

軸方向壓縮力と曲げモーメントとを受け る鐵筋コンクリート矩形斷面の應力度算 定係數表 (一)

小野竹之助

〔要 旨〕

本稿は、鐵筋コンクリート矩形斷面部分に、軸方向壓縮力と曲げモーメントとが同時に作用した場合、該斷面に生ずる應力度の算定係數表 ($m=10$) を記載したものである。

目 次

§ 1 序 論

§ 2 應力度算定式

§ 3 應力度算定係數表

§ 1 序 論

鐵筋コンクリート部分が軸方向及曲げモーメントを受ける場合、其の直接應力の分布は軸方向壓縮力 N の作用點が該部分の心の内にあるか否かによつて異なる。従つて其の應力度の計算方法

も是等の場合によつて自ら異なるものである。

土木學會の鐵筋コンクリート標準示方書に於ては、偏心軸方向荷重又は軸方向荷重と同時に曲げモーメントを受ける鐵筋コンクリート柱の直接應力度の計算に關して次の如く規定してある。

「第 100 條偏心軸方向荷重を受ける柱

(1) 偏心軸方向荷重を受ける短柱及び長柱の壓縮應力度は、夫々次式に依りて求むべし。

$$\text{短柱に對し} \quad \sigma_0 = \frac{N}{A_s} \pm \frac{N_c}{I_s} y$$

$$\text{長柱に對し} \quad \sigma_0 = \frac{N}{A_s} \pm \frac{N_c}{I_s} y \left(\frac{1}{1.45 - 0.01 \frac{h}{l}} \right)$$

茲に $\sigma_0 =$ コンクリート斷面の縦壓縮應力度

$N =$ 軸方向力

$A_s =$ コンクリート全斷面積に鐵筋斷面積の 15 倍を加へたる等値全斷面積

$I_s = A_s$ の圍心線に關する斷面二次モーメント

$e = A_s$ の圍心線より N の作用點までの距離

$y =$ 圍心線より應力度を求むる點までの距離

$h =$ 柱の高さ

$r =$ 柱のコンクリート斷面の最小回轉半徑

前式にて求めたる壓縮應力度は第 75 條 (2) 式の許容曲げ壓縮應

績 密

力度を超過することを得ず。且つ N は中心軸方向荷重として柱の支へ得る軸方向荷重より小なることを要す。

(2) 前式に於て斷面の一方に引張應力の生ずる場合にも、引張應力度の絕對値が第 75 條 (1) 式の許容壓縮應力度の 1/5 以下の場合に限り、前式を用ひて壓縮應力度を計算することを得。此の場合に於ても引張應力は盡く鐵筋にて之を挾らしむべし。

即ち、偏心軸方向壓縮力が鐵筋コンクリート斷面の心内に作用する場合、又は心外に作用する場合に於てもその引張應力度の絕對値が第 75 條 (1) 式の許容壓縮應力度の 1/6 以下である場合には、全斷面を有效と看做し、上式によつて夫々の應力度を計算することが出来る。然しながら、引張應力度の絕對値が許容壓縮應力度の 1/5 以上の場合に於ては、§ 2 の (B) に述べる算式によつて、應力度の計算を改めて試みなければならぬのである。

