

Footing 又は Grillage の 設計について

石 川 時 信

序

擁壁又は筋筋混凝土基礎工事其他一時的工作物に於て Footing (礎段) 又は Grillage (格床) は一般に彈性基礎上に横ほる桁として役割される狀態にあるから其の經濟的設計法に就て Winkler の彈性曲線を應用せる所を記して見たひとと思ひます。

内 容 目 次

- (一) 概 説
- (二) 両端沈下する場合
- (三) 両端沈下せざる場合
- (四) 簡 便 式

- 第一 有効礎段長を有する場合
- 第二 礎段長が有効礎段長の四分の三なる場合
- 第三 礎段長が有効礎段長の一なる場合
- 第四 礎段長が有効礎段長の四分の一なる場合

- (五) 緒 論

附 錄

A 縦段の両端が下せざる場合の式の別解
R Winkler の式の解

〔一〕 概 論

事に致します。

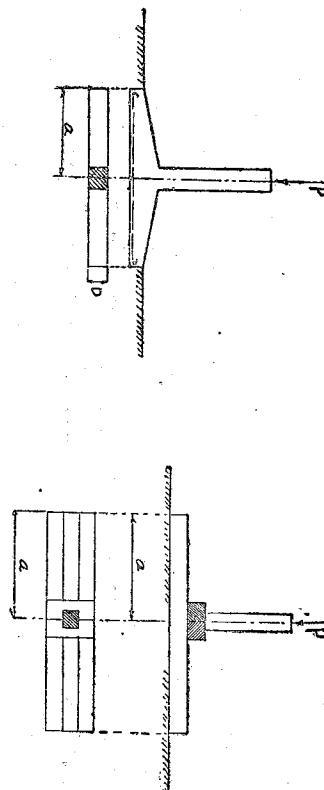
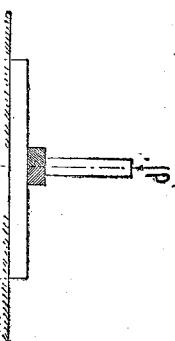
弾性基礎上に横はる桁は Winkler 弾性曲線を應用して
解けば宜しいのであるが其の常数決定法は極へ簡単な事で
も算式の省略を行ず簡明に記して素讀に便いた方が良いで
あらうと思つて幾分くどくどしいと思はる事をも記する
實用式をも併せて記します。

第一圖 鋼筋混土縦段圖

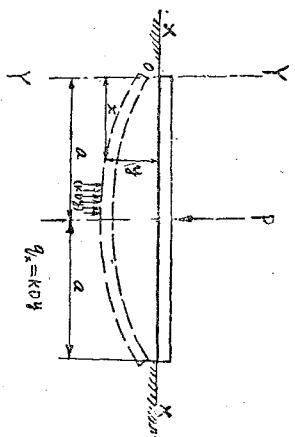
(a)



(b)



第二圖　兩端沈下する樋段略圖



計算上の記號 (第一圖ニ圖三圖参照)

