

北海道開発局札幌開発建設部 正員 猪瀬肇雄

1 緒言

煙突、橋脚のような塔状構造物の地震時における震動について物部博士⁽¹⁾は地震時に地盤から負荷せらるる強制力は地震動と同じ円振動数をもつ定常的週期力と見做し得ると假定せられ、又木広博士⁽²⁾はこの強制力は定常的なるものとして、前者に更に自由振動の項を附加せられ、共に曲げ振動の微分方程式

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} (EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}) + \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0$$

但し EI : 塔の曲げ剛性, ρ : 塔の密度, A : 塔の断面積
を一端固定, 他端自由の境界条件の下に解き, 見事な成果を得て居られる事は御承知の通りである。しかし構造物の基礎が浅く, 構造の簡単な場合にはかゝるものを固定端と見做す事は困難で, 事実に地震の根拠を調べて見るとかゝる場合には弾性振動の他に剛体的動揺を伴つて居る事が明かに認められる。本文はかゝる主旨に基づいて塔状構造物の振動特性を調べようとするもので地盤と一種の弾性床と見做して計算を行ったものである。

2. 動揺を伴う塔状構造物の振動に対する基礎方程式

圖-1(a) の如き塔状構造物に対し地盤が $e \sin pt$ だけ移動し塔が円錐の基礎の傾斜を伴つて変位するものとすると, 座標軸を圖の如くとり次の運動方程式を得る。

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} (EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}) + \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0 \tag{1}$$

定断面の場合は当然

$$EI \frac{\partial^4 y}{\partial x^4} + \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0 \tag{2}$$

又圖-1(b) より

$$y = e \sin pt - \theta \cdot x - y_1 \tag{3}$$

(3) を (1) 及び (2) に代入して

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} (EI \frac{\partial^2 y_1}{\partial x^2}) + \rho A \frac{\partial^2 y_1}{\partial t^2} = -\rho A (e p^2 \sin pt + x \frac{d^2 \theta}{dt^2}) \tag{4}$$

および定断面の場合には

$$EI \frac{\partial^4 y_1}{\partial x^4} + \rho A \frac{\partial^2 y_1}{\partial t^2} = -\rho A (e p^2 \sin pt + x \frac{d^2 \theta}{dt^2}) \tag{5}$$

次に圖-2(a), (b) より明らかなる如く, 地盤係数 (Bettungsiffer) を k とすると, 地盤反力 R は

$$R(\eta) = G/2b + k\theta(\beta - \eta)a \tag{6}$$

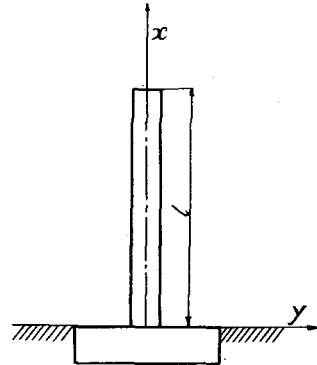


圖-1 (a)

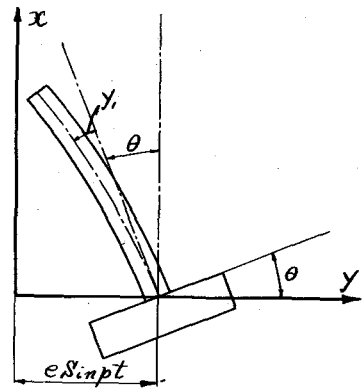
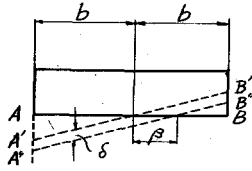


圖-2 (b)

但し G : 塔の重量 , $2b \times a$: 塔の基礎の面積



δ : めりにゆ量

圖-2 (a)

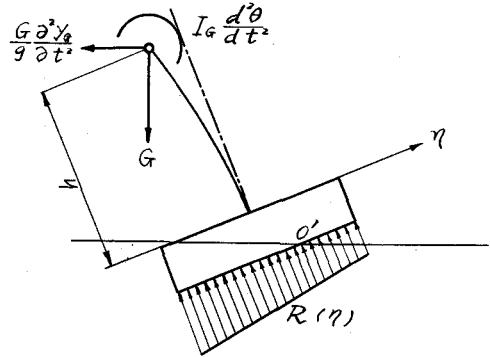


圖-2 (b)

今塔全体の重心の廻りの慣性モーメントを I_G , 基礎表面より重心までの高さ h として底面の中心 O' の廻りの回転に対する方程式を作ると

$$\left(\frac{Gh^2}{g} + I_G \right) \frac{d^2\theta}{dt^2} = \frac{G}{g} \frac{\partial^2 y_G}{\partial t^2} h \cos\theta + Gh \sin\theta + \int_{-b}^{+b} R(\eta) \eta d\eta \quad (7)$$

