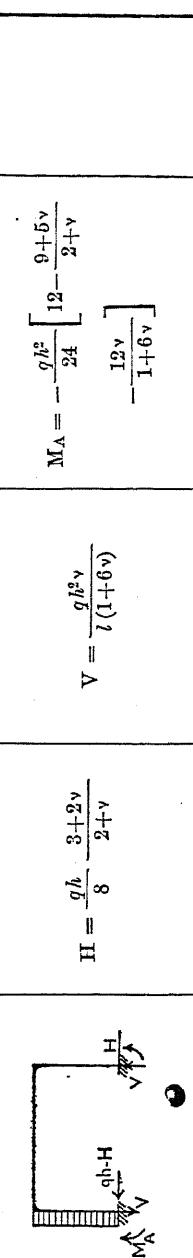
荷重状態	支点水平反力	支点垂直反力	最大正彎曲力率	略符
	$H = \frac{3Pa}{2hl(3+2v)}$	$V_A = -\frac{Pb}{l}$	$P \wedge \text{下} = \tau$ $M_P = -\frac{3+2v}{3+2v} \frac{Pab}{2l}$	$v = \frac{h \cdot l}{l \cdot l}$
	$H = \frac{qP^2}{4h(3+2v)}$	$V = -\frac{ql}{2}$	$\text{中點} = \tau$ $M_{max} = \frac{1+2v}{3+2v} \frac{qP^2}{8l}$	
	$H = \frac{P}{2} \cdot \frac{3dh^2 - v(d^3 - 3dh^2)}{h^3(3+2v)}$	$V = \frac{Pd}{l}$	$P \wedge \text{下} = \tau$ $M_P = (P-H)d$	
	$H = \frac{qh}{8} \frac{6+5v}{3+2v}$	$V = \frac{q^2h^2}{2l}$	$\text{下端} = \tau$ $\frac{18+11v}{3+2v} \cdot \frac{h}{8}$ の點 = τ $M_{max} = \frac{q^2h^2}{128} \left(\frac{18+11v}{3+2v} \right)^2$	

	$H = \frac{pa}{4h} (3-4\varepsilon^2)$	$V_A = P \left(1 - \frac{\alpha}{l} \right)$	$P \wedge \text{下} = \tau$ $M_P = Pa \left(1 - \frac{5}{2} \delta + 2\varepsilon^3 \right)$	$\delta = \frac{\alpha}{l}$
	$H = \frac{5qP^2}{32h}$	$V = -\frac{ql}{2}$	$\text{左端} \wedge \text{右端} = \frac{3}{16} l = \tau$ $M_{max} = \frac{9}{512} qP^2 = \sim \frac{1}{57} qP^2$	
	$H = \frac{5qP^2}{64h}$	$V_A = -\frac{3}{8} ql$	$\text{左端} \wedge \text{右端距離} = \frac{7}{32} l$ $= \tau$ $M_{max} = \frac{49}{2048} qP^2 = \sim \frac{qP^2}{42}$	
	$H = \frac{P\delta}{4} (3-\varepsilon^2)$	$V = P \frac{d}{l}$	$P \wedge \text{下} = \tau$ $M_P = \frac{Pd}{4} (4-5\varepsilon+\varepsilon^3)$	
	$H = \frac{5}{16} qh$	$V = \frac{q^2h^2}{2l}$	$\text{左端} \wedge \text{右端距離} = \frac{7}{32} l$ $= \tau$ $M_{max} = \frac{49}{512} qP^2$	

荷重状態	支点水平反力	支点垂直反力	最大正弯曲力率	略符
	$H = \frac{P}{2mh} \cdot \frac{3ab - n^2 + 2m\gamma}{3+2\gamma}$	$V_A = P \cdot \frac{b}{l}$	$P \wedge \bar{\tau} = \bar{\tau}$ $M_P = V_A \cdot a - H \cdot h$	
	$H = \frac{q}{4h} \cdot \frac{6n(n+u) + n^2 + nv(5n+4m)}{3+2\gamma}$	$V = \frac{ql}{2}$	$\text{中點} = \bar{\tau}$ $M_{max} = -\frac{q l^2}{8} - H \cdot h$	
	$H = \frac{Pd}{2} \cdot \frac{3+(3-\delta^2)\gamma}{3+2\gamma}$	$V = P \cdot \frac{d}{l}$	$P \wedge \bar{\tau} = \bar{\tau}$ $M_P = (P-H)d - V_A n \delta$	
	$H = \frac{qh}{8} \cdot \frac{6+5\gamma}{3+2\gamma}$	$V = \frac{qlh^2}{2l}$	$\text{左端} \equiv \bar{\tau} \text{ 水平距離}$ $x_0 = n - \frac{n^2}{2l} - \frac{H}{q} - \frac{n}{h}$ $M_{max} = (qh - H) \frac{hx_0}{n} - V_A x_0 - \frac{qh^3 x_0^2}{2n^2}$	