P …… 樋段に加へる單一荷重

a …… 樋段の長さの二分の一

a_0 …… 同上特殊の場合

D …… 樋段の幅

x …… 樋段の左端を原點とし其のより右方距離

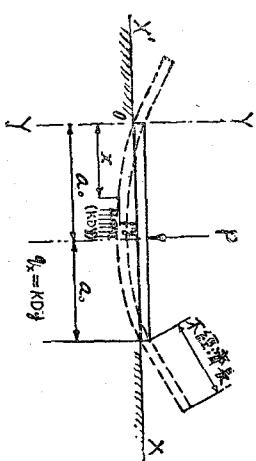
y …… x 點の沈下

K …… 地盤の沈下係数

q_x …… x 點の土の反覆

地盤

第三圖　兩端沈下せざる樋段略圖



M …… P の下に於ける弯曲力率

E …… 樋段の弾性係數

I …… 同上慣能率

其他の記號は計算の都度説明す。

正負の符號

土の反覆は上向にして正、荷重は下向にして負

剪力は斷面の左側に就て上向を正、下向を負

力率は斷面の左側に就て右廻りを正、左廻を負

沈下は原位置より下るを負。

〔三〕 痛端沈下する場合

斯くすれば礎盤に單一荷重Pが加はりたる時は地盤沈下量は
yは負號であるから土の反圧は沈下係数一定なる時は

$q_x = K D y$ であるから、剪力 Q は

$$\frac{dM}{dx} = Q = \int q_x \, dx$$

$$\therefore EI \frac{d^3y}{dx^3} = \frac{dM}{dx} = \int q_x dx$$

$$EI \frac{d^4Y}{dx^4} = q_x = -KDy$$

卷之三

卷之三

是即ち彈性基礎上に於ける破段に対する彈性方程式にして

て、本式の解は、1831年獨人 Winkler 氏が Die Theorie der Brückenに記述する所として普く世に知られてゐます
が其の結果のみ記すれば、

但し $A B C D$ は常數にして $B = \frac{1}{4} K D / E I$ であります。

而して本式が確実の解明状態を満足するためには其の解明状況に応ずる様常数 $A B C D$ の値を決定しなければならぬから順序として 2 式及其第三微分係數までを次の如く配列

します。

$$y = e^{\beta x} (A \cos \beta x + B \sin \beta x) + e^{-\beta x} (C \cos \beta x + D \sin \beta x) \dots$$

$$+ \sin \beta x) \} + e \{ C(-\sin \beta x - \cos \beta x) + D$$

$$(\cos \beta x - \sin \beta x) \} \Big]$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = 2\beta^2 \left\{ e^{\beta x} (-A \sin \beta x + B \cos \beta x) + e^{-\beta x} (C \sin \beta x - D \cos \beta x) \right\} \\ \frac{d^3y}{dx^3} = 2\beta \left[e^{\beta x} \left\{ A(-\cos \beta x - \sin \beta x) + B(-\sin \beta x + \cos \beta x) \right\} + e^{-\beta x} \left\{ C(\cos \beta x - \sin \beta x) + D(\sin \beta x + \cos \beta x) \right\} \right] \quad (3)$$

歴段は荷重 P の左右対称であるから其の左端に於ては力率及剪力は零であり又荷重 P の下に於ては彈性曲線への切線は水平であり、且つ荷重の下では剪力は P の二分の一に等しい譯であるから次の様になる。

iv) $x=a$ なる時 $P_1 = -\frac{d^3y}{dx^3} = \frac{1}{2} P$

$$i) \quad x=0 \quad \text{なる時}$$

i) $x=0$ なる時 $\frac{d^2y}{dx^2}=0$
 ii) $x=0$ なる時 $\frac{dy}{dx^3}=0$
 iii) $x=3$ なる時 $\frac{dy}{dx}=0$

.....(3°)

本式を専Cの掛りたる項とBの掛りたる項とに分括すれば

$$\begin{aligned}
 y &= C\cos\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) + B\left\{ \sin\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) + 2\cos\beta x e^{\beta x} \right\} \\
 \frac{dy}{dx} &= \beta \left[C\left\{ \cos\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) - \sin\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) \right\} + B\left\{ -\sin\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) + \cos\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) + 2\cos\beta x e^{\beta x} \right\} \right] \\
 \frac{d^2y}{dx^2} &= 2\beta^2 \left[-C\sin\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) + B\left\{ \cos\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) - 2\sin\beta x e^{\beta x} \right\} \right] \\
 \frac{d^3y}{dx^3} &= -2\beta^3 \left[C\left\{ \sin\beta x(e^{\beta x} + e^{-\beta x}) + \cos\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) \right\} + B\left\{ \sin\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) + \cos\beta x(e^{\beta x} - e^{-\beta x}) + 2\sin\beta x e^{\beta x} \right\} \right]
 \end{aligned} \quad (6)$$