(7) に (3) 及び (6) を入れ, θ が小さく ($\sin\theta \approx \theta$ とし得る範囲) 且つ重心の位置が低い場合を考へ, 微小項を無視すると

$$\left[2 \frac{Gh^2}{g} + I_G \right] \frac{d^2\theta}{dt^2} + \left(\frac{2}{3} ab^3 k - Gh \right) \theta = - \frac{Gh}{g} ep^2 \sin pt \quad (8)$$

本式を解いて週期運動の生ずる場合を求めて見ると, その条件として

$$Gh < \left(\frac{2}{3} \right) kab^3 \quad (9)$$

となり, そのときの解は

$$\theta = a_0 \sin pt + a_1 \sin \lambda t + a_2 \cos \lambda t \quad (10)$$

但し

$$a_0 = \frac{\frac{Gh}{g} ep^2}{p^2 \left(I_G + 2 \frac{Gh^2}{g} \right) + \left(Gh - \frac{2}{3} kab^3 \right)}, \quad \lambda = \sqrt{\frac{\frac{2}{3} kab^3 - Gh}{I_G + 2 \frac{Gh^2}{g}}}$$

a_1, a_2 は初期条件 $t=0$; $\theta=0$ 及び $\frac{d\theta}{dt}=0$ より求められ, $a_2=0$, 及 $a_1 = -\frac{p}{\lambda} a_0$ を得る (10) を (4) 及び (5) に代入して整理すると,

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(EI \frac{\partial^2 y_i}{\partial x^2} \right) + PA \frac{\partial^2 y_i}{\partial t^2} = -PA \left[p^2 (e - a_0 x) \sin pt + a_0 p \lambda x \sin \lambda t \right] \quad (11)$$

不定断面の場合には

$$EI \frac{\partial^2 y_i}{\partial x^2} + PA \frac{\partial^2 y_i}{\partial t^2} = -PA \left[p^2 (e - a_0 x) \sin pt + a_0 p \lambda x \sin \lambda t \right] \quad (12)$$

を得る。(11) 及び (12) が求める基礎方程式となる。

3. 定断面の場合の解

(12) 式を基礎として先づ余函数を求めるため

$$y_i^h = \sum_{i=1}^{\infty} b_i U_i(x) \sin \omega_i t \quad (13)$$

と置くと $U_i(x)$ は

$$\frac{d^4 U_i}{dx^4} - \left(\frac{m_i}{l}\right)^4 U_i = 0 \quad \text{の解であるから次のようになる。}$$

$$U_i(x) = (S'_{in} m_i + S'_{inh} m_i) \left(\cos \frac{m_i}{l} x - \cosh \frac{m_i}{l} x \right) - (\cos m_i + \cosh m_i) \left(S'_{in} \frac{m_i}{l} x - S'_{inh} \frac{m_i}{l} x \right) \quad (14)$$

但し m_i は $1 + \cos m_i \cosh m_i = 0$ の根 $i=1, 2, 3$

$$m_1 = 1.875, \quad m_2 = 4.694, \quad m_3 = 7.855 \dots \dots$$

$$\omega_i = \sqrt{\frac{EI}{PA}} \left(\frac{m_i}{l}\right)^2$$

b_i : 未定常数

次に(12)の特解を求めるため

$$y_i'' = f_1(x) S'_{in} p t + f_2(x) S'_{in} \lambda t$$

とこれを(12)に代入すると

$$\left. \begin{aligned} EI \frac{d^4 f_1}{dx^4} - PA p^2 f_1 &= -PA p^2 (e - a \cdot x) \\ EI \frac{d^4 f_2}{dx^4} - PA \lambda^2 f_2 &= -PA a \cdot p \lambda x \end{aligned} \right\} \quad (15)$$

今 $\frac{PA p^2}{EI} = \left(\frac{\mu_1}{l}\right)^4$, $\frac{PA \lambda^2}{EI} = \left(\frac{\mu_2}{l}\right)^4$ とおいて(15)を解き $f_1(x), f_2(x)$ を求めると

$$f_1(x) = C_1 S'_{inh} \frac{\mu_1}{l} x + C_2 \cosh \frac{\mu_1}{l} x + C_3 S'_{in} \frac{\mu_1}{l} x + C_4 \cos \frac{\mu_1}{l} x + e - a \cdot x$$

$$f_2(x) = C_1' S'_{inh} \frac{\mu_2}{l} x + C_2' \cosh \frac{\mu_2}{l} x + C_3' S'_{in} \frac{\mu_2}{l} x + C_4' \cos \frac{\mu_2}{l} x + a \cdot p \lambda x$$

故に(12)の完全解は

$$y_i = \sum_{i=1}^{\infty} b_i U_i(x) S'_{in} \omega_i t + f_1(x) S'_{in} p t + f_2(x) S'_{in} \lambda t \quad (16)$$