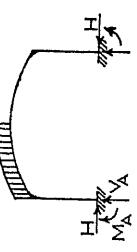
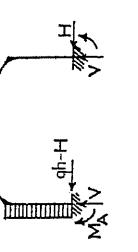
荷重状態	支点水平反力	支点垂直反力	最大正弯曲力率	略符
	$H = \frac{Pa}{4r^2} \cdot \frac{6bh + f(3h^2 - 4a^2)}{h^2(3+v)+f(3h+f)}$	$V_A = \frac{Pb}{l}$	$P \wedge \bar{\tau} = \bar{\tau}$ $M_P = V_A a - H \left(h + \frac{2/a}{l} \right)$	
	$H = \frac{q l^2}{32} \cdot \frac{8h+5f}{h^2(3+v)+f(3h+f)}$	$V = \frac{ql}{2}$	$\text{頂點} = \bar{\tau}$ $M_c = \frac{q l^2}{8} - H(h+f)$	
	$H = \frac{q l^2}{64} \cdot \frac{8h+5f}{h^2(3+v)+f(3h+f)}$	$V_A = \frac{3ql}{8}$	$\text{左端} \equiv \bar{\tau} \text{ 水平距離}$ $x_0 = \frac{3}{8}l - \frac{H}{q} - \frac{2f}{l}$ $M_{max} = V_A x_0 - H \left(h + \frac{2f x_0}{l} \right) - \frac{q x_0^2}{2}$	
	$H = \frac{Pd}{4} \cdot \frac{3(2h+f) + v(3h-f)}{h^2(3+v)+f(3h+f)}$	$V = \frac{Pd}{l}$	$P \wedge \bar{\tau} = \bar{\tau}$ $M_P = (P-H)d$	
	$H = \frac{ql^2}{16} \cdot \frac{6(2h+f) + 5vh}{h^2(3+v)+f(3h+f)}$	$V = \frac{ql^2}{2l}$	$\text{右端} \equiv \bar{\tau} \text{ } x_0 = h - \frac{H}{q}$ $M_{max} = (qh - H)x_0 - \frac{qx_0^2}{2}$	

荷重状態	支點水反力	支點垂直反力	支點垂直反力	略符
	$H = \frac{5Pab}{2I^2} - \frac{3h^2 + 2f(ab + l^2)}{5h^2(3+2\nu) + 4f(5h+2f)}$	$V_A = \frac{Pb}{l}$	$V = \frac{hI}{U_1}$	
	$H = \frac{q^2l^2}{4} - \frac{5h+4f}{5h^2(3+2\nu) + 4f(5h+2f)}$	$V = \frac{ql}{2}$		
	$H = \frac{q^2l^2}{8} - \frac{5h+4f}{5h^2(3+2\nu) + 4f(5h+2f)}$	$V_A = \frac{3}{8}ql$		
	$H = \frac{5Pd}{2h} - \frac{3h^2(1+\nu) + 2fh - d^2\nu}{5h^2(3+2\nu) + 4f(5h+2f)}$	$V = \frac{Pd}{l}$		
	$H = \frac{5q^2h^2}{8} - \frac{h(6+5\nu) + 4f}{5h^2(3+2\nu) + 4f(5h+2f)}$	$V = \frac{qh^2}{2l}$		