今次のように曲線曲面を用ひることにする。

$$\left. \begin{aligned} 2 \sinh \beta x &= e^{\beta x} - e^{-\beta x} \\ 2 \cosh \beta x &= e^{\beta x} + e^{-\beta x} \\ \sinh \beta x + \cosh \beta x &= e^{\beta x} \end{aligned} \right\} \quad (7)$$

然らば(6)式は

$$\left. \begin{aligned} y &= 2 \left\{ C \cos \beta x \cosh \beta x + B (\sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x + \cos \beta x \cosh \beta x) \right\} \\ \frac{dy}{dx} &= 2\beta \left\{ C (\cos \beta x \sinh \beta x - \sin \beta x \cosh \beta x) + B (\cos \beta x \sinh \beta x - \sin \beta x \cosh \beta x + 2 \cos \beta x \cosh \beta x) \right\} \\ \frac{d^2y}{dx^2} &= -4\beta^2 \left\{ C \sin \beta x \sinh \beta x + B (\sin \beta x \sinh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x - \cos \beta x \sinh \beta x) \right\} \\ \frac{d^3y}{dx^3} &= -4\beta^3 \left\{ C (\sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x) + B (2 \sin \beta x \sinh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x) \right\} \end{aligned} \right\} \quad 8)$$

又前掲(3。)に示す(iii)の條件より(8)式中で

$$\frac{dy}{dx} = 2\beta \left\{ C(\cos \beta a \sinh \beta a - \sin \beta a \cosh \beta a) + B(\cos \beta a \sinh \beta a - \sin \beta a \cosh \beta a + 2 \cos \beta a \cosh \beta a) \right\} = \tilde{O}$$

(9) を (8) 式中の第四段に代入すれば

$$\frac{d^3y}{dx^3} = -4\beta^3 B \left\{ r(\sin\beta x \cosh\beta x + \cos\beta x \sinh\beta x + 2\sin\beta x \sinh\beta x + \sin\beta x \cosh\beta x + \cos\beta x \sinh\beta x) \right\}$$

然るに前掲(3.)に示す iv) の條件では $x=a$ なる時 $E(d^3y/dx^3)=P_3$ なるを以て

$$EI \frac{d^3y}{dx^3} = -4EI\beta^3 B \left\{ r(\sin\beta a \cosh\beta a + \cos\beta a \sinh\beta a) + 2\sin\beta a \sinh\beta a + \sin\beta a \cosh\beta a + \cos\beta a \sinh\beta a \right\} = -\frac{1}{2} P$$

$$B = -\frac{8\beta^3}{\sinh^2 \beta a} \text{Ei}\left(\gamma(\sinh \beta a \cosh \beta a + \cosh \beta a \sinh \beta a) + 2\sinh \beta a \sinh \beta a + \sinh \beta a \cosh \beta a + \cosh \beta a \sinh \beta a\right)$$

$$P = -\frac{g}{8\pi G \rho_0 a^3}$$

但し(9)及(10)に於て

$$\left. \begin{aligned} \gamma &= \frac{\sin \beta a \cosh \beta a - \cos \beta a \sinh \beta a - 2 \cos \beta a \cosh \beta a}{\cos^2 \beta a \sinh \beta a - \sin \beta a \cosh \beta a} \\ \mu &= \sin \beta a \cosh \beta a + \cos \beta a \sinh \beta a \\ \delta &= 2 \sin \beta a \sinh \beta a + \sin \beta a \cosh \beta a + \cos \beta a \sinh \beta a \end{aligned} \right\} \quad (11)$$

依つて(9)及(10)のC及Bを(8)に代入すれば

$$\begin{aligned}
 Y &= -\frac{P}{4\beta^3 EI} \left\{ (\gamma+1) \cos \beta x \cosh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x \right\} \\
 \frac{dy}{dx} &= -\frac{P}{4\beta^3 EI} \left\{ r(\cos \beta x \sinh \beta x - \sin \beta x \cosh \beta x - \sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x + 2 \cos \beta x \cosh \beta x) \right\} \\
 EI \frac{d^2y}{dx^2} &= \frac{P}{2(r\mu + \delta)} \left\{ (\gamma+1) \sin \beta x \sinh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x - \cos \beta x \sinh \beta x \right\} \\
 EI \frac{d^3y}{dx^3} &= \frac{2(r\mu + \delta)}{2(r\mu + \delta)} \left\{ r(\sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x) + 2 \sin \beta x \sinh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x \right\}
 \end{aligned} \quad (12)$$