積分常数 $C_1, C_2, C_3, C_4, C_1', C_2', C_3', C_4'$ を決めるため境界条件

$$\left. \begin{aligned} y_i' &= 0, \quad \frac{\partial y_i'}{\partial x} = 0 && \dots \dots && x=0 \\ \frac{\partial^2 y_i'}{\partial x^2} &= 0, \quad \frac{\partial^3 y_i'}{\partial x^3} = 0 && \dots \dots && x=l \end{aligned} \right\}$$

を用いると次の式を得る。

$$\left. \begin{aligned} C_2 + C_4 &= -e \\ C_1 + C_3 &= \frac{l}{\mu_1} a_0 \\ C_1 S'_{inh} \mu_1 + C_2 \cosh \mu_1 - C_3 S'_{in} \mu_1 - C_4 \cos \mu_1 &= 0 \\ C_1 \cosh \mu_1 + C_2 S'_{inh} \mu_1 - C_3 \cos \mu_1 + C_4 S'_{in} \mu_1 &= 0 \end{aligned} \right\} \left. \begin{aligned} C_2' + C_4' &= 0 \\ C_1' + C_3' &= -\frac{l}{\mu_2} p a_0 \\ C_1' S'_{inh} \mu_2 + C_2' \cosh \mu_2 - C_3' S'_{in} \mu_2 - C_4' \cos \mu_2 &= 0 \\ C_1' \cosh \mu_2 + C_2' S'_{inh} \mu_2 - C_3' \cos \mu_2 + C_4' S'_{in} \mu_2 &= 0 \end{aligned} \right\}$$

次に b_i を決定するため初期条件

$$t_i = 0 \quad \text{にて} \quad y_i = 0, \quad \frac{\partial y_i}{\partial t} = 0$$

を用いるに第一の条件は恒等的に満足し、第二の条件より

$$\sum_{i=1}^{\infty} b_i U_i(x) w_i = -p f_1(x) - \lambda f_2(x)$$

今 normal function の直交性を利用すると⁽⁴⁾

$$b_i = \frac{\int_0^l \{p f_1(x) + \lambda f_2(x)\} U_i(x) dx}{w_i \int_0^l U_i^2(x) dx} \quad (17)$$

本式を計算すると

$$b_i = -\frac{2pm_i^3}{m_i^2 - u_i^2} \cdot \frac{\left[a_0 l (u_i^2 u_2^2) (1 + \text{Cos } m_i \text{Cosh } m_i - \frac{\text{Sin } m_i + \text{Sinh } m_i}{m_i}) \right]}{w_i (\text{Sin } m_i \text{ Sinh } m_i)^2 + e \left(\frac{u_i}{m_i} \right)^4 (\text{Cos } m_i + \text{Cosh } m_i - \text{Cos } m_i \text{Cosh } m_i - 1)}$$

を得、これで全部の未定係数を求め得た事になる。よって基礎が $e \text{Sin } pt$ なる週期的移動をする時の塔各部の変位 y は

$$y = \{e^{-a_0 x} - f_1(x)\} \text{Sin } pt + \{a_0 f_2 x - f_2(x)\} \text{Sin } \lambda t - \sum_{i=1}^{\infty} b_i U_i(x) \text{Sin } w_i t \quad (18)$$

又各部の曲げモーメントは

$$M = -EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = EI \left[\frac{d^2 f_1}{dx^2} \text{Sin } pt + \frac{d^2 f_2}{dx^2} \text{Sin } \lambda t + \sum_{i=1}^{\infty} b_i \frac{d^2 U_i}{dx^2} \text{Sin } w_i t \right] \quad (19)$$

4. 結 語

紙数の関係で数値計算の結果を省略するが本計算によれば、当然ではあるが k 、及び p の値で曲げ応力は種々変化し、

$$k = \frac{3}{2ab^3} \left\{ p^2 (I_a + 2 \frac{Gh^3}{3}) + Gh \right\}$$

なる関係のある時は共振を生じ振中は無限大となり、 k と塔の諸元とがこの関係を違ておるに従つて振中は小となり従つて塔は安定性を増す事になる。但し(7)から(8)に移行する際省略した項が事実上無視できる場合には本計算は当然再検討せられなければならない。

尚本文の数値計算その他細部の計算については次文を参照せられた。

建設省土木研究所報告 第81号

猪瀬翠雄 } 橋脚の耐震性に関する研究(1)
高田孝信

参 考 文 献

- (1) 工本学会誌 1919 5月号
- (2) 木匠茶二譚文集 p.236 ~ p.271
- (3) 例えは Timoschenko; Vibration Problems in Engineering p.344.
- (4) Lord Rayleigh; Theory of Sound Vol.1. p.262 ~ p.263