荷重状態	支點水平反力	支點垂直反力	支點弯曲力矩	略符
	$H = \frac{3Pab}{2hl(2+\nu)}$	$V_A = \frac{Pb}{l} \frac{1+\delta-2\varepsilon+6\nu}{1+6\nu}$	$M_A = + \frac{Pab}{2l} \frac{5\nu-1+2\varepsilon(2+\nu)}{(2+\nu)(1+6\nu)}$	$\nu = \frac{hI}{U_1}$
	$H = \frac{q^2l^2}{4h(2+\nu)}$	$V = \frac{ql}{2}$	$M = + \frac{q^2l^2}{12(2+\nu)} = +H \frac{h}{3}$	
	$H = \frac{P\varepsilon^2}{2(2+\nu)} [3(1+\nu) - \delta(1+2\nu)]$	$V = \frac{3Pd\delta\nu}{l(l+6\nu)}$	$M_A = - \frac{Pd\delta}{2} \left[\frac{2}{\delta} - \frac{3+2\nu-\delta(1+\nu)}{2+\nu} \frac{3\nu}{1+6\nu} \right]$	$\nu = \frac{hI}{U_1}$
	$H = \frac{qh}{8} \frac{3+2\nu}{2+\nu}$	$V = \frac{qh^2\nu}{l(l+6\nu)}$	$M_A = - \frac{qh^2}{24} \left[12 - \frac{9+5\nu}{2+\nu} \frac{-12\nu}{1+6\nu} \right]$	$\delta = \frac{d}{h}$

荷重状態	支點水平反力	支點轉曲力率	略符
	$H = \frac{P}{\rho} \frac{a}{h} \left[\frac{f}{h} (3 - 4\varepsilon^2) + \frac{2(1-\delta)}{3h} \left(\frac{f\varphi}{h} (3 - 4\varepsilon^2) + \frac{4(1+\nu)}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right) \right]$	$M_A = +Pa \left[\frac{f}{h} \frac{3-4\varepsilon^2}{\rho} - \frac{(1-\delta)(1-2\delta)}{2+6\nu} \right] - \frac{(1-\varphi)}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right)$ $\delta = \frac{a}{l}$ $\rho = 4 \left(\nu + \frac{f^2}{h^2} \right)$	$\nu = \frac{hI}{sI_1}$
	$H = \frac{q\varepsilon^2}{4\rho h} \left[\frac{5}{2} \frac{f}{h} + \frac{f\varphi}{6} \frac{8+5\varphi}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$M = +\frac{q\varepsilon^2}{4} \left[\frac{5}{2\rho} \frac{f}{h} - \frac{1}{4(1-\varphi)} \frac{8+5\varphi}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$\varphi = \frac{6}{\rho} \left(\nu - \frac{f}{h} \right)$
	$H = \frac{q\varepsilon^2}{8\rho h} \left[\frac{5}{2} \frac{f}{h} + \frac{f\varphi}{6} \frac{8+5\varphi}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = +\frac{q\varepsilon^2}{8} \left[\frac{5}{2\rho} \frac{f}{h} - \frac{1}{4(1-\varphi)} \frac{8+5\varphi}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	
	$H = \frac{P\varepsilon^2\nu}{\rho} \left[3-\delta + \frac{\varphi(1-\frac{1}{3}\delta)-1}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = -P\varepsilon^2h\nu \left[\frac{1}{\delta\nu} - \frac{3}{2} \frac{1}{2+6\nu} - \frac{3-\delta}{\rho} + \frac{\varphi(1-\frac{1}{3}\delta)-1}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$\delta = \frac{d}{h}$

	$\Pi = \frac{qh}{12\rho} \nu \left[9 + \rho\varphi \frac{3\varphi-4}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = -\frac{qh^2}{12} \nu \left[\frac{6}{\nu} - \frac{6}{2+6\nu} - \frac{9}{\rho} + (1-\varphi) \frac{3\varphi-4}{4(1+\nu)-2\varphi} \left(\nu - \frac{f}{h} \right) \right]$	$\nu = \frac{hI}{lI_1}$ $\delta = \frac{a}{l}$
	$\Pi = \frac{Pa b}{2hl} \left[5 \frac{1+\delta-\varepsilon^2}{\rho} \frac{f}{h} + \frac{3+2\varphi}{3(1+2\nu)-\varphi} \frac{f}{h} (1+\delta-\varepsilon^2) \right]$	$M_A = +\frac{Pab}{2l} \left[5 \frac{1+\delta-\varepsilon^2}{\rho} \frac{f}{h} - \frac{1-2\delta}{1+6\nu} \right] - (1-\varphi) \frac{3+2\varphi}{3(1+2\nu)-\varphi} \frac{f}{h} (3\nu-2\frac{f}{h})$ $\rho = 5\nu + 4 \left(\frac{f}{h} \right)^2$ $\varphi = \frac{6}{2\rho} \left(3\nu - 2\frac{f}{h} \right)$	
	$\Pi = \frac{q\varepsilon^2}{2h} \left[\frac{1}{\rho} \frac{f}{h} + \frac{\varphi}{10} \frac{5+4\varphi}{3(1+2\nu)-\varphi} \frac{f}{h} \right]$	$M_A = +\frac{q\varepsilon^2}{2} \left[\frac{1}{\rho} \frac{f}{h} - \frac{1-\varphi}{10} \frac{5+4\varphi}{3(1+2\nu)-\varphi} \frac{f}{h} \right]$	