是即ち継続の兩端沈下する場合の一形式であるが其の特殊の場合として兩端が沈下せざる場合換言すれば兩端の沈下が丁度零に等しい場合の式を求めて見やう。

[三] 兩端沈下せざる場合

(11) なる $\beta_a = \pi/2$ (13)

なる時は *

$$Y = -\frac{P}{4\beta^3 EI^2 \sinh \frac{\pi}{2}} \left\{ (-1+1) \cos \beta x \cosh \beta x + \sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x \right\} = 0$$

なるを以て (12) 式第一段は $\beta x = 0$ に於て

$$\begin{aligned}
 \frac{dy}{dx} &= -\frac{P}{4\beta^2 EI^2 \sin \frac{\pi}{2}} \left\{ -1 \left(\cos \frac{\pi}{2} \sinh \frac{\pi}{2} - \sin \frac{\pi}{2} \cosh \frac{\pi}{2} \right) \right\} - \sin \frac{\pi}{2} \cosh \frac{\pi}{2} + \cos \frac{\pi}{2} \sinh \frac{\pi}{2} \\
 &\text{である、又 (12) 式第二段は } \beta x = \pi/2 \text{ に於て}
 \end{aligned}$$

$$\mu = \cosh \frac{\pi}{2} \quad \left| \begin{array}{l} \delta = 2 \sinh \frac{\pi}{2} + \cosh \frac{\pi}{2} \\ \text{故に } r\mu + \delta = 2 \sinh \frac{\pi}{2} \end{array} \right. \quad (14)$$

$$+ 2 \cos \frac{\pi}{2} - \cosh \frac{\pi}{2} \} = 0$$

であるから両端が沈下せざる時の一般式は (14) を (12) に代入すれば得られる譯である。即ち

$$y = -\frac{P}{8\beta^3 E \sinh \frac{\pi}{2}} (\sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x) \dots \dots \dots$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{P}{4\beta^2 \operatorname{Ei} \sinh \frac{\pi}{2}} (\cos \beta x \cosh \beta x) \quad \dots \dots \dots$$

$$EI \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{P}{4\beta \sinh \frac{\pi}{2}} (\sin \beta x \cosh \beta x - \cos \beta x \sinh \beta x) \dots \dots \dots$$

$$EI \frac{d^3y}{dx^3} = \frac{P}{2\sinh \frac{\pi}{2}} \sin \beta x \sinh \beta x \dots$$

Pを
受けたる場合は基礎の彎曲する範囲はPの左方 即ち $\pi/2$
 β にしてそれより先は彎曲の及ばざるを意味してゐるので
是即基礎の兩端沈下せざる時の一般式にして單一荷重
傾向ありて、基礎としての有效範囲外のものにして、それ
より先の長さは如何に長くとも何等効き不經濟のもので
ありといふ事が出来る。依つて特に $\pi/2\beta$ を基礎の有效長

にして、破段は單一荷重を左右に隔る事 $\pi/2\beta$ までは彎曲されども、それより先は彎曲する事なく、地表をはなれる K ……土の沈下係数(封度/時²)、 D ……破段幅(尺)、

$$a_0 = \pi / \sqrt{2^{\frac{1}{4}} (KD)(4EI)}$$

傾向ありて、礎段としての有效範囲外のものにして、それより先の長さは如何に長くとも何等効き不經濟のものでありといふ事が出来る。依つて特に $\pi/2B$ を礎段の有效長とし^uて表し^uの値を二三の解釈に就て計算して見れば次の第一表の如し。但し

E …… 碇段の彈性係數、(封度時) I …… 碇段の慣性能率
 (ft^4) , $\pi = 3.14$

〔四〕 簡便式

第一表 碇段有效長表。 (K=5封度/ft²/時の場合)