本稿に於ては、鐵筋コンクリート矩形斷面が

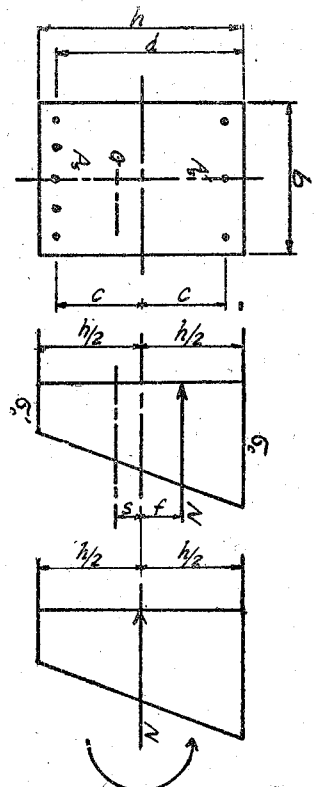
(A) 偏心荷重を其の心内に受ける場合

(B) 偏心荷重を其の心外に受ける場合

とに就て、夫々の應力度算定式を記し、且つ夫々の場合の應力度算定係數表を記載することとした。

§ 2 應力度算定式

[A] 偏心軸方向壓縮力を心内に受ける矩形斷面



$$p/p = a$$

$$c/h = \lambda$$

と置けば、(3)式乃至(5)式は

$$A_1 = (1 + mp, 1 + a)bh \dots\dots\dots(3)$$

$$a = \frac{mp\lambda(1-a)}{1+mp(1+a)} \dots\dots\dots(4)$$

$$I_s = bh^3 \left[\frac{1}{12} + \rho^2 + mp(\lambda - \rho)^2 + mp a(\lambda + \rho)^2 \right] \dots\dots\dots(5)$$

上圖に於て、コンクリートの壓縮應力度を夫々 σ 、及び σ'_0 と

とす。

$$\sigma'_0 = \frac{N}{A_1} + \frac{N(f+s)}{I_s}(h/2+s) \dots\dots\dots(1)$$

$$\sigma'_0 = \frac{N}{A_2} - \frac{N(f+s)}{I_s}(h/2-s) \dots\dots\dots(2)$$

次に、 $M = Nf$

$$\sigma'_0 = N \left[\frac{1}{A_1} + \frac{s \left(\frac{h}{2} + \theta \right)}{I_s} \right] + M \frac{\frac{h}{2} + s}{I_s}$$

すなわち、

$$A_1 = bh + n(A_1 + A'_1) \dots\dots\dots(3)$$

$$s = \frac{n(A_1 - A'_1)c}{bh + n(A_1 + A'_1)} \dots\dots\dots(4)$$

$$I_s = \frac{1}{12} bh^3 + bh s^2 + n A_1 (c-s)^2 + n A'_1 (c+s)^2 \dots\dots\dots(5)$$

$$= K_1 \frac{N}{bh} + K_2 \frac{M}{b h^3} \dots\dots\dots(1)$$

$$\sigma'_0 = N \left[\frac{1}{A_1} - \frac{s \left(\frac{h}{2} - s \right)}{I_s} \right] + M \frac{\frac{h}{2} - s}{I_s}$$

$$= K'_1 \frac{N}{bh} + K'_2 \frac{M}{b h^3} \dots\dots\dots(2)$$

今、

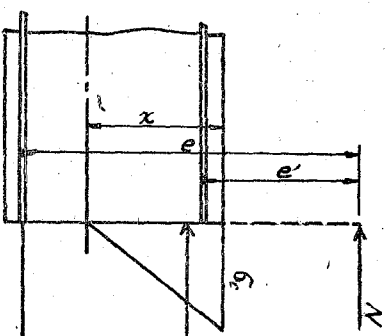
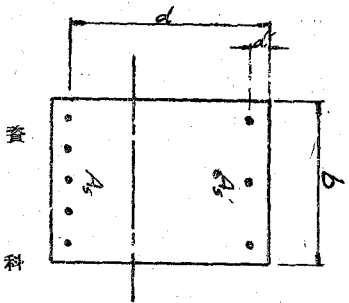
$$s/h = \rho$$