荷重状態	支点水平反力	支点弯曲率	符号
	$H = \frac{q\varepsilon^2}{4h} \left[\frac{1}{\rho} - \frac{f}{h} + \frac{\varphi}{10} \frac{5+4\varphi}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = +\frac{q\varepsilon^2}{4} \left[\frac{1}{\rho} - \frac{f}{h} - \frac{1}{16(1+6\rho)} \right] - \frac{1-\varphi}{10} \frac{5+4\varphi}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right)$	
	$H = \frac{P\varepsilon^2}{2} \nu \left[\frac{5}{2} \frac{3-\delta}{\rho} + 3\varphi \frac{\varphi(1-\frac{\delta}{3})-1}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = -\frac{P\varepsilon^2 h}{2} \nu \left[\frac{2}{\delta\nu} - \frac{3}{1+6\nu} - \frac{5}{2} \frac{3-\delta}{\rho} + 3(1-\varphi) \frac{\varphi(1-\frac{\delta}{3})-1}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right) \right]$	
	$H = \frac{qh}{8} \nu \left[\frac{15}{2\rho} + \varphi \frac{3\varphi-4}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right) \right]$	$M_A = -\frac{q\varepsilon^2}{8} \nu \left[\frac{4}{\nu} - \frac{4}{1+6\nu} - \frac{15}{2\rho} + (1-\varphi) \frac{3\varphi-4}{3(1+2\varphi)-\varphi} \left(3\nu-2\frac{f}{h} \right) \right]$	

第十節 結構ノ撓度

結構ノ撓度ヲ變位圖ヲ用ヒテ圖式的ニ求ムル方法ニ就イテハ既ニ第七章第九節(III)ニ於テ例題ヲ設ケテ其詳細ヲ説明シタ。コレヲ解析的ニ解ク算式ヲ誘導シャウト思フ。

一ツノ結構ヲ採リ其或一點ノ變位又ハ撓度 δ ヲ考ヘテ見シニ假ニ此點ニ此變位ノ方向ニ單位荷重1ヲ作用セシメテ生ズル或任意部材ノ應力ヲ k 、其部材ノ長サノ變化ヲ $\Delta s = \frac{ks}{EF}$ トセバ内働ハ外働ニ等シキガ故ニ

$$\frac{1}{2} \cdot 1 \cdot \delta = \frac{1}{2} k \cdot \Delta s = \frac{1}{2} k \cdot \frac{ks}{EF}$$

式中 s, F ハ其任意部材ノ長及斷面積デアル。從ツテ

$$\delta = k \cdot \Delta s = k \cdot \frac{ks}{EF}.$$

此式ハ又次ノ如ク云ヒ表ハシ得ル。

或一點(m)ニ単位荷重(1)ガ働くテ任意部材(M)ニ應力 k ヲ生ズル場合ニハ此部材(M)ノ任意ノ變形(ϵ)ニヨツテ其點(m)ガ此荷重(1)ノ方向ニ受クル變位ハ此部材變形(ϵ)ノ k 倍デアル。

從ツテ若シ此部材(M)ガ應力 S ヲ受ケテ彈性變形 $\frac{Ss}{EF}$ ヲ生ジタ場合ニコレニヨツテ生ズル該點(m)ノ變位ハ

$$\delta = k \frac{Ss}{EF}$$

結構全體ノ部材ガ夫々全應力 S 、單位應力 $\sigma = \frac{S}{F}$ ヲ受ケタ場合ニ對シテ或考ヘテ居ル點(m)ノ總變位 Δ ハ

$$\Delta = \sum \frac{k S s}{E F} = \sum \frac{k \sigma s}{E} (552)$$

溫度變化ニ對シテハ明カニ

(3) 圖示ノ場合ニ荷重點ニ生ズル撓度ヲ求ム。



$$(答) \frac{P}{48EI} \left(P + \frac{5}{8} ql \right), \frac{1}{3} \frac{Pa^3 b^3}{EI l^3}, \frac{1}{3} \frac{Pa^2(l+a)}{EI}, \frac{Pa^2(l-a)^2(3l+a)}{12EI^3}$$