構造	a_0	E	$a = \frac{5}{4}a_0$	$a = \frac{1}{2}a_0$	$a = \frac{1}{4}a_0$	軸 % 軸 軸 軸
$6'' \times 12'' \text{I Beam}$	11.65	30,000,000	8.75	5.825	2.91	
75# TRail	7.62	"	5.71	3.81	1.905	
8吋 水道管	8.20	14,000,000	6.15	4.10	2.05	
12吋×12吋 鐵筋 混凝土(粗骨比)	8.28	2,000,000	6.21	4.14	2.07	
$12'' \times 12''$	7.14	1,000,000	5.80	3.87	1.935	

本表に於て見るに礎段有效長 a は相當大にして實際の

設計及構造物に於ては、斯くの大なる礎段長を用ふる事は少かるべしと雖も、有效長の限度不確定なる時は或は現場工事等に於て思はざる失敗の因を醸さんとも限らないと思ひます。加之礎段長は其の有效長より短い時は短い割合に應じて一段簡便なる經濟的設計をなし得る計算方法ある事次に述ぶる如くであります。

今其の計算方法に就いて次の四つの場合に就て述べん。

第一 有效礎段長を有する場合

礎段は礎段の中央部に於ける抵抗率に依りて効を發揮してゐるのであるから中央部の偏心力率を計算して見る事にする。礎段長が有效長 a であるといふ事は換言すれば礎段の兩端が沈下せざる場合の事であるから其の傾度、傾角、力率、及剪力は(15)式に依りて表はされる。今(15)式を $\beta x=0$ の場合と $\beta x=\pi/2$ の場合に就いて計算すれば次の表の如くなる。

$$x \quad \beta x=0 \text{の場合} \quad \beta x=\pi/2 \text{の場合}$$

$$y \quad 0 \quad -Pcosh(\pi/2)/8\rho EI sinh(\pi/2)$$

$$\frac{dy}{dx} \quad -P/4\rho EI sinh(\pi/2) \\ EI \frac{d^2y}{dx^2} \quad 0 \quad Pcosh(\pi/2)/4\rho sinh(\pi/2) \\ EI \frac{d^3y}{dx^3} \quad 0 \quad P/2$$

今礎段中央部に掛る單一荷重 P を 996 封度とし、礎段の彈性係數 E を 3,790,000 封度/ft²、慣性能率 I を 5,61 ft⁴、

地盤の沈下係数 K を $71.5 \text{ 封度}/\text{時}^2$ / 時間段の幅 \bar{D} を 36mf

とすれば

$$\beta = \sqrt{KD/4EI} = \sqrt{71.5 \times 36/4 \times 3.790.000 \times 5610} = 0.0132 - \text{時故に} \text{ 磁段中央部に於ける} \text{ 韻山力率} M \text{ は}$$

$$M = EI \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{P \cosh \frac{\pi}{2}}{4\beta \sinh \frac{\pi}{2}} = \frac{996 \times 2.5073}{4 \times 0.0132 \times 2.93} = 20,650 \quad (\text{時封度})$$

第二 磁段長が有效磁段長の四分の三なる場合

* とすれば

此の場合は磁段の両端沈下する場合であるから (12) 式
第三段目に依りて磁段中央部の韻山力率を計算するのであ
るがその前に $\beta_x = 3(\pi/2)/4 = 1.178 = 67^\circ 30'$ より計算を始
めるを要す、即ち次の様にすれば明瞭である。

$$\beta_x = \beta_a = 1.178 = 67^\circ 30' *$$

故に (11) 式に依りて

$$r = \frac{\sin \beta_a \cosh \beta_a - \cos \beta_a \sinh \beta_a - 2 \cos \beta_a \cosh \beta_a}{\cos \beta_a \sinh \beta_a - \sin \beta_a \cosh \beta_a} = \frac{1.640 - 0.5625 - 2 \times 0.681}{0.5625 - 1.640} = 0.264$$