按て

$$K_1 = \frac{1}{1+\alpha\rho} \frac{1}{1+\alpha} + \frac{1}{12} + \rho^2 + n\rho[(\gamma-\rho)^2 + \alpha(\lambda+\rho)^2] \dots\dots\dots (a)$$

$$K_2 = \frac{1}{12} + \rho^2 + n\rho[(\lambda-\rho)^2 + \alpha(\lambda+\rho)^2] \dots\dots\dots (b)$$

$$K'_1 = \frac{1}{1+n\rho(1+\alpha)} - \frac{1}{12} + \rho^2 + n\rho[(\lambda-\rho)^2 + \alpha(\lambda+\rho)^2] \dots\dots\dots (c)$$



$$K'_2 = \frac{1}{12} + \rho^2 + n\rho[(\lambda-\rho)^2 + \alpha(\lambda+\rho)^2] \dots\dots\dots (d)$$

[B] 偏心軸方向壓縮力を心外にて受ける矩形断面

$\Sigma M = 0$ の条件より

$$N = \frac{1}{2} \sigma_s b x + A'_s \sigma'_s - A_s \sigma_s$$

又、 $\Sigma M = 0$ の条件より

$$N(e-d+x) = \frac{1}{3} \sigma_s b x^2 + A'_s \sigma'_s (x-d') + A_s \sigma_s (d-x)$$

次に、

$$\sigma_s = \frac{m\sigma'_s}{x} (d-x)$$

$$\sigma'_s = \frac{m\sigma'_s}{x} (x=d')$$

なるを以て、

$$N = \frac{\sigma_s}{x} \left[\frac{1}{2} \sigma_s x^2 + m A'_s (x-d) - m A_s (d-x) \right] \dots (1)$$

$$Z = d \quad N(e-d+x) = \frac{\sigma_s}{x} \left[\frac{1}{3} b x^3 + m A'_s (x-d)^2 + m A_s (d-x)^2 \right] \dots\dots\dots (2)$$

(1)及び(2)式より、 σ_0 を消去すれば、

$$x^3 + 3(e-d)x^2 + \frac{6n}{b}(A_0e + A_0'e)x - \frac{6n}{b}(A_0de + A_0sd'e) = 0$$

上式に於て、

$$p = \frac{A_0}{bd}$$

$$p' = \frac{A_0'}{bd}$$

とし、

$$k = \frac{x}{d}$$

$$a = \frac{p'}{p}$$

$$\beta = \frac{d'}{d}$$

と置けば、

$$k^3 + 3\left(\frac{e}{d} - 1\right)k^2 + 6np\left(\frac{e}{d} + a\frac{e'}{d}\right)k - 6np\left(\frac{e}{d} + a\beta\frac{e'}{d}\right) = 0$$

.....(8)

となる。

引張線斷面の中心に關し、應力及び外力によるモーメントを

相等しいと置いて、

$$Ne = A_0\sigma_0(d-d') + \frac{1}{2}a_0d\left(d - \frac{1}{3}x\right)$$

$$= nA_0\sigma_0\left(x-d'\right)\left(d-d'\right) + \frac{1}{2}a_0dx\left(d - \frac{1}{3}x\right)$$

$N\sigma_0$

$$\therefore \sigma_0 = \frac{1}{2}bx^2\left(d - \frac{1}{3}x\right) + nA_0'(x-d')\left(d-d'\right) \dots\dots\dots(3)$$

$$a_0 = \frac{nb\sigma_0}{x}(d-x)$$

$$= \frac{1}{2}dx^2\left(d - \frac{1}{3}x\right) + nA_0'(x-d')\left(d-d'\right) \dots\dots\dots(4)$$

を得。

今、

$$M_0 = N\sigma_0$$

$$x_0 = \frac{k^2}{2}\left(1 - \frac{k}{3}\right) + npd'(k-\beta)(1-\beta) \dots\dots\dots(5)$$

$$x_0 = \frac{kd^2}{2}\left(1 - \frac{k}{3}\right) + npd'k(1-\beta)(1-\beta) \dots\dots\dots(6)$$

と置けば、

$$\sigma_0 = x_0 \frac{M_0}{bd^2} \dots\dots\dots(7)$$

$$a_0 = x_0 \frac{M_0}{bd^2} \dots\dots\dots(8)$$

となる。