(4) 單柾兩支點ガ鉸構造ニ作ラレ水平ニ移動セザル場合ニ等布荷重ヲ受ケテ
生ズル支點水平反力ヲ求ム。 (答) $\frac{q^2}{12} \frac{Fh}{I+Fh^2}$

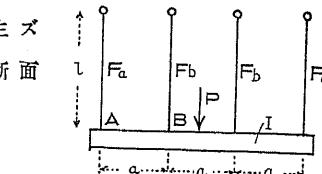
(5) 柵 AB = 2a の中點ヲ C トシ此柵ヲ三點 A, C 及 B ニ於テ垂直ニ懸垂ス。懸
垂材ハ等長 l ニシテ断面相等シトシ等布荷重ヲ受ケタル時ノ張力 A, C 及 B
ヲ求ム。

$$(答) A = B = qa \frac{3a^2 + 48v}{8a^2 + 72v}, C = 2qa \frac{5a^2 + 24v}{8a^2 + 72v}, v = \frac{Il}{aF}$$

(6) 等距離ナル四本ノ抗張材ニ懸垂セラル、柵ア
リ。中點ニ荷重 P ノ作用テ受ケタルトキニ生ズ
ル抗張材ノ應力 A 及 B ノ求ム。但シ抗張材断面
ハ對稱的 = F_a, F_b, F_b, F_a トス。

(a) 柵ニ撓度ナシトスル場合、

(b) 柵ノ彈性ヲ考フル場合

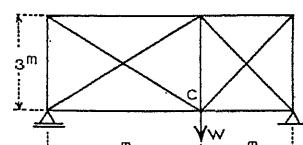


$$(答) (a) A = \frac{F_a}{F_a + F_b} \cdot \frac{P}{2}, \quad B = \frac{F_b}{F_a + F_b} \cdot \frac{P}{2}$$

$$(b) A = \frac{PF_a}{2K} \left(Il - \frac{1}{8} a^3 F_b \right), \quad B = -\frac{PF_b}{2K} \left(Il + \frac{23}{24} a^3 F_a \right), \\ K = I/(F_a + F_b) + \frac{5}{6} a^3 F_a F_b$$

(7) 高 20", 幅 $7\frac{1}{2}$ " ナル工字柵アリ腹板厚 0.6", 突縁厚 1" トシテ徑間 20' ノ中點
ニ集中荷重ヲ受クルトキニ生ズベキ全撓度ノ内幾割ガ剪力ニ因ルモノナリ
ヤ。但 $\frac{E}{G} = 2.5$ ト假定ス。 (答) 7.4%

(8) 圖示ノ不靜定結構ニ於ケル C 格點ニ交
又スル二斜材ノ應力ヲ求ム。但シ部材長
ト断面積トノ比ハ何レノ部材ニ對シテモ
同一トス。 (答) 0.387 W, 0.467 W



(9) 圖示ノ不靜定結構部材應力を求ム。

荷重ハ非對稱トシ部材断面ハ同一ナラ
ズト假定ス。

(答) 不靜定力テ S_3 トセバ次式ヲ得。

$$S_3 = -\frac{a}{h} \frac{\frac{P+Q}{F_4} a^3 + \left(\frac{B}{F_5} + \frac{A}{F_6} \right) l^3 + 2 \left(\frac{A}{F_9} + \frac{B}{F_{10}} \right) h^3}{\left(\frac{1}{F_3} + \frac{1}{F_4} \right) a^3 + \left(\frac{1}{F_5} + \frac{1}{F_6} \right) l^3 + \left(\frac{1}{F_9} + \frac{1}{F_{10}} \right) h^3}$$

(10) 第二十五表ニ示シタル剛構ノ數例ヲ採リ其支點反力を驗算セヨ。

(11) 天井 = 10' 隔テ、二點 A, B アリ。 AC = 6', BC = 8' ノ二本ノ鋼材ニテ C =
懸垂セル 5t ノ荷重ヲ負フトキ C 點ノ水平及垂直移動ヲ求ム。鋼ノ彈性係数
ヲ 12,000 t/in², 鋼材断面積 10"² トス。 (答) 0.048", 0.0336".

(12) Fig. 612 = 示ス橋構ニ於テ抗張材ガ應力 5 t/in², 垂直材ガ 2 t/in², 端斜材及上
弦材ガ 3 t/in² ノ受クル場合ニ中點 C = 生ズル撓度ヲ求ム。 (答) 0.323"