$$\mu = \sin \beta_a \cosh \beta_a + \cos \beta_a \sinh \beta_a = 1.640 + 0.5625 = 2.205$$

$$\delta = 2 \sin \beta_a \sinh \beta_a + \sin \beta_a \cosh \beta_a + \cos \beta_a \sinh \beta_a = 2 \times 1.355 + 1.640 + 0.5625 = 4.9125$$

$$\therefore r\mu + \delta = 0.264 \times 2.205 + 4.9125 = 5,4935 \quad \text{故に (12) 式第三段目に依りて}$$

$$M = EI \frac{d^2y}{dx^2} = \frac{P}{2\beta(r\mu + \delta)} \left\{ (r+1) \sin \beta_a \sinh \beta_a + \sin \beta_a \cosh \beta_a - \cos \beta_a \sinh \beta_a \right\}$$

$$= \frac{996}{2 \times 0.132 \times 5.4985} \left\{ (0.264+1)1.355 + 1.640 - 0.5625 \right\} = 19,150 \quad (\text{時封度})$$

第三 碭段長が有效礎段長の二分の一なる場合

此の場合は計算の順序及一般式は第二の場合と全く同じ

であるが計算上使用する数値は次の通りである。

$$\begin{aligned} \beta_{x_1} &= \beta_a = (\pi/2)_2 = 0.785 = 45^\circ \\ \text{故に } \sin \beta_a &= 0.7071 & \sinh \beta_a \sinh \beta_a &= 0.614 \\ \cos \beta_a &= 0.7071 & \sin \beta_a \cosh \beta_a &= 0.936 \\ \sinh \beta_a &= 0.8632 & \cos \beta_a \sinh \beta_a &= 0.614 \\ \cosh \beta_a &= 1.324 & \cosh \beta_a \sinh \beta_a &= 0.936 * \end{aligned}$$

尙計算の結果のみ記すれば、

$$M = EI \frac{d^2y}{dx^2} = 7,450 \quad (\text{時封度})$$

以上第一、第二、第三、第四に計

算せる所の礎段の中央部に於ける

曲力率を圖示せるものは次の第四圖

中曲線にて表はされてゐるのである

而して、上圖に於て曲線にて示さ

* 之等の數値を以て第二の場合の順序の如く計算すれば

$$M = 14,320 \quad (\text{時封度})$$

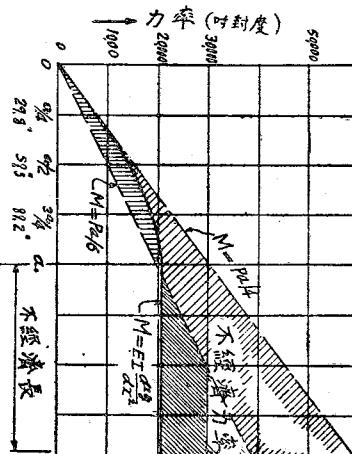
第四 碭段長が有效礎段長の四分の一なる場合

此の場合も第二の場合の如く計算すれば

$$\begin{aligned} \beta_{x_1} &= \beta_a = (\pi/2)_4 = 0.393 = 22.380^\circ \\ \text{故に } \sin \beta_a &= 0.3829 & \sinh \beta_a \sinh \beta_a &= 0.1545 \\ \cos \beta_a &= 0.9239 & \sin \beta_a \cosh \beta_a &= 0.4120 \\ \sinh \beta_a &= 0.4035 & \cos \beta_a \sinh \beta_a &= 0.373 \\ \cosh \beta_a &= 1.078 & \cosh \beta_a \sinh \beta_a &= 0.995 \end{aligned}$$

れたるものは礎段長が零より有効礎段長になるまでは中央部の弯曲力率は増大されども、礎段長が其れよりも

長くなりても中央部の力率増大せざるを示してゐる。礎段長が有効礎段長と等しい時の土の反壓状態は次に示す如き曲線で表はされる譯である



第四圖

が

上図は略三角形であるから次に示す様に三角形の反転状態に就て中央部の響動力率を計算して見る。

三角形の反歫の時は中央部の彎曲力率は

であるから、 a_0 を有効鍵盤長と等しい場合及び a_0 の四分の三、二分の一、四分の一の場合に就て計算すれば

$$\alpha = \alpha_0 = \pi/4, \beta = 3, 14/(2 \times 0,0132) = 11\%.$$

なる時は

$$M = \frac{996 \times 119}{6} = 19,750 \quad (\text{时封度})$$

$a = 3a_0/4 = 89,2$ 時なる時は

$$M = \frac{990 \times 89.2}{6} = 14,800 \text{ (kg/degree)}$$

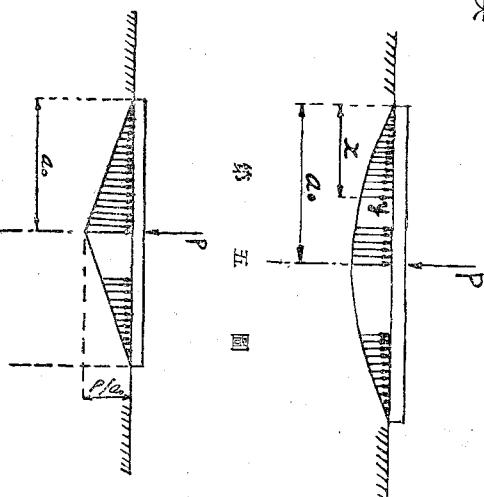
$a = a_0/2 = 59.5$ 時なる時は

M = 9,890 (時封度)

$\lambda = \lambda_0 / 4 = 29.8$ 時なる時は

M = -4,955 (時刻度)

尙又從來一般に礎段の設計にて當ては土の反壓狀態は荷重が



第六圖

對稱的な時は矩形に取つてゐたから矩形反壓に就ては、 $M = M_0$ なる。

$$= \frac{1}{4} 996 \times 119 = 26,800 \text{ (呎方度) (第十一圖參照)}$$

$$= \frac{1}{4} \times 996 \times 119 = 26,800 \text{ (時封度)} \text{ (第七圖參照)}$$

a_0 が、 a_0 の四分の三、三分の一、四分の一なる時は M は

22,200, 14,800, 7,420 時刻度となる。之等の M を圖示せらるものは同じく第四圖の上方の直線變化のものである。今第四圖のものを見れば次の如き結論を下すことが出来る。

〔五〕結論

即ち單一荷重 P を受くる左右對稱の基礎の中央部の弯曲力率は

i) $a < \frac{a_0}{2}$ の時

$$\begin{aligned}
 \text{ii) } & a = \frac{3}{4}a_0 \quad \text{なる時は} \\
 & M \div \frac{1}{2} \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{6} \right) \text{Pa} = \frac{5}{24} \text{Pa} \\
 \text{iii) } & a = a_0 \quad \text{なる時は} \\
 & M \div \frac{1}{6} \text{Pa}
 \end{aligned} \tag{20}$$

$EI \frac{d^3Y}{dx^3}$	20,650	19,150	14,320	7,450
$\frac{1}{A} Pa$	29,990	22,200	14,800	7,420

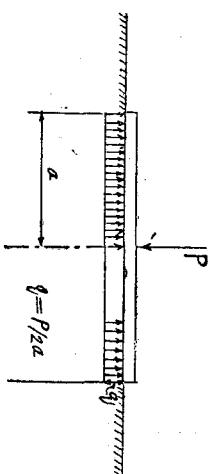
<u>6</u>	<u>Pa.</u>
<u>5</u>	<u>Pa.</u>
<u>24</u>	<u>Pa.</u>

長横線を引きたるは實用上の簡便式として採用し得べ
24

率Mを種々なる腱段長に對して計算せる結果を表示せば次
の第二表の如し。

第二表 碼段彎曲力表

$$\frac{M}{M_0} = \frac{1}{4} \left(\frac{a}{a_0} \right)^2$$



の二分の一乃至四分の一以下なる時は $M = P_{\text{a}}/4$ なる式を以て歓段中央部の彎曲力率を計算しても略差支へなきを示す。同様にして $a = 3a_0/4$ なる時は $M = 5P_{\text{a}}/24$ 等以下同然、(結論参照)。

なりとして出發しても結果に於て相違なき事を次に掲げておきます。

(結論参照)。

附錄

A 確段の両端流下する場合の式の別解

基礎の両端沈下する場合の特殊の場合即ち両端の沈下が

零なる場合であると言へるは前述概説の章(12)式の次に記す通りであります、其の解法を始めより兩端の沈下零

$$\begin{aligned} \text{i)} & x=0 \quad y=0 \\ \text{ii)} & x=0 \quad \frac{d^2y}{dx^2}=0 \\ \text{iii)} & x=0 \quad \frac{d^3y}{dx^3}=0 \end{aligned} \quad (21)$$

$$IV) \quad x=a_0 \quad \text{なる時} \quad \frac{d^3y}{dx^3}=0 \quad \dots \dots \dots$$

(21)の条件を(3)式に代入する時は、

$$\begin{aligned}
 \text{i)} & \quad A + C = 0 \\
 \text{ii)} & \quad B - D = 0 \\
 \text{iii)} & \quad -A + B + C + D = 0 \\
 \text{iv)} & \quad e^{\beta a_0} \left\{ A(-\sin \beta a_0 + \cos \beta a_0) + B(\cos \beta a_0 + \sin \beta a_0) + e^{-\beta a_0} \left\{ C(-\sin \beta a_0 - \cos \beta a_0) + D(\cos \beta a_0 - \sin \beta a_0) \right\} \right\} = 0 \\
 \text{v)} & \quad 2E\beta^2 \left[e^{\beta a_0} \left\{ A(-\cos \beta a_0 - \sin \beta a_0) + B(-\sin \beta a_0 + \cos \beta a_0) \right\} + e^{-\beta a_0} \left\{ C(\cos \beta a_0 - \sin \beta a_0) + D(\sin \beta a_0 - \cos \beta a_0) \right\} \right] = \frac{1}{2} P
 \end{aligned} \tag{22}$$

依つて(22)のiv) v)に(23)を代入して常数Aのみを残す時は

$$\left. \begin{aligned} & -4\beta^3 \Lambda \sin \beta \alpha_0 (e^{\beta \alpha_0} - e^{-\beta \alpha_0}) = \frac{1}{2} P \\ & \cos \beta \alpha_v (e^{\beta \alpha_v} + e^{-\beta \alpha_v}) = \dots \end{aligned} \right\} (24)$$

(24) 上段より

を使用する時は

$$\left. \begin{aligned} y &= -\frac{P}{8\beta^3 \operatorname{Ei} \sinh \frac{\pi}{2}} (\sin \beta x \cosh \beta x + \cos \beta x \sinh \beta x) \\ \frac{dy}{dx} &= -\frac{P}{4\beta^2 \operatorname{Ei} \sinh \frac{\pi}{2}} \cos \beta x \cosh \beta x \\ EI = \frac{d^2y}{dx^2} &= -\frac{P}{4\beta^2 \operatorname{Ei} \sinh \frac{\pi}{2}} \sin \beta x \cosh \beta x - \cos \beta x \sinh \beta x \\ EI = \frac{d^3y}{dx^3} &= -\frac{P}{2 \sinh \frac{\pi}{2}} \sin \beta x \sinh \beta x \end{aligned} \right\} \quad (27)$$

是即概説の章の(15)式である。

Winkler の式の解

概説 (1) 式の解 (2) 式は Winkler の式として知られていますが、これは 1881 年の出版になるものにして、今

より五十年前のもので、仲々見る事の出来ぬものであるから止むを得ず次のようにして解きました。原本を見ざる事なれば解法の道筋は合つてゐるか否かわからぬが結果だけは一致してゐます。

*改1c (24) 下段